

Ай Ти Ви Групп

АСФА Intellect

Руководство по настройке и работе с модулем интеграции

«Rovalant 777 v.3»

Версия 1.1

Москва 2014

Содержание

СОДЕРЖАНИЕ	2
1 СПИСОК ИСПОЛЬЗУЕМЫХ ТЕРМИНОВ	4
2 ВВЕДЕНИЕ	5
2.1 Назначение документа	5
2.2 Общие сведения о модуле интеграции «ROVALANT 777»	5
3 НАСТРОЙКА МОДУЛЯ ИНТЕГРАЦИИ «ROVALANT 777»	6
3.1 Настройка подключения оборудования ОПС/СКУД «ROVALANT 777» к Серверу «Интеллект»	6
3.1.1 Создание головного объекта и настройка связи оборудования ОПС/СКУД «ROVALANT 777» и Сервера «Интеллект»	6
3.1.2 Настройка подключения контроллеров КСО и КСО.Д	7
3.1.3 Настройка подключения периферийных устройств контроллера КСО	7
3.2 Настройка устройств ОПС/СКУД «ROVALANT 777»	7
3.2.1 Настройка КСО	7
3.2.2 Управление КСО	8
3.2.3 Настройка охранных зон	9
3.2.4 Настройка АБ4-П	10
3.2.4.1 Настройка реле АБ4-П	11
3.2.4.2 Настройка шлейфов АБ4-П	12
3.2.4.3 Настройка считывателей АБ4-П	12
3.2.5 Настройка АБ4-У	13
3.2.5.1 Настройка реле АБ4-У	14
3.2.5.2 Настройка шлейфов АБ4-У	14
3.2.5.3 Настройка считывателей АБ4-У	15
3.2.6 Настройка периметрального модуля Рубикон	15
3.2.6.1 Настройка реле периметрального модуля Рубикон	16
3.2.6.2 Настройка шлейфов периметрального модуля Рубикон	16
3.2.7 Настройка ВПИУ-М	17
3.2.8 Настройка ВПИУ-16	17
3.2.9 Настройка ВПУ	18
3.2.10 Настройка КСД	19
3.2.11 Управление КСД	21
3.2.12 Настройка считывателей КСД	21
3.2.13 Настройка исполнительных устройств КСО и КСД	22
3.3 Особенности настройки пользователей	22
3.3.1 Особенности настройки пользователей в интеграции «ROVALANT 777» в модуле «Служба пропускного режима»	22
3.3.2 Особенности настройки временных зон и уровней доступа пользователей в интеграции «ROVALANT 777»	23

4	РАБОТА С МОДУЛЕМ ИНТЕГРАЦИИ «ROVALANT 777»	25
4.1	Общие сведения о работе с модулем «ROVALANT 777»	25
4.2	Управление КСО	25
4.2.1	Управление охранными зонами КСО	26
4.2.2	Управление АБ4-П и АБ4-У	26
4.2.3	Управление реле АБ4-П и АБ4-У	27
4.2.4	Управление шлейфами АБ4-П и АБ4-У	27
4.2.5	Управление периметральным модулем Рубикон	28
4.2.5.1	Управление реле периметрального модуля Рубикон	28
4.2.5.2	Управление шлейфами периметрального модуля Рубикон	28
4.2.6	Управление ВПИУ-16	29
4.2.7	Управление ВПУ	29
4.2.8	Управление исполнительными устройствами КСО	30
4.3	Управление КСД	30
4.3.1	Управление считывателями КСД	31
4.3.2	Управление исполнительными устройствами КСД	31

1 Список используемых терминов

Сервер – компьютер с установленной конфигурацией **Сервер** программного комплекса *Интеллект*.

Охранная зона – совокупность шлейфов или (и) устройств контроля доступа, объединенных по функциональному и территориальному признаку, имеющих общие управляющие и исполнительные устройства.

Временная зона – совокупность произвольного количества интервалов времени в пределах каждых суток временного цикла (от 1 до 366 дней), а также интервалов времени в течение особых дат. Временные зоны определяют график доступа на охраняемый объект.

Интегрированная система охраны (ИСО) – система, включающая в себя совокупность средств пожарной и охранной сигнализации, противопожарной защиты, контроля доступа.

Интегрированная система охраны Rovalant 777 – это система предназначена для организации высокоэффективного комплекса технической безопасности зданий и сооружений с топологией различной степени сложности: от небольших офисов до крупных объектов, административных зданий и промышленных предприятий.

Конфигурация системы Rovalant 777 – совокупность параметров доступа и оборудования интегрированной системы охраны Rovalant 777.

2 Введение

2.1 Назначение документа

Документ *Руководство по настройке и работе с модулем интеграции ROVALANT 777* является справочно-информационным пособием и предназначен для специалистов по настройке и операторов модуля *ROVALANT 777*. Данный модуль входит в состав программного комплекса *ACFA Intellect*.

В данном Руководстве представлены следующие материалы:

1. общие сведения о модуле интеграции *ROVALANT 777*;
2. настройка модуля интеграции *ROVALANT 777*;
3. работа с модулем интеграции *ROVALANT 777*.

2.2 Общие сведения о модуле интеграции «ROVALANT 777»

Модуль интеграции *ROVALANT 777* работает в программного комплекса *ACFA Intellect* и предназначен для выполнения следующих функций:

1. Конфигурирование оборудования *ROVALANT 777* (производитель Группа Предприятий «РОВАЛЭНТ»).
2. Обеспечение взаимодействия оборудования *ROVALANT 777* с ПК *Интеллект* (мониторинг, управление).

Примечание. Подробные сведения о системе ROVALANT 777 приведены в официальной справочной документации по данной системе.

В ПК *ACFA Intellect* интегрировано следующее оборудование *ROVALANT 777*:

1. Контроллер сектора охраны (в дальнейшем КСО).
2. Контроллер систем доступа (КСО.Д).
3. Абонентский блок (АБ4).
4. Выносная панель управления (ВПУ).
5. Выносная панель индикации и управления (ВПИУ-М).
6. Выносная панель индикации и управления (старая версия, ВПИУ-16).
7. Выносная контрольная панель (ВКП или считыватель).
8. Извещатель для охраны периметров Рубикон-1.

3 Настройка модуля интеграции «ROVALANT 777»

3.1 Настройка подключения оборудования ОПС/СКУД «ROVALANT 777» к Серверу «Интеллект»

Перед подключением к Серверу *Интеллект* оборудование ОПС/СКУД *ROVALANT 777* необходимо предварительно сконфигурировать и установить на охраняемый объект (сведения по монтажу и установке оборудования приведены в официальной документации производителя).

3.1.1 Создание головного объекта и настройка связи оборудования ОПС/СКУД «ROVALANT 777» и Сервера «Интеллект»

Настройка связи оборудования ОПС/СКУД *ROVALANT 777* и Сервера *Интеллект* осуществляется следующим образом:

1. Создать на базе объекта **Компьютер** объект **Ровалэнт 777 ИСБ** (Рис. 3.1—1).

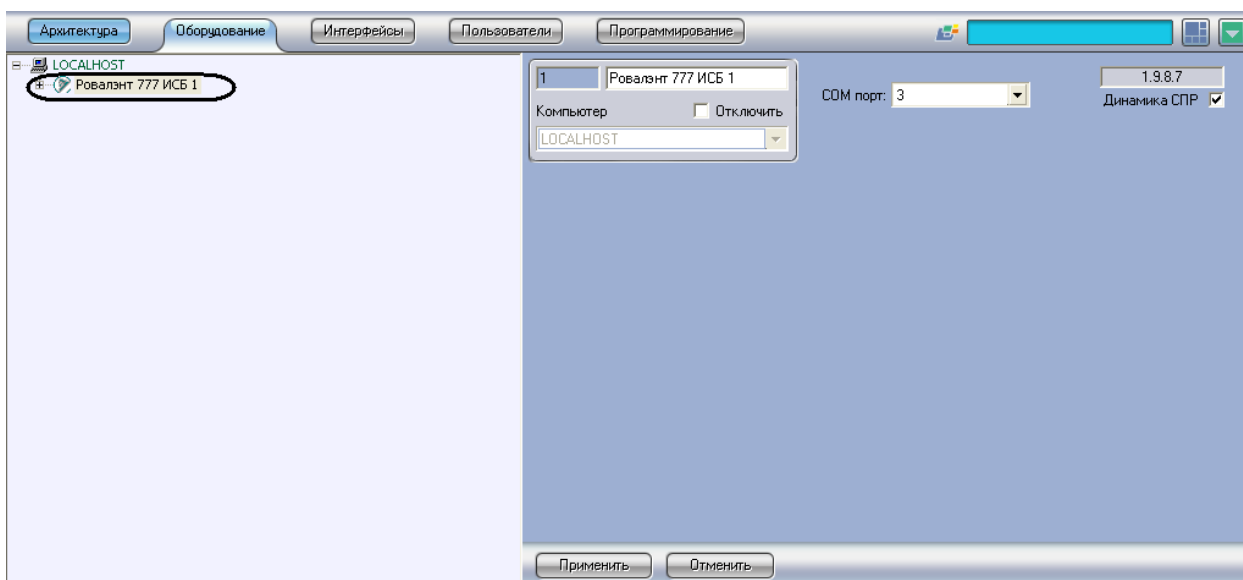


Рис. 3.1—1 Объект Ровалэнт 777 ИСБ

2. На панели настроек объекта **Ровалэнт 777 ИСБ** выбрать виртуальный COM-порт, через который подключено оборудование ОПС/СКУД *ROVALANT 777* (Рис. 3.1—2).

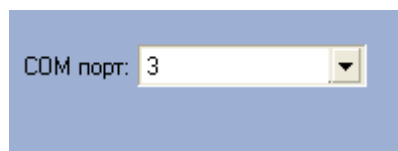


Рис. 3.1—2 Выбор COM-порта

3. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

В случае, если настройки верны, в протоколе событий будет отображено сообщение **Виртуальный порт открыт** (создание и настройка интерфейсного объекта **Протокол событий** описано в документе *ПК Интеллект. Руководство Администратора*, работа с протоколом событий описана в документе *ПК Интеллект. Руководство Оператора*).

Настройка связи оборудования ОПС/СКУД *ROVALANT 777* и Сервера *Интеллект* завершена.

3.1.2 Настройка подключения контроллеров КСО и КСО.Д

После установления связи с оборудованием ОПС/СКУД *ROVALANT 777* необходимо настроить подключение контроллеров КСО и КСО.Д.

Настройка подключения контроллеров КСО и КСО.Д осуществляется следующим образом:

1. На базе объекта **Ровалэнд 777 ИСБ** создать объекты **КСО v.3 1** и **КСО.Д v.3 1** (Рис. 3.1—3).

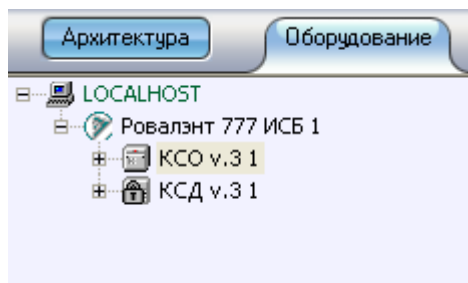


Рис. 3.1—3 Объекты КСО v.3 1 и КСО.Д v.3 1

2. На панелях настроек данных объектов задать их адрес во внутренней сети *ROVALANT 777* (Рис. 3.1—4).

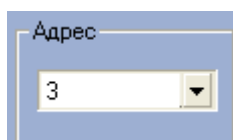


Рис. 3.1—4 Выбор адреса

3. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Если адреса были заданы верно, в протоколе событий будет отображено сообщение **Связь установлена** для каждого контроллера.

Настройка подключения контроллеров КСО и КСО.Д завершена.

3.1.3 Настройка подключения периферийных устройств контроллера КСО

Подключение периферийных устройств на базе контроллера КСО осуществляется аналогично:

1. Создание объекта.
2. Задание адреса устройства в сети контроллера КСО (адреса являются сквозными).
3. Сохранение изменений.

При правильных настройках, в протоколе событий будет отображено сообщение **Связь установлена** для каждого устройства.

3.2 Настройка устройств ОПС/СКУД «ROVALANT 777»

3.2.1 Настройка КСО

Для настройки КСО необходимо выполнить следующие действия:

1. Выбрать тип источника питания КСО: встроенный или независимый внешний (Рис. 3.2—1, 1).

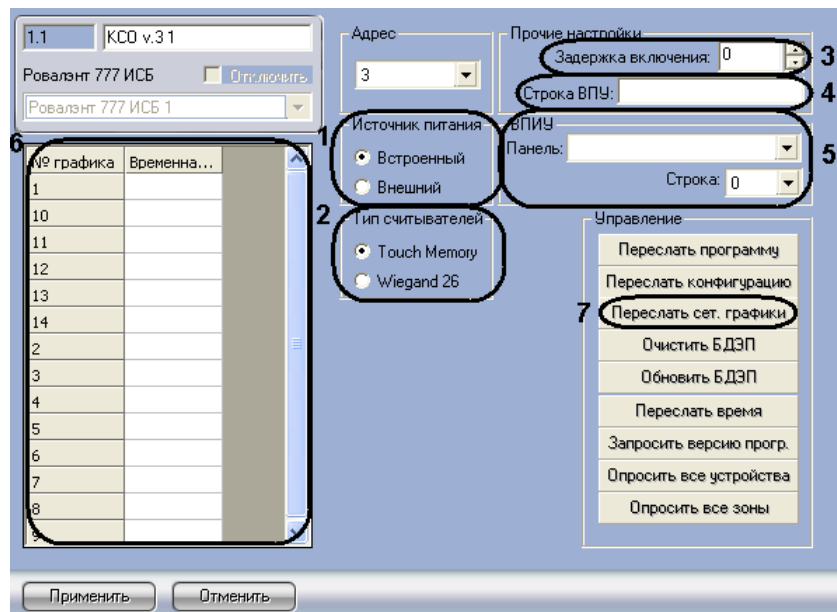


Рис. 3.2—1 Настройка КСО

2. Выбрать тип используемых считывателей (см. Рис. 3.2—1, 2).
3. Указать задержку запуска устройства после его включения в секундах (см. Рис. 3.2—1, 3).
4. Ввести обозначение контроллера, которое будет использоваться при отображении событий на ВПУ (см. Рис. 3.2—1, 4). Если обозначение не задано, используется стандартное.
5. Указать панель ВПИУ-16 и номер её строки, в котором необходимо отображать состояние КСО (см. Рис. 3.2—1, 5).
6. Задать временные зоны, которые будут использоваться КСО:
 - а) назначить временные зоны (см. Рис. 3.2—1, 6);
 - б) сохранить изменения, нажав кнопку **Применить**.
 - в) переслать указанные временные зоны в КСО (см. Рис. 3.2—1, 7). Прогресс пересылки будет отображен в протоколе событий.

Внимание! КСО поддерживает только 14 временных зон. При попытке доступа в рамках временной зоны, не записанной в КСО, возникнет отказ.

7. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка КСО завершена.

3.2.2 Управление КСО

Перед началом работы с КСО необходимо выполнить следующие действия:

1. Обновить версию прошивки до 110. Чтобы узнать текущую версию прошивки необходимо нажать кнопку **Запросить версию прогр.** (Рис. 3.2—2, 2) - информация будет отображена в протоколе событий, для обновления – кнопку **Переслать программу** (Рис. 3.2—2, 1).



Рис. 3.2—2 Управление КСО

2. Записать конфигурацию (см. Рис. 3.2—2, 3).

Управление КСО подразумевает выполнение следующих операций:

1. Очистку и обновление базы данных пользователей в КСО (см. Рис. 3.2—2,4, 5).
2. Синхронизацию времени Сервера и КСО (см. Рис. 3.2—2,6).
3. Опрос всех устройств, подключенных к КСО (см. Рис. 3.2—2,7).
4. Опрос всех охранных зон (см. Рис. 3.2—2,8).

3.2.3 Настройка охранных зон

КСО имеет охранные зоны следующих типов: зоны контроля, зоны доступа, зоны охраны Медуза, зоны периметра, зоны постоянной охраны, охранные и пожарные зоны. Их описания и особенности приведены в справочной документации Группы Предприятий «РОВАЛЭНТ».

Настройка охранных зон любого типа проходит одинаково. Для настройки охранной зоны необходимо выполнить следующие действия:

1. Ввести обозначение охранной зоны, которое будет использоваться при отображении событий на ВПУ (Рис. 3.2—3, 1). Если обозначение не задано, используется стандартное.

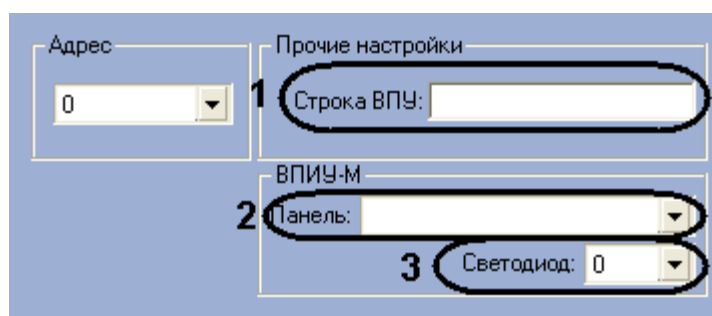


Рис. 3.2—3 Настройка охранной зоны

2. Указать панель ВПИУ-М, на которой необходимо отображать состояние охранной зоны (см. Рис. 3.2—3, 2).
3. Указать номер светодиода на панели ВПИУ-М, который будет отображать состояние охранной зоны (см. Рис. 3.2—3, 3). Используются следующие номер светодиодов для индикации на ВПИУ-М: 0...31 без плат расширения, 0...79 с одной платой расширения,

0...127 с двумя платами расширения, 0...175 с тремя платами расширения, 0...223 с четырьмя платами расширения.

4. Для сохранения изменений нажать кнопку **Применить**.

Настройка охранной зоны завершена.

3.2.4 Настройка АБ4-П

Для настройки АБ4-П необходимо выполнить следующие действия:

1. Организовать при необходимости двойные шлейфы 1,2 и 3,4 (Рис. 3.2—4, 1). В этом случае сигнал **пожар** будет формироваться только в том случае, если тревога зарегистрирована в обоих шлейфах.

Рис. 3.2—4 Настройка АБ4-П

2. Если требуется осуществлять сброс дымовых извещателей при любом изменении состояния пожарных шлейфов АБ4-П, установить флажок **Автовериф.** (см. Рис. 3.2—4, 2).
3. При использовании автономного источника питания установить соответствующий флажок (см. Рис. 3.2—4, 3).
4. Если автоверификация не используется, то сброс дымовых извещателей будет осуществляться при предъявлении на считыватель электронного ключа ВПУ или ВПИУ-16 пропуска **Пожарная служба**. В этом случае необходимо задать время верификации – время в секундах, на которое будет отключено питание извещателей при сбросе (см. Рис. 3.2—4, 4).
5. В поле **Пауза после верификации** указать время в секундах, в течение которого после сброса питания с извещателей адресный блок не будет реагировать на изменение состояния пожарных шлейфов (см. Рис. 3.2—4, 5). Значение в поле **Пауза после верификации** должно превышать значение в поле **Время верификации**.
6. В поле **Время легального откр. двери** указать время в секундах, которого должно пройти после открытия двери и не получения сигнала о ее закрытии до формирования тревоги (см. Рис. 3.2—4, 6).

7. Ввести обозначение АБ4-П, которое будет использоваться при отображении событий на ВПУ (см. Рис. 3.2—4, **7**). Если обозначение не задано, используется стандартное.
8. Настроить назначение кнопок АБ4-П, выбрав соответствующее значение из раскрывающихся списков (см. Табл. 3.2—1, Рис. 3.2—4, **8**).

Табл. 3.2—1 Назначения кнопок АБ4-П

Назначение кнопки	Описание
Не используется	При нажатии на кнопку не происходит никаких действий
Открытие замка 1	При нажатии на кнопку открывается первый замок
Открытие замка 2	При нажатии на кнопку открывается второй замок
Сервис	При нажатии на кнопку будет передано на ПЦН извещение о необходимости вызова сервисного персонала
Имитация пожара	При нажатии на кнопку будет сформирован сигнал пожар в одном или нескольких шлейфах АБ4-П
Принуждение	При нажатии на кнопку будет снята с охраны указанная зона

9. Если для одной из кнопок было установление назначение **Принуждение**, выбрать охранную зону, которую необходимо снимать с охраны при нажатии кнопки и в поле **Таймаут нажатия** ввести время в секундах, в течение которого необходимо подтвердить снятие зоны с охраны повторным нажатием кнопки (см. Рис. 3.2—4, **9**).
10. Указать панель ВПИУ-16 и номер её строки, в котором необходимо отображать состояние АБ4-П (см. Рис. 3.2—4, **10**).
11. Задать время открывания замков (см. Рис. 3.2—4, **11**) – время в секундах, в течении которого должен быть совершён проход через устройство доступа (время, в течении которого дверь должна закрыться).
12. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка АБ4-П завершена.

3.2.4.1 *Настройка реле АБ4-П*

Настройка реле АБ4-П осуществляется следующим образом:

1. Из списка **Номер** выбрать номер соответствующего выхода управления АБ4-П (Рис. 3.2—5, **1**).

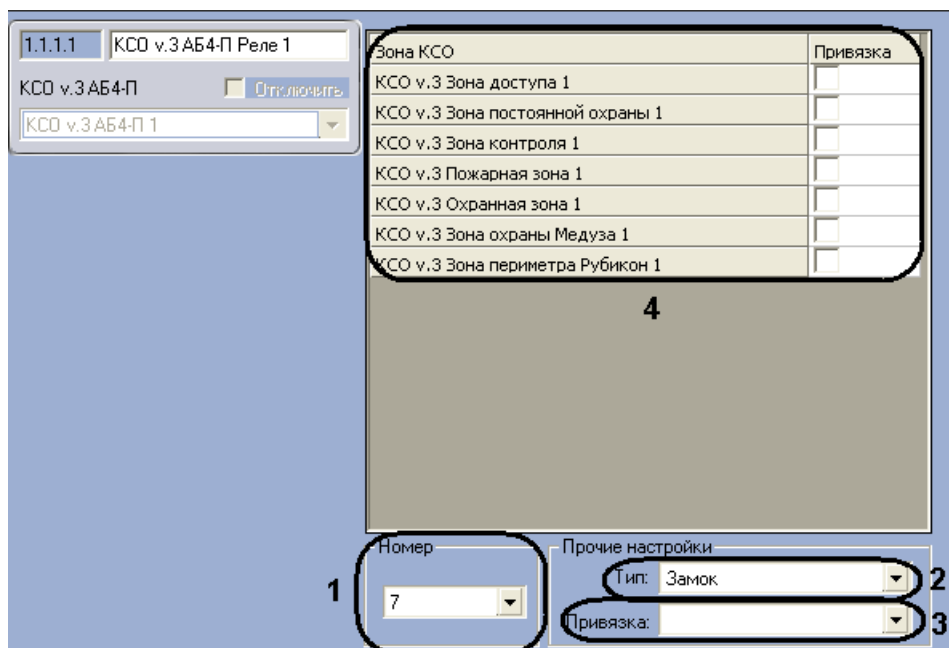


Рис. 3.2—5 Настройка реле АБ4-П

2. Выбрать тип реле из соответствующего списка (см. Рис. 3.2—5, 2).
3. Выбрать охранную зону, при переходе которой в состояние **пожар**, реле должно активироваться. Для реле типов **Охрана** и **Тревога** можно выбрать несколько зон, установив соответствующие флажки (см. Рис. 3.2—5, 3), для всех остальных типов предполагается выбор одной зоны из соответствующего списка (см. Рис. 3.2—5, 4).
4. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка реле АБ4-П завершена.

3.2.4.2 Настройка шлейфов АБ4-П

Настройка шлейфа АБ4-П осуществляется следующим образом:

1. Из списка **Номер** выбрать номер соответствующего входа АБ4-П (Рис. 3.2—6, 1).

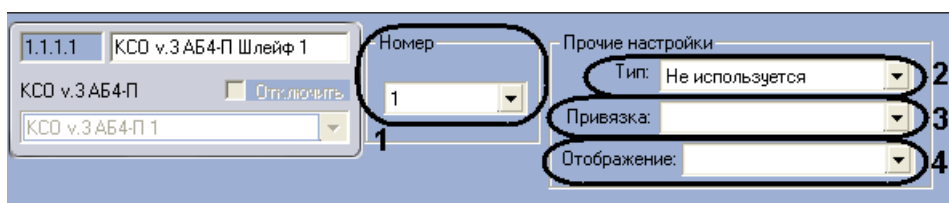


Рис. 3.2—6 Настройка шлейфов АБ4-П

2. Выбрать тип шлейфа из соответствующего списка (см. Рис. 3.2—6, 2).
3. Из списка **Привязка** выбрать охранную зону, к которой относится шлейф (см. Рис. 3.2—6, 3).
4. Из списка **Отображение** выбрать тип иконки шлейфа на карте (см. Рис. 3.2—6, 4).
5. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка шлейфа АБ4-П завершена.

3.2.4.3 Настройка считывателей АБ4-П

Настройка считывателей АБ4-П осуществляется следующим образом:

1. Из списка **Номер** выбрать периферийный адрес ВКП на линии (Рис. 3.2—7, 1).

Рис. 3.2—7 Настройка считывателей АБ4-П

2. Из списка **Привязка** выбрать охранную зону, к которой относится ВКП (см. Рис. 3.2—7, 2).
3. Из списка **Регион на вход** выбрать название раздела, соответствующего территории, расположенной со стороны входа (см. Рис. 3.2—7, 3).
4. Из списка **Регион на выход** выбрать название раздела, соответствующего территории, расположенной со стороны выхода (см. Рис. 3.2—7, 4).
5. Если установить флажок **Контрольный**, то при поднесении неизвестной карты к ВКП, будет генерироваться контрольное событие по зоне, к которой привязан ВКП (см. Рис. 3.2—7, 5). Если при этом данный ВКП выбран контрольным считывателем в модуле *Служба пропускного режима*, то код карты автоматически отобразится в соответствующем поле открытого пользователя без назначенной карты.
6. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка считывателей АБ4-П завершена.

3.2.5 Настройка АБ4-У

Для настройки АБ4-У необходимо выполнить следующие действия:

1. Установить флажки напротив тех охранных зон, которые необходимо связать с АБ4-У (Рис. 3.2—8, 1). Если установлена связь, то при наличии тревоги в указанных зонах, включается исполнительное устройство на АБ4-У.

Зона КСО	Привязка
КСО v.3 Зона доступа 1	<input type="checkbox"/>
КСО v.3 Зона постоянной охраны 1	<input type="checkbox"/>
КСО v.3 Зона контроля 1	<input type="checkbox"/>
КСО v.3 Пожарная зона 1	<input type="checkbox"/>
КСО v.3 Охранная зона 1	<input type="checkbox"/>
КСО v.3 Зона охраны Медуза 1	<input type="checkbox"/>
КСО v.3 Зона периметра Рубикон 1	<input type="checkbox"/>

Рис. 3.2—8 Настройка АБ4-У

2. Установить флажок **Перевод в автом. безусловно**, для возможности перевода АБ4-У в автоматический режим при наличии неисправностей в секторе (см. Рис. 3.2—8, 2).
3. Если включение устройства, которым управляет данный адресный блок, должно запрещать включение определённых других устройств, следует установить флажок **Блокировка в автом. при повторном пожаре** (см. Рис. 3.2—8, 3).
4. Если данный АБ4-У должен включаться при установленном в системе режиме контроля функционирования, установить соответствующий флажок (см. Рис. 3.2—8, 4).
5. В полях **Таймаут команды ВКЛ** и **Таймаут команды ВЫКЛ** установить время в секундах, необходимое соответственно для включения и выключения исполнительного устройства, управляемого АБ4-У (см. Рис. 3.2—8, 5).
6. Указать длительность задержки включения исполнительного устройства в секундах в соответствующем поле (см. Рис. 3.2—8, 6).
7. Из списка **Приоритет ИУ (автоном.)** выбрать приоритетность запуска исполняющих устройств АБ4-У по отношению к другим адресным блокам (см. Рис. 3.2—8, 7).

*Примечание. При использовании приоритетности в процессе функционирования автоматики при возникновении сигнала **пожар** сначала отработывают приборы с наивысшим приоритетом (**Приоритет 1**). После сигнала об успешном включении устройств приборами с приоритетом 1 включаются приборы с приоритетом 2 и так далее до включения устройств с наименьшим приоритетом. Приборы с приоритетом **Безусловно** включаются независимо от состояния адресных блоков с приоритетом.*

8. Ввести обозначение АБ4-У, которое будет использоваться при отображении событий на ВПУ (см. Рис. 3.2—8, 8). Если обозначение не задано, используется стандартное.
9. Указать панель ВПИУ-16 и номер её строки, в котором необходимо отображать состояние АБ4-У (см. Рис. 3.2—8, 9).
10. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка АБ4-У завершена.

3.2.5.1 Настройка реле АБ4-У

Для настройки реле АБ4-У необходимо выполнить следующие действия:

1. Выбрать номер соответствующего выхода управления АБ4-У в списке **Номер** (Рис. 3.2—9, 1).

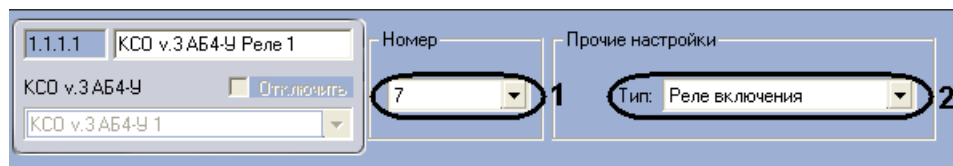


Рис. 3.2—9 Настройка реле АБ4-У

2. Выбрать типа реле из соответствующего списка (см. Рис. 3.2—9, 2).
3. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка реле АБ4-У завершена.

3.2.5.2 Настройка шлейфов АБ4-У

Настройка шлейфа АБ4-У осуществляется следующим образом:

1. Из списка **Номер** выбрать номер соответствующего выхода АБ4-У (Рис. 3.2—10, 1).

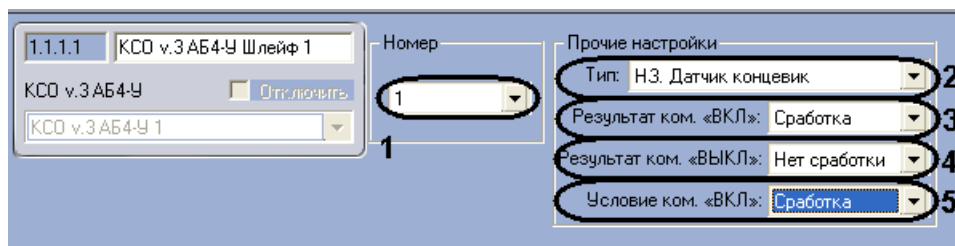


Рис. 3.2—10 Настройка шлейфов АБ4-У

2. Выбрать тип шлейфа из соответствующего списка (см. Рис. 3.2—10, 2).
3. Из списка **Условие ком. ВКЛ** выбрать состояние шлейфа ,при котором исполнительное устройство будет включаться, АБ4-У будет переводиться в автоматический режим (см. Рис. 3.2—10, 3). Если выбрать состояние **Не используется**, то устройство будет включаться независимо от состояния шлейфа.
4. Из списка **Результат ком. ВКЛ** выбрать состояние, в которое должен перейти шлейф за время указанное в поле **Таймаут команды ВКЛ** в настройках АБ4-У после подачи команды на включение устройства, чтобы результат команды считался успешным (см. Рис. 3.2—10, 4). Если выбрать состояние **Не используется**, то результат подачи команды на включение исполнительного устройства будет считаться успешным независимо от состояния данного шлейфа.
5. Из списка **Результат ком. ВЫКЛ** выбрать состояние, в которое должен перейти шлейф за время указанное в поле **Таймаут команды ВЫКЛ** в настройках АБ4-У после подачи команды на выключение устройства, чтобы результат команды считался успешным (см. Рис. 3.2—10, 5). Если выбрать состояние **Не используется**, то результат подачи команды на выключение исполнительного устройства будет считаться успешным независимо от состояния данного шлейфа.
6. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка шлейфа АБ4-У завершена.

3.2.5.3 Настройка считывателей АБ4-У

Для настройки считывателей АБ4-У необходимо выбрать периферийный адрес считывателя на линии в списке **Номер**.

3.2.6 Настройка периметрального модуля Рубикон

Для настройки периметрального модуля Рубикон необходимо выполнить следующие действия:

1. Ввести обозначение периметрального модуля Рубикон, которое будет использоваться при отображении событий на ВПУ (Рис. 3.2—11, 1). Если обозначение не задано, используется стандартное.

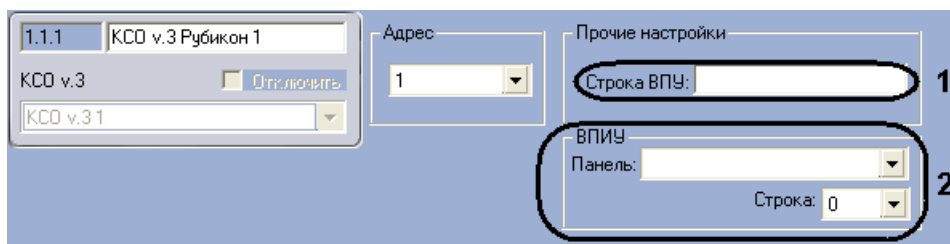


Рис. 3.2—11 Настройка периметрального модуля Рубикон

2. Указать панель ВПИУ-16 и номер её строки, в котором необходимо отображать состояние модуля Рубикон (см. Рис. 3.2—11, 2).
3. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка периметрального модуля Рубикон завершена.

3.2.6.1 Настройка реле периметрального модуля Рубикон

Для настройки реле периметрального модуля Рубикон необходимо выбрать номер соответствующего входа из списка **Номер**.

3.2.6.2 Настройка шлейфов периметрального модуля Рубикон

Для настройки шлейфов периметрального модуля Рубикон необходимо выполнить следующие действия:

1. Из списка **Номер** выбрать номер соответствующего выхода Рубикон (Рис. 3.2—12, 1).

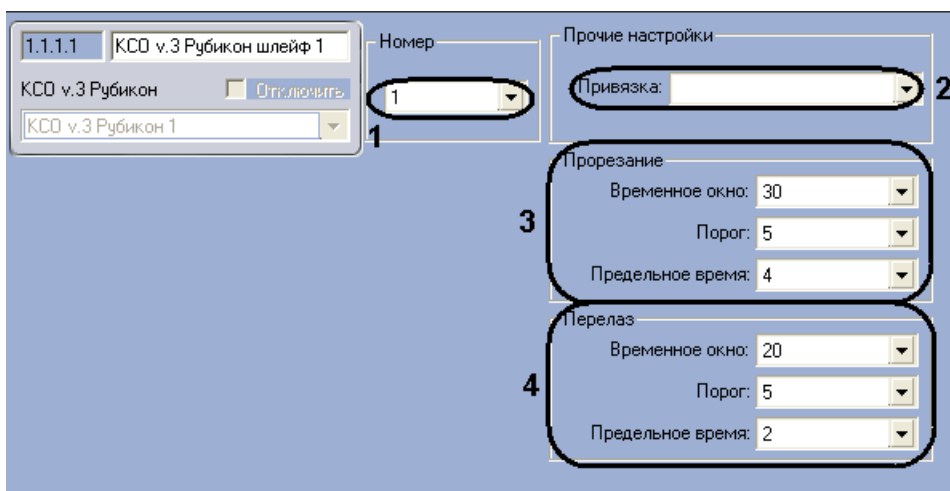


Рис. 3.2—12 Настройка шлейфов периметрального модуля Рубикон

2. Из списка **Привязка** выбрать охранную зону, к которой относится данный шлейф (см. Рис. 3.2—12, 2).
3. В группе параметров **Прорезание** настроить перевод в тревогу шлейфа при попытке пролома/прорезания ограждения периметра: шлейф перейдет в состояние **тревога**, если в течение **Временного окна** (сек.) число сработок, указанное в поле **Предельное число**, произойдет с порогом равным или превышающим число, указанное в поле **Порог** (см. Рис. 3.2—12, 3).
4. В группе параметров **Перелаз** настроить перевод в тревогу шлейфа при попытке перелезания ограждения периметра: шлейф перейдет в состояние **тревога**, если в течение **Временного окна** (сек.) длительность сработки, превышающая значение **Порога**, будет

равной или большей длительности, указанной в поле **Предельное время** (см. Рис. 3.2—12, 4).

5. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка шлейфа периметрального модуля Рубикон завершена.

3.2.7 Настройка ВПИУ-М

Настройка ВПИУ-М осуществляется следующим образом:

1. Выбрать тип используемой панели ВПИУ-М в соответствующем списке (Рис. 3.2—13, 1).

№ кнопки	АБ4-У
1	
10	
11	
12	
13	
14	
15	
16	
2	
3	
4	
5	
6	
7	

Рис. 3.2—13 Настройка ВПИУ-М

2. Выбрать номер группы ВПИУ-М в соответствующем списке (см. Рис. 3.2—13, 2). При объединении двух ВПИУ-М в одну группу, они отображают одинаковую информацию.

Внимание! Не следует назначать на одинаковые строки ВПИУ-М, которые объединены в одну группу, отображение состояние разных охранных зон.

3. В списке **Платы расш.** указать число модулей расширения, подключённых к данной ВПИУ-М (см. Рис. 3.2—13, 3).
4. Ввести обозначение ВПИУ-М, которое будет использоваться при отображении событий (см. Рис. 3.2—13, 4). Если обозначение не задано, используется стандартное.
5. Указать панель ВПИУ-16 и номер её строки, в котором необходимо отображать состояние ВПИУ-М (см. Рис. 3.2—13, 5).
6. Если используется панель ВПИУ-М пожарная автоматика, то назначить кнопкам панели блоки АБ4-У (см. Рис. 3.2—13, 6).
7. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка ВПИУ-М завершена.

3.2.8 Настройка ВПИУ-16

Настройка ВПИУ-16 осуществляется следующим образом:

1. Выбрать тип используемой панели ВПИУ-16 в соответствующем списке (Рис. 3.2—14, 1).

Рис. 3.2—14 Настройка ВПИУ-16

2. Выбрать номер группы ВПИУ-М в соответствующем списке (см. Рис. 3.2—14, 2). При объединении двух ВПИУ-16 в одну группу, они отображают одинаковую информацию.

Внимание! Не следует назначать на одинаковые строки ВПИУ-М, которые объединены в одну группу, отображение состояние разных устройств.

3. Ввести обозначение ВПИУ-16, которое будет использоваться при отображении событий (см. Рис. 3.2—14, 3). Если обозначение не задано, используется стандартное.
4. Указать панель ВПИУ-16 и номер её строки, в котором необходимо отображать состояние данной ВПИУ-16 (см. Рис. 3.2—14, 4).
5. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка ВПИУ-16 завершена.

Для настройки исполнительного устройства ВПИУ-16 необходимо корректно указать его адрес в поле **Номер**.

3.2.9 Настройка ВПУ

Настройка ВПУ осуществляется следующим образом:

1. Установить флажки напротив тех охранных зон, которыми ВПУ должна управлять и от которых должна получать тревожные события (Рис. 3.2—15, 1).

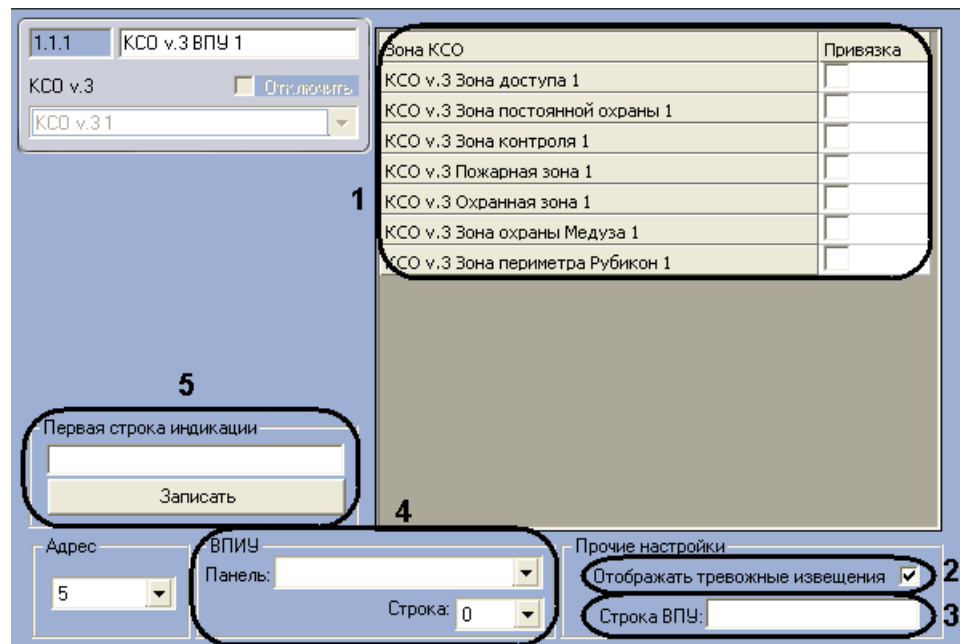


Рис. 3.2—15 Настройка ВПУ

2. Если необходимо, чтобы на ВПУ отображались тревожные извещения, установить соответствующий флажок (см. Рис. 3.2—15, 2).
3. Ввести обозначение ВПУ, которое будет использоваться при отображении событий (см. Рис. 3.2—15, 3). Если обозначение не задано, используется стандартное.
4. Указать панель ВПИУ-16 и номер её строки, в котором необходимо отображать состояние ВПУ (см. Рис. 3.2—15, 4).
5. В поле **Первая строка индикации** ввести отображаемое название ВПУ после чего нажать кнопку **Записать** (см. Рис. 3.2—15, 5).
6. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка ВПУ завершена.

Для настройки исполнительного устройства ВПУ необходимо корректно указать его адрес в поле **Номер**.

3.2.10 Настройка КСД

Для настройки КСД необходимо выполнить следующие действия:

1. Из списка **Регион на вход** выбрать название раздела, соответствующего территории, расположенной со стороны входа (Рис. 3.2—16, 1).

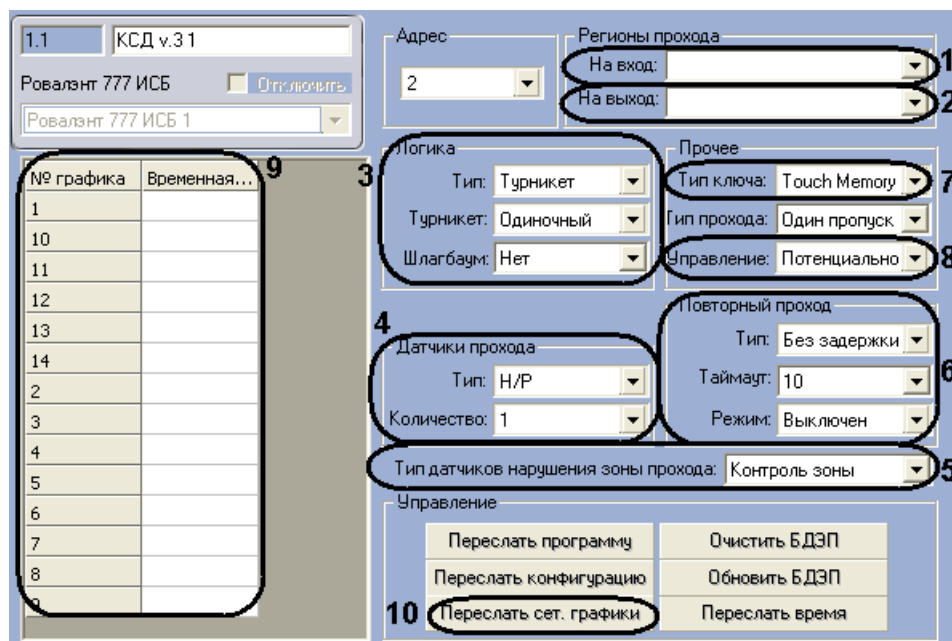


Рис. 3.2—16 Настройка КСД

2. Из списка **Регион на выход** выбрать название раздела, соответствующего территории, расположенной со стороны выхода (см. Рис. 3.2—16, 2).
3. Настроить логику работу КСД в соответствующей группе параметров (см. Рис. 3.2—16, 3):
 - а. В поле **Тип** выбрать устройство, которым будет управлять данный КСД.
 - б. В поле **Турникет** выбрать используемое количество турникетов: одиночный с двумя направлениями выхода или два турникета, работающими в одном направлении.
 - в. В поле **Шлагбаум** установить является ли данный КСД устройством индикации состояния проезда.
4. Настроить датчики контроля прохода/проезда: выбрать их тип и используемое количество (см. Рис. 3.2—16, 4).
5. Выбрать тип используемых датчиков нарушения зоны прохода в соответствующем списке (см. Рис. 3.2—16, 5).
6. Настроить контроль двойного прохода (6):
 - а. Выбрать режим работы контроля двойного прохода: используется, не используется или используется только со второго прохода (**Инициализация**).
 - б. Если между предъявлением электронного ключа и разблокированием устройством доступа должен пройти некоторый промежуток времени, то в поле Тип необходимо выбрать **Запрет на время**.
 - в. В поле **Таймаут** указать время между предъявлением электронного ключа и разблокированием устройством доступа в секундах.
7. Выбрать тип подключенного к КСД устройства чтения электронных ключей (см. Рис. 3.2—16, 7).
8. В поле **Управление** выбрать тип требуемого управления устройством доступа: потенциальное или импульсное (см. Рис. 3.2—16, 8).
9. Задать временные зоны, которые будут использоваться КСО:
 - а) назначить временные зоны (см. Рис. 3.2—16, 9);
 - б) сохранить изменения, нажав кнопку **Применить**.

в) переслать указанные временные зоны в КСО (см. Рис. 3.2—16, 10). Прогресс пересылки будет отображен в протоколе событий.

Внимание! КСД поддерживает только 14 временных зон. При попытке доступа в рамках временной зоны, не записанной в КСД, возникнет отказ.

10. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка КСД завершена.

3.2.11 Управление КСД

Перед началом работы с КСО необходимо выполнить следующие действия:

1. Обновить версию прошивки, нажав кнопку **Переслать программу** (Рис. 3.2—17, 1).
Необходимая версия прошивки содержится в модуле интеграции.

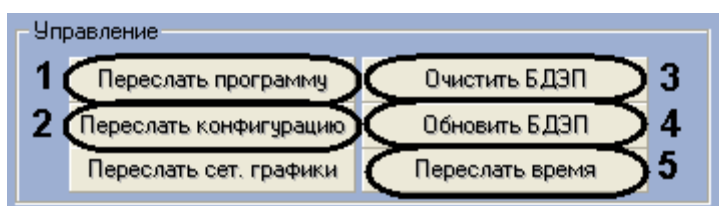


Рис. 3.2—17 Управление КСД

2. Записать конфигурацию (см. Рис. 3.2—17, 2).

Управление КСД подразумевает выполнение следующих операций:

1. Очистку и обновление базы данных пользователей в КСО (см. Рис. 3.2—17, 3, 4).
2. Синхронизацию времени Сервера и КСО (см. Рис. 3.2—17, 5).

3.2.12 Настройка считывателей КСД

Настройка считывателей КСД выполняется следующим образом:

1. Выбрать направление работы считывателя (на вход или выход из охранной зоны) из соответствующего списка (Рис. 3.2—18, 1).

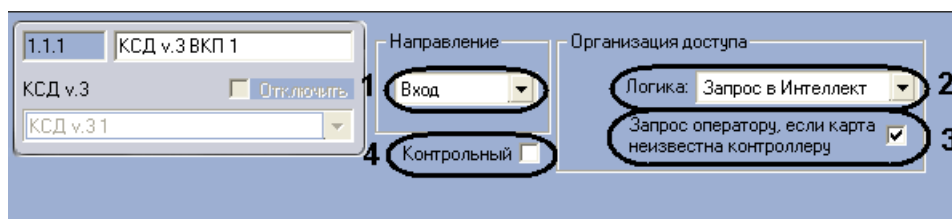


Рис. 3.2—18 Настройка считывателей КСД

2. Настроить логику работы считывателя (см. Рис. 3.2—18, 2): принимать решение о доступе, ориентируясь на пользователей в контроллере (пункт **Автономный режим**), принимать решение о доступе, ориентируясь на пользователей в ПК *ACFA Intellect* (пункт **Запрос в Интеллект**) или отправлять запрос оператору (пункт **Запрос оператору**, только для программного модуля *Фотоидентификация*).
3. Если требуется направлять запрос оператору при поднесении неизвестной карты, установить соответствующий флажок (см. Рис. 3.2—18, 3, при использовании логики

Запрос оператору). Если используется логика **Автономный режим** или **Запрос в Интеллект**, то запрос на доступ будет отправлен в базу пользователей ПК *ACFA Intellect*. Если данный флажок не установлен, доступ при поднесении неизвестной карты будет отклонен при любой логике работы считывателя.

4. Если установить флажок **Контрольный**, то при поднесении неизвестной карты к ВКП, будет генерироваться контрольное событие на КСД (см. Рис. 3.2—18, 4). Если при этом данный ВКП выбран контрольным считывателем в модуле *Служба пропускного режима*, то код карты автоматически отобразится в соответствующем поле открытого пользователя без назначенной карты.
5. Нажать кнопку **Применить** для сохранения изменений.

Настройка считывателей КСД завершена.

3.2.13 Настройка исполнительных устройств КСО и КСД

Для настройки исполнительных устройств КСО и КСД необходимо корректно задать их адрес в поле **Номер (1)** и тип (2).

3.3 Особенности настройки пользователей

Настоятельно рекомендуется использовать динамическую пересылку данных в оборудование (флажок **Динамика СПР** в настройках объекта **Ровалэнт 777 ИСБ**, по умолчанию активирован, см. Рис. 3.3—1). В ином случае новые пользователи не будут записаны в оборудование, в результате чего в доступе им будет отказано.



Рис. 3.3—1 Динамика СПР

3.3.1 Особенности настройки пользователей в интеграции «ROVALANT 777» в модуле «Служба пропускного режима»

Для пользователей в интеграции *ROVALANT 777* в модуле *Служба пропускного режима* можно задавать дополнительные параметры (вкладка **Дополнительно** панели сотрудника):

1. Выбрать тип карты при работе с КСО в поле **Тип ключа КСО** (Рис. 3.3—2, 1). Если тип не задан, по умолчанию будет использоваться **Пользовательский**. Описание типов карт приведено в официальной справочной документации производителя.



Рис. 3.3—2 Настройка дополнительных параметров пользователей

2. Установить флажок **Постановка с ВПУ**, если требуется предоставить пользователю возможность устанавливать или снимать зоны с охраны с помощью ВПУ (см. Рис. 3.3—2, **2**). Данный параметр относится только к пользователям КСО (у КСД нет ВПУ).
3. Установить флажок **Помеченный ключ**, если требуется выделять данного пользователя (см. Рис. 3.3—2, **3**). При проходе с помеченным ключом, в протокол событий будет приходить соответствующее событие.
4. Установить флажок **Работа в «Выходной день»**, если пользователю необходимо предоставлять доступ в то время, когда на контроллере активирован режим **Выходной день** (см. Рис. 3.3—2, **4**).
5. Выбрать тип карты при работе с КСД в поле **Тип ключа КСД** (см. Рис. 3.3—2, **5**). Если тип не задан, по умолчанию будет использоваться **Пользовательский**. Описание типов карт приведено в официальной справочной документации производителя.
6. Установить флажок **Работа в режиме «Тревога»**, если пользователю необходимо предоставлять доступ в то время, когда на контроллере активирован режим **Тревога** (см. Рис. 3.3—2, **6**).
7. Нажать кнопку **Сохранить**.

Настройка дополнительных параметров завершена.

3.3.2 Особенности настройки временных зон и уровней доступа пользователей в интеграции «ROVALANT 777»

Каждый пользователь может работать только в рамках одной временной зоны (ограничение оборудования). Временная зона для пользователей задается в настройках уровней доступа (Рис. 3.3—3, **1**).

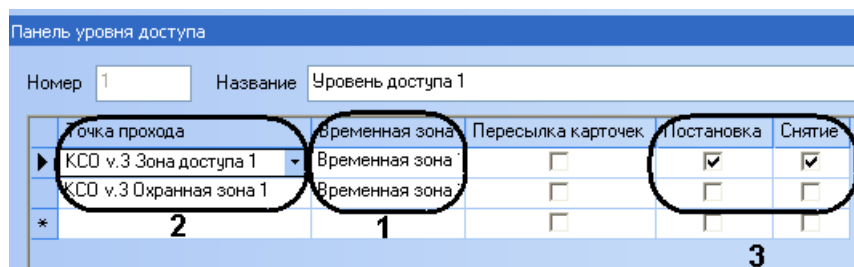


Рис. 3.3—3 Особенности настройки временных зон и уровней доступа пользователей

Если для пользователей задано несколько временных зон (например, если в рамках одного уровня доступа несколько точек прохода с разными временными зонами, см. Рис. 3.3—3, **2**), то используется следующий алгоритм:

1. Если среди выбранных временных зон есть зона **Всегда**, то она будет использована для всех точек прохода.
2. Если среди выбранных временных зон нет зоны **Всегда**, то для всех точек прохода будет использована та временная зона, у которой порядковый номер в контроллере меньше (см. *Настройка КСО*).

Следующие параметры уровней доступа для пользователей в интеграции ROVALANT 777 имеют значение, отличное от обычного (см. Рис. 3.3—3, **3**):

1. Если установлен флажок **Постановка**, то пользователь имеет право только снимать и ставить зону на охрану, доступ предоставляться не будет.

2. Если установлен флажок **Снятие**, то пользователю предоставляется доступ по данной зоне, однако снимать и ставить на охрану зону прав нет.
3. Если установлены оба флажка, то порядок действий такой: Вход-Снятие с охраны и Выход-Постановка на охрану.

Кроме этого, пользователей в интеграции *ROVALANT 777* можно задавать несколько уровней доступа (поля **Доп. Уд.** на панели сотрудника).

4 Работа с модулем интеграции «ROVALANT 777»

4.1 Общие сведения о работе с модулем «ROVALANT 777»

Для работы с модулем интеграции ROVALANT 777 используются следующие интерфейсные объекты:

1. Карта;
2. Протокол событий;
3. Служба пропускного режима.

Сведения по настройке данных интерфейсных объектов приведены в документах *ПК Интеллект: Руководство Администратора* и *Руководство пользователя программным модулем «Служба пропускного режима»*.

Работа с интерфейсными объектами подробно описана в документе *ПК Интеллект: Руководство Оператора*.

4.2 Управление КСО

Управление КСО осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием команд функционального меню соответствующего объекта (Рис. 4.2—1, Табл. 4.2—1).

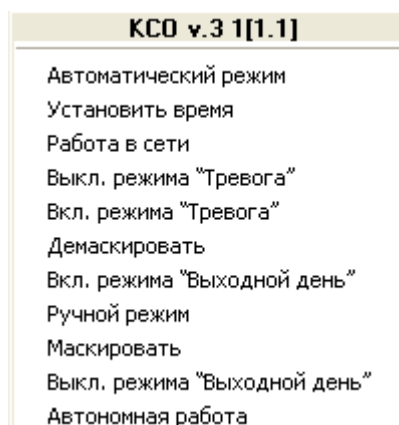


Рис. 4.2—1 Команды управления КСО

Табл. 4.2—1 Команды управления КСО

Команда	Выполняемая функция
Автоматический режим	Перевод устройства в автоматизированный режим контроля автоматики, при котором при возникновении пожарной тревоги автоматически активизируется оборудование дымоудаления и пожаротушения
Установить время	Синхронизация времени Сервера и КСО
Работа в сети	Перевод устройства в нормальный режим работы с выполнением логики работы и передачи уведомлений о проходах
Выкл. режима «Тревога»	Перевод устройства в обычный режим работы, отключения режима «Тревога»
Вкл. режима «Тревога»	Перевод устройства в режим «Тревога», при котором действительными пропусками (имеющими возможность открывания (закрывания) замков, постановки (снятия) на оперативную охрану и т.д.) становятся только те, которые помечены как пропуска режима «Тревога». При этом, как и ранее, учитываются права доступа к конкретным элементам системы. Режим ограничивает круг лиц,

Команда	Выполняемая функция
	имеющих доступ к элементам системы, и необходим для оперативного изменения прав доступа пользователей системы при возникновении тревожной ситуации на объекте
Демаскировать	Снятие маски
Вкл. режима «Выходной день»	Включение режима выходного дня (доступ будет предоставляться только тем пользователем, у которых есть права на доступ в данном режиме).
Ручной режим	Перевод устройства в ручной режим контроля автоматики, при котором при возникновении пожарной тревоги оборудование дымоудаления и пожаротушения активизируется только при ручном включении с ВПИУ либо с АБ4-У
Маскировать	Наложение маски на устройство (события по КСО и по всем подключенным к нему устройствам не будут попадать в протокол событий, их состояние на карте не будет меняться)
Выкл. режима «Выходной день»	Выключение режима выходного дня
Автономная работа	Перевод устройства в автономный режим работы без контроля времени действия пропуска и уведомлений о проходах

4.2.1 Управление охранными зонами КСО

КСО имеет охранные зоны следующих типов: зоны контроля, зоны доступа, зоны охраны Медуза, зоны периметра, зоны постоянной охраны, охранные и пожарные зоны.

Команды управления охранными зонами одинаковые. Управление охранными зонами осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием команд функционального меню соответствующего объекта (Рис. 4.2—2, Табл. 4.2—2).

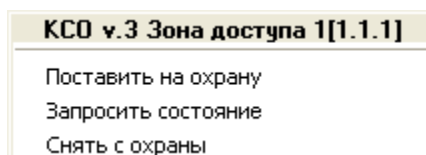


Рис. 4.2—2 Команды управления охранными зонами КСО

Табл. 4.2—2 Команды управления охранными зонами КСО

Команда	Выполняемая функция
Поставить на охрану	Постановка зона на охраны
Запросить состояние	Запрос состояния зоны
Снять с охраны	Снятие зоны с охраны

4.2.2 Управление АБ4-П и АБ4-У

Команды управления АБ4-П и АБ4-У одинаковые. Управление АБ4-П и АБ4-У осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием команд функционального меню соответствующего объекта (Рис. 4.2—3, Табл. 4.2—3).

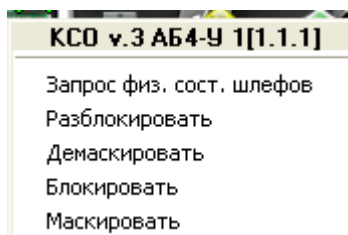


Рис. 4.2—3 Команды управления АБ4-П и АБ4-У

Табл. 4.2—3 Команды управления АБ4-П и АБ4-У

Команда	Выполняемая функция
Запрос физ. сост. шлейфов	Запрос состояния шлейфов, подключенным к устройству
Разблокировать	Снятие блокировки АБ4-П или АБ4-У и всех их дочерних устройств
Демаскировать	Снятие маски
Блокировать	Исключает АБ4-П или АБ4-У и всех их дочерние устройства из логики работы КСО
Маскировать	Наложение маски на устройство (события по АБ4-П или АБ4-У и по всем подключенным к ним устройствам не будут попадать в протокол событий, их состояние на карте не будет меняться)

4.2.3 Управление реле АБ4-П и АБ4-У

Команды управления реле АБ4-П и АБ4-У одинаковые. Управление реле АБ4-П и АБ4-У осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием команд функционального меню соответствующего объекта (Рис. 4.2—4, Табл. 4.2—4).

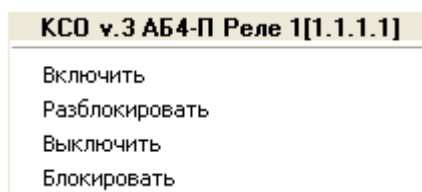


Рис. 4.2—4 Команды управления реле АБ4-П и АБ4-У

Табл. 4.2—4 Команды управления реле АБ4-П и АБ4-У

Команда	Выполняемая функция
Включить	Перевод реле в активированное состояние (возможно только в состоянии блокировки)
Разблокировать	Снятие блокировки с реле
Выключить	Перевод реле в обычное состояние (возможно только в состоянии блокировки)
Блокировать	Исключение реле из логики работы КСО

4.2.4 Управление шлейфами АБ4-П и АБ4-У

Команды управления шлейфами АБ4-П и АБ4-У одинаковые. Управление шлейфами АБ4-П и АБ4-У осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием команд функционального меню соответствующего объекта (Рис. 4.2—5, Табл. 4.2—5).

КСО v.3 АБ4-П Шлейф 1[1.1.1]

Демаскировать
 Маскировать

Рис. 4.2—5 Команды управления шлейфами АБ4-П и АБ4-У**Табл. 4.2—5 Команды управления шлейфами АБ4-П и АБ4-У**

Команда	Выполняемая функция
Маскировать	Наложение маски на шлейф (события по данному шлейфу не будут попадать в протокол событий, состояние шлейфа на карте не будет меняться)
Демаскировать	Снятие маски

4.2.5 Управление периметральным модулем Рубикон

Управление периметральным модулем Рубикон осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием команд функционального меню соответствующего объекта (Рис. 4.2—6, Табл. 4.2—6).

КСО v.3 Рубикон 1[1.1.1]

Разблокировать
 Запрос физ. сост. шлейфов
 Демаскировать
 Блокировать
 Маскировать

Рис. 4.2—6 Команды управления периметральным модулем Рубикон**Табл. 4.2—6 Команды управления периметральным модулем Рубикон**

Команда	Выполняемая функция
Разблокировать	Снятие блокировки с модуля
Запрос физ. сост. шлейфов	Запрос состояния шлейфов, подключенным к устройству
Демаскировать	Снятие маски
Блокировать	Исключает модуль и все его дочерние устройства из логики работы КСО
Маскировать	Наложение маски на устройство (события <u>по модулю и по всем подключенным к нему устройствам</u> не будут попадать в протокол событий, их состояние на карте не будет меняться)

4.2.5.1 Управление реле периметрального модуля Рубикон

Команды управления реле периметрального модуля Рубикон повторяют команды управления реле АБ4-П и АБ4-У (см. раздел *Управление реле АБ4-П и АБ4-У*).

4.2.5.2 Управление шлейфами периметрального модуля Рубикон

Управление шлейфами периметрального модуля Рубикон осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием команд функционального меню соответствующего объекта (Рис. 4.2—7, Табл. 4.2—7).

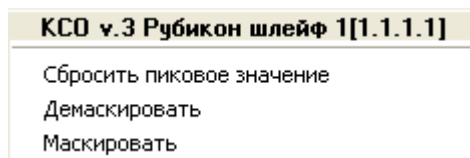


Рис. 4.2—7 Команды управления шлейфами периметрального модуля Рубикон

Табл. 4.2—7 Команды управления шлейфами периметрального модуля Рубикон

Команда	Выполняемая функция
Сбросить пиковое значение	Сбросить пиковое значение состояния шлейфа, отображаемое на карте (для отображения пикового значения шлейфа Рубикона на карте необходимо добавить соответствующий объект на карту в текстовом формате)
Маскировать	Наложение маски на шлейф (события по данному шлейфу не будут попадать в протокол событий, состояние шлейфа на карте не будет меняться)
Демаскировать	Снятие маски

4.2.6 Управление ВПИУ-16

Управление ВПИУ-16 осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием команд функционального меню соответствующего объекта (Рис. 4.2—8, Табл. 4.2—8).

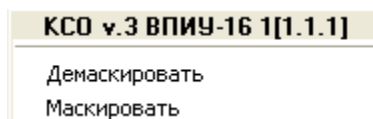


Рис. 4.2—8 Команды управления ВПИУ-16

Табл. 4.2—8 Команды управления ВПИУ-16

Команда	Выполняемая функция
Демаскировать	Снятие маски
Маскировать	Наложение маски на устройство (события по ВПИУ-16 не будут попадать в протокол событий, их состояние на карте не будет меняться)

4.2.7 Управление ВПУ

Управление ВПУ осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием команд функционального меню соответствующего объекта (Рис. 4.2—9, Табл. 4.2—9).

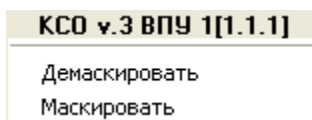


Рис. 4.2—9 Команды управления ВПУ

Табл. 4.2—9 Команды управления ВПУ

Команда	Выполняемая функция
Демаскировать	Снятие маски
Маскировать	Наложение маски на устройство (события <u>по ВПУ и по всем подключенным к нему устройствам</u> не будут попадать в протокол событий, их состояние на карте не будет меняться)

4.2.8 Управление исполнительными устройствами КСО

Управление исполнительными устройствами КСО осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием команд функционального меню соответствующего объекта (Рис. 4.2—10, Табл. 4.2—10).

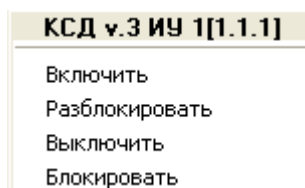


Рис. 4.2—10 Команды управления ИУ КСО

Табл. 4.2—10 Команды управления ИУ КСО

Команда	Выполняемая функция
Включить	Перевод устройства в активированное состояние (возможно только в состоянии блокировки)
Разблокировать	Снятие блокировки с устройства
Выключить	Перевод устройства в обычное состояние (возможно только в состоянии блокировки)
Блокировать	Исключение устройства из логики работы КСО

4.3 Управление КСД

Управление КСД осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием команд функционального меню соответствующего объекта (Рис. 4.3—1, Табл. 4.3—1).

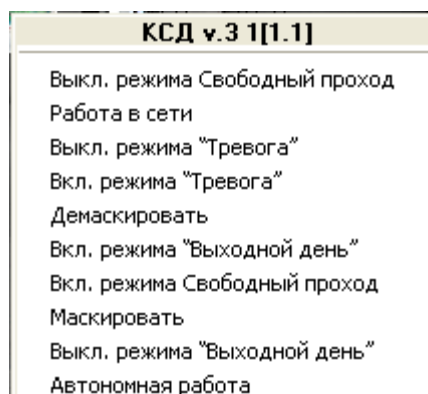


Рис. 4.3—1 Команды управления КСД

Табл. 4.3—1 Команды управления КСД

Команда	Выполняемая функция
Выкл. режима Свободный проход	Выключение режима свободного прохода
Работа в сети	Перевод устройства в нормальный режим работы с выполнением логики работы и передачи уведомлений о проходах
Выкл. режима «Тревога»	Перевод устройства в обычный режим работы, отключения режима «Тревога»
Вкл. режима «Тревога»	Перевод устройства в режим «Тревога», при котором действительными пропусками (имеющими возможность открывания (закрывания) замков, постановки (снятия) на оперативную охрану и т.д.) становятся только те, которые помечены как пропуска режима «Тревоги». При этом, как и ранее, учитываются права доступа к конкретным элементам системы. Режим ограничивает круг лиц, имеющих доступ к элементам системы, и необходим для оперативного изменения прав доступа пользователей

Команда	Выполняемая функция
	системы при возникновении тревожной ситуации на объекте
Демаскировать	Снятие маски
Вкл. режима «Выходной день»	Включение режима выходного дня (доступ будет предоставляться только тем пользователем, у которых есть права на доступ в данном режиме)
Вкл. режима Свободный проход	Включение режима свободного прохода (доступ предоставляется всем пользователям)
Маскировать	Наложение маски на устройство (события <u>по КСД и по всем подключенным к нему устройствам</u> не будут попадать в протокол событий, их состояние на карте не будет меняться)
Выкл. режима «Выходной день»	Выключение режима выходного дня
Автономная работа	Перевод устройства в автономный режим работы без контроля времени действия пропуска и уведомлений о проходах

4.3.1 Управление считывателями КСД

Управление считывателями КСД осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием команд функционального меню соответствующего объекта (Рис. 4.3—2, Табл. 4.3—2).

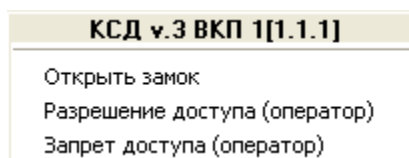


Рис. 4.3—2 Команды управления считывателями КСД

Табл. 4.3—2 Команды управления считывателями КСД

Команда	Выполняемая функция
Открыть замок	Открывает замок
Разрешение доступа (оператор)	Разрешает доступ, в случае если был направлен запрос оператору
Запрет доступа (оператор)	Запрещает доступ, в случае если был направлен запрос оператору

4.3.2 Управление исполнительными устройствами КСД

Команды управления исполнительными устройствами КСД повторяют команды управления исполнительными устройствами КСО (см. раздел *Управление исполнительными устройствами КСО*).