



Руководство по установке и настройке компонентов  
охранной системы

Обновлено 02.08.2021

## Содержание

<b>1</b>	<b>Руководство по установке и настройке компонентов охранной системы.</b>	
	<b>Введение. ....</b>	<b>11</b>
1.1	Назначение и структура Руководства .....	11
1.2	Назначение программного комплекса Интеллект.....	11
<b>2</b>	<b>Установка компонентов охранной системы.....</b>	<b>12</b>
2.1	Монтаж и установка аппаратного обеспечения подсистемы видеонаблюдения.....	12
2.1.1	Установка плат видеоввода в корпус компьютера .....	12
2.1.2	Установка драйверов для плат видеоввода.....	14
2.1.3	Проверка установки драйвера для плат видеоввода .....	18
2.1.4	Проверка корректности установки драйверов для плат видеоввода с помощью утилиты Codereader.exe .....	20
2.1.5	Особенности обновления Drivers Pack для плат YUAN.....	21
2.2	Установка платы расширения для вывода аналогового видеосигнала .....	22
2.3	Подключение аппаратного контроля работоспособности системы .....	23
2.3.1	Подключение аппаратного контроля работоспособности Серверов Watchdog.....	23
2.3.2	Подключение аппаратного контроля работоспособности Серверов USB Watchdog .....	26
2.4	Подключение плат лучи-реле .....	28
2.4.1	Подключение плат лучи-реле 4/4 и 16/4 .....	29
2.4.2	Подключение плат лучи-реле 4/4 (low profile) .....	33
2.4.3	Подключение плат SL USBIO (4x4, 16x8, 24x4).....	40
2.4.4	Подключение плат MO USBIO 4x4.....	43
2.4.5	Подключение плат лучи-реле AGRG-IO-16/8-WD-DS.....	44
2.5	Подключение внешнего модуля MO USBIO 4x4 .....	46
2.6	Монтаж и установка аппаратных компонентов подсистемы аудиоконтроля.....	48
2.6.1	Поддерживаемые звуковые карты и другие устройства аудиоввода.....	48
2.6.2	Варианты увеличения числа каналов аудиоввода при использовании стандартных звуковых карт .....	48
2.6.3	Установка устройств аудиоввода .....	49
2.6.4	Монтаж микрофонов и колонок .....	49
2.7	Подключение поворотных устройств и пультов управления .....	49
2.8	Подключение и настройка сетевых устройств.....	50
<b>3</b>	<b>Настройка компонентов охранной системы в ПК Интеллект.....</b>	<b>51</b>
3.1	Настройка плат видеоввода в ПК Интеллект.....	51

3.1.1	Настройка видеоподсистемы.....	51
3.1.1.1	Создание и настройка объекта Устройство видеоввода .....	51
3.1.1.2	Создание и настройка объекта Камера.....	54
3.1.1.3	Настройка аналогового видеовыхода.....	56
3.1.1.4	Настройка платы видеоввода HikVision .....	58
3.1.1.5	Настройка платы видеоввода YUAN PD652 .....	58
3.1.2	Настройка аудиоподсистемы .....	59
3.1.2.1	Создание и настройка объекта Звуковая плата.....	59
3.1.2.2	Создание и настройка объекта Микрофон .....	61
3.1.3	Мастер начальной конфигурации .....	63
3.1.4	Настройка аппаратного контроля работоспособности Watchdog.....	64
3.2	Настройка IP-устройств.....	67
3.2.1	Общие сведения о IP-устройствах .....	67
3.2.2	Настройка приема видеосигналов с IP-устройств .....	67
3.2.3	Настройка приема аудиосигналов с IP-устройств.....	69
3.2.4	Настройка доступа к архиву во внешнем хранилище .....	70
3.2.4.1	Общие сведения о хранении архива во внешнем хранилище.....	70
3.2.4.2	Создание объекта Внешнее хранилище .....	71
3.2.4.3	Задание списка камер для доступа к внешнему хранилищу.....	71
3.2.4.4	Настройка импорта из внешних хранилищ.....	72
3.2.5	Мастер создания IP-устройств .....	74
3.2.6	Подключение устройств по общим протоколам .....	77
3.2.6.1	Использование универсальных драйверов General Device и generic.....	77
3.2.6.2	Настройка получения мультимедиа потока по протоколу RTSP .....	79
3.2.6.3	Подключение устройств по протоколу GB/T28181.....	82
3.2.6.3.1	Общая информация о стандарте GB/T28181 и поддерживаемых функциях.....	82
3.2.6.3.2	Настройка IP-устройства для работы по стандарту GB/T28181 .....	82
3.2.6.3.3	Настройка подключения IP-устройства по стандарту GB/T28181 .....	83
3.2.6.3.4	Примеры настройки IP-устройств для работы по стандарту GB/T28181.....	85
3.2.6.3.4.1	Jovision .....	86
3.2.6.3.4.2	Bosch .....	88
3.2.6.3.4.3	Huawei.....	88
3.2.6.3.4.4	Hikvision .....	89
3.2.6.3.4.5	Dahua.....	93
3.2.6.4	Подключение устройств по протоколу ONVIF.....	94

3.2.6.5	Подключение устройств с помощью драйвера FFMPEG.....	96
3.2.6.5.1	Получение видео и звука по протоколам RTSP и RTMP через драйвер FFMPEG.....	96
3.2.6.5.1.1	Создание объекта Устройство видеоввода.....	96
3.2.6.5.1.2	Дополнительные настройки FFMPEG-устройства.....	97
3.2.6.5.1.3	Работа с многопоточными устройствами.....	98
3.2.6.5.2	Получение видео и звука с подключённых по USB web-камер через драйвер FFMPEG.....	98
3.2.6.5.2.1	Создание объекта Устройство видеоввода.....	99
3.2.6.5.2.2	Дополнительные настройки FFMPEG-устройства.....	99
3.2.6.5.2.3	Работа с многопоточными устройствами.....	100
3.2.6.5.3	Захват видеоизображения со всех экранов/мониторов Сервера с помощью драйвера FFMPEG.....	100
3.2.6.5.3.1	Предварительная настройка системы для захвата системных звуков.....	100
3.2.6.5.3.2	Создание объектов Устройство видеоввода и Звуковая плата.....	101
3.2.6.5.3.3	Дополнительные настройки FFMPEG-устройства.....	102
3.2.6.5.4	Захват видеоизображения из окна приложения с помощью драйвера FFMPEG.....	102
3.2.6.5.4.1	Создание объектов Устройство видеоввода.....	102
3.2.6.5.4.2	Дополнительные настройки FFMPEG-устройства.....	103
3.2.7	Особенности настройки IP- устройств.....	104
3.2.7.1	Особенности настройки IP-камер Beward.....	104
3.2.7.2	Особенности IP-устройств Panasonic серии i-Pro.....	104
3.2.7.3	Особенности настройки IP- устройств TrendNet.....	104
3.2.7.4	Особенности настройки IP- устройств Pelco Spectra IV.....	104
3.2.7.5	Особенности настройки IP-устройств AEBELL.....	105
3.2.7.6	Особенности настройки IP-устройств Dynacolor.....	105
3.2.7.7	Особенности настройки IP-устройств Stream Labs.....	105
3.2.7.7.1	Особенности видеокамеры Wave Cam M5.....	105
3.2.7.7.2	Особенности аппаратного сетевого комплекса Wave Server Enterprise.....	106
3.2.7.7.3	Особенности видеосервера Wave Server WH1501.....	106
3.2.7.8	Особенности IP-устройств Cisco.....	106
3.2.7.9	Особенности настройки IP-камер Mobotix.....	107
3.2.7.9.1	Особенности настройки аудиоподсистемы.....	107
3.2.7.9.2	Особенности настройки лучей-реле.....	107
3.2.7.10	Особенности совместной работы камер Jassun и Bosch.....	107
3.2.7.11	Особенности настройки ONVIF-устройств и IP-устройств Hikvision за NAT.....	108
3.2.8	Изменение транспортного протокола, используемого IP-устройством.....	109
3.2.9	Дайджест-аутентификация при доступе к IP-устройству.....	110

3.2.10	Настройка получения видео от web-камер по протоколу HTTP.....	110
3.3	Настройка устройств Лучи-Реле в ПК Интеллект .....	112
3.3.1	Создание и настройка системного объекта Реле .....	112
3.3.2	Создание и настройка системного объекта Луч.....	113
3.3.3	Создание и настройка подключения аналогового датчика (входа) .....	114
3.3.4	Настройка плат расширения лучи - реле .....	115
3.3.4.1	Настройка подключения реле .....	115
3.3.4.2	Настройка подключения лучей через плату лучи-реле 4/4 .....	117
3.3.4.3	Настройка подключения лучей через плату лучи-реле 16/4 .....	119
3.3.5	Настройка плат расширения лучи - реле (low profile) .....	122
3.3.5.1	Подключение реле платы лучи-реле 4/4 (low profile) .....	122
3.3.5.2	Подключение лучей лучи-реле 4/4 (low profile).....	124
3.3.6	Настройка плат SL USBIO.....	125
3.3.6.1	Особенности запуска драйверов платы SL USBIO 16x8.....	125
3.3.6.2	Подключение реле .....	126
3.3.6.3	Подключение лучей .....	126
3.3.7	Настройка устройств MO USBIO 4x4 .....	126
3.3.7.1	Подключение реле MO USBIO 4x4 .....	126
3.3.7.2	Подключение лучей MO USBIO 4x4 .....	128
3.3.8	Настройка лучей и реле, подключенных через IP-устройства .....	129
3.3.9	Настройка плат лучи-реле AGRG-IO-16/8-WD-DS.....	129
3.4	Настройка телеметрии.....	132
3.4.1	Использование поворотных устройств в цифровой системе видеонаблюдения .....	132
3.4.2	Приоритеты управления поворотными устройствами.....	133
3.4.3	Настройка поворотных устройств (телеметрии).....	135
3.4.3.1	Порядок настройки поворотных устройств.....	135
3.4.3.2	Настройка портов Сервера и удаленного рабочего места для подключения поворотных устройств .....	135
3.4.3.3	Настройка поворотного устройства в программном комплексе Интеллект .....	137
3.4.4	Настройка пультов управления поворотными устройствами .....	139
3.4.4.1	Особенности настройки и работы пульта телеметрии BOSCH KBD-Digital или BOSCH KBD-Universal.....	141
3.4.4.1.1	Настройка пульта телеметрии BOSCH KBD-Digital или BOSCH KBD-Universal в ПК Интеллект ...	141
3.4.4.1.2	Особенности работы пульта телеметрии BOSCH KBD-Digital или BOSCH KBD-Universal в ПК Интеллект .....	142
3.4.4.1.3	Пример скрипта на JScript .....	143

3.4.4.2	Особенности настройки и работы с пультом управления телеметрией Axis T8310.....	145
3.4.4.2.1	Общая информация .....	145
3.4.4.2.2	Особенности настройки пульта управления телеметрией Axis T8310.....	145
3.4.4.2.3	Особенности работы пульта управления телеметрией Axis T8310 .....	146
3.4.4.2.4	Пример скрипта на JScript .....	149
3.4.4.3	Особенности настройки и работы с пультом управления телеметрией Lilin PIN-800III .....	150
3.4.4.3.1	Особенности настройки пульта управления телеметрией Lilin PIN-800III .....	150
3.4.4.3.2	Особенности работы с пультом управления телеметрией Lilin PIN-800III .....	151
3.4.4.4	Особенности настройки и работы с пультом управления телеметрией Panasonic WV-CU950. ....	153
3.4.4.4.1	Особенности настройки пульта управления телеметрией Panasonic WV-CU950.....	153
3.4.4.4.2	Особенности работы с пультом управления телеметрией Panasonic WV-CU950 .....	154
3.4.4.4.3	Пример скрипта на JScript .....	156
3.4.4.5	Особенности настройки пульта управления телеметрией Everfocus EKB-200 .....	157
3.4.4.6	Особенности настройки пульта управления телеметрией Samsung SPC-7000 .....	158
3.4.4.6.1	Особенности настройки пульта управления телеметрией Samsung SPC-7000 .....	158
3.4.4.6.2	Пример скрипта на JScript .....	159
3.4.4.7	Особенности настройки пульта управления телеметрией Samsung SSC-2000 .....	159
3.4.4.8	Особенности работы пульта телеметрии VIDEOTEC DCZ.....	159
3.4.5	Настройка поворотных IP-камер.....	161
3.4.5.1	Настройка управления поворотной IP-камерой при помощи пульта управления.....	162
3.4.5.2	Особенности настройки Vivotek Panoramic PTZ.....	162
3.4.6	Настройка Окна управления телеметрией .....	163
3.4.7	Создание и настройка Окна запроса оператора для управления телеметрией.....	165
3.4.8	Настройка Монитора видеонаблюдения для управления поворотными устройствами.....	167
3.4.9	Настройка джойстика для управления поворотными устройствами .....	167
3.4.9.1	Настройка джойстика средствами ОС Windows.....	167
3.4.9.1.1	Порядок настройки джойстика.....	167
3.4.9.1.2	Присваивание клавишам джойстика команд для управления поворотными устройствами . ....	168
3.4.9.1.2.1	Присваивание клавишам джойстика команд при помощи Монитора видеонаблюдения .....	168
3.4.9.1.2.2	Присваивание клавишам джойстика команд путем редактирования реестра .....	170
3.4.9.1.3	Проверка работоспособности джойстика .....	172
3.4.9.2	Настройка объекта Устройство управления.....	174
3.4.9.2.1	Особенности настройки устройства управления Dahua DH-NKB1000.....	175
3.4.9.2.1.1	Режимы работы пульта .....	175
3.4.9.2.1.2	Особенности настройки в ОС .....	175

3.4.9.2.1.3	Настройка устройства управления Dahua DH-NKB1000 в ПК Интеллект .....	175
3.4.9.2.2	Особенности настройки устройства управления Hikvision DS-1200KI.....	176
3.4.9.2.2.1	Настройка устройства управления Hikvision DS-1200KI перед добавлением в ПК Интеллект .....	177
3.4.9.2.2.2	Настройка устройства управления Hikvision DS-1200KI в ПК Интеллект.....	178
3.4.9.2.2.3	Особенности работы устройства управления Hikvision DS-1200KI в ПК Интеллект .....	179
3.4.9.2.3	Особенности настройки устройства управления UNIVIEW KB-1100.....	179
3.4.9.2.3.1	Общее описание устройства управления UNIVIEW KB-1100.....	179
3.4.9.2.3.2	Настройка пульта перед добавлением в ПК Интеллект .....	180
3.4.9.2.3.3	Настройка устройства управления UNIVIEW KB-1100 в ПК Интеллект.....	181
3.4.10	Настройка мыши для управления поворотными устройствами.....	182
3.4.11	Настройка функций слежения за движущимися объектами.....	183
3.4.11.1	Настройка Tag & Track .....	183
3.4.11.2	Настройка использования абсолютной телеметрии .....	186
3.4.11.2.1	Общие сведения об абсолютной телеметрии в ПК Интеллект .....	186
3.4.11.2.2	Выбор монитора слежения за объектом.....	186
3.4.11.2.3	Настройка привязки карты к координатной сетке.....	187
3.4.11.2.4	Задание поля зрения видеокамеры на карте .....	189
3.4.11.2.5	Настройка калибровки точек в поле зрения видеокамеры .....	190
3.4.11.2.6	Примеры скриптовых команд для управления функцией абсолютной телеметрии.....	191
3.4.11.2.7	Настройка отображения угла обзора камеры на Карте .....	191
3.4.12	Настройка функции патрулирования .....	193
3.4.12.1	Создание маршрута патрулирования .....	193
3.4.12.2	Запуск и остановка патрулирования .....	194
<b>4</b>	<b>Заключение .....</b>	<b>196</b>
<b>5</b>	<b>Руководство по установке и настройке компонентов охранной системы.</b>	
	<b>Приложения .....</b>	<b>197</b>
5.1	Приложение 1. Особенности настройки плат видеоввода.....	197
5.1.1	Драйверы интегрированных в ПК Интеллект плат видеоввода, плат лучи/реле, Guardant, USB Watchdog .....	197
5.1.2	Особенности настройки видеоподсистемы.....	198
5.1.3	Особенности настройки аудиоподсистемы .....	200
5.2	Приложение 2. Настройка IP-устройств в ОС Windows .....	206
5.2.1	Настройка IP-устройств на примере видеокамеры Axis .....	206
5.2.1.1	Поиск IP-устройств .....	207
5.2.1.2	Назначение сетевых адресов IP-устройствам .....	208
5.2.1.3	Вызов домашней страницы Web-сервера IP-устройства .....	212

5.2.1.4	Настройка сетевых параметров IP-устройств посредством Web-сервера .....	214
5.2.2	Особенности настройки оборудования IP-устройств Axis .....	217
5.2.3	Особенности настройки IP-устройств через Web-интерфейс .....	217
5.2.3.1	Особенности настройки IP-устройств Panasonic серии i-Pro через Web-интерфейс.....	217
5.2.3.2	Особенности настройки IP-устройств Samsung через Web-интерфейс .....	218
5.2.3.3	Особенности настройки IP-устройств Mobotix через Web-интерфейс .....	218
5.2.3.4	Особенности настройки IP-устройств Sony через Web-интерфейс .....	218
5.3	Приложение 3. Установка Linux-сервера и Linux-хаба Matrix .....	219
5.3.1	Вводные сведения .....	219
5.3.2	Установка Linux-сервера (Linux-хаба) .....	220
5.3.2.1	Подключение и запуск Linux-сервера (Linux-хаба) .....	220
5.3.2.2	Идентификация Linux-сервера (Linux-хаба) в сети .....	221
5.3.2.3	Настройка Linux-сервера для работы с ПК Интеллект .....	224
5.3.2.4	Настройка Linux-хаба для работы с ПК Интеллект .....	226
5.3.2.4.1	Установка разрешения кадра.....	228
5.3.3	Web-интерфейс Linux-сервера (Linux-хаба) .....	229
5.3.3.1	Доступ к Web-интерфейсу.....	230
5.3.3.2	Просмотр видеосигнала .....	230
5.3.3.3	Контроль состояния лучей и реле .....	231
5.3.3.4	Контроль работоспособности Linux-сервера (Linux-хаба) .....	232
5.3.3.5	Настройка сетевых параметров Linux-сервера (Linux-хаба).....	233
5.3.3.6	Настройка сохранения лога Linux-сервера (Linux-хаба) .....	234
5.3.3.7	Настройка параметров отображения видеопотока .....	235
5.3.3.8	Настройка защиты Linux-сервера (Linux-хаба).....	236
5.3.3.9	Сброс конфигурации Linux-сервера (Linux-хаба).....	237
5.3.3.10	Просмотр логов Linux-сервера (Linux-хаба) .....	238
5.3.3.11	Работа с дампами памяти.....	239
5.3.4	Обновление прошивки Linux-сервера (Linux-хаба) .....	240
5.4	Приложение 4. Характеристики плат видеоввода.....	242
5.4.1	Технические характеристики плат видеоввода FS-5, FS-6, FS-16, FS-8 .....	242
5.4.2	Технические характеристики плат видеоввода WS-6, WS-7, SC390N16 (WS16), WS-17.....	244
5.4.3	Технические характеристики плат видеоввода SC300D16 (FX8), SC200Q4 (FS15), SC300Q16 (FX4), SC310N16 (FX16), SC330Q16, SC330D16.....	245
5.4.4	Технические характеристики плат видеоввода SC200Q4 Low profile (FS115), FX2, SL16-200 (FX116), FX416, SC230N4.....	248
5.4.5	Технические характеристики плат видеоввода SC3B0N16 (WS216), SC510N4 (FX HD4), MS416 ...	250



5.4.6	Технические характеристики плат видеоввода SC590N4, SC3C0N8-L.....	252
5.5	Приложение 5. Схема разъемов плат видеоввода .....	268
5.5.1	Схема разъемов платы видеоввода FS-5 .....	268
5.5.2	Схема разъемов платы видеоввода FS-6 .....	269
5.5.3	Схема разъемов платы видеоввода FS-16(Exp).....	270
5.5.4	Схема разъемов платы видеоввода FS-8 .....	271
5.5.5	Схема разъемов платы видеоввода WS-7 .....	272
5.5.6	Схема разъемов платы видеоввода SC390N16 (WS16) .....	273
5.5.7	Схема разъемов платы видеоввода WS-17 .....	274
5.5.8	Схема разъемов платы видеоввода SC3B0N16 (WS216).....	275
5.5.9	Схема разъемов платы видеоввода SC200Q4 (FS15) .....	277
5.5.10	Схема разъемов платы видеоввода SC300D16 (FX8).....	278
5.5.11	Схема разъемов платы видеоввода SC300Q16 (FX4) .....	278
5.5.12	Схема разъемов платы видеоввода SC310N16 (FX16) .....	279
5.5.13	Схема разъемов платы видеоввода SC200Q4 Low profile (FS115).....	280
5.5.14	Схема разъемов платы видеоввода SL16-200 (FX116) .....	281
5.5.15	Схема разъемов платы видеоввода FX416.....	281
5.5.16	Схема разъемов платы видеоввода VRC6004 .....	282
5.5.17	Схема разъемов платы видеоввода VRC6008 .....	282
5.5.18	Схема разъемов платы видеоввода VRC6416 .....	283
5.5.19	Схема разъемов платы видеоввода VRC7008L .....	283
5.5.20	Схема разъемов платы видеоввода SC510N4 (FX HD4).....	284
5.5.21	Схема разъемов платы видеоввода VRC6404 HD .....	285
5.5.22	Схема разъемов платы видеоввода MS416.....	285
5.5.23	Схема разъемов платы видеоввода SC230N4.....	286
5.5.24	Схема разъемов платы видеоввода SC590N4.....	286
5.5.25	Схема разъемов платы видеоввода SC330Q16.....	286
5.5.26	Схема разъемов платы видеоввода SC330D16.....	287
5.5.27	Схема разъемов платы видеоввода SC3C0N8-L .....	287
5.6	Приложение 6. Электрические и технические характеристики устройств Лучи - Реле .....	288
5.6.1	Электрические и технические характеристики плат Лучи-реле .....	288
5.6.2	Электрические и технические характеристики платы SL USBIO («4x4», «16x8», «24x4») .....	289
5.6.3	Электрические и технические характеристики платы лучи-реле 4/4 (low profile) .....	291
5.6.4	Электрические и технические характеристики устройств AGRG-IO-16/8-WD-DS.....	292

5.6.5	Электрические и технические характеристики устройств МО USBIO 4x4.....	293
5.7	Приложение 7. Максимальное количество предустановок для IP-устройств .....	293

# 1 Руководство по установке и настройке компонентов охранной системы. Введение.

## На странице:

- [Назначение и структура Руководства](#)
- [Назначение программного комплекса Интеллект](#)

## 1.1 Назначение и структура Руководства

Документ [Руководство по установке и настройке компонентов охранной системы](#) является справочно-информационным пособием и предназначен для системных администраторов, специалистов по установке и настройке, пользователей с правами администрирования цифровых систем видеонаблюдения и аудиоконтроля, созданных на основе программного комплекса *Интеллект*.

В данном [Руководстве](#) представлены следующие материалы:

1. Порядок установки компонентов охранной системы.
2. Порядок настройки компонентов охранной системы в ПК *Интеллект*.
3. Приложения, содержащие дополнительную информацию о компонентах охранной системы и особенностях их настройки.

## 1.2 Назначение программного комплекса Интеллект

Программный комплекс *Интеллект* предназначен для создания промышленных масштабируемых гибко настраиваемых (адаптируемых) интегрированных систем безопасности на основе цифровых систем видеонаблюдения и аудиоконтроля.

Программный комплекс *Интеллект* обладает следующими основополагающими функциональными возможностями:

1. Интеграция цифровых систем видеонаблюдения и аудиоконтроля со смежными информационными системами, различного типа охранном оборудованием, вспомогательным программным обеспечением сторонних производителей при использовании интегрированных открытых интерфейсов информационного взаимодействия.
2. Совместимость с широким перечнем охранного оборудования и информационных систем безопасности, в частности, таких, как охранно-пожарная сигнализация, системы контроля доступа, видеокамеры, информационные системы анализа, распознавания и идентификации объектов (событий) на видеоизображении.
3. Централизованная регистрация и обработка событий, генерация оповещений и управляющих воздействий в соответствии с гибко настраиваемыми алгоритмами.

Практически неограниченные возможности масштабирования, адаптации к специфике решаемых задач, перераспределения используемых ресурсов при изменении количества или качества задач по мониторингу состояния подконтрольных объектов и управления различного рода оборудованием.

## 2 Установка компонентов охранной системы

Охранная система, созданная на базе программного комплекса *Интеллект*, включает в себя комплект оборудования, соответствующий функциональным возможностям поставки программного комплекса *Интеллект*. В данном разделе представлен порядок настройки основных аппаратных компонент охранной системы.

### 2.1 Монтаж и установка аппаратного обеспечения подсистемы видеонаблюдения

В состав аппаратного обеспечения подсистемы видеонаблюдения программного комплекса *Интеллект* могут входить следующие аппаратные компоненты:

1. Платы видеоввода типа FS/WS/FX/VRC/DS и подключаемые к ним аналоговые видеокамеры. Порядок установки плат видеоввода описан в следующей главе.
2. Сетевые видеокамеры и сетевые видеосервера, подключаемые к Серверу посредством телекоммуникационной среды TCP/IP. Для их установки и настройки рекомендуется воспользоваться указаниями, представленными в документации, поставляемой в комплекте к данному сетевому устройству.
3. Платы расширения для вывода аналогового видеосигнала. Устанавливаются на платы видеоввода для трансляции видеосигнала на аналоговые мониторы.

#### 2.1.1 Установка плат видеоввода в корпус компьютера

В комплект оборудования цифровой системы видеонаблюдения, созданной на основе программного комплекса *Интеллект*, входит одна или более плат видеоввода.

Платы FS-5B, FS-6B, FS-6C, FS-8, WS-7, SC200Q4 (FS15), SC200Q4 Low profile (FS115), SC230N4, DS4016HCI подключаются к интерфейсу PCI версии 2.1 и выше, платы FS-16, SC390N16 (WS16), SC3B0N16 (WS216), WS-17, SC300D16 (FX8), SC300Q16 (FX4), SL16-200 (FX116), VRC6004, VRC6008, VRC7008L, SC590N4, SC330Q16 (аналог SC300Q16), SC330D16 (аналог SC300D16), SC3C0N8-L – к интерфейсу PCI-express (PCI-E X1), платы FX416, MS416, SC310N16 (FX16), SC510N4 (FX HD4), VRC6416, VRC6404HD – к интерфейсу PCI-express (PCI-E X4). Процедура установки плат видеоввода сходна с процедурой установки типовых плат PCI или PCI-express (звуковых, сетевых и др.).

#### **Примечание.**

При установке плат видеоввода в корпус компьютера необходимо соблюдать стандартные меры предосторожности.

При установке плат видеоввода необходимо соблюдать следующий порядок действий:

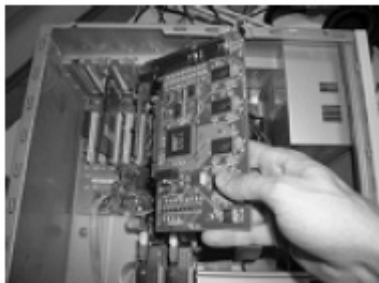
1. Отключить питание компьютера, отсоединить вилку шнура питания системного блока от розетки.
2. Демонтировать крышку корпуса системного блока.



3. Установить плату видеоввода в свободный PCI-E X1 слот материнской платы. Надежно закрепить плату видеоввода при помощи винта.

**Примечание.**

Перед монтажом плат видеоввода необходимо убедиться, что на руках не имеется статического электричества, которое может повредить платы компьютера и платы видеоввода. Для предотвращения порчи плат рекомендуется использовать различные специальные средства защиты от статического электричества (например, антистатический браслет).



Пример установки платы FS-16 в PCI-E X1 слот



Пример установки платы видеоввода FS-6C в PCI слот

4. Установить крышку корпуса системного блока.



5. Подключить к плате видеоввода интерфейсный кабель с пронумерованными BNC-разъемами.



6. Подключить к интерфейсному кабелю видеокамеры.



7. Подключить силовой шнур системного блока к розетке и включить питание компьютера.
8. Во время загрузки операционной системы будет обнаружено новое оборудование (плата видеоввода), и на экран будет выведено диалоговое окно **Мастер нового оборудования**.

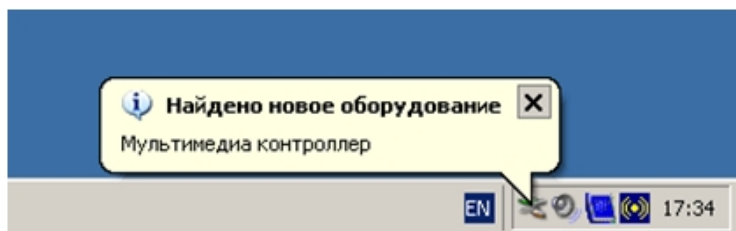
В том случае, если планируется произвести установку программного комплекса *Интеллект* на данный компьютер, необходимо нажать кнопку **Отмена** в диалоговом окне приложения **Мастер нового оборудования**. При этом драйвер для платы видеоввода будет автоматически установлен в процессе установки программного комплекса *Интеллект*.

В том случае, если программный комплекс *Интеллект* уже установлен, и требуется установить новую плату видеоввода, необходимо посредством приложения **Мастер нового оборудования** произвести установку драйвера плат(ы) (см. раздел [Установка драйверов для плат видеоввода](#)).

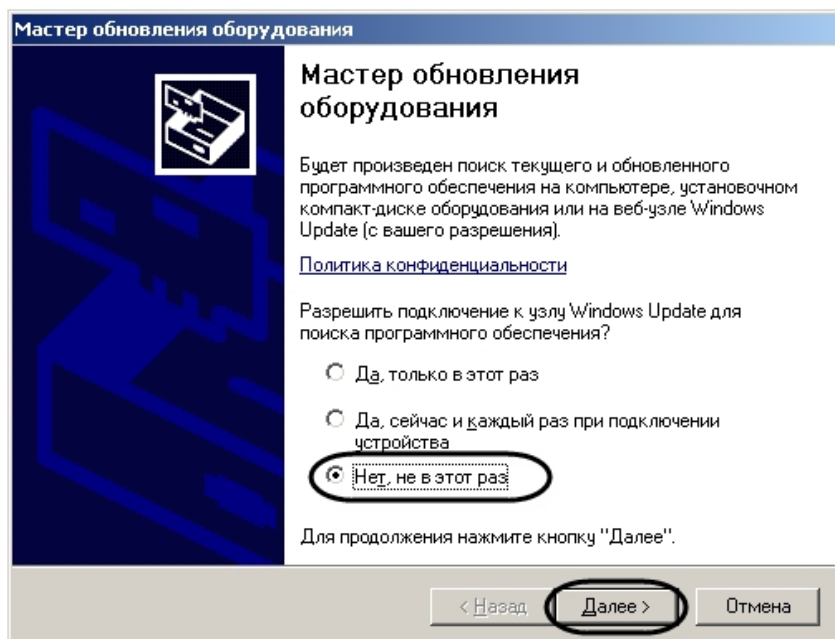
Установка плат видеоввода завершена.

### 2.1.2 Установка драйверов для плат видеоввода

После установки в компьютер платы видеоввода во время загрузки операционной системы на экран будет выведено сообщение **Найдено новое оборудование**.



В результате на экран автоматически будет выведено диалоговое окно приложения ОС Windows **Мастер нового оборудования**.



**Примечание.**

В том случае, если планируется произвести установку программного комплекса *Интеллект* на данный компьютер, необходимо нажать кнопку **Отмена**. При этом драйвер для платы видеоввода будет автоматически установлен при установке программного комплекса *Интеллект*.

В том случае, если установка программного комплекса *Интеллект* уже была произведена, и требуется установить новую плату или переустановить драйвер, необходимо выполнить следующие действия:

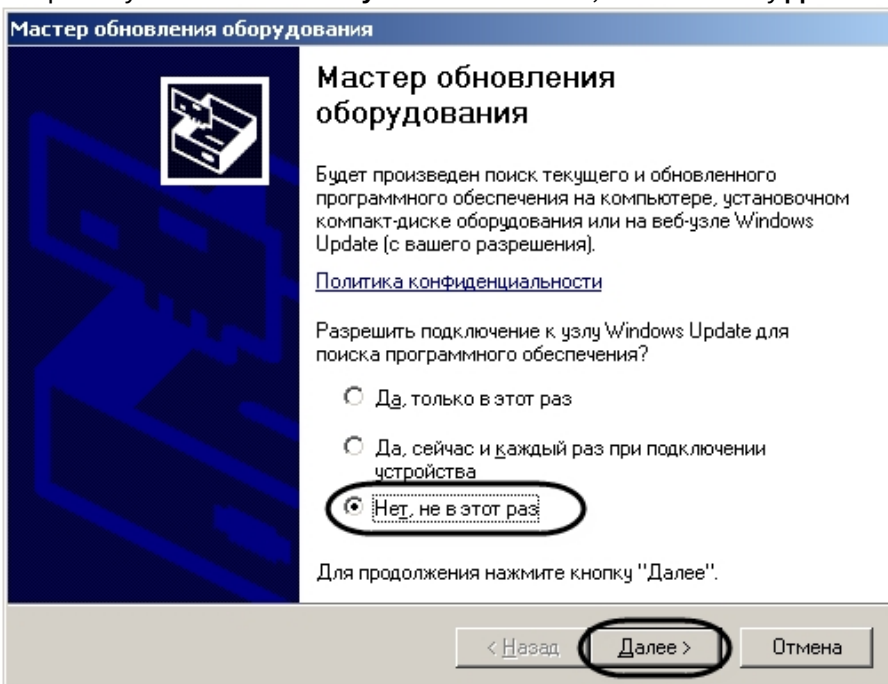
**Внимание!**

Рекомендуется отключить антивирусное программное обеспечение на время установки драйвера.

1. В окне **Мастер нового оборудования** выбрать пункт **Нет, не в этот раз**, нажать кнопку **Далее**.
2. В новом окне выбрать одно из предложенных действий:
  - а. **Автоматическая установка (рекомендуется)** – поиск и последующая установка драйвера.
  - б. **Установка из указанного места** – позволяет выбрать необходимый драйвер или папку для поиска драйвера вручную.

Если выбран пункт **Автоматическая установка (рекомендуется)**, то описание установки продолжается с 6-ого пункта.

3. Выбрать пункт **Установка из указанного места**, нажать кнопку **Далее**.

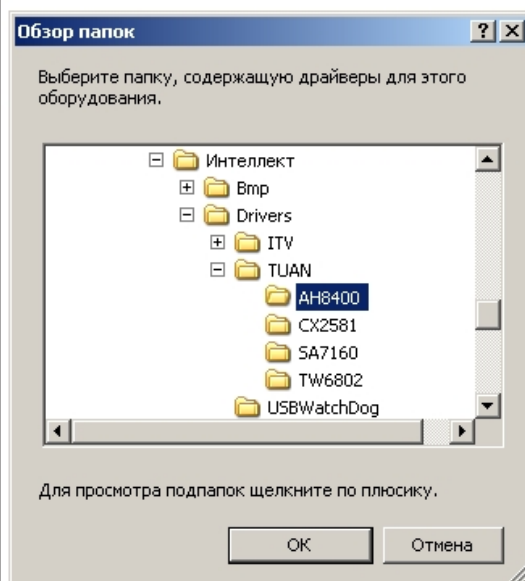
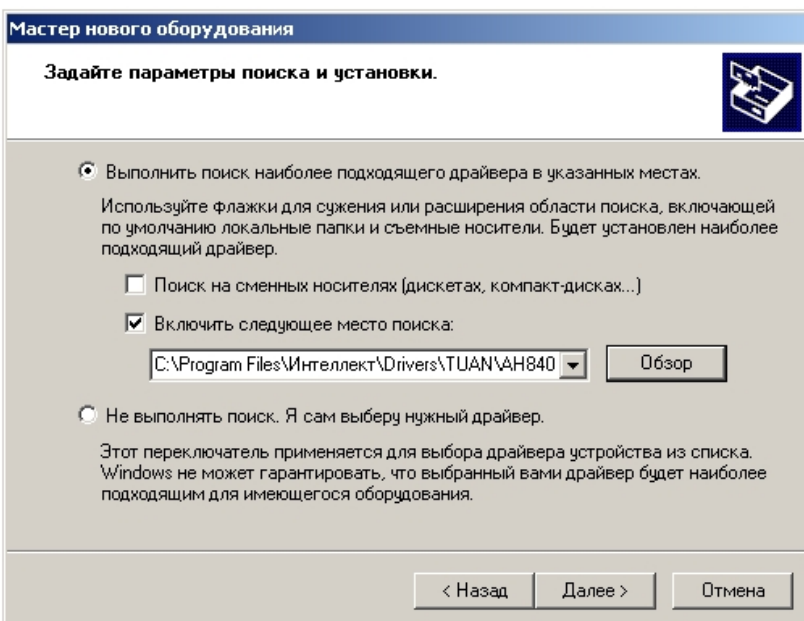


4. В окне параметров поиска установить флажок **Включить следующее место поиска**, нажать кнопку **Обзор**. В окне **Обзор** папок указать путь к папке, содержащей драйвер для платы, и нажать кнопку **ОК**.

**Примечание.**

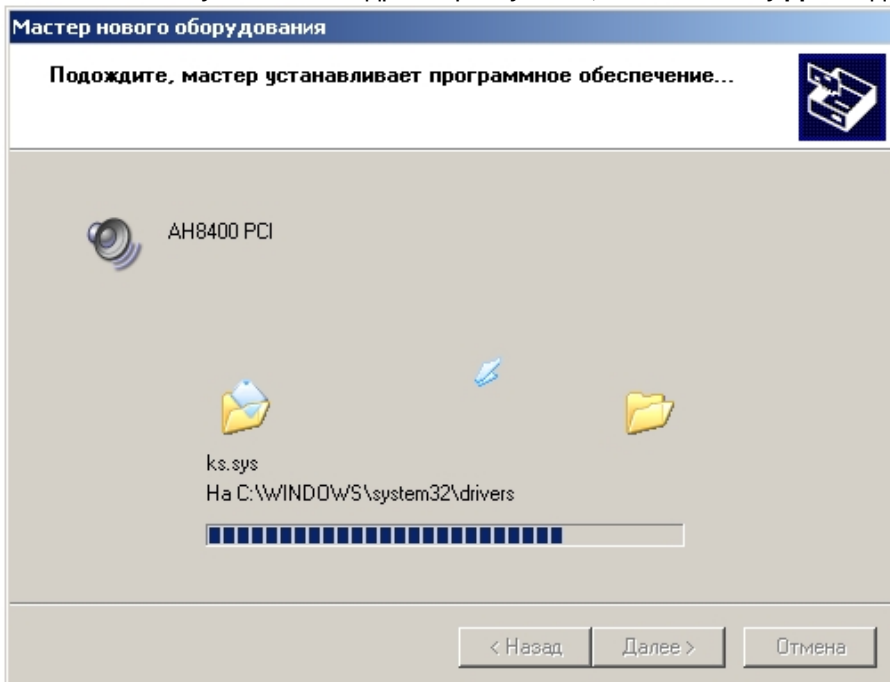
Драйвер платы видеоввода SC3C0N8-L необходимо предварительно загрузить на официальном сайте производителя <https://www.yuan.com.tw/download.htm> (прямая ссылка на скачивание).

Драйвера для остальных плат видеоввода хранятся в папке **Drivers** в дистрибутивном комплекте или в каталоге установки программного комплекса *Интеллект*. Для установки драйверов плат видеоввода необходимо выбрать соответствующую папку, в которой хранятся драйверы для плат видеоввода (см. раздел [Драйверы интегрированных в ПК Интеллект плат видеоввода](#)).

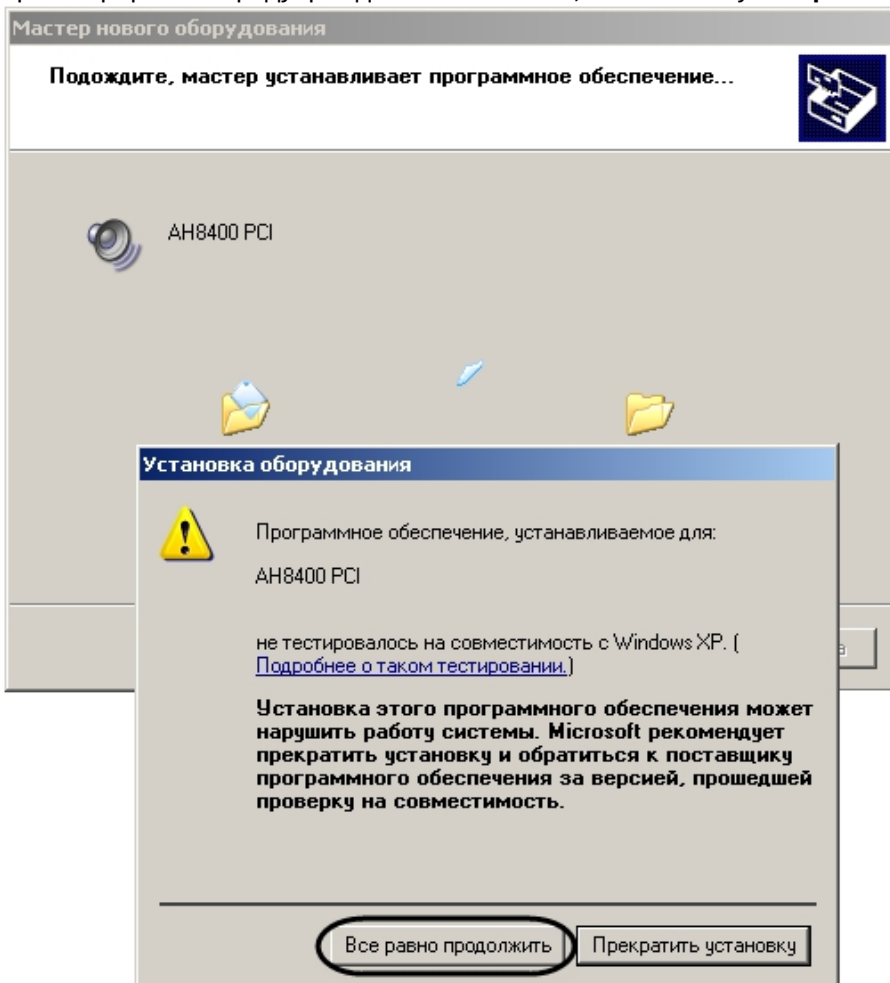




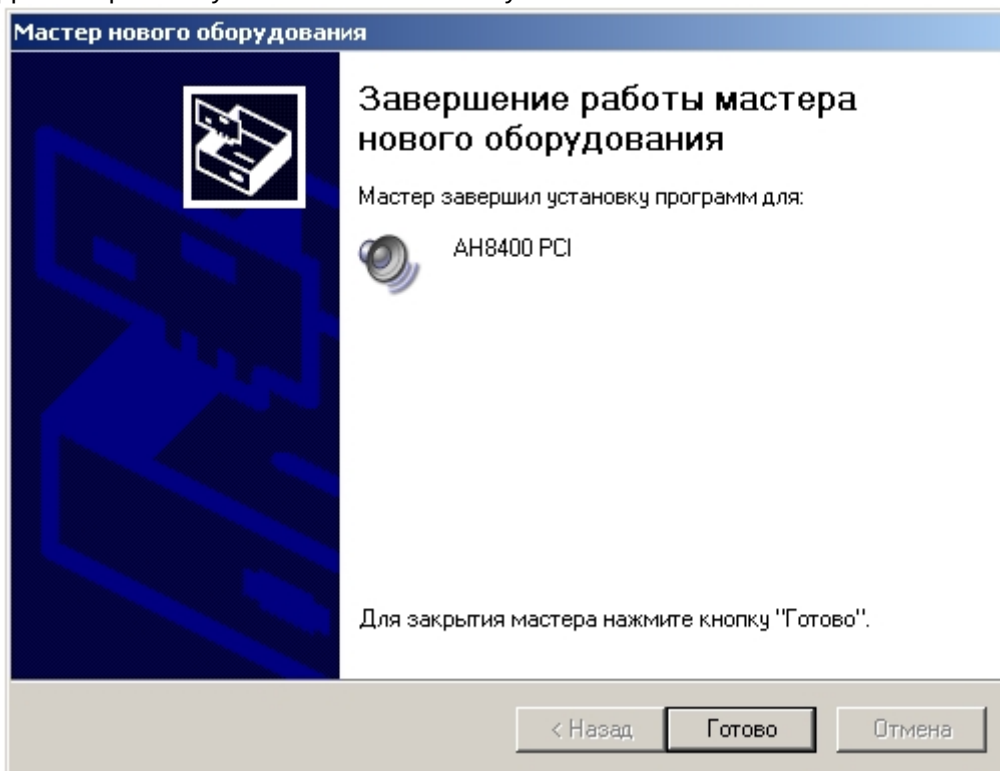
5. После того как путь к папке с драйвером указан, нажать кнопку **Далее** для начала процесса установки.



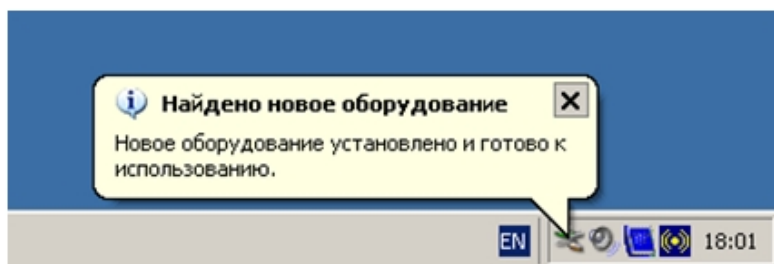
6. Пропигнорировать предупреждение от Microsoft, нажав кнопку **Все равно продолжить**.



7. Для завершения установки нажать кнопку **Готово**.



В результате выполнения операции на панели задач Windows появится сообщение: "Новое оборудование установлено и готово к использованию".



Установка драйвера для платы видеоввода завершена.

Процедуру установки драйвера для одной платы видеоввода необходимо повторить поочередно требуемое количество раз, в зависимости от количества АЦП на плате (например, 1 раз для платы FS-5, 4 раза – для плат FS-6, FS-16, WS-7, 8 раз – для платы FS-8).

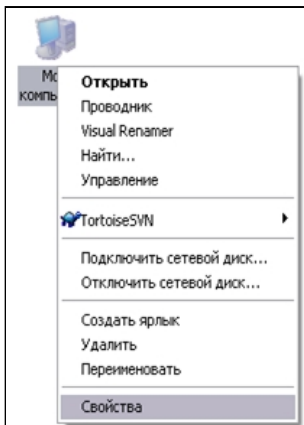
### 2.1.3 Проверка установки драйвера для плат видеоввода

По завершении установки драйверов для плат видеоввода необходимо проверить наличие установленных в операционной системе Windows драйверов с помощью программы **Диспетчер устройств**. Для этого необходимо выполнить следующие действия:

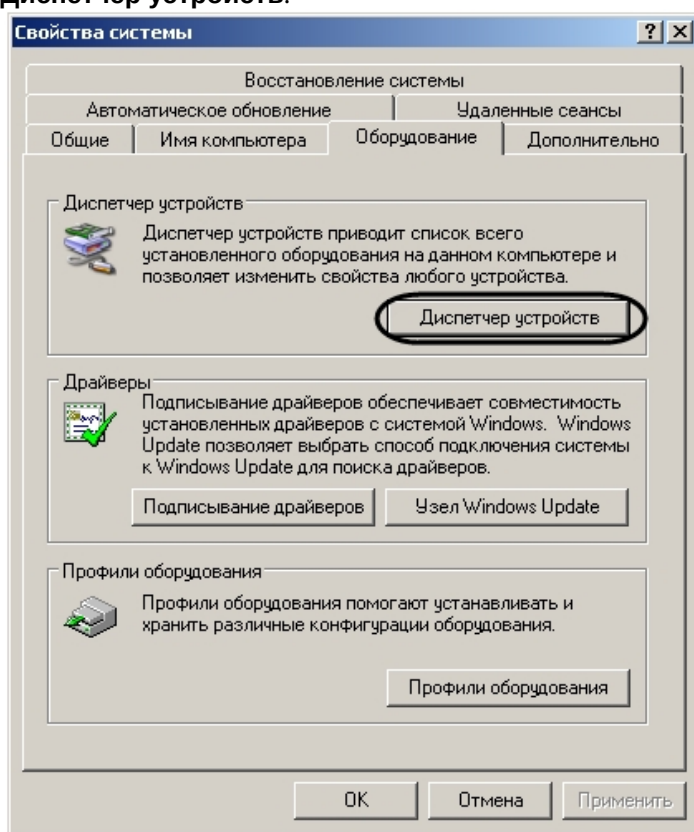
1. Открыть окно **Свойства системы**, нажав на рабочем столе на иконку **Мой компьютер** правой кнопкой мыши и выбрав в контекстном меню пункт **Свойства**.

**Примечание.**

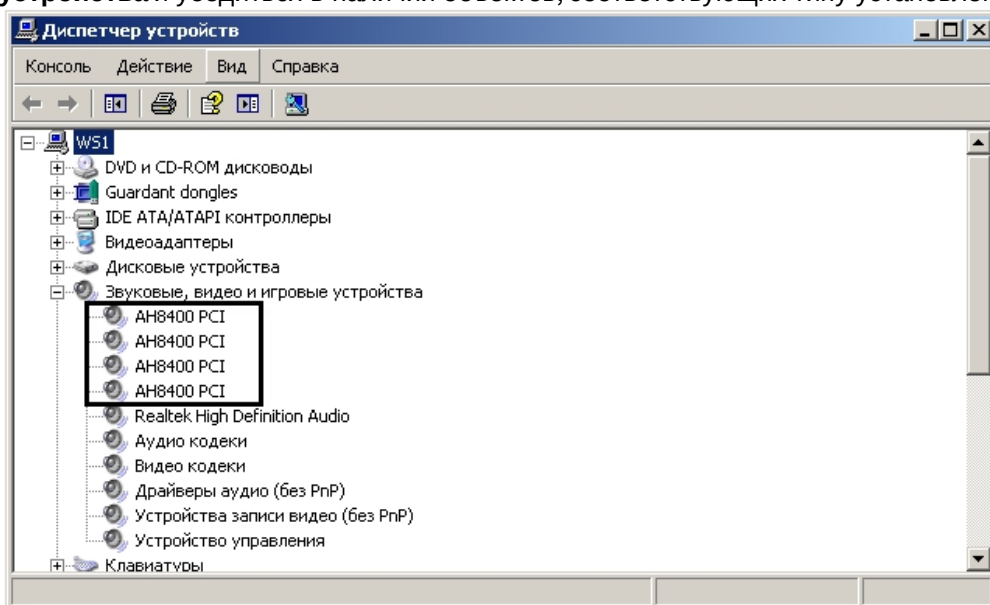
Окно **Свойства системы** можно также открыть, нажав **Пуск => Панель управления => Система**.



2. В открывшемся диалоговом окне **Свойства системы** перейти на вкладку **Оборудование** и нажать кнопку **Диспетчер устройств**.



3. В дереве оборудования системы Windows необходимо перейти к пункту **Звуковые, видео и игровые устройства** и убедиться в наличии объектов, соответствующих типу установленных плат видеоввода.



#### ⚠ **Внимание!**

Если в BIOSе включен режим Secure Boot, драйверы плат видеоввода без цифровой подписи Microsoft не запустятся на Windows 10, начиная со сборки 1607 и выше, и соответствующие устройства будут отмечены в списке восклицательным знаком на желтом фоне. В этом случае необходимо перезагрузить компьютер и отключить режим Secure Boot в BIOS.

Если использование режима Secure Boot является обязательным, то можно установить Windows 10 более старой версии (сборку менее 1607), установить драйвера плат видеоввода, а затем обновить ОС Windows 10 до более новой сборки.

### 2.1.4 Проверка корректности установки драйверов для плат видеоввода с помощью утилиты Codereader.exe

Для проверки корректности установки драйверов для плат видеоввода необходимо воспользоваться входящей в комплект поставки программного комплекса *Интеллект* утилитой *Codereader.exe*, предназначенной для чтения кодов плат видеоввода.

#### ℹ **Примечание.**

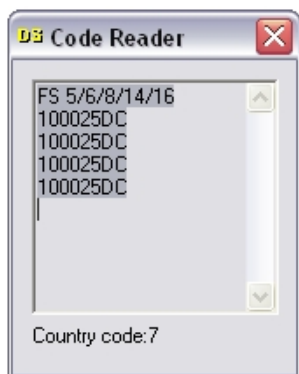
Некоторые платы (например, SL16-200 (FX116), FX416, MS416) не оборудованы крипточипом. Проверить корректность установки драйвера таких плат с помощью утилиты *Codereader.exe* нельзя.

Запуск данной утилиты осуществляется из папки **Tools** каталога установки программного комплекса *Интеллект*. Например: C:\Program Files\Интеллект\Tools\codereader.exe.

Также запуск утилиты *Codereader.exe* может быть выполнен путем выбора пункта меню **Пуск -> Все программы -> Интеллект -> Утилиты -> Чтение кодов плат**.

После запуска утилиты на экран будет выведено окно, в котором отобразятся коды плат видеоввода.

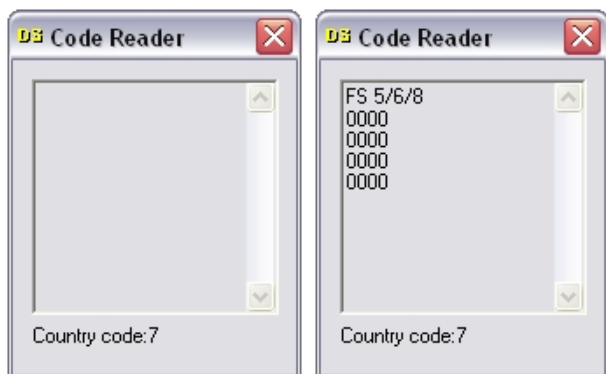
При корректной установке драйверов для платы видеоввода, в окне утилиты будут выведены коды платы. Для платы с несколькими встроенными АЦП коды плат повторяются количество раз, равное количеству АЦП на плате видеоввода.



Отсутствие кода в окне утилиты *Codereader.exe* или отображение кода в виде 0000 может быть связано со следующими причинами:

1. Плата видеоввода не установлена в компьютер.
2. Плата видеоввода неисправна.
3. Драйвер для платы видеоввода не установлен.
4. Установленный драйвер не соответствует используемой плате видеоввода.
5. Установленный драйвер для платы видеоввода работает некорректно.
6. На плате нет крипчипа (SL16-200(FX116)/FX416/MS416).

Необходимо проверить, установлена ли плата видеоввода в компьютер, и переустановить драйверы для всех АЦП платы видеоввода. В том случае, если и после переустановки драйверов коды АЦП не будут считываться утилитой *Codereader.exe*, следует обратиться к дистрибьютору для проверки исправности платы.



## 2.1.5 Особенности обновления Drivers Pack для плат YUAN

К платам YUAN относятся следующие платы видеоввода: SC390N16 (WS16), SC3B0N16 (WS216), SC200Q4 (FS15), SC300Q16 (FX4), SC300D16 (FX8), SC310N16 (FX16), SC200Q4 Low profile (FS115), SC510N4 (FX HD4), SC330Q16 (аналог SC300Q16), SC330D16 (аналог SC300D16), SC3C0N8-L.

Для перечисленных плат переход с DriversPack 3.2.21 и ниже на версию 3.2.22 и выше осуществляется следующим образом:

1. Удалить установленный DriversPack и установить новую версию, либо обновить установленный DriversPack.
2. Восстановить ПК *Интеллект* (см. раздел [Исправление программного комплекса Интеллект](#) в документе [Руководство Администратора](#)).



### Внимание!

Запускать утилиту восстановления ПК *Интеллект* обязательно от имени Администратора компьютера.

3. Проверить, были ли установлены драйверы для платы видеоввода (см. раздел [Проверка установки драйвера для плат видеоввода](#)).

4. В случае, если драйвер не был установлен, установить его (см. раздел [Установка драйверов для плат видеоввода](#)).

**Примечание.**

После выполнения перечисленных действий плата YUAN не будет находиться Мастером создания IP-устройств, и настройку видеоподсистемы необходимо будет осуществлять вручную (см. раздел [Настройка видеоподсистемы](#)).

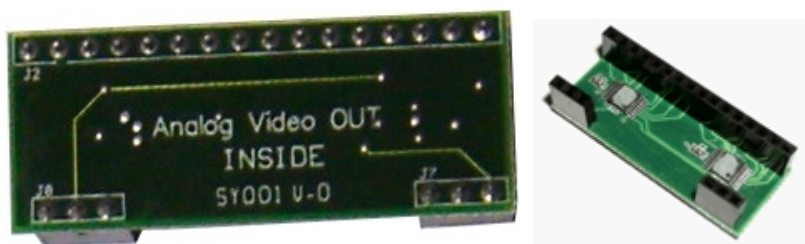
Однако если установить DriversPack, не установив ПК *Интеллект*, и затем установить ПК *Интеллект*, то плата будет находиться Мастером создания IP-устройств.

## 2.2 Установка платы расширения для вывода аналогового видеосигнала

Для просмотра видеоизображения с видеокамер на аналоговых мониторах используется специальная функция – аналоговый видеовыход. Для активации данной функции с платами видеоввода FS-5, FS-6, FS-16 используется дополнительная плата – плата аналогового видеовыхода.

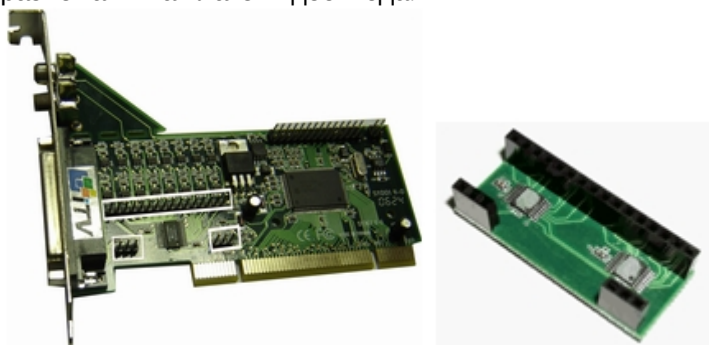
Плата аналогового видеовыхода предназначена для вывода видеосигнала непосредственно с одной из подключенных к Серверу видеокамер, минуя процесс оцифровки, на аналоговый монитор.

Плата аналогового видеовыхода представляет собой плату с тремя разъемами, совместимыми с платами видеоввода FS-5, FS-6, FS-16.



При установке платы аналогового видеовыхода необходимо соблюдать следующую последовательность действий:

1. Удостовериться, что питание платы видеоввода отключено (т.е. либо отключено питание компьютера, в котором установлена плата видеоввода, либо плата видеоввода в компьютере не установлена).
2. Установить плату аналогового видеовыхода на плату видеоввода, воспользовавшись специальными разъемами на плате видеоввода.

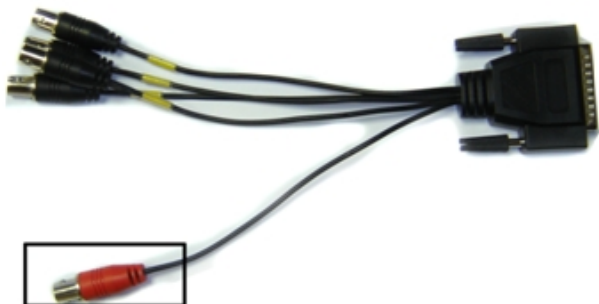


Разъемы на плате аналогового видеовыхода и соответствующие им разъемы на плате видеоввода



Подключение платы аналогового видеовыхода к соответствующим им разъемам на плате видеоввода

3. Подключить интерфейсный кабель от аналогового монитора к разъему BNC красного цвета кабеля видеоввода, подключаемого к плате видеоввода.



## 2.3 Подключение аппаратного контроля работоспособности системы

Аппаратный контроль работоспособности предназначен для автоматической перезагрузки компьютера в случае неработоспособности ОС Windows или основных модулей программного комплекса *Интеллект*.

Аппаратный контроль работоспособности производится одним из двух способов:

1. С помощью *Watchdog*. Используется на Серверах с установленными платами видеоввода, поддерживающими аппаратный контроль работоспособности *Watchdog* (см. раздел [Приложение 4. Характеристики плат видеоввода](#)).
2. С помощью *USB-Watchdog*. Используется на Серверах и Клиентах без установленных плат видеоввода.

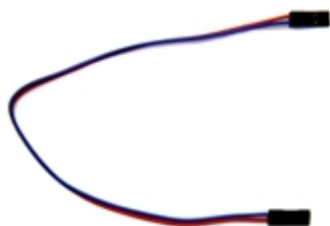
### 2.3.1 Подключение аппаратного контроля работоспособности Серверов Watchdog

В случае аппаратного контроля работоспособности *Watchdog* кнопка **Reset** подключается к материнской плате компьютера через плату видеоввода с помощью специального кабеля *Watchdog*.

#### **Примечание.**

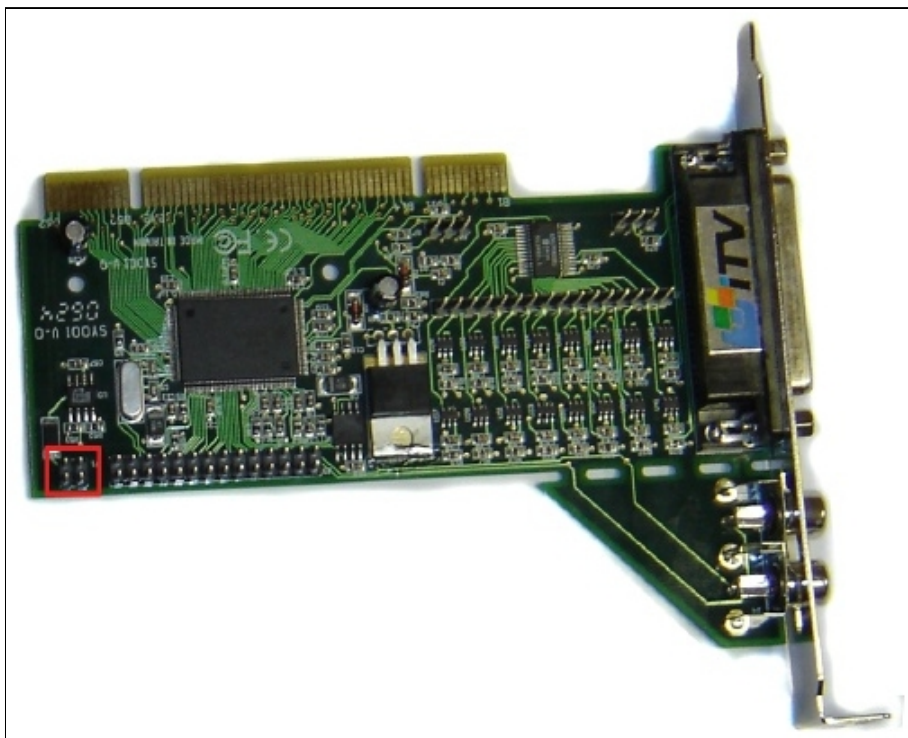
Кабель *Watchdog* входит в комплект поставки платы видеоввода опционально.

Если на Сервере установлено несколько плат видеоввода, *Watchdog* подключается только к одной плате.

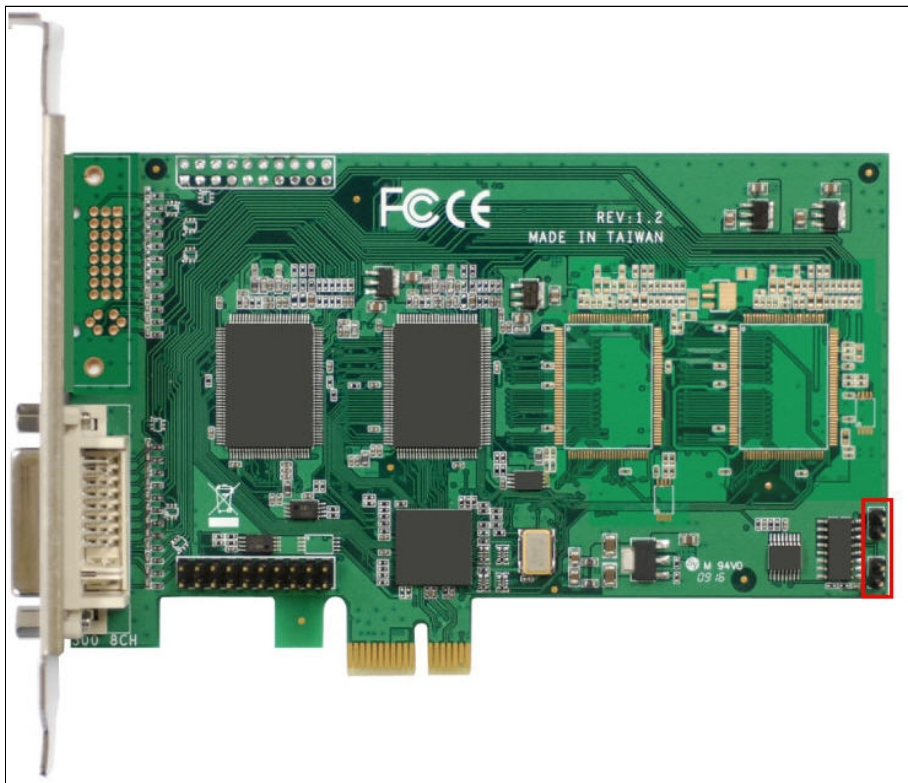


Для подключения кабеля *Watchdog* на плате видеоввода установлен специальный четырехштырьковый разъем или два двухштырьковых разъема.

Четырехштырьковый разъем для подключения аппаратного контроля зависания *Watchdog* (на примере платы видеоввода FS-5):



Два двухштырьковых разъема для подключения аппаратного контроля зависания *Watchdog* (на примере платы видеоввода SC300Q16 (FX4)):



Подключение аппаратного контроля работоспособности *Watchdog* производится следующим образом:



1. Убедиться, что питание материнской платы и платы видеоввода отключено.
2. В зависимости от платы видеоввода подключить кабель кнопки **Reset** к двухштырьковому разъему или к четырехштырьковому разъему платы видеоввода с помощью пары контактов 1/0, либо 2/0. Пример подключения кабеля кнопки **Reset** к плате FS-5 представлен на рисунке.

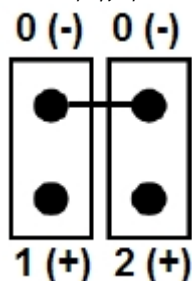
**⚠ Внимание!**

Подключение кабелей к плате видеоввода следует выполнять с учетом расположения общего провода четырехштырькового разъема платы. Подключать кабель *Watchdog* к двухштырьковому разъему плат FX можно любым способом, без учета расположения общего провода.

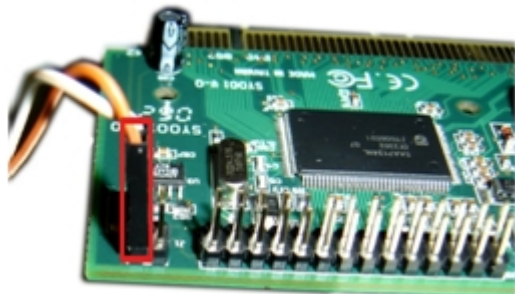
**ℹ Примечание.**

Для уточнения расположения общего провода (условной земли -/-) можно использовать мультиметр в режиме измерения сопротивления. В этом случае общий провод определяется по нулевому значению сопротивления между контактами.

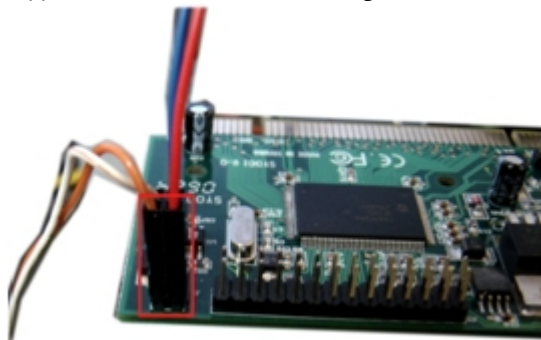
Внешний вид и разводка четырехштырькового разъема платы видеоввода: 0/0 – общий провод (условная земля -/-), 1/0 и 2/0 – пары контактов для подключения кабелей (+/-, +/-):



Пример подключения кабеля кнопки **Reset** к четырехштырьковому разъему платы видеоввода FS-5:



3. Подключить кабель *Watchdog* к свободному двухштырьковому разъему или к четырехштырьковому разъему платы видеоввода с помощью свободной пары контактов (1/0, либо 2/0) – см. рисунок выше. Пример подключения кабеля *Watchdog* к плате FS-5 представлен на рисунке ниже.



4. Подключить свободный конец кабеля *Watchdog* к разъему на материнской плате для кабеля кнопки **Reset**.

Подключение аппаратного контроля работоспособности *Watchdog* завершено.

**Примечание.**

Подключение аппаратного контроля работоспособности *Watchdog* произведено не верно, если после нажатия на кнопку **Reset** не происходит перезагрузка компьютера.

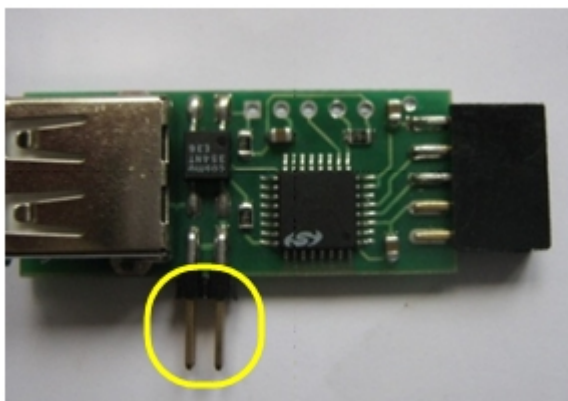
В том случае, если все шаги подключения выполнены правильно, то неработоспособность *Watchdog* может быть связана с несоблюдением полярности при подключении кабеля *Watchdog* к материнской плате. Следует переподключить кабель *Watchdog* к материнской плате, поменяв провода местами.

**Примечание.**

Для активации аппаратного контроля работоспособности необходима программная настройка функции *Watchdog* (см. раздел [Настройка аппаратного контроля работоспособности Watchdog](#)).

### 2.3.2 Подключение аппаратного контроля работоспособности Серверов USB Watchdog

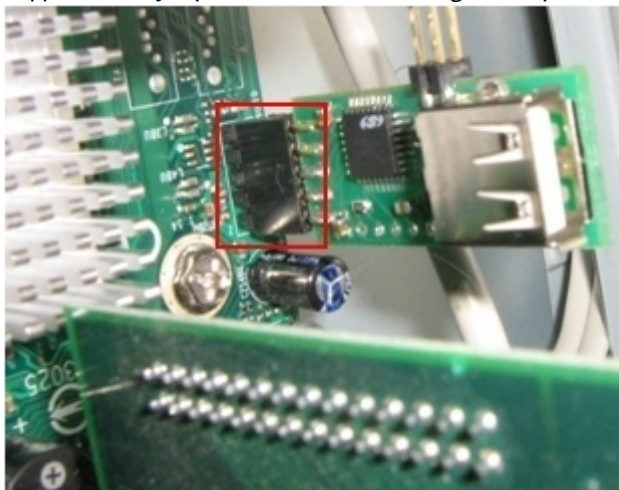
В случае аппаратного контроля работоспособности *USB Watchdog* кнопка **Reset** подключается к материнской плате компьютера через устройство *USB Watchdog* с помощью специального кабеля *Watchdog*. Внешний вид устройства *USB Watchdog* представлен на рисунке:



Для подключения кабеля *Watchdog* на устройстве *USB Watchdog* установлен специальный четырехштырьковый разъем.

Подключение аппаратного контроля работоспособности *USB Watchdog* производится следующим образом:

1. Убедиться, что питание материнской платы отключено.
2. Подключить устройство *USB Watchdog* к USB-разъему на материнской плате.



3. Подключить кабель кнопки **Reset** к четырехштырьковому разъему устройства *USB Watchdog* с помощью пары контактов 1/0, либо 2/0. Пример подключения кабеля кнопки **Reset** к *USB Watchdog* представлен на рисунке ниже.

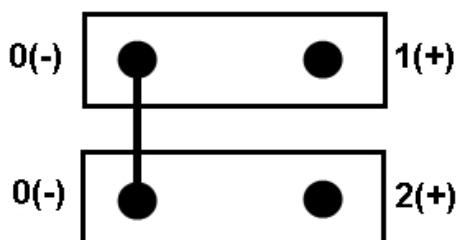
**⚠ Внимание!**

Подключение кабелей следует выполнять с учетом расположения общего провода четырехштырькового разъема устройства *USB Watchdog*.

**ℹ Примечание.**

Для уточнения расположения общего провода (условной земли -/-) можно использовать мультиметр в режиме измерения сопротивления. В этом случае общий провод определяется по нулевому значению сопротивления между контактами.

Внешний вид и разводка четырехштырькового разъема *USB Watchdog*: 0/0 – общий провод (условная земля -/-), 1/0 и 2/0 – пары контактов для подключения кабелей (+/-, +/-)



Подключение кабелей к четырехштырьковому разъему устройства *USB Watchdog*



4. Подключить кабель *Watchdog* четырехштырьковому разъему устройства *USB Watchdog* с помощью свободной пары контактов (1/0, либо 2/0) – см. рисунок выше
5. Подключить свободный конец кабеля *Watchdog* разъему на материнской плате для кабеля кнопки **Reset**.

Подключение аппаратного контроля работоспособности *USB Watchdog* завершено.

#### **Внимание!**

Активации аппаратного контроля работоспособности *USB Watchdog* выполняется с помощью службы перезагрузки системы (см. документ [Руководство Администратора](#), раздел [Активация аппаратного контроля работоспособности](#)).

#### **Примечание.**

Подключение аппаратного контроля работоспособности *USB Watchdog* произведено не верно, если после нажатия на кнопку **Reset** не происходит перезагрузка компьютера.

В том случае, если все шаги подключения выполнены правильно, то неработоспособность *USB Watchdog* может быть связана с несоблюдением полярности при подключении кабеля *Watchdog* к материнской плате. Следует переподключить кабель *Watchdog* к материнской плате, поменяв провода местами.

#### **Примечание.**

Разъем USB на *USB Watchdog* может использоваться для подключения любых внешних USB-устройств к компьютеру. Подключенные USB-устройства не влияют на работу аппаратного контроля работоспособности *USB Watchdog*.

## 2.4 Подключение плат лучи-реле

Плата **лучи-реле** подключается к плате видеоввода и предназначена для подключения охранных шлейфов (лучей), реле и в некоторых случаях аналоговых датчиков к системе управления – серверу с установленным программным комплексом *Интеллект*. Общие сведения о лучах и реле:

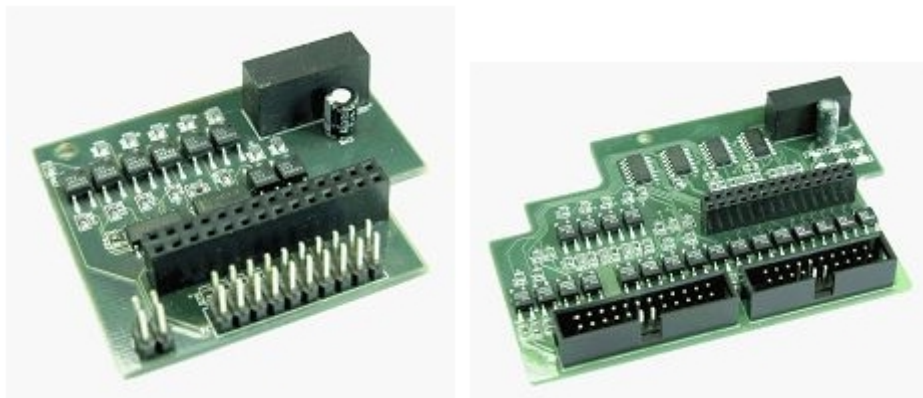
Тип устройства	Описание	Функции	Рабочие состояния	Изменение рабочего состояния	Примеры устройств
Луч	Линия сопряжения внешнего датчика и системы управления	Сообщает системе управления об изменении состояния датчика	Замкнуто – логическая единица Разомкнуто – логический ноль	Размыкание/ замыкание – при регистрации датчиком тревожного события	Извещатели (дымовые, тепловые, оконные и др.), кнопка
Реле	Линия сопряжения системы управления и исполнительного устройства	Изменяет рабочее состояние исполнительного устройства по команде от системы управления	Замкнуто – логическая единица Разомкнуто – логический ноль	Размыкание/ замыкание – по команде от системы управления	Оповещатели (световые, звуковые и др.), механизированные ворота
Аналоговый датчик	Линия сопряжения внешнего датчика и системы управления	Сообщает системе управления об изменении состояния датчика	-	В аналоговом (непрерывном) режиме	Датчики температуры, влажности, давления и т.д.

Электрические и технические характеристики некоторых плат **лучи-реле** приведены в разделе [Электрические и технические характеристики плат Лучи-реле](#). Наиболее актуальную информацию о характеристиках и подключении плат лучи-реле см. в документации производителя.

Часть плат лучи-реле интегрирована в ПК *Интеллект* через Drivers Pack. Полный список таких плат см. в документации [Drivers Pack](#).

### 2.4.1 Подключение плат лучи-реле 4/4 и 16/4

На сервере в зависимости от требований к системе безопасности могут быть установлены мультиканальные платы цифро-аналогового преобразования *лучи-реле* 4/4 или 16/4:

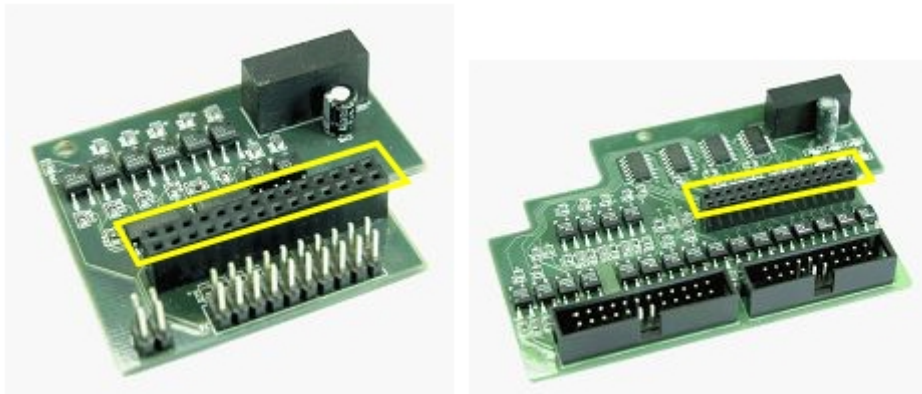


Платы *лучи-реле* 4/4 позволяют обрабатывать сигналы от 4-х лучей, платы *лучи-реле* 16/4 – от 16-ти. Параллельно с обработкой сигналов от лучей данные платы осуществляют цифро-аналоговое преобразование и передачу до 4-х управляющих сигналов на исполнительные устройства (реле).

Платы *лучи-реле* 4/4 и 16/4 имеют выводы для питания (24В) и заземления. Платы *лучи-реле* 4/4 и 16/4 устанавливаются в разъем J9 на платы видеоввода FS-5, FS-6, FS-16, FS-8 (см. [Приложение 5. Схема разъемов плат видеоввода](#)).

Подключение плат *лучи-реле* производится следующим образом:

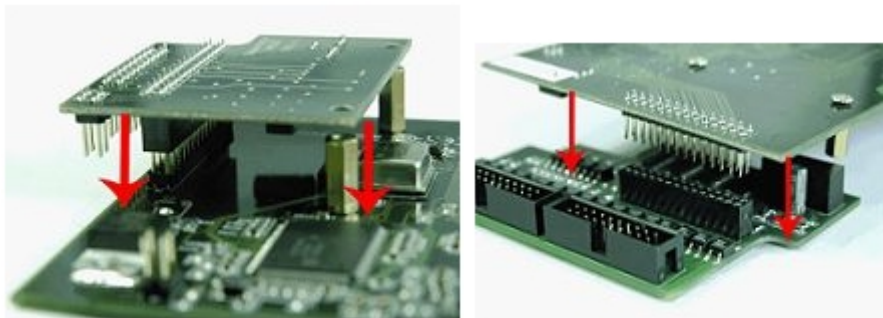
1. Убедиться, что питание платы видеоввода отключено.
2. Установить плату *лучи-реле* на плату видеоввода в разъем J9.



Разъем на плате *лучи-реле* для подключения к плате видеоввода (на примере плат *лучи-реле* 4/4 и 16/4)



Разъем J9 на плате видеоввода для подключения платы *лучи-реле* (на примере платы видеоввода FS6)



Установка платы *лучи-реле* на плату видеоввода (на примере плат *лучи-реле* 4/4 и 16/4 и платы видеоввода FS6)

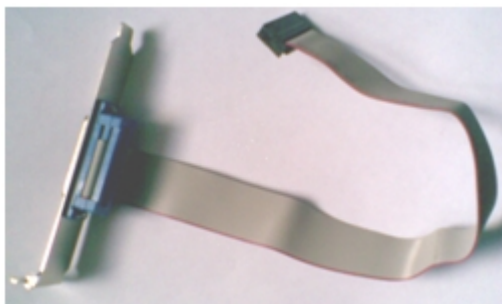
3. Закрепить плату *лучи-реле* на плате видеоввода при помощи винтов, входящих в комплект поставки платы *лучи-реле*.
4. Подключить к плате *лучи-реле* при помощи специального разъема интерфейсный кабель, входящий в комплект поставки платы *лучи-реле*:

**Примечание.**

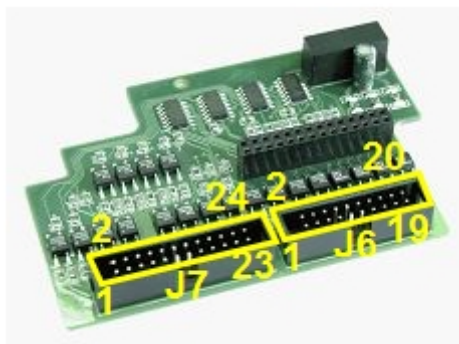
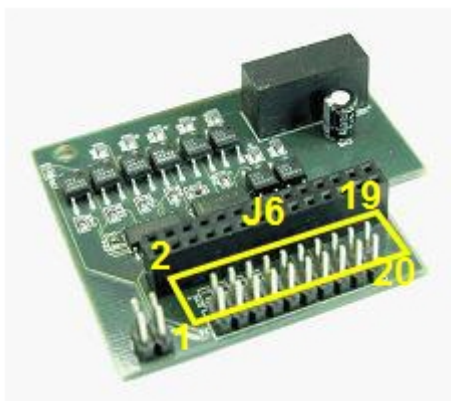
Для подключения интерфейсных кабелей плата *лучи-реле* 4/4 имеет разъем J6, плата 16/4 – разъемы J6 и J7.

**Внимание!**

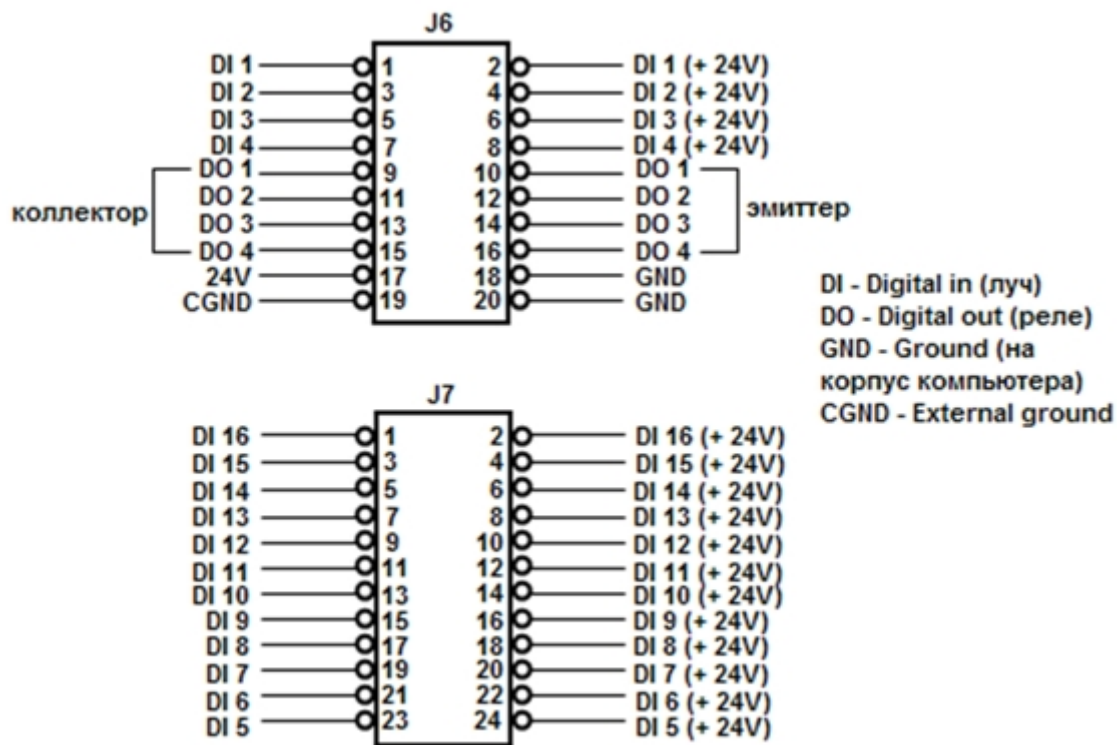
Первый провод интерфейсного кабеля (маркируется красным цветом) должен соответствовать первому контакту соответствующего разъема платы *лучи-реле*.



Интерфейсный кабель *лучи-реле*



Разъемы на плате *лучи-реле* для подключения интерфейсного кабеля (на примере плат *лучи-реле* 4/4 и 16/4)

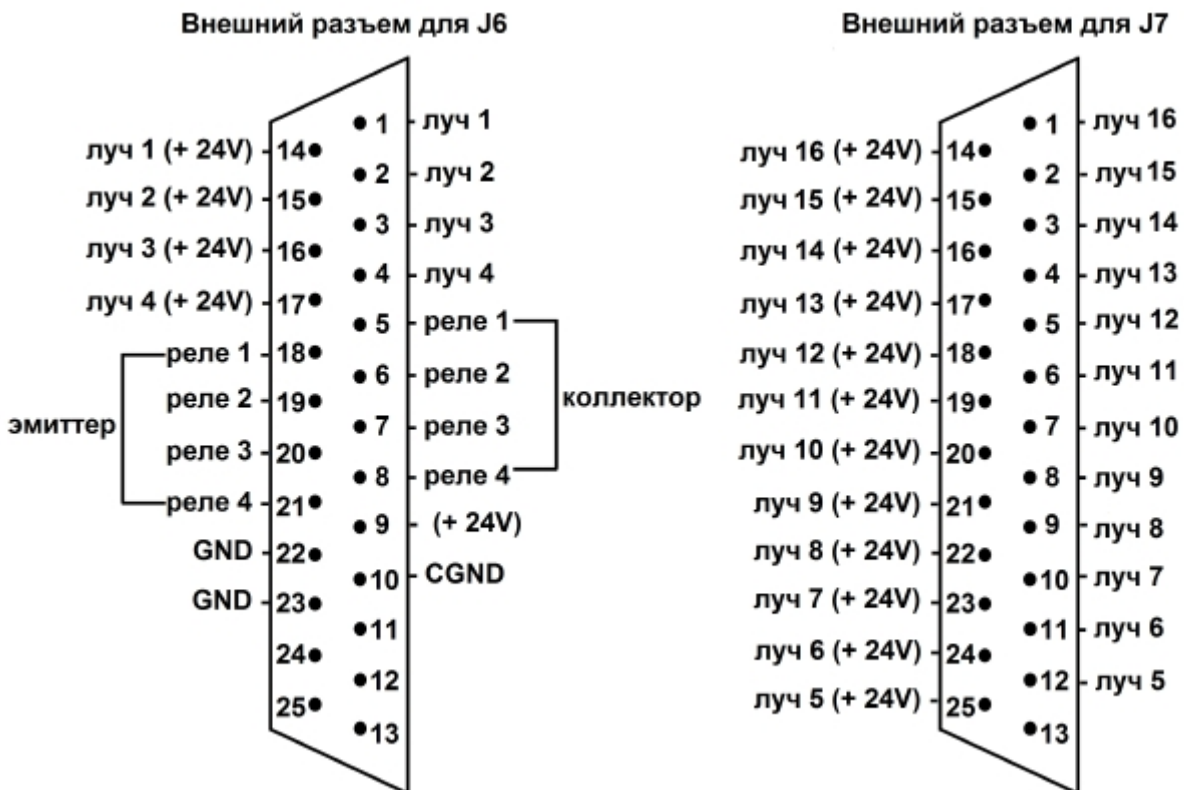


Разводка разъемов J6 и J7 платы лучи-реле



Пример подключения интерфейсного кабеля к плате лучи-реле 4/4

- Для подключения лучей и реле распаять разъем, входящий в комплект поставки платы лучи-реле. Распайка производится в соответствии с разводкой внешнего разъема интерфейсного кабеля лучи-реле с учетом схем питания подключаемых устройств:

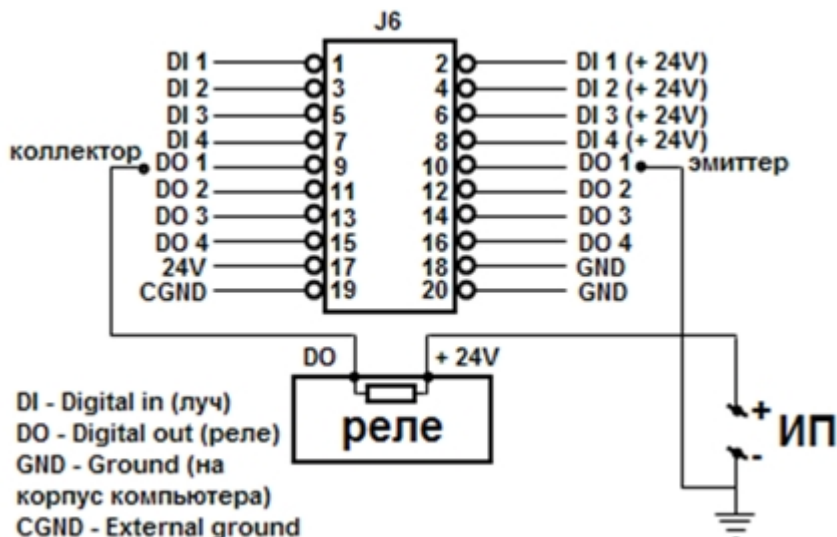


Разводка внешнего разъема интерфейсного кабеля *лучи-реле*

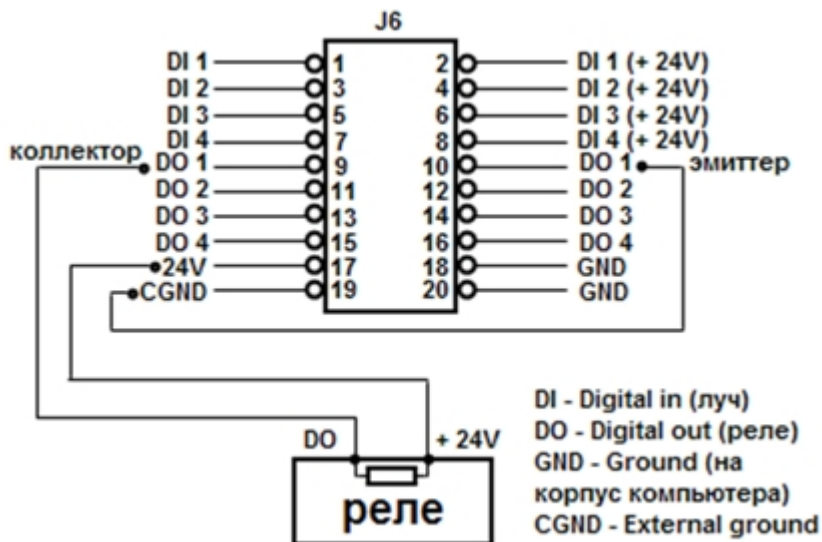


Типы лучей и особенности их подключения





Пример подключения силового реле (с внешним источником питания)



Пример подключения слаботочного реле (источник питания на плате)

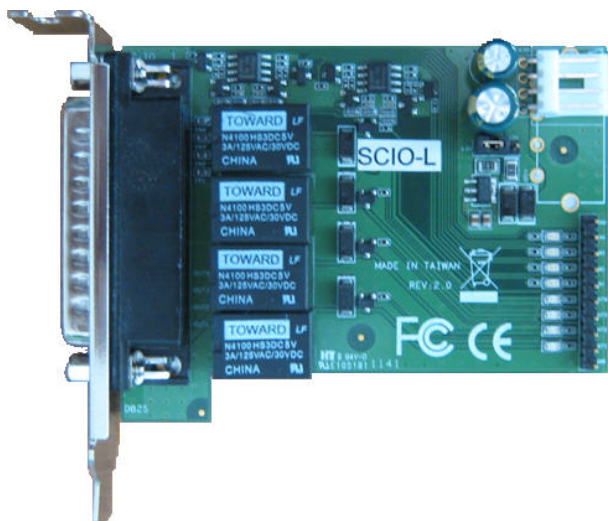
6. Зафиксировать распаянный разъем в корпусе, входящем в комплект поставки платы лучи-реле.
7. Соединить готовый к использованию разъем с внешним разъемом интерфейсного кабеля лучи-реле для подключения лучей и реле к серверу.

Подключение плат *лучи-реле* завершено.

## 2.4.2 Подключение плат лучи-реле 4/4 (low profile)

При построении охранной видеоподсистемы с использованием плат видеоввода SC200Q4 Low profile (FS115) / SC300Q16 (FX4) / SC300D16 (FX8) / SC310N16 (FX16) / SC230N4 / SC3B0N16 (WS216) / SC590N4 можно установить платы *лучи-реле* 4/4 (low profile) для подключения внешних датчиков (лучей) и исполнительных устройств (реле) к Серверу.

Внешний вид платы *лучи-реле* 4/4 (low-profile) представлен на рисунке:



Подключение платы *лучи-реле 4/4* (low profile) выполняется в следующем порядке:

1. Убедиться, что компьютер выключен.
2. Подключить плату *лучи-реле 4/4* (low profile) к плате видеоввода с помощью шлейфа, входящего в комплект поставки. Шлейф подсоединяется к разъему J2 и J3 (см. рисунки ниже и раздел [Приложение 5. Схема разъемов плат видеоввода](#)).

**ⓘ Примечание.**

Необходимо подключать шлейф к первому ряду разъемов J2. Красным цветом на рисунках обозначен один из крайних проводов шлейфа.

Для платы видеоввода SC590N4 возможно подключение платы *лучи-реле 4/4*(low profile) как к первому, так и ко второму ряду разъемов J2.

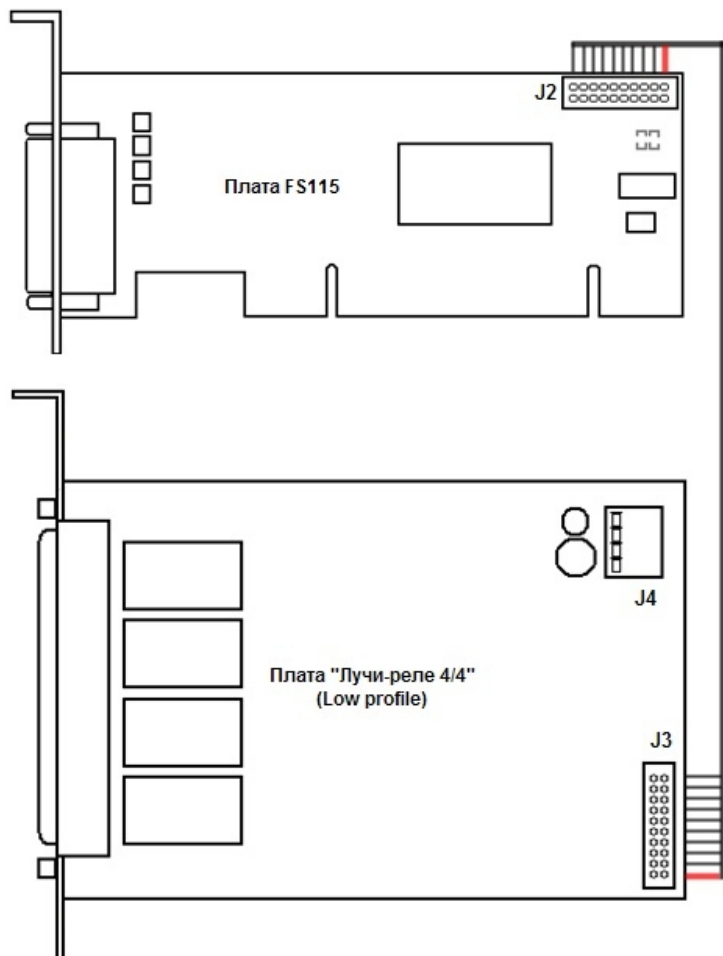


Схема подключения платы *лучи-реле 4/4* (low profile) к плате SC200Q4 Low profile (FS115)

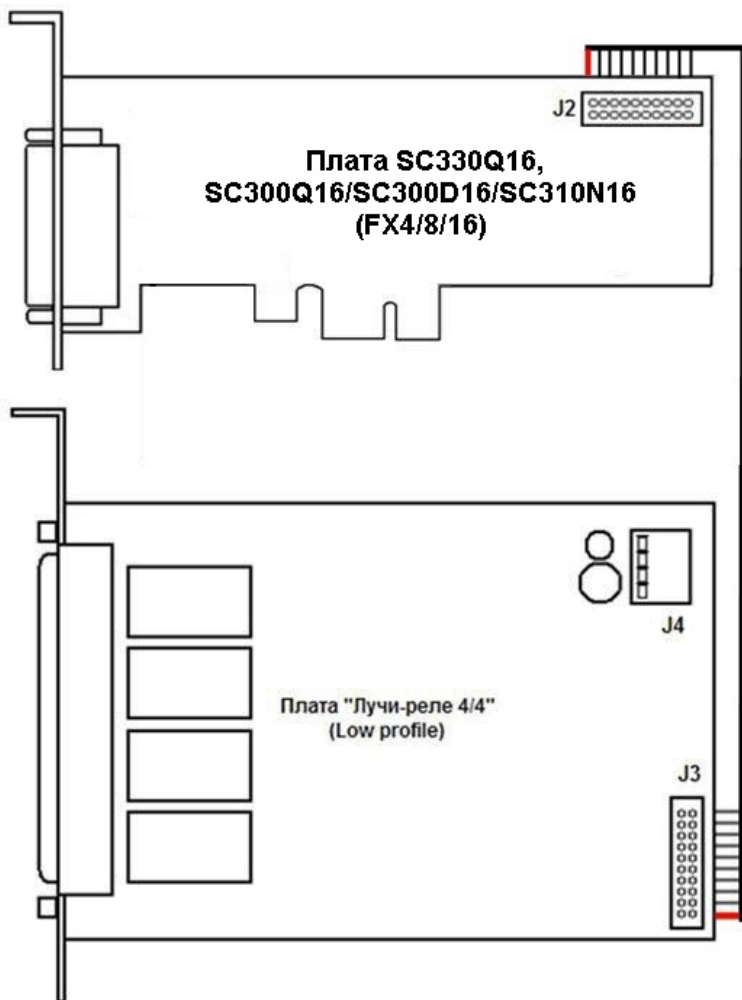


Схема подключения платы *лучи-реле*4/4 (low profile) к платам SC330Q16, SC300Q16, SC300D16, SC310N16 (FX4/8/16)

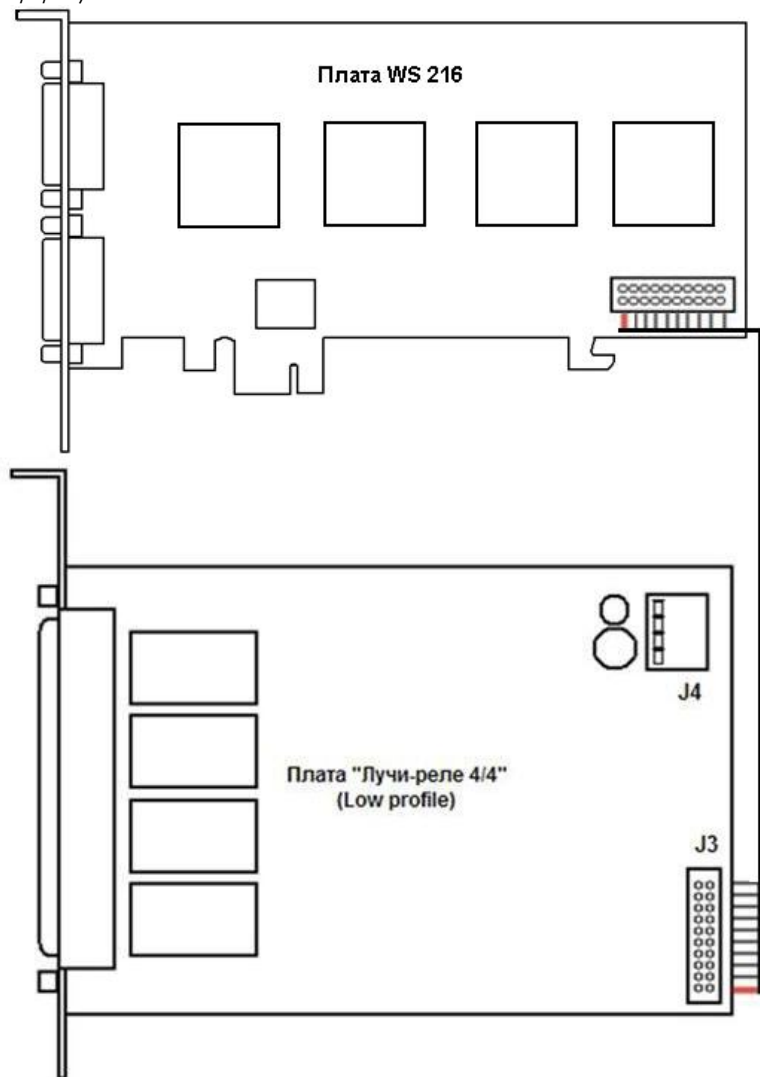


Схема подключения платы *лучи-реле* 4/4 (low profile) к плате SC3B0N16 (WS216)

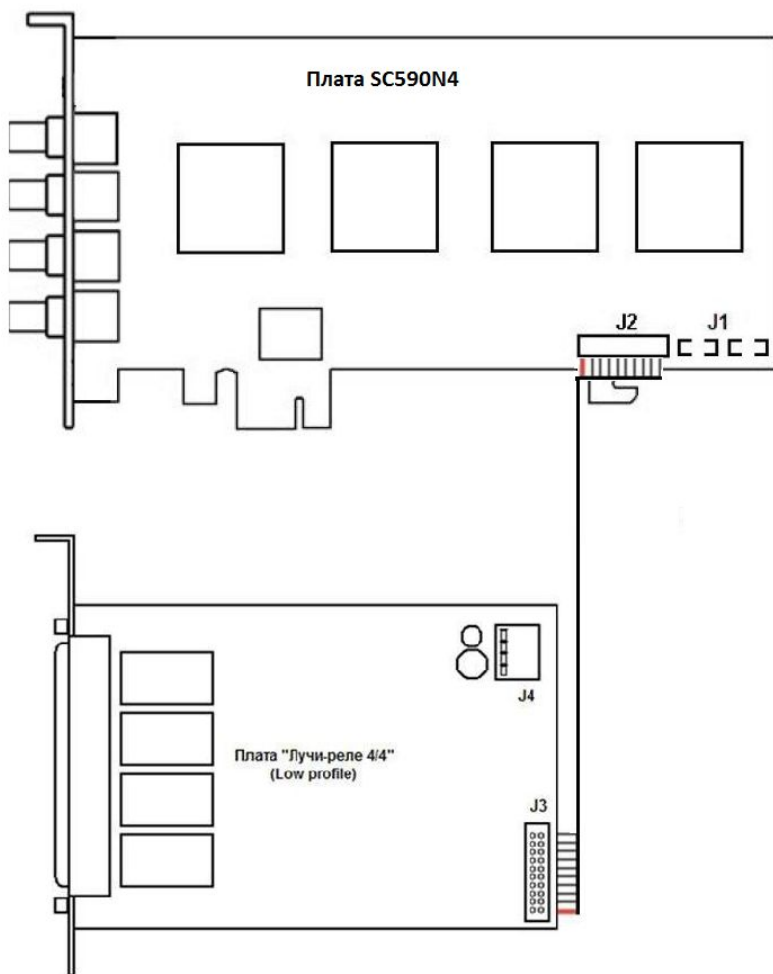


Схема подключения платы *лучи-реле* 4/4 (low profile) к плате SC590N4

**Примечание.**

Плата SC590N4 поддерживает до 8 лучей и 8 реле, т.к. к разъему J2 могут быть подключены одновременно 2 платы *лучи-реле* 4/4 (low profile)

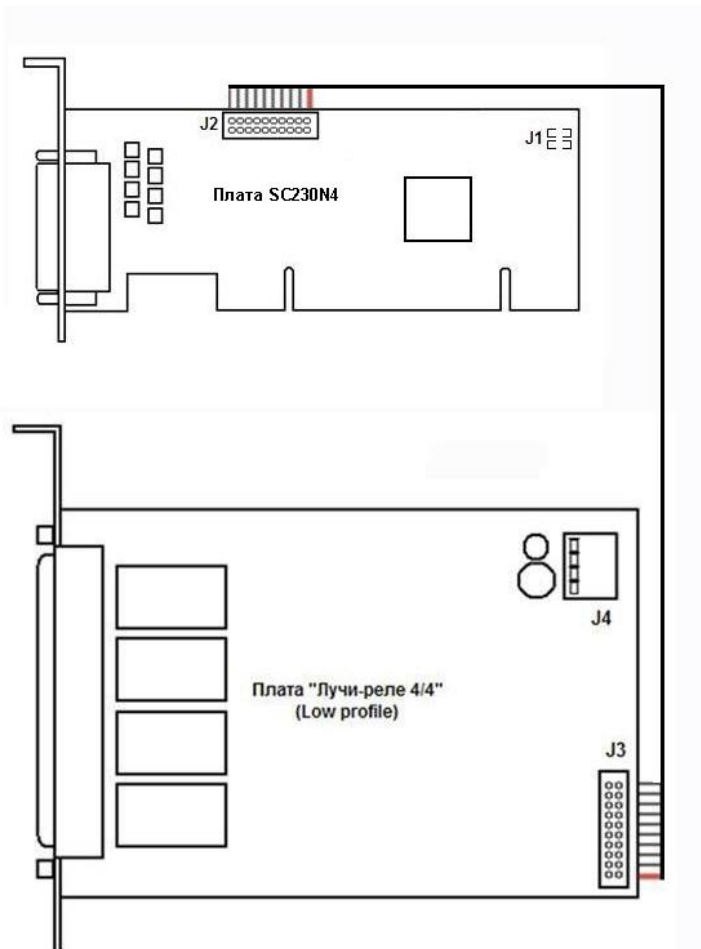
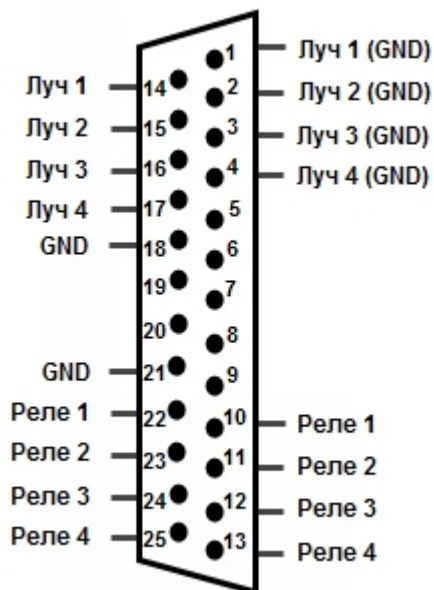


Схема подключения платы *лучи-реле 4/4 (low profile)* к плате SC230N4

3. Подключить кабель блока питания компьютера (питание дисководов) к разъему J4 платы *лучи-реле 4/4 (low profile)*.
4. Установить плату в свободный слот компьютера, и закрепить ее в корпусе при помощи винта.
5. Распаять разъем для подключения лучей и реле. Распайка производится в соответствии с разводкой внешнего разъема платы *лучи-реле 4/4 (low profile)*.



6. Соединить готовый к использованию разъем с внешним разъемом платы *лучи-реле 4/4 (low profile)* для подключения лучей и реле к Серверу.

**⚠ Внимание!**

Обязательным условием работы платы *лучи-реле 4/4 (low profile)* является подача видеосигнала как минимум на один из каналов платы видеоввода, к которой подключена плата *лучи-реле 4/4 (low profile)*.

Подключение платы *лучи-реле 4/4 (low profile)* завершено.

### 2.4.3 Подключение плат SL USBIO (4x4, 16x8, 24x4)

Плата *SL USBIO* представляет собой устройство сопряжения с внешними датчиками (лучами) и внешними исполнительными устройствами (реле) в составе систем видеонаблюдения и охранно-пожарной сигнализации.

На рисунках представлен внешний вид плат *SL USBIO*:

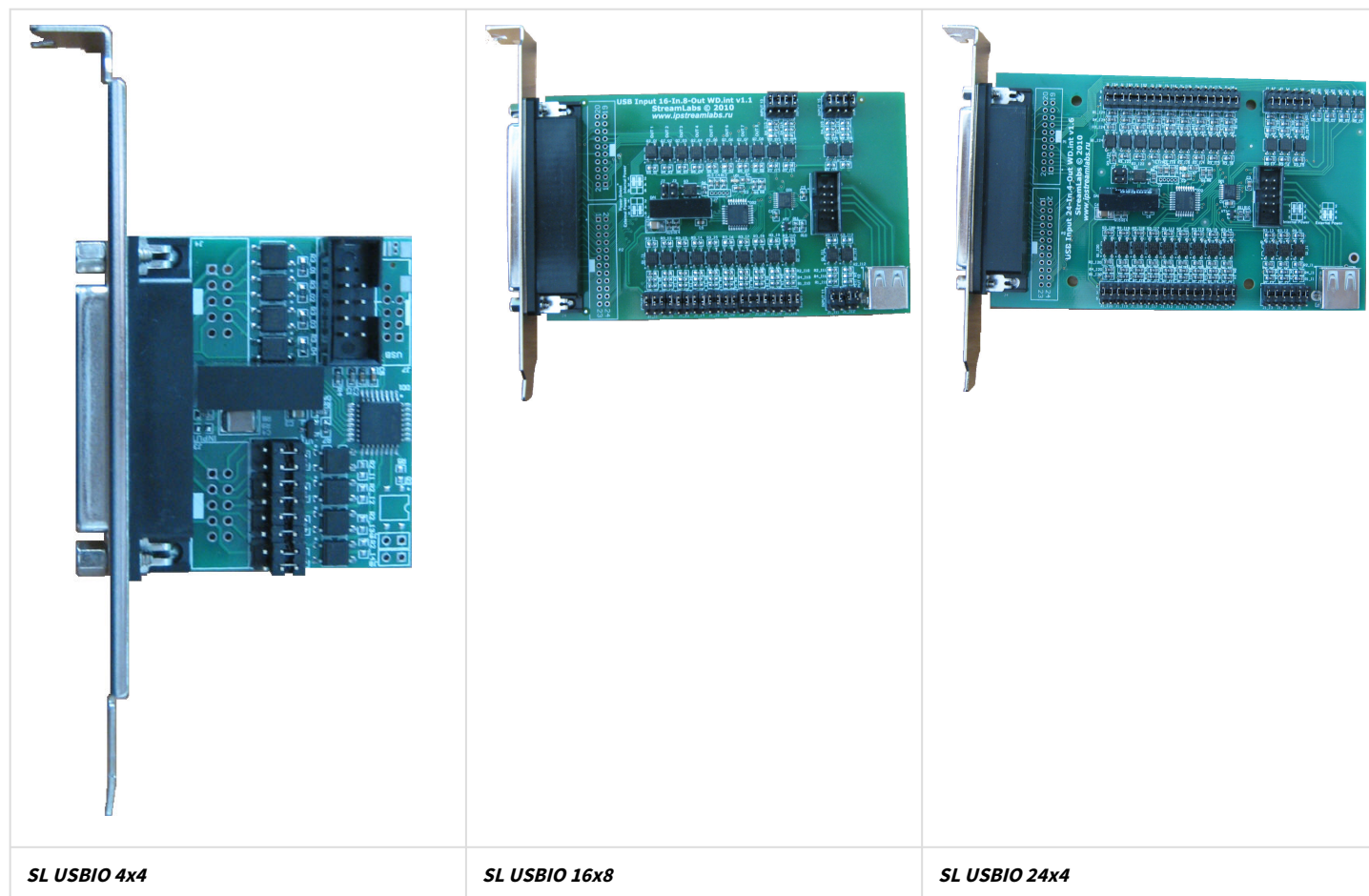
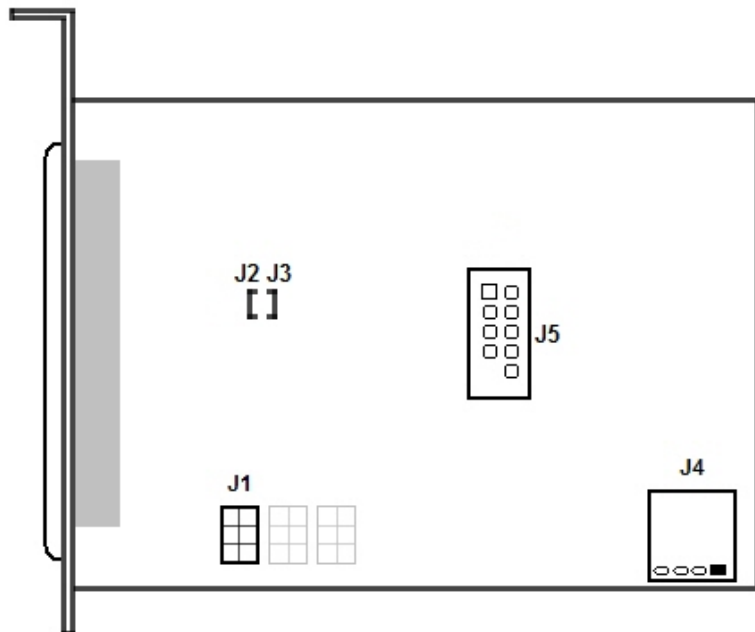


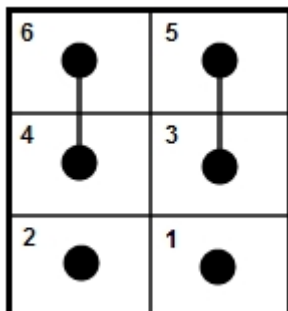
Схема разъемов платы *SL USBIO*:



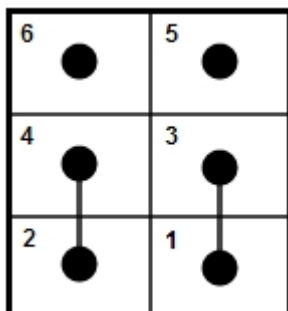


Подключение платы *SL USBIO* к Серверу выполняется следующим образом:

1. Для каждого луча (датчика) настроить источник питания, переставляя в соответствующей группе контактов **J1** перемычку.



Работа датчика от источника питания на устройстве

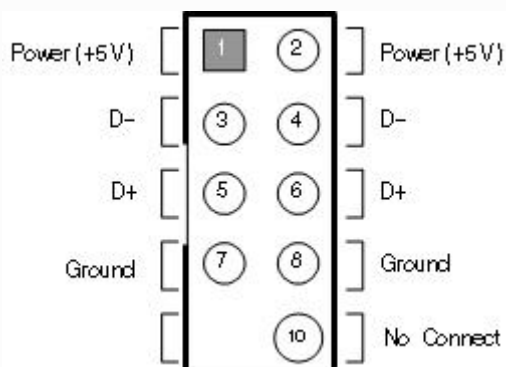


Работа датчика от внешнего источника питания  
(полярность внешнего напряжения не важна)

2. Отключить питание компьютера. Затем снять крышку системного блока.
3. Плату *SL USBIO* установить в свободный слот материнской платы и зафиксировать в корпусе.
4. Подключить шлейф, входящий в комплект поставки, к разъему **J5** и к свободному разъему USB на материнской плате компьютера.

**Примечание.**

В случае, если используется плата SL USBIO 4x4, и на материнской плате разъем USB нестандартный или отсутствует отверстие для "язычка" шлейфа, в комплект поставки входит специальный переходник. В случае отсутствия переходника необходимо приобрести его, либо самостоятельно развести провода шлейфа, руководствуясь разводкой разъема на материнской плате и разводкой USB-разъема на плате SL USBIO 4x4 (представлена на рисунке ниже):



5. Для активации аппаратного контроля зависания подключить провода к разъему **J2 J3** (см. раздел [Подключение аппаратного контроля работоспособности системы](#)).

**Примечание.**

На плате *SL USBIO 4x4* отсутствует разъем **J2 J3**.

6. В случае, если необходимо выполнить подключение через внешний USB-порт (при помощи USB-кабеля типа A-A) или подключить USB-устройство, следует использовать порт **J4**.

**Примечание.**

На плате *SL USBIO 4x4* отсутствует порт **J4**.

7. Для подключения лучей и реле распаять разъем и зафиксировать его в корпусе, входящем в комплект поставки. Распайка производится в соответствии с разводкой внешнего разъема (см. [Приложение 6. Электрические и технические характеристики устройств Лучи - Реле](#)).
8. Соединить готовый к использованию разъем с внешним разъемом платы *SL USBIO*.

**Примечание.**

При подключении платы *SL USBIO* операционная система может автоматически установить драйверы для нее. Если установка драйверов не была выполнена сразу после подключения платы, то драйверы будут установлены вместе с установкой ПК *Интеллект*. Также можно установить драйверы вручную из диспетчера устройств Windows – см. также [Драйверы интегрированных в ПК Интеллект плат видеоввода, плат лучи/реле, Guardant, USB Watchdog](#).

После установки платы имеют следующие названия в диспетчере устройств:

SL USB IO 4x4	SL USB IO 16x8	SL USB IO 24x4
Stream Labs 4I0	Stream Labs 16I80WDint	Stream Labs 24I40WDint

Подключение платы *SL USBIO* завершено.

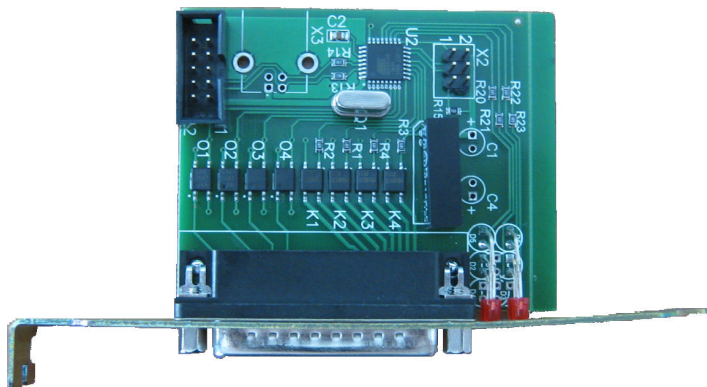
## 2.4.4 Подключение плат МО USBIO 4x4

Плата *МО USBIO 4x4* представляет собой устройство сопряжения с внешними датчиками (лучами) и внешними исполнительными устройствами (реле) в составе систем видеонаблюдения и охранно-пожарной сигнализации.

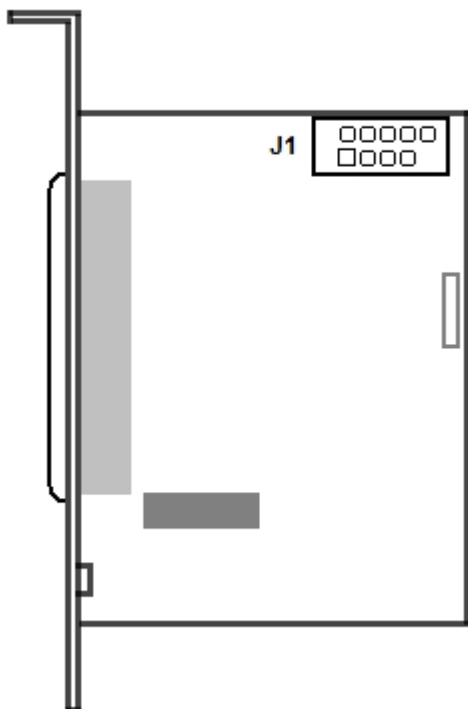
На рисунке представлен внешний вид платы *МО USBIO 4x4*.

### **Примечание.**

Также данная плата может поставляться в виде внешнего модуля – см. раздел [Подключение внешнего модуля МО USBIO 4x4](#).



На рисунке представлена схема разъемов платы.

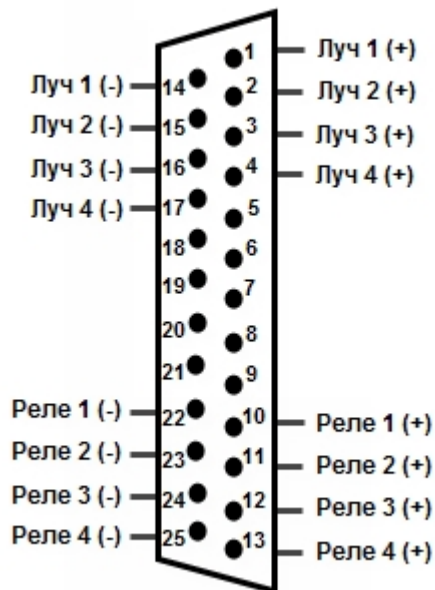


Управление устройством осуществляется через интерфейс USB. Электрические и технические характеристики платы представлены в разделе [Электрические и технические характеристики устройств МО USBIO 4x4](#).

Подключение платы *МО USBIO 4x4* к Серверу выполняется следующим образом:

1. Отключить питание компьютера. Затем снять крышку системного блока.
2. Плату *МО USBIO 4x4* установить в свободный слот материнской платы и зафиксировать в корпусе.

3. Подключить шлейф, входящий в комплект поставки, к разъему **J1** и к свободному разъему USB на материнской плате компьютера.
4. Для подключения лучей и реле распаять разъем, входящий в комплект поставки. Распайка производится в соответствии с разводкой внешнего разъема платы *MO USBIO 4x4*.



5. Зафиксировать распаянный разъем в корпусе, входящем в комплект поставки.
6. Соединить готовый к использованию разъем с внешним разъемом платы для подключения лучей и реле к Серверу.

Подключение платы *MO USBIO 4x4* завершено.

### 2.4.5 Подключение плат лучи-реле *AGRG-IO-16/8-WD-DS*

Плата *AGRG-IO-16/8-WD-DS* представляет собой устройство сопряжения с внешними датчиками (лучами) и внешними исполнительными устройствами (реле) в составе систем видеонаблюдения и охранно-пожарной сигнализации.

На рисунке представлен внешний вид платы *AGRG-IO-16/8-WD-DS*.

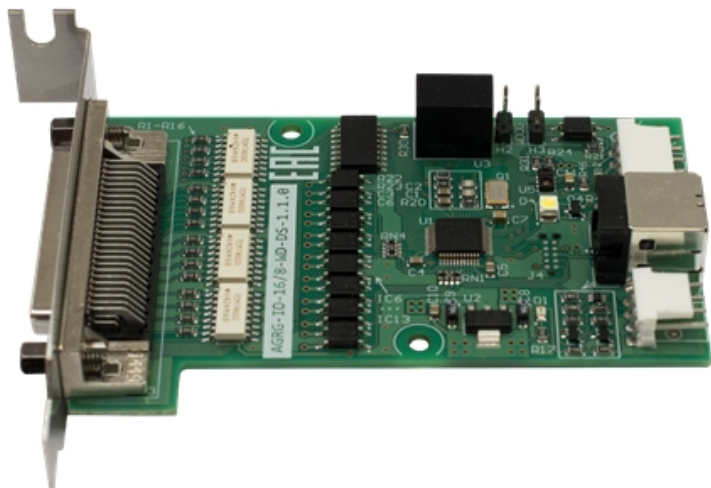
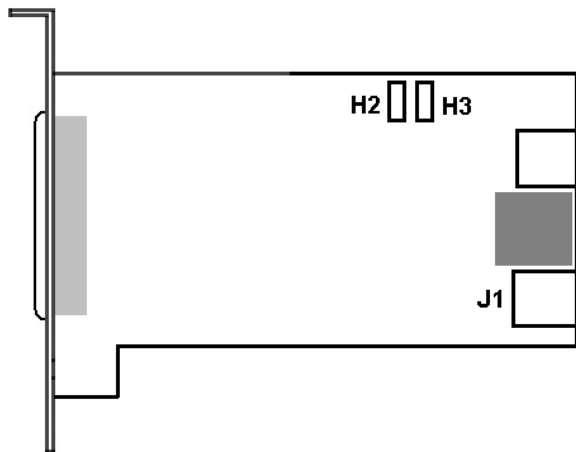


Схема разъемов платы:



Управление устройством осуществляется через интерфейс USB. Электрические и технические характеристики платы представлены в разделе [Электрические и технические характеристики устройств AGRG-IO-16/8-WD-DS](#).

Подключение платы *AGRG-IO-16/8-WD-DS* к Серверу выполняется следующим образом:

1. Отключить питание компьютера. Затем снять крышку системного блока.
2. Плату *AGRG-IO-16/8-WD-DS* установить в свободный слот материнской платы и зафиксировать в корпусе.
3. Подключить шлейф, входящий в комплект поставки, к разъему **J1** и к свободному разъему USB на материнской плате компьютера.
4. Для активации аппаратного контроля зависания подключить провода к разъему **H2 H3** (см. раздел [Подключение аппаратного контроля работоспособности системы](#)).
5. Для подключения лучей и реле распаять шлейф, входящий в комплект поставки:
  - а. К контактам, обозначенным как «Реле» (см. таблицу ниже), припаиваются соединительные провода от исполнительных устройств.

Контакт	Применение	Контакт	Применение
1	Реле 1 (+)	26	Луч (Датчик) 5
2	Реле 1 (-)	27	Луч (Датчик) 5
3	Реле 2 (+)	28	Луч (Датчик) 6
4	Реле 2 (-)	29	Луч (Датчик) 6
5	Реле 3 (+)	30	Луч (Датчик) 7
6	Реле 3 (-)	31	Луч (Датчик) 7
7	Реле 4 (+)	32	Луч (Датчик) 8
8	Реле 4 (-)	33	Луч (Датчик) 8
9	Реле 5 (+)	34	Луч (Датчик) 9
10	Реле 5 (-)	35	Луч (Датчик) 9
11	Реле 6 (+)	36	Луч (Датчик) 10

Контакт	Применение	Контакт	Применение
12	Реле 6 (-)	37	Луч (Датчик) 10
13	Реле 7 (+)	38	Луч (Датчик) 11
14	Реле 7 (-)	39	Луч (Датчик) 11
15	Реле 8 (+)	40	Луч (Датчик) 12
16	Реле 8 (-)	41	Луч (Датчик) 12

- б. К контактам, обозначенным как «Луч» (см. таблицу ниже), припаиваются соединительные провода от датчиков.

Контакт	Применение	Контакт	Применение
17	Луч (Датчик) 1	42	Луч (Датчик) 13
18	Луч (Датчик) 1	43	Луч (Датчик) 13
19	Луч (Датчик) 2	44	Луч (Датчик) 14
20	Луч (Датчик) 2	45	Луч (Датчик) 14
21	Луч (Датчик) 3	46	Луч (Датчик) 15
22	Луч (Датчик) 3	47	Луч (Датчик) 15
23	Луч (Датчик) 4	48	Луч (Датчик) 16
24	Луч (Датчик) 4	49	Луч (Датчик) 16
25	+ 12V (Выход)	50	GND (Земля)

6. Зафиксировать распаянный разъем в корпусе, входящем в комплект поставки.
7. Соединить готовый к использованию разъем с внешним разъемом платы для подключения лучей и реле к Серверу.

Подключение платы *AGRG-IO-16/8-WD-DS* к Серверу завершено.

## 2.5 Подключение внешнего модуля MO USBIO 4x4

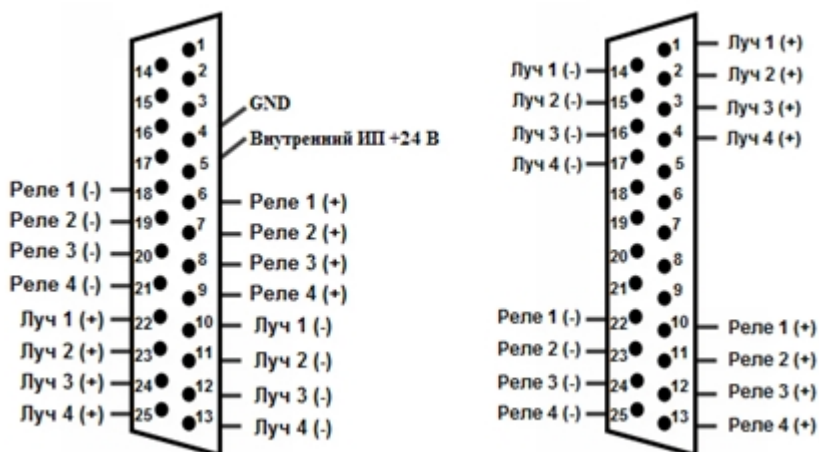
Модуль *MO USBIO 4x4* представляет собой устройство сопряжения с внешними датчиками (лучами) и внешними исполнительными устройствами (реле) в составе систем видеонаблюдения и охранно-пожарной сигнализации.



Управление внешним модулем осуществляется через интерфейс USB. Электрические и технические характеристики модуля представлены в разделе Электрические и технические характеристики устройств *MO USBIO 4x4*.

Настройка внешнего модуля *MO USBIO 4x4* осуществляется следующим образом:

1. Подключить модуль *MO USBIO 4x4* к Серверу с помощью USB-кабеля, входящего в комплект поставки модуля.
2. Для подключения лучей и реле распаять разъем, входящий в комплект поставки. Распайка производится в соответствии с разводкой внешнего разъема модуля *MO USBIO 4x4*. В зависимости от модификации модуля может использоваться один из вариантов разводки внешнего разъема, приведенных на рисунке:



3. Зафиксировать распаянный разъем в корпусе, входящем в комплект поставки модуля.
4. Соединить готовый к использованию разъем с внешним разъемом модуля для подключения лучей и реле к Серверу.

Настройка внешнего модуля *MO USBIO 4x4* завершена.

## 2.6 Монтаж и установка аппаратных компонентов подсистемы аудиоконтроля

### На странице:

- Поддерживаемые звуковые карты и другие устройства аудиоввода
- Варианты увеличения числа каналов аудиоввода при использовании стандартных звуковых карт
- Установка устройств аудиоввода
- Монтаж микрофонов и колонок

Программный комплекс *Интеллект* реализует функции синхронной записи видеосигнала и звукового сопровождения, удаленного аудионаблюдения.

Для работы подсистемы аудиоконтроля необходимо установить на компьютере дополнительные аппаратные средства – звуковые карты, микрофоны, динамики и наушники для оснащения рабочего места Оператора.

### 2.6.1 Поддерживаемые звуковые карты и другие устройства аудиоввода

Для подсистемы аудиоконтроля могут быть использованы следующие устройства аудиоввода:

1. Стандартные звуковые карты, устанавливаемые на персональные компьютеры или интегрированные в материнские платы персональных компьютеров.
2. Многоканальные звуковые карты Comart Hera, MidiMan Delta, Ольха 9P.
3. Внешний аппаратный модуль Эхолот USB-32 для многоканального ввода аудиосигналов (32 канала).
4. Каналы аудиоввода сетевых устройств.
5. Каналы аудиоввода плат типа FS/FX/WS. В виду отсутствия на данных платах каналов аудиовыхода для воспроизведения аудиосигнала необходима звуковая карта.

### 2.6.2 Варианты увеличения числа каналов аудиоввода при использовании стандартных звуковых карт

Сервер, созданный на основе программного комплекса *Интеллект* имеет возможность обрабатывать столько аналоговых аудиосигналов, сколько указано в ключе активации.

На стандартной звуковой карте присутствует, как правило, один стереоканал аудиоввода. Для увеличения количества каналов аудиоввода требуется воспользоваться следующими возможностями:

1. Использовать стереоканал аудиоввода стандартной звуковой карты как два независимых моноканала.
2. Использовать каналы аудиоввода плат видеоввода.
3. Установить нескольких стандартных звуковых плат на Сервере.

#### **Примечание.**

Установка нескольких однотипных звуковых плат может вызвать конфликты в операционной системе Windows.

4. Использовать многоканальные платы аудиоввода (в настоящий момент специализированные звуковые карты поддерживают до 16 независимых каналов аудиоввода).



- Использовать внешний аппаратный модуль *Эхолот USB-32* для многоканального ввода аудиосигналов (32 канала).

### 2.6.3 Установка устройств аудиоввода

Инструкции по установке звуковых карт сторонних производителей в корпус компьютера, а также драйверов для данных карт и иных устройств представлены в документации, поставляемой с указанным оборудованием.

Для работы звуковых каналов сетевых устройств дополнительную установку производить не требуется. Необходимо только, чтобы устройство поддерживало связь с Сервером по протоколу TCP/IP.

### 2.6.4 Монтаж микрофонов и колонок

Микрофоны следует размещать в недоступных местах в условиях качественного приема аудиоинформации. Каждый микрофон подключается к установленной в компьютер звуковой карте или к аудио разъёму, расположенному на плате видеоввода.

Колонки или наушники, предназначенные для прослушивания аудиосигнала, устанавливаются на рабочем месте Оператора. Колонки или наушники соединяются с разъёмом аудио выхода на звуковой карте.

Схемы размещения разъемов для подключения микрофонов и наушников или колонок смотрите в документации, прилагаемой к звуковым платам.

Для подключения микрофонов к платам видеоввода используются разъемы, идущие в комплекте с платой.

## 2.7 Подключение поворотных устройств и пультов управления

### ⚠ Внимание!

Перед началом работы с пультом управления или поворотным устройством необходимо ознакомиться со списком интегрированных устройств и протоколов телеметрии [на сайте компании ITV](#). В случае, если подключаемое устройство отсутствует в списке, его работа не гарантируется.

Поворотное устройство и пульт управления подключаются к Серверу через свободный последовательный (COM) порт (интерфейс RS-232).



В общем случае поворотные устройства работают через интерфейс RS-422 или интерфейс RS-485. Подключение поворотного устройства к COM порту Сервера, имеющего интерфейс RS-232, осуществляется через конвертер RS-422 (RS-485) -> RS-232.

Поворотное устройство использует интерфейс RS-422/RS-485, реализующий 4-х проводную схему (2 провода на прием и 2 на передачу). Для управления поворотными устройствами из среды *Интеллект* используется только 2 провода, работающие на передачу от Сервера к поворотному устройству. Контакты **T+** и **T-** конвертера соединяются с контактами **R+** и **R-** поворотного устройства.

Пульт управления подключается через конвертер RS-422 (RS-485) -> RS-232. Для управления поворотными устройствами посредством пульта управления из системы *Интеллект* используются только 2 провода, работающие на прием к Серверу.

Поворотное устройство и пульт управления, с помощью которого происходит управление поворотным устройством, должны быть подключены к одному Серверу.

Детальная информация о подключении поворотных устройств и пультов управления представлена в документации на соответствующие устройства и конвертеры. Пример управления поворотными устройствами с помощью пульта управления описан в разделе [Настройка телеметрии](#).

## 2.8 Подключение и настройка сетевых устройств

Сетевые устройства позволяют производить удаленное видеонаблюдение и аудиоконтроль с использованием телекоммуникационной среды TCP/IP.

Сетевые устройства представляют собой автономные аппаратно-программные модули, интегрируемые в цифровую систему видеонаблюдения с использованием телекоммуникационной среды TCP/IP. Для работы с сетевыми устройствами требуется подключение к телекоммуникационной сети, осуществляющей связь по протоколу TCP/IP с прочими компонентами цифровой системы видеонаблюдения.

К сетевым устройствам видеонаблюдения и аудиоконтроля относятся следующие типы устройств:

1. Сетевые видеокамеры (IP-камеры).
2. Сетевые видеосерверы различных типов.

Сетевые видеокамеры предназначены для осуществления видеонаблюдения и передачи цифрового видеосигнала его пользователям посредством телекоммуникационной среды TCP/IP.

### **Примечание.**

В том случае, если в сетевой видеокамере используется аналоговая видеокамера, а не цифровая, то видеосигнал вначале оцифровывается посредством встроенного в сетевую видеокамеру АЦП, а затем передается пользователям посредством телекоммуникационной среды TCP/IP.

Сетевые видеосерверы предназначены для использования непосредственно подключаемых к ним аналоговых видеокамер, оцифровки аналогового видеосигнала и передачи его пользователям посредством телекоммуникационной среды TCP/IP. При работе с аналоговыми видеокамерами, подключенными к сетевым видеосерверам, пользователям доступны те же функции просмотра и передачи видеоизображения, что и для сетевых видеокамер.

Сетевые устройства подключаются к сетевой плате Сервера посредством стандартного сетевого разъема RJ-45.

Детальная информация о подключении сетевых устройств к Серверу представлена в документации на соответствующие сетевые устройства.

## 3 Настройка компонентов охранной системы в ПК Интеллект

### 3.1 Настройка плат видеоввода в ПК Интеллект

#### 3.1.1 Настройка видеоподсистемы

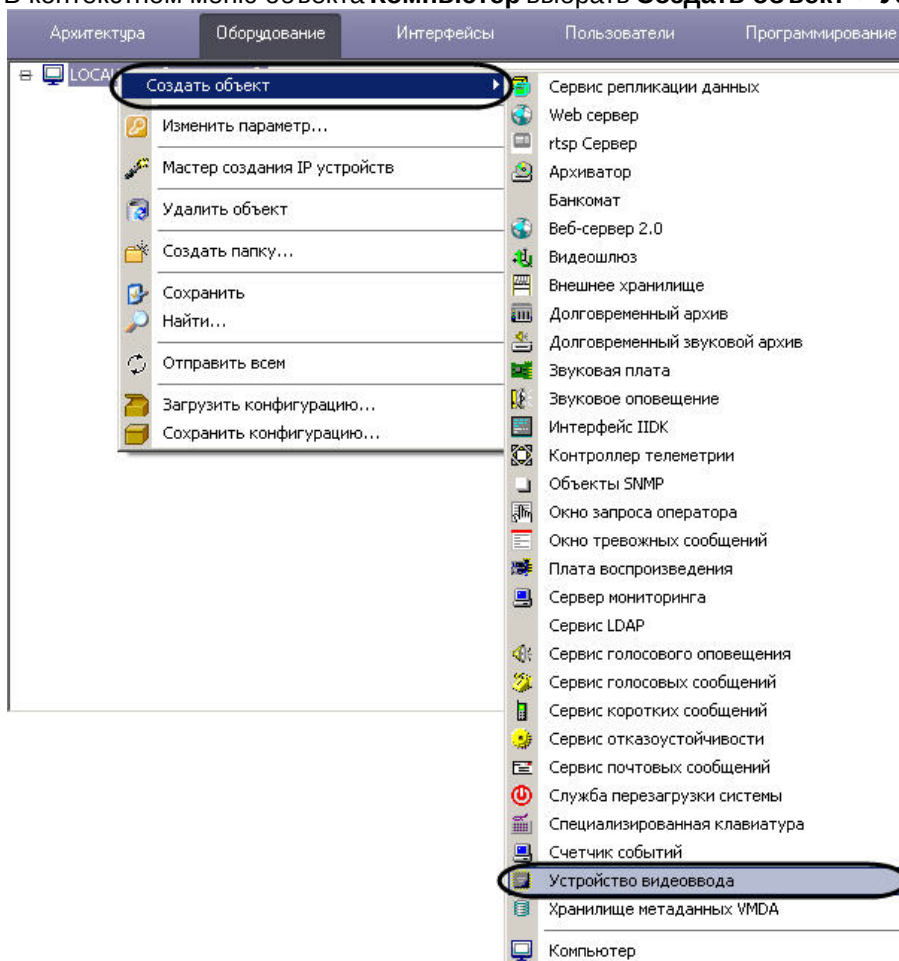
Чтобы настроить видеоподсистему в ПК *Интеллект*, необходимо создать объекты **Устройство видеоввода**, на базе которых создаются объекты **Камера**, соответствующие подключенным к плате видеокамерам.

[Смотреть видео](#)

##### 3.1.1.1 Создание и настройка объекта Устройство видеоввода

Объект **Устройство видеоввода** создается следующим образом:

1. В диалоговом окне **Настройка системы** перейти на вкладку **Оборудование** (1).
2. В контекстном меню объекта **Компьютер** выбрать **Создать объект -> Устройство видеоввода** (2).



3. В результате откроется панель основных настроек объекта.

#### **Примечание.**

Основные настройки задаются автоматически. При необходимости можно изменить идентификационный номер, название объекта и родительский объект.

Номер

Название

4. Нажать **Применить** для создания объекта.
5. В дереве объектов выбрать созданный объект (1).

Архитектура **Оборудование** Интерфейсы Пользователи Программирование Режим: Демо

LOCALHOST [S-UYUTOVA]

- └─ Устройство видеоввода 1 [1] 1

1 Устройство видеоввода 1

Компьютер  Отключить

Тип:  2

Модель:

Прошивка:

3 PCI канал:  Сигнал:  4

Разрешение:  5

Скорость:  макс  мин 6

IP адрес:

Порт:

Имя:

Пароль:

Активизировать watchdog  Использовать настройки устройства

Основные настройки

6. Произвести настройку созданного объекта.
  - a. Из списка **Тип** выбрать тип платы видеоввода, установленной на Сервере (2).
  - b. Указать PCI-канал, выбрав значение из списка PCI канал (3). Для плат, сконструированных на основе одной модели чипа (АЦП) и использующих один драйвер (см. раздел [Драйверы интегрированных в ПК Интеллект плат видеоввода](#)), распределение PCI-каналов между объектами **Устройство видеоввода** следует производить в сквозном порядке, начиная с 00. Примеры распределения PCI-каналов между объектами **Устройство видеоввода**:

**Примечание.**

При настройке плат SC300Q16 (FX4), SC300D16 (FX8), SC330Q16 (аналог SC300Q16), SC330D16 (аналог SC300D16) необходимо учесть взаимосвязь между цветом BNC-видеовхода интерфейсного кабеля и PCI-каналом, задаваемым в ПК *Интеллект* (см. раздел [Особенности настройки видеоподсистемы](#)).



Распределение PCI-каналов для плат, сконструированных на основе одной модели чипа (АЦП)



Распределение PCI-каналов для плат, сконструированных на разных моделях чипа (АЦП)

- c. Из списка **Сигнал** выбрать тип входного видеосигнала PAL или NTSC (4).

**Примечание.**  
 При использовании плат Stretch VRC 6004, VRC 6008, VRC 6416, VRC 7008L выбор входного видеосигнала (PAL или NTSC) происходит автоматически в зависимости от видеокамер, подключенных к плате. Изменение данного параметра не влияет на работу платы.

**Примечание.**  
 При использовании плат SL16-200 (FX116)/ FX416 следует перезапускать ПК *Интеллект* после изменения формата входного видеосигнала. В противном случае будут действовать предыдущие настройки.

- d. В списке **Разрешение** (5) необходимо выбрать разрешение: **Стандартное, Высокое** или **Полное**, с которым будет захватываться видеосигнал. Данное действие следует выполнять при настройке WaveHub, LinuxHub и LinuxServer, в противном случае этот шаг можно пропустить.
- e. Задать допустимую частоту кадров для платы, установив ползунок **Скорость** в соответствующее положение (6).

Значения параметра **Скорость**:

Значение	Описание
<b>Макс</b>	максимально допустимая суммарная частота кадров видеосигналов
<b>Среднее</b>	половина максимально допустимой суммарной частоты кадров видеосигналов
<b>Мин</b>	треть максимально допустимой суммарной частоты кадров видеосигналов

- f. Нажать **Применить** для сохранения настроек.

Настройка объекта **Устройство видеоввода** завершена.

**⚠ Внимание!**

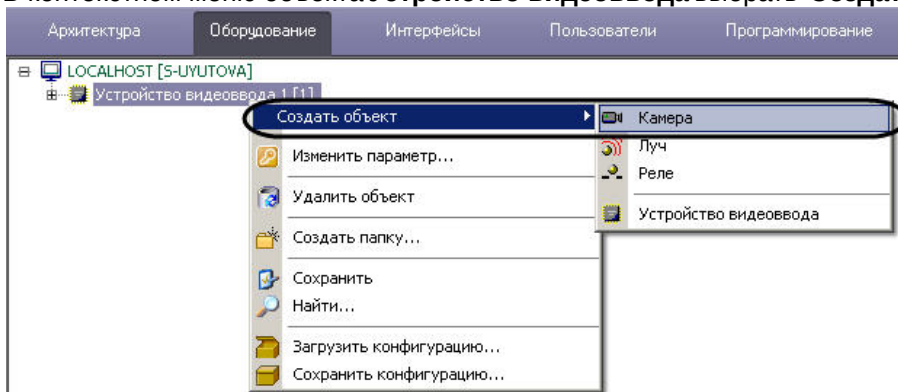
Для настройки одной физической платы видеоввода может потребоваться создание нескольких объектов **Устройство видеоввода** (см. раздел [Особенности настройки видеоподсистемы](#)).

[Смотреть видео](#)

### 3.1.1.2 Создание и настройка объекта Камера

Для создания и настройки объекта **Камера** необходимо выполнить следующие действия:

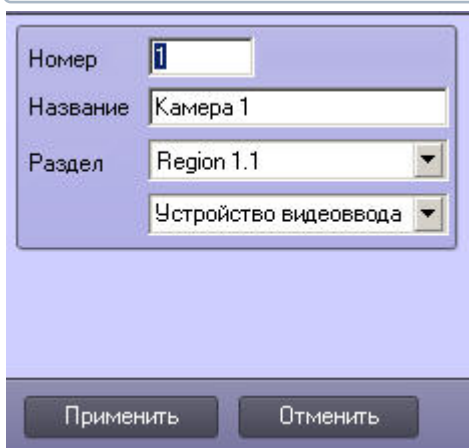
1. В контекстном меню объекта **Устройство видеоввода** выбрать **Создать объект -> Камера**.



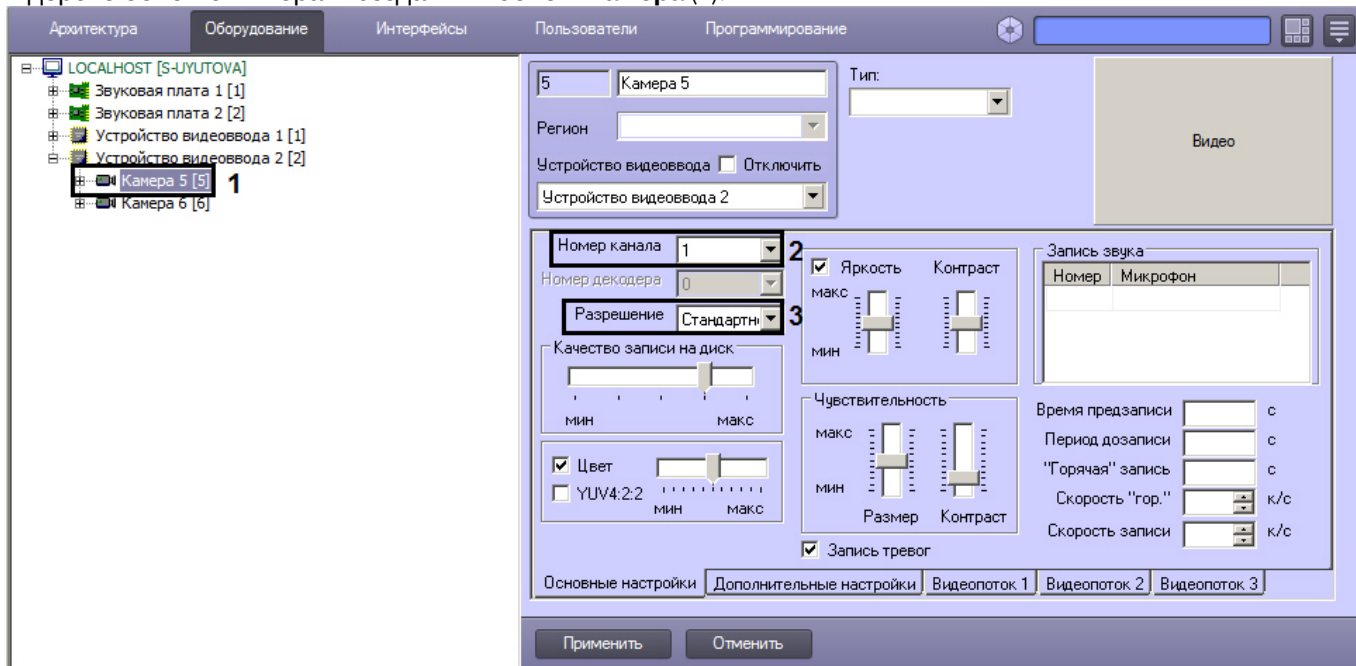
2. В результате откроется панель основных настроек объекта.

**📘 Примечание.**

Основные настройки задаются автоматически. При необходимости можно изменить идентификационный номер, название объекта и родительский объект.



3. Нажать **Применить** для создания объекта.

4. В дереве объектов выбрать созданный объект **Камера** (1).

## 5. Произвести настройку созданного объекта:

- a. Из списка **Номер канала** (2) выбрать физический видеовход платы, к которому подключена видеочамера (см. раздел [Особенности настройки видеоподсистемы](#)).

**Примечание.**

Номера каналов в рамках одного объекта **Устройство видеоввода** не должны повторяться.

- b. В списке **Разрешение** (3) следует выбрать разрешение: **Стандартное** – минимально допустимое значение для платы, **Высокое** – среднее значение, **Полное** – максимально допустимое значение, с которым будет захватываться видеосигнал.

**Примечание.**

Разрешения, поддерживаемые платами видеоввода, указаны в разделе [Приложение 4. Характеристики плат видеоввода](#)

**Примечание.**

При настройке видеочамеры, подключенной через плату видеоввода SC590N4, в ПК *Интеллект* необходимо установить разрешение кадра равным разрешению, установленному на видеочамере. В противном случае возможно появление артефактов на видеоизображении.

**Примечание.**

В случае, если используется плата видеоввода Stretch VRC-6404 HD, при смене разрешения потребуется перезапуск ПК *Интеллект*.

- c. Нажать **Применить** для сохранения настроек.

Настройка объекта **Камера** завершена.

Повторить действия, описанные в данном разделе, для всех подключенных к плате видеочамер.

**Примечание.**

Количество объектов **Камера**, которое можно создать на базе одного объекта **Устройство видеоввода**, указано в разделе [Особенности настройки видеоподсистемы](#).

**Примечание.**

Подробное описание всех настроек объекта **Камера** приведено в документе [Руководство Администратора](#).

[Смотреть видео](#)

### 3.1.1.3 Настройка аналогового видеовыхода

При опциональном использовании плат расширения, обеспечивающих реализацию данной функции и устанавливаемых непосредственно на платы видеоввода, ПК *Интеллект* поддерживает функциональную возможность вывода аналогового (несжатого и необработанного) видеосигнала на внешние устройства через соответствующий разъем BNC на плате видеоввода (TV-out) (см. раздел [Установка платы расширения для вывода аналогового видеосигнала](#)).

Вывод видеосигнала на аналоговый монитор производится с платы видеоввода непосредственно с одной из подключенных к Серверу видеокамер, минуя процесс оцифровки.

**Примечание.**

При настройке ПК *Интеллект* следует учитывать, что на аналоговый монитор имеется возможность вывода аналогового видеоизображения только с одной видеокамеры.

Для вывода видеосигналов на аналоговый монитор плата видеоввода должна быть оборудована аналоговым видеовыходом. В платы видеоввода FS-8 аналоговый выход интегрирован. Для плат FS-5, FS-6, FS-16 должна быть дополнительно установлена плата аналогового видеовыхода.

На аналоговый монитор может быть выведен видеосигнал с любой из видеокамер Сервера. По умолчанию на аналоговый монитор может быть выведен видеосигнал только с той видеокамеры, которая подключена к той же плате видеоввода, что и сам монитор. Для вывода на аналоговый монитор видеосигналов с любой из видеокамер, подключенной к любой из установленных на Сервере плат видеоввода, необходимо выполнить спайку аналоговых видеовыходов (интерфейсных кабелей) со всех установленных на Сервере плат.

**Примечание.**

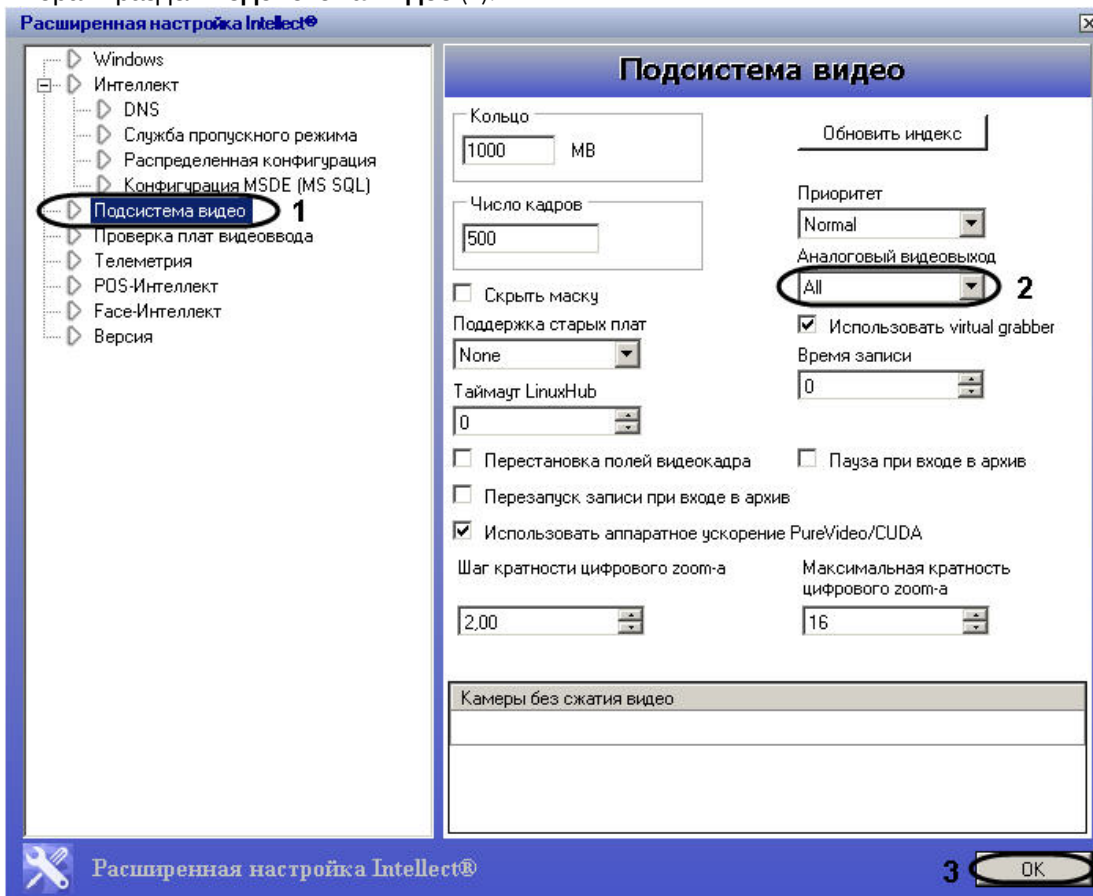
При подключении платы аналогового видеовыхода к плате видеоввода и подключения аналогового монитора к соответствующему BNC- разъему на плате видеоввода автоматически активируется возможность вывода аналогового видеосигнала на аналоговый монитор.

Для вывода видеосигналов со всех установленных на Сервере видеокамер, подключенных к разным платам видеоввода, на один аналоговый монитор (возможно при выполнении спая аналоговых видеовыходов плат видеоввода, установленных на Сервере) следует в утилите *tweaki.exe* (*Расширенная настройка Intellect*) выполнить следующие действия:

1. Запустить утилиту *tweaki.exe*, расположенную в папке **Tools** каталога установки ПК **Интеллект**.



2. Выбрать раздел **Подсистема видео** (1).



3. В списке **Аналоговый видеовыход** выбрать пункт **Один** для активации возможности вывода видеосигналов с видеокамер, подключенных к разным платам видеоввода, на один аналоговый монитор (2). Коммутация (переключение) видеосигналов при выводе их на аналоговый монитор по умолчанию производится только в пределах видеокамер, подключенных к одной плате видеоввода. Изменение настройки **Аналоговый видеовыход** позволяет включить дополнительный программный механизм коммутации (переключения) видеосигналов со всех видеокамер Сервера, подключенных к различным платам видеоввода.
4. Для сохранения изменений нажать кнопку **OK** (3).

Переключение между видеокамерами, видеосигнал с которых выводится на один аналоговый монитор, в случае использования нескольких аналоговых плат выполняется с помощью макрокоманд, а также скриптов (программ). Например, для переключения между двумя видеокамерами можно создать макрокоманды описанные в таблице.

Макрокоманда	Действия			
	Тип	Номер	Название	Действие
Макрокоманда 1	Устройство видеоввода			Отключить аналоговый видеовыход 1
	Камера	1	Камера 1	Включить камеру на выход
Макрокоманда 2	Устройство видеоввода			Отключить аналоговый видеовыход 1
	Камера	2	Камера 2	Включить камеру на выход

**Примечание.**

Подробное описание процесса создания макрокоманд приведено в документе [Руководство Администратора](#).

**3.1.1.4 Настройка платы видеоввода HikVision**

Для настройки платы видеоввода HikVision необходимо выполнить следующие действия:

1. В диалоговом окне **Настройка системы** перейти на вкладку **Оборудование**.
2. На базе объекта **Компьютер** создать объект **Устройство видеоввода**.
3. Из списка **Тип** на панели настроек объекта выбрать **HikVision(<компрессор>)**.

**Примечание.**

Для настройки плат HikVision в ПК *Интеллект* можно воспользоваться мастером создания IP-устройств (см. раздел [Мастер создания IP-устройств](#)).

**3.1.1.5 Настройка платы видеоввода YUAN PD652****Примечание.**

Список ОС, поддерживаемых платой YUAN PD652, приведен на [официальном сайте](#) производителя.

Для настройки платы видеоввода YUAN PD652 необходимо выполнить следующие действия:

1. Установить [драйвера](#) платы, предварительно отключив в системе проверку цифровой подписи драйверов.
2. Удалить ПК *Интеллект* и пакет драйверов IP DriverPack.

**Примечание.**

Удаление ПК *Интеллект* описано в разделе [Удаление \(деинсталляция\) программного комплекса Интеллект](#) документа [Руководство Администратора](#).

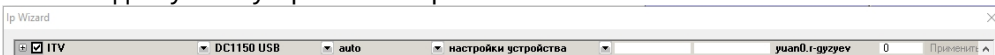
Удаление IP DriverPack осуществляется из Панели управления ОС Windows.

3. Установить IP DriverPack. Установочный файл пакета драйверов находится в папке ipint.driverpack дистрибутивного комплекта ПК *Интеллект*.
4. Установить ПК *Интеллект*.

**Внимание!**

Необходимо сначала установить пакет драйверов IP DriverPack, а затем устанавливать ПК *Интеллект*.

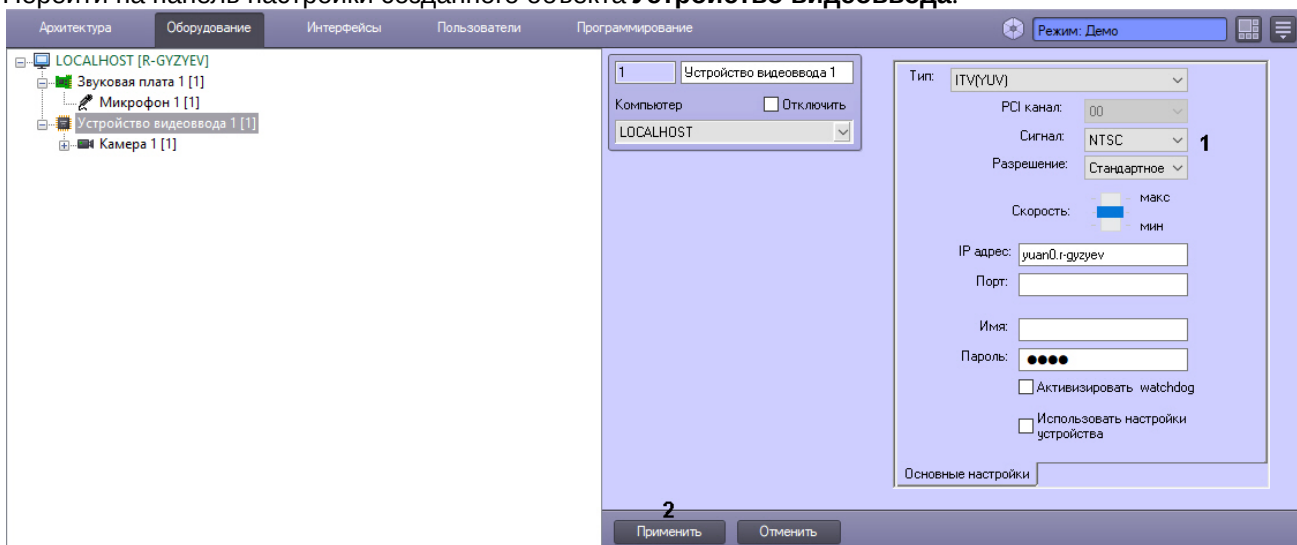
5. Подключить камеры к YUAN PD652, и подключить YUAN PD652 к компьютеру.
6. Запустить ПК *Интеллект*.
7. Запустить [Мастер создания IP-устройств](#).
8. В списке доступных устройств выбрать ITV.

**Примечание.**

В списке может быть также доступно устройство capturedevice. Его следует отключить.

9. Нажать на кнопку **Применить**.

10. Соответствующие устройства будут добавлены в дерево объектов ПК *Интеллект*.
11. Перейти на панель настройки созданного объекта **Устройство видеоввода**.



12. В раскрывающемся списке **Сигнал** выбрать тип сигнала, поддерживаемый устройством: **PAL** или **NTSC** (1).
13. Нажать на кнопку **Применить**. (2)

Настройка платы видеоввода YUAN PD652 завершена.

### 3.1.2 Настройка аудиоподсистемы

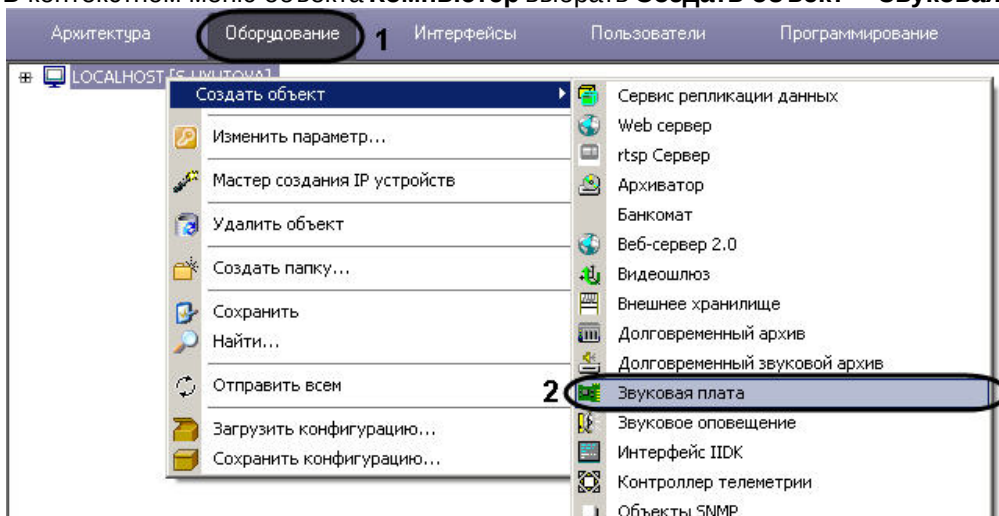
В ПК *Интеллект* аудиоподсистема настраивается с помощью объектов **Звуковая плата**, на базе которых создаются объекты **Микрофон**, соответствующие подключенным аудиоустройствам.

[Смотреть видео](#)

#### 3.1.2.1 Создание и настройка объекта Звуковая плата

Для добавления и настройки объекта **Звуковая плата** в ПК *Интеллект* необходимо:

1. В диалоговом окне **Настройка системы** перейти на вкладку **Оборудование** (1).
2. В контекстном меню объекта **Компьютер** выбрать **Создать объект -> Звуковая плата** (2).



3. В результате откроется панель основных настроек объекта.

**Примечание.**

Основные настройки задаются автоматически. При необходимости можно изменить идентификационный номер, название объекта и родительский объект.

Номер

Название

4. Нажать **Применить** для создания объекта.
5. Выбрать созданный объект **Звуковая плата** в дереве объектов (1).

The screenshot shows the software interface with the following elements:

- Object Tree (Left):** A tree view under 'LOCALHOST [S-UYUTOVA]' showing 'Устройство видеоввода 1 [1]' and 'Звуковая плата 1 [1]'. The 'Звуковая плата 1 [1]' object is circled in red and labeled with a '1'.
- Configuration Panel (Right):** A panel for 'Звуковая плата 1' with the following settings:
  - Плата (2):** A dropdown menu with a red circle around it, labeled with a '2'.
  - Оцифровка (3):** A dropdown menu with a red circle around it, labeled with a '3'.
  - IRQ:** A dropdown menu.
  - Отключить:** A checkbox that is currently unchecked.
- Buttons:** 'Применить' and 'Отменить' buttons at the bottom of the configuration panel.

6. Выполнить настройку объекта.
  - a. В списке **Плата** указать тип и PCI-канал платы (2). Между объектами **Звуковая плата** PCI-каналы распределяются в сквозном порядке, начиная с 0.
  - b. Из списка **Оцифровка** выбрать частоту оцифровки аудиосигнала (3).

**Внимание!**

Если аудиосигнал получается с IP-устройства, значение, выбранное из раскрывающегося списка **Оцифровка**, игнорируется. В этом случае частота оцифровки задается на панели настройки объекта **Микрофон** в параметрах драйвера (см. [Настройка приема аудиосигналов с IP-устройств](#)).

**Примечание.**

При конфигурировании звуковой платы LinuxHub в том случае, если будут использоваться каналы с плат FS 5\6\16- необходимо установить частоту оцифровки 8000, 16000 или 32000. В противном случае получение звука с плат FS5\6\16 негарантировано. Устанавливать любую другую частоту можно только в случае, когда звук необходимо получать только с встроенной звуковой карты.

**Примечание.**

Частота оцифровки для платы SC510N4 (FX HD4 - SA 7160PCI), указанная в списке **Оцифровка**, должна совпадать с частотой, с которой аудиосигнал оцифровывается видеокамерой. Если значения частот не совпадают, то возможно замедленное или ускоренное воспроизведение аудиосигнала.

- с. Нажать **Применить** для сохранения настроек.

Настройка объекта **Звуковая плата** завершена.

**Внимание!**

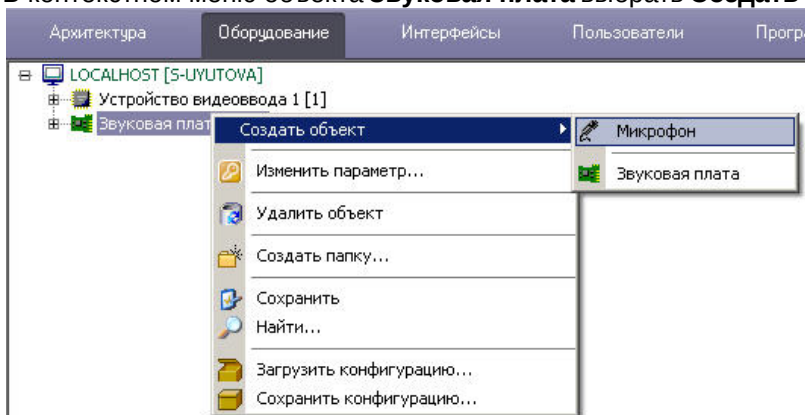
Для настройки одной физической платы видеоввода может потребоваться создание нескольких объектов **Звуковая плата** (см. раздел [Особенности настройки аудиоподсистемы](#)).

[Смотреть видео](#)

### 3.1.2.2 Создание и настройка объекта Микрофон

Для создания и настройки объекта **Микрофон** необходимо выполнить следующие действия:

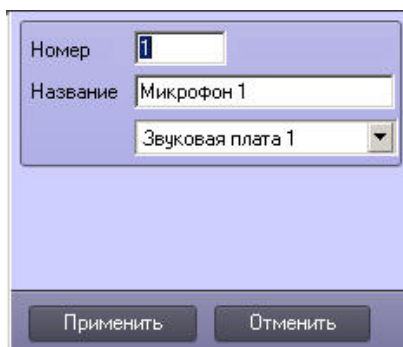
1. В контекстном меню объекта **Звуковая плата** выбрать **Создать объект -> Микрофон**.



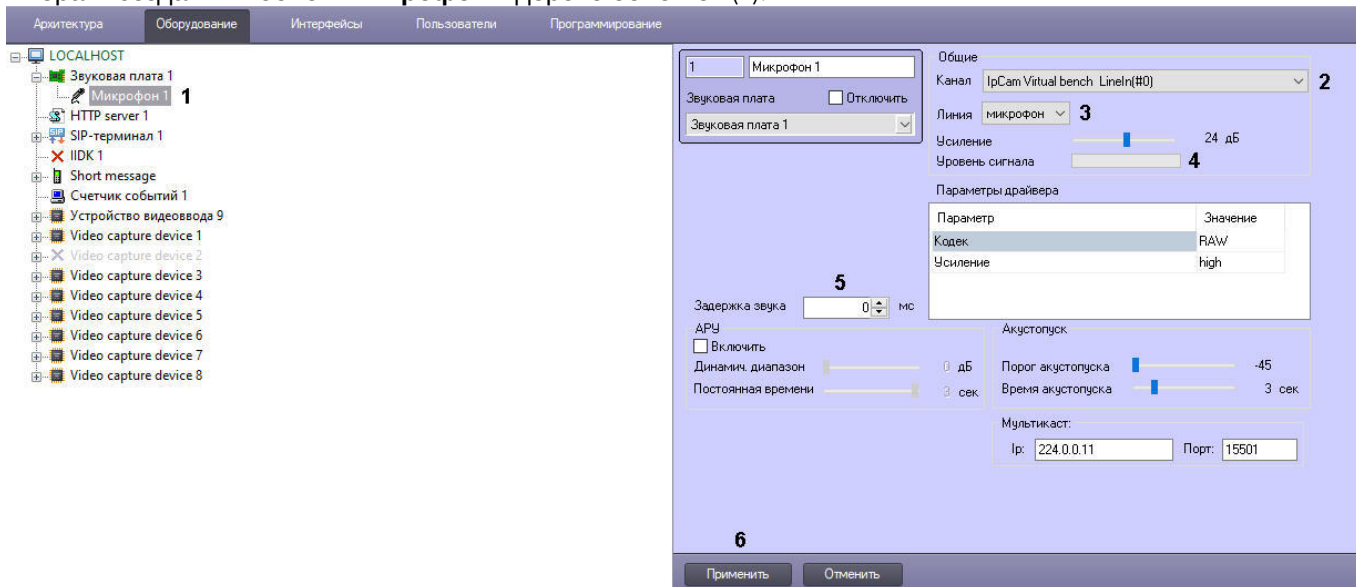
2. В результате откроется панель основных настроек объекта.

**Примечание.**

Основные настройки задаются автоматически. При необходимости можно изменить идентификационный номер, название объекта и родительский объект.



3. Нажать **Применить** для создания объекта.
4. Выбрать созданный объект **Микрофон** в дереве объектов (1).



5. Выполнить настройку объекта.
  - a. Из списка **Канал** (2) выбрать канал, к которому подключено аудиоустройство (см. раздел [Особенности настройки аудиоподсистемы](#)).
  - b. Из списка **Линия** (3) выбрать тип устройства (по умолчанию **микрофон**).
  - c. Настроить уровень громкости с помощью ползунка **Усиление**. В графической шкале **Уровень сигнала** определяется наличие звука на конкретном микрофоне и величина выставленной степени усиления (4).
  - d. В поле **Задержка звука** (5) задать задержку в миллисекундах между моментом получения звукового сигнала с устройства аудиоввода и моментом вывода его на динамик или запись в архив синхронно с видеосигналом. Данный параметр используется в случае, если видеоизображение приходит с задержкой или опережением, и звуковое сопровождение опережает его или отстает от него. Можно задать значение от -10000 до 10000.
  - e. Нажать **Применить** (6) для сохранения настроек.

Настройка объекта **Микрофон** завершена.

**Примечание.**

Количество объектов **Микрофон**, которое можно создать на базе одного объекта **Звуковая плата**, указано в разделе [Особенности настройки аудиоподсистемы](#).

**Примечание.**

Подробное описание всех настроек объекта **Микрофон** приведено в документе [Руководство Администратора](#).

[Смотреть видео](#)

### 3.1.3 Мастер начальной конфигурации

В ПК *Интеллект* предусмотрена возможность автоматической настройки видеоподсистемы, которая осуществляется мастером начальной конфигурации.

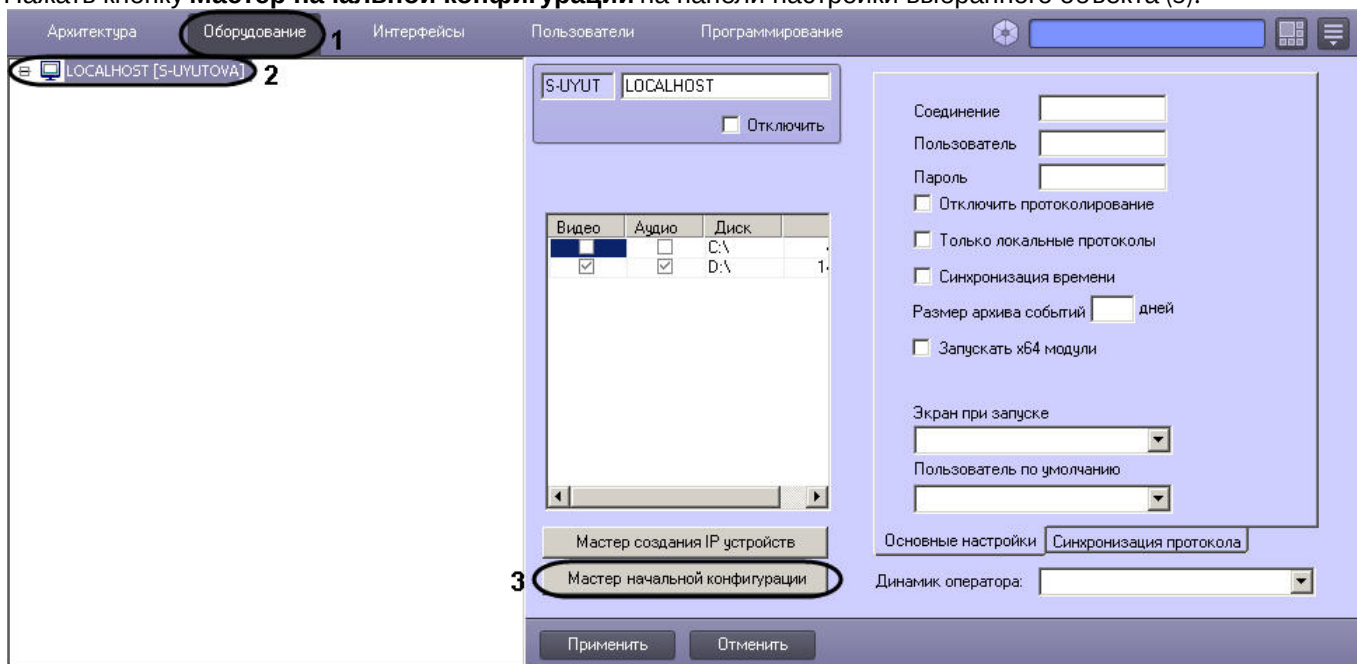
#### **⚠ Внимание!**

Мастер начальной конфигурации недоступен, если выполняется хотя бы одно из условий:

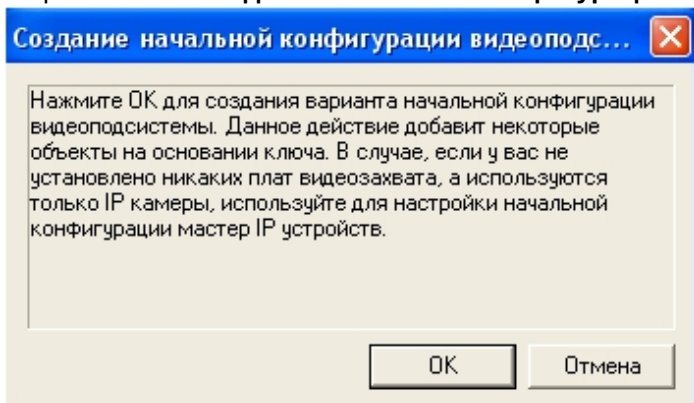
1. ПК *Интеллект* находится в демо-режиме;
2. в ПК *Интеллект* уже созданы объекты **Устройство видеоввода** или **Звуковая плата**;
3. ПК *Интеллект* конфигурируется с другого сервера в распределенной конфигурации.

Для автоматической настройки видеоподсистемы необходимо выполнить следующие действия:

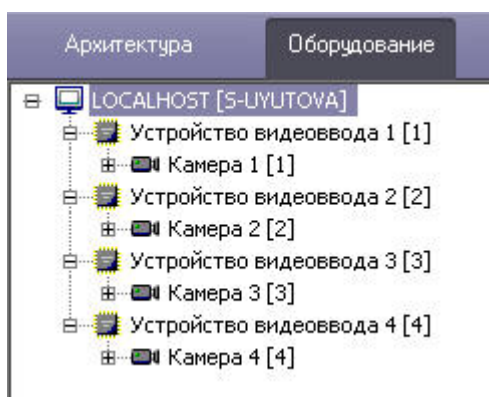
1. Перейти на вкладку **Оборудование** в диалоговом окне **Настройка системы** (1).
2. Выбрать объект **Компьютер**, соответствующий настраиваемому Серверу, в дереве объектов на вкладке **Оборудование** (2).
3. Нажать кнопку **Мастер начальной конфигурации** на панели настройки выбранного объекта (3).



4. Откроется окно **Создание начальной конфигурации видеоподсистемы**.



5. Нажмите кнопку **ОК** для создания начальной конфигурации видеоподсистемы. Данное действие добавит объекты на основании ключа ПК *Интеллект*.
6. В результате, в дереве объектов отобразятся созданные объекты.



**Примечание.**

В результате работы мастера начальной конфигурации создаются только следующие объекты:

1. объекты **Устройство видеоввода** (указанные в ключе), которые соответствуют физическим платам видеоввода (например, на одну плату FS6/16 создается 4 объекта **Устройство видеоввода**);
2. объекты **Камера**, по одному на базе каждого объекта **Устройство видеоввода**;
3. объект **Звуковая плата**, настроенный на работу с локальной звуковой картой;
4. объекты **Микрофон** на базе объекта **Звуковая плата** (количество объектов **Микрофон** равно числу существующих в ключе каналов аудио).

Другие объекты, прописанные в ключе, мастер начальной конфигурации не создает.

Автоматическая настройка видеоподсистемы завершена.

### 3.1.4 Настройка аппаратного контроля работоспособности Watchdog

Аппаратный контроль работоспособности предназначен для автоматической перезагрузки компьютера в случае неработоспособности ОС Windows или основных модулей программного комплекса *Интеллект*.

Программный комплекс *Интеллект* позволяет настроить аппаратный контроль работоспособности *Watchdog* при работе с платами видеоввода, поддерживающими данную функцию (см. [Приложение 4. Характеристики плат видеоввода](#)).

Настройка аппаратного контроля работоспособности *Watchdog* на Сервере с установленными платами видеоввода производится в 3 этапа:

1. Убедиться в правильности подключения аппаратного контроля работоспособности *Watchdog* (см. раздел [Подключение аппаратного контроля работоспособности Серверов Watchdog](#)).



2. На панели настройки объекта **Устройство видеоввода** активировать функцию аппаратного контроля *Watchdog*.
3. Выполнить проверку аппаратного контроля *Watchdog*.

Для активации и проверки аппаратного контроля работоспособности *Watchdog* необходимо выполнить следующую последовательность действий:

1. В диалоговом окне **Настройка системы** перейти на вкладку **Оборудование**.
2. Установить флажок **Активизировать watchdog** на панели настройки объекта **Устройство видеоввода**, соответствующего одному из АЦП платы, к которой подключен *Watchdog* (1).

**Примечание.**

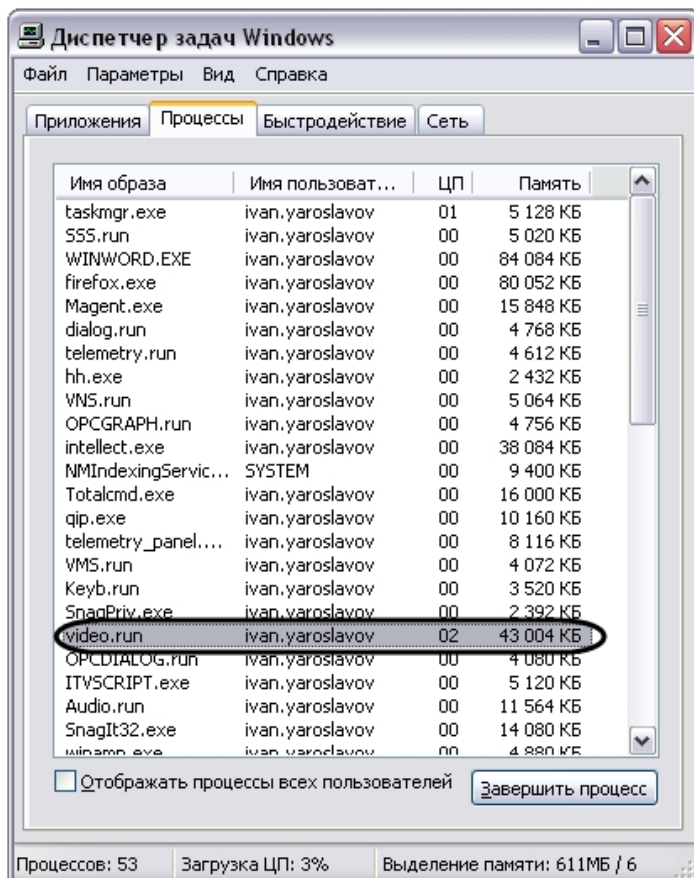
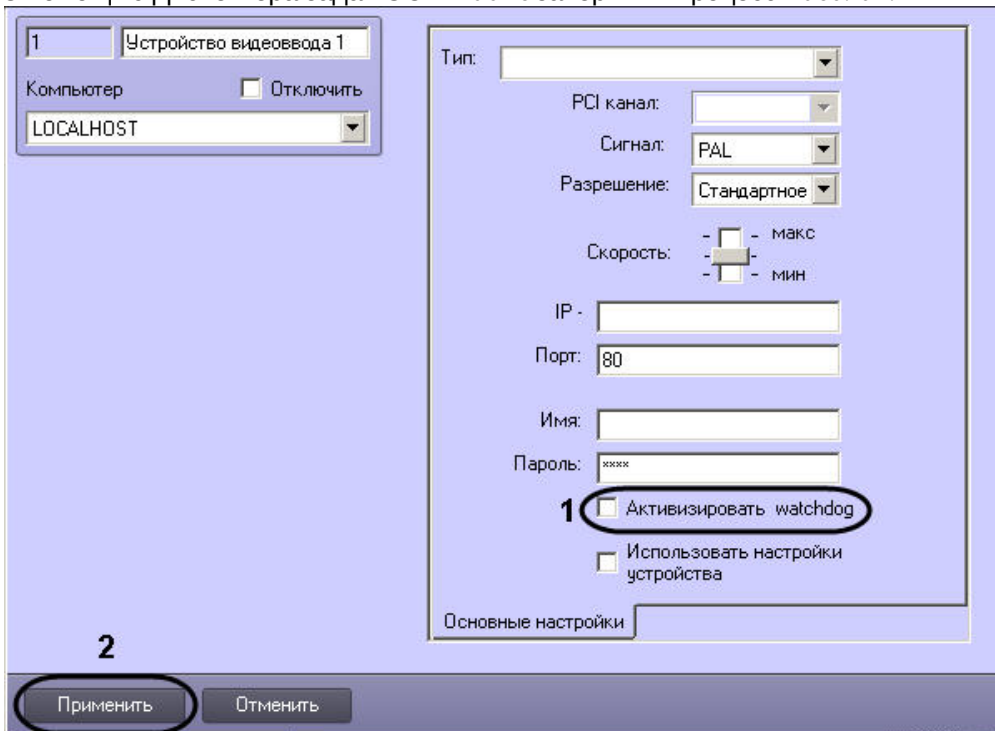
При использовании плат SC300Q16 (FX4), SC300D16 (FX8) и SC310N16 (FX16), а также SC330Q16 (аналог SC300Q16) и SC330D16 (аналог SC300D16) необходимо установить флажок **Активизировать watchdog** в настройках каждого объекта **Плата видеоввода**, созданного для платы, к которой подключен *Watchdog*.

**Примечание.**

Для корректной работы аппаратного контроля работоспособности *Watchdog* на плате видеоввода FS8 необходимо, чтобы для одного из объектов **Устройство видеоввода**, соответствующих АЦП платы FS8, был выбран номер PCI-канала 07. При этом контроль *Watchdog* может быть активизирован на панели настроек любого объекта **Устройство видеоввода** платы FS8.

3. Для сохранения внесенных изменений нажать кнопку **Применить** (2).

4. С помощью Диспетчера задач ОС Windows завершить процесс *video.run*.



5. В случае, если Watchdog подключен и настроен, произойдет перезагрузка ОС Windows.

**Примечание.**

На платах видеоввода SC200Q4 (FS15) и FX перезагрузка ОС Windows произойдет через несколько минут после завершения процесса *video.run*.

Активация и проверка аппаратного контроля работоспособности *Watchdog* завершена.

## 3.2 Настройка IP-устройств

### 3.2.1 Общие сведения о IP-устройствах

Программный комплекс *Интеллект* поддерживает функцию приема, оцифровки, обработки и воспроизведения аудио- и видеосигналов с использованием IP-устройств. В качестве IP-устройств приема, оцифровки и обработки видеосигналов могут быть использованы IP-камеры и IP-серверы.

Настройка IP-устройства выполняется с использованием *Web-сервера* или другого программного обеспечения, поставляемого с данным устройством, и конфигурирования ПК *Интеллект*.

Параметры обработки (формат, частота кадров, разрешение кадра, яркость, контрастность, цветовая насыщенность, формат цветопередачи) и компрессирования видеосигналов задаются с использованием *Web-сервера* или другого программного обеспечения, поставляемого с данным устройством.

ПК *Интеллект* осуществляет прием, обработку детекторами видеоизображения, запись и передачу на УРМ видеосигналов с IP-устройств.

ПК *Интеллект* поддерживает работу с IP-устройствами, имеющими динамический IP-адрес, с использованием сервисов разрешения динамического IP, например, предоставляемого компанией ДунDNS и др. В таком случае при настройке IP-устройств следует вместо IP-адреса указывать адрес (имя хоста), предоставленный сервисом разрешения динамического IP.

Перед использованием IP-устройства в программном комплексе *Интеллект* необходимо убедиться в том, что установленные посредством *Web-сервера* IP-устройства параметры оцифровки и обработки видеосигналов (в частности, кодеки) поддерживаются программным комплексом *Интеллект*. Перечень совместимых с программным комплексом *Интеллект* IP-устройств, реализующих прием, оцифровку, обработку и воспроизведение видеосигналов и актуальная информация о совместимости IP-устройств приведены на сайте компании ITV в разделе **Интеграция**: <http://www.itv.ru/products/intellect/integration/>.

### 3.2.2 Настройка приема видеосигналов с IP-устройств

IP-устройства, как правило, позволяют производить обработку одного или более видеосигналов, в зависимости от типа используемого устройства.

**Примечание.**

В ПК *Интеллект* не поддерживается работа с IP-устройствами по протоколу https. Подробнее об использовании транспортных протоколов см. [Изменение транспортного протокола, используемого IP-устройством](#).

Каждое IP-устройство, используемое для ввода видеосигналов, регистрируется в программном комплексе *Интеллект* путем создания и настройки объекта **Устройство видеоввода**. Объекты **Устройство видеоввода** создаются на вкладке **Оборудование** на базе объекта **Компьютер**.

При создании объектов **Устройство видеоввода** для каждого IP-устройства необходимо задать следующие параметры настройки:

1. Из списка **Тип** выбрать наименование производителя IP-устройства.
2. Если необходимо определить модель и прошивку подключенного IP-устройства автоматически, перейти к шагу 3. Поля **Модель** и **Прошивка** будут заполнены автоматически после применения настроек подключения.

Чтобы задать модель и прошивку вручную, необходимо выполнить следующие действия:

- а. Из раскрывающегося списка **Модель** выбрать модель IP-устройства.

**Примечание.**

Если требуемой модели нет в списке, значит она не интегрирована. Следует рассмотреть возможность [подключения IP-устройства по общим протоколам](#).

- б. Из раскрывающегося списка **Прошивка** выбрать номер прошивки на устройстве.

3. В поле **IP-адрес** ввести назначенный IP-устройству сетевой адрес. Назначение IP-адресов описано в разделе [Назначение сетевых адресов IP-устройствам](#).
4. В поле **Порт** ввести номер порта (TCP/IP), используемого для передачи видеосигнала.

**Примечание.**

В некоторых случаях также бывает нужно указать RTSP-порт – см. [Особенности настройки ONVIF-устройств и IP-устройств Hikvision за NAT](#).

5. Для авторизации на Web-сервере IP-устройства ввести в поле **Имя** и **Пароль** соответствующие данные.
6. В случае, если необходимо использовать настройки, заданные с помощью Web-сервера или другого программного обеспечения IP-устройства, установить флажок **Использовать настройки устройства**.

**Примечание.**

Если настройки с видеокamеры, заданные с использованием программного обеспечения IP-устройства, в ПК *Интеллект* не применяются или применяются частично, рекомендуется снять флажок **Использовать настройки устройства** и произвести настройку видеокamеры на панели настройки объекта **Камера**.

7. Нажать на кнопку **Применить**.

После регистрации в ПК *Интеллект* параметрам настройки **Номер канала** объектов **Камера** должны быть присвоены значения, соответствующие номерам каналов подключения видеокamер к IP-устройству.

**Примечание.**

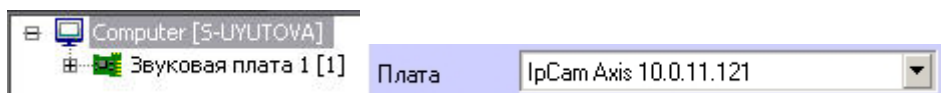
При настройке IP-камеры необходимо параметру **Номер канала** устанавливать значение **1**. В противном случае IP-камера будет неработоспособна.

[Смотреть видео](#)

### 3.2.3 Настройка приема аудиосигналов с IP-устройств

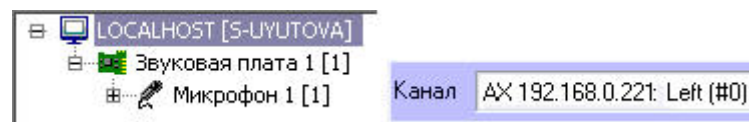
Каждое IP-устройство, используемое для аудиоввода, регистрируется в программном комплексе *Интеллект* путем создания и настройки объекта **Звуковая плата**. Объекты **Звуковая плата** создаются на вкладке **Оборудование** на базе объекта **Компьютер**. При создании объектов **Звуковая плата** для каждого IP-устройства необходимо выбрать из раскрывающегося списка **Плата** значение, соответствующее обозначению IP-устройства аудиоввода, сопровождаемому его IP-адресом. Данное значение доступно в раскрывающемся списке только в случае, если создан и настроен объект **Устройство видеоввода**, соответствующий IP-устройству (см. раздел [Настройка приема видеосигналов с IP-устройств](#)). Кроме того, объекты **Звуковая плата** и **Устройство видеоввода**, соответствующие одному физическому IP-устройству, должны быть созданы на базе одного и того же объекта **Компьютер**.

Пример настройки параметра **Плата** объекта **Звуковая плата** для видеокamеры **Axis** представлен на рисунке:



После настройки объектов **Звуковая плата** необходимо перезапустить ПК *Интеллект*. В противном случае настройка аудиоподсистемы (в частности микрофонов) не сможет быть продолжена.

Микрофоны, встроенные в IP-устройства или подключенные к ним, регистрируются в ПК *Интеллект* путем создания на базе объекта **Звуковая плата** объектов **Микрофон**. На базе одного объекта **Звуковая плата** допускается размещение объектов **Микрофон** в количестве, соответствующем количеству каналов аудиоввода настраиваемого IP-устройства и ограничениям, накладываемым ключом активации лицензии. Соответствующий сегмент дерева оборудования при регистрации IP-устройства и одного микрофона представлен на рисунке:



После регистрации объекта **Микрофон** необходимо выбрать из раскрывающегося списка **Канал** номер канала подключения микрофона к устройству аудиоввода.

Кроме того, имеется возможность задавать параметры драйвера для получения звука с IP-устройства. Перечень доступных параметров зависит от используемого устройства и представлен в таблице **Параметры драйвера** на панели настройки объекта **Микрофон**.

Параметры драйвера	
Параметр	Значение
Кодек	G.711
Скорость передачи	64000
Кодирование	u-law

В частности, таким образом можно задавать частоту оцифровки аудиосигнала (**Скорость передачи**). При этом значение параметра **Оцифровка**, заданное на панели настройки родительского объекта **Звуковая плата**, будет игнорироваться. Подробнее особенности выбора кодека и частоты оцифровки в ПК *Интеллект* описаны в документе [Руководство Администратора](#), раздел [Конфигурирование устройств оцифровки аудиосигналов](#). [Характеристики оцифрованного аудиосигнала](#).

Если видеоизображение приходит с задержкой или опережением, и звук "опережает" видео или "отстает" от него, следует подобрать значение параметра **Задержка звука** соответствующим образом. Можно задать значение от -10000 до 10000.

Задержка звука  мс

[Смотреть видео](#)

## 3.2.4 Настройка доступа к архиву во внешнем хранилище

### 3.2.4.1 Общие сведения о хранении архива во внешнем хранилище

В программном комплексе *Интеллект* имеется возможность просматривать видеоархив со встроенных хранилищ IP-устройств (видеорегистраторов NVR).

Настройка доступа к видеоархиву внешнего хранилища производится при помощи объекта **Внешнее хранилище**. Просмотр видеозаписей из внешнего архива осуществляется при помощи Окна видеонаблюдения, работа с которым описана в документе [Руководство оператора](#).

#### **Внимание!**

Если производится обновление ПК *Интеллект* на версию 4.11.0 или более новую с более старых версий, то потребуются заново настроить объекты **Внешнее хранилище**.

#### **Примечание.**

Запись видео с камеры во внешнее хранилище через объект **Внешнее хранилище** в ПК *Интеллект* не производится.

#### **Примечание.**

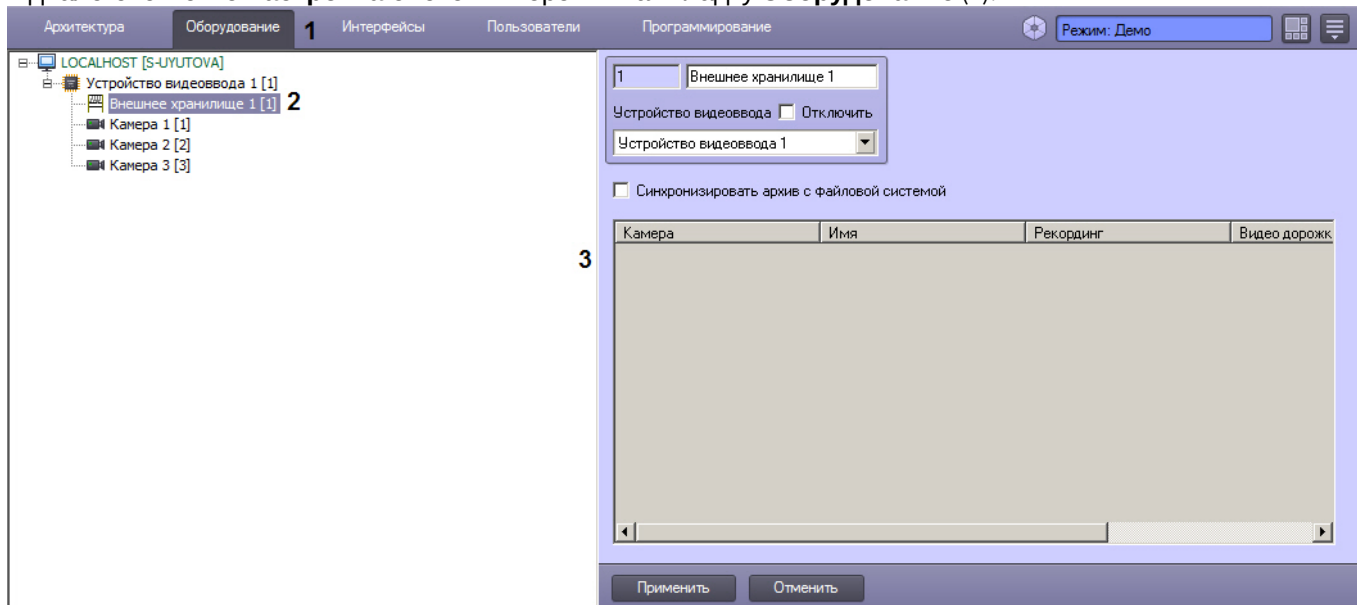
Для работы ПК *Интеллект* со встроенным хранилищем IP-устройства необходимо включить синхронизацию времени между Сервером и устройством в web-интерфейсе последнего.

#### **Режим воспроизведения внешнего архива**

### 3.2.4.2 Создание объекта Внешнее хранилище

Создание объекта **Внешнее хранилище** производится в следующем порядке:

1. В диалоговом окне **Настройка системы** перейти на вкладку **Оборудование** (1).



2. В дереве объектов на вкладке **Оборудование** создать объект **Внешнее хранилище** на базе объекта **Устройство видеоввода** (2). В правой части вкладки **Оборудование** отобразится панель настройки выбранного объекта (3).

Параметры подключения к внешнему хранилищу задаются на панели настройки объекта **Устройство видеоввода** – см. [Настройка приема видеосигналов с IP-устройств](#). Если они заданы правильно, то после выполнения указанных действий можно задать список видеокамер, используемых для просмотра видеоархива внешнего хранилища (см. раздел [Задание списка камер для доступа к внешнему хранилищу](#)).

#### **⚠ Внимание!**

Можно создать только один дочерний объект **Внешнее хранилище** на базе каждого объекта **Устройство видеоввода**.

Создание объекта **Внешнее хранилище** завершено.

### 3.2.4.3 Задание списка камер для доступа к внешнему хранилищу

Имеется возможность настроить несколько камер для просмотра видео из внешнего хранилища. Каждая камера настраивается на один канал устройства с внешним хранилищем.

В случае, если одна камера выбрана для просмотра видео с нескольких внешних хранилищ, просмотр архива можно будет производить только из того архива, который поставлен в соответствие камере при настройке объекта **Монитор** (см. раздел [Выбор и настройка видеокамер](#))

Для задания списка камер, используемых для просмотра видеоархива из внешнего хранилища, необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на панель настроек объекта **Внешнее хранилище**.

1 Внешнее хранилище 1

Устройство видеоввода  Отключить

Устройство видеоввода 1

Синхронизировать архив с файловой системой

Камера	Имя	Рекординг	Видео дорожка	Аудио дорожка
1	Камера 1	0.SD_DISK (Axis Recording)	video (Video track)	audio (Audio track)
<b>1</b>	<b>2</b>	<b>3</b>	<b>4</b>	<b>5</b>

**6**

Применить Отменить

2. В столбце **Камера** указать номер камеры, используемой для просмотра видеоархива (1).
3. Дважды щелкнуть левой кнопкой мыши в поле **Имя** (2). Данное поле будет заполнено именем выбранной камеры автоматически.
4. В столбце **Рекординг** указать канал устройства с внешним хранилищем, который будет использоваться камерой (3).

**Примечание.**

Названия рекордингов поступают в систему из устройства с внешним хранилищем и в ПК *Интеллект* не изменяются.

5. После выбора рекординга в столбце **Видео дорожка** будет автоматически выбран канал видеоданных внутри выбранного рекординга (4). При необходимости можно выбрать другой канал.

**Примечание.**

Названия видео дорожек поступают в систему из устройства с внешним хранилищем и в ПК *Интеллект* не изменяются.

6. В столбце **Аудио дорожка** канал аудиоданных внутри выбранного рекординга (5).
7. Повторить действия 2-6 для всех камер, которые должны использоваться для просмотра видеоархива из внешнего хранилища.
8. Для сохранения настроек в ПК *Интеллект* нажать на кнопку **Применить** (6).

Задание списка камер, используемых для просмотра видеоархива из внешнего хранилища, завершено.

### 3.2.4.4 Настройка импорта из внешних хранилищ

Когда в ПК *Интеллект* установлена связь с камерой, имеющей внешнее хранилище, видеосервер осуществляет запись видеоархива с камеры. Если связь с такой камерой потеряна, запись архива ведется только во встроенное хранилище видеокamеры. Имеется возможность при восстановлении связи осуществлять импорт архива за период отсутствия связи из внешних хранилищ в файловую систему ПК *Интеллект*. Импорт архива осуществляется одним из следующих способов:



1. Импорт в основной архив видеосервера. Видеосервер всегда пишет основной архив. В момент подключения камеры основной архив запрашивает у внешнего хранилища архив за период отключения камеры от сервера.
2. Импорт в долговременный архив. При этом есть возможность осуществлять запись архива на несколько дисков/партиций. Долговременный архив при подключении камеры и при его активации (запуске архивации) запрашивает у внешнего хранилища архив за период отключения камеры от сервера. Для настройки импорта в Долговременный архив помимо описанных в данном разделе этапов настройки следует выбрать и настроить камеры для копирования в Долговременный архив – см. [Выбор и настройка видеокамер для модуля Долговременный архив](#), а также установить расписание копирования видеоархива по потере связи – см. [Настройка расписания копирования видеоархива](#).

**⚠ Внимание!**

Необходимо создавать отдельный объект **Долговременный архив** для импорта из внешних хранилищ и для резервного копирования архива видеосервера.

Таким образом, при использовании данного способа видеоархив всегда будет разбит на две части: архив за периоды потери связи будет находиться в отдельном Долговременном архиве, а архив за периоды наличия связи – в основном и/или Долговременном архиве видеосервера.

**⚠ Внимание!**

В обоих случаях осуществляется импорт только тех видеозаписей, которые были записаны в период отключения от Сервера, во избежание дублирования видеозаписей.

Если импорт по каким-либо причинам не был осуществлен, можно использовать скрипт для принудительного импорта – см. [IPSTORAGE](#).

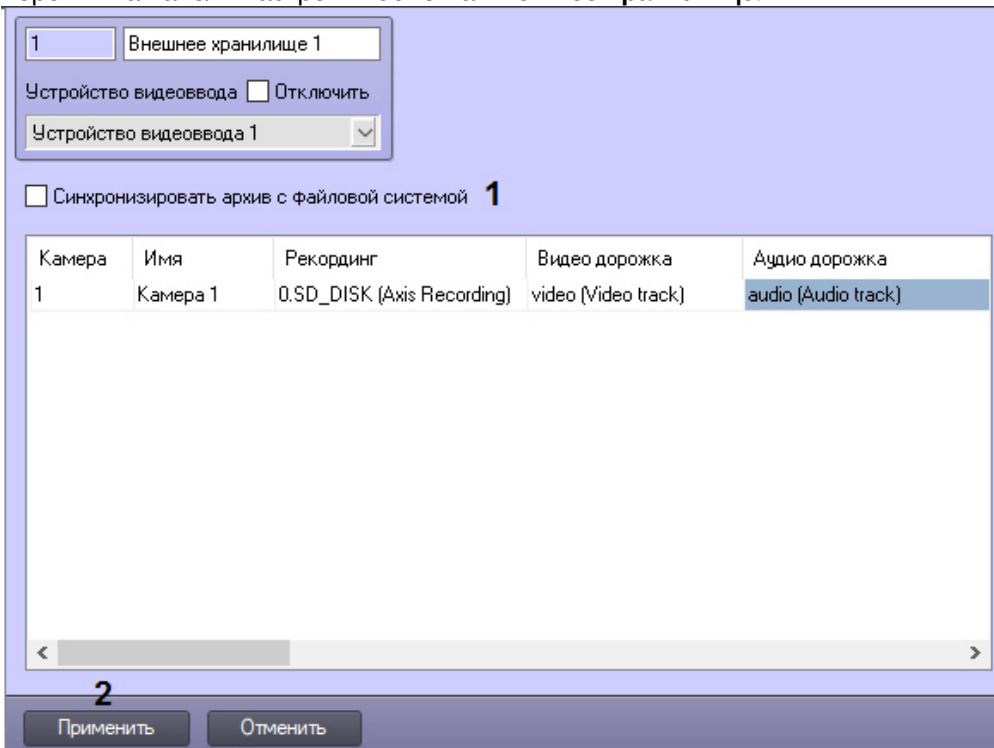
Время, начиная с которого требуется выполнять синхронизацию, задается параметром SyncedTime в файле Settings.xml – см. [Справочник параметров XML-файлов](#). Также максимально возможный период синхронизации задает ключ IpStorageSyncDepthHours (см. [Справочник ключей реестра](#)). Время SyncedTime может быть изменено при появлении нового фрагмента в архиве при условии успешного завершения синхронизации и принудительно командой UPDATE\_TIME (см. [IPSTORAGE](#)).

**⚠ Внимание!**

Не рекомендуется просматривать архив из внешнего хранилища, пока не завершится синхронизация, во избежание частичного импорта записей.

Включение импорта из внешних хранилищ осуществляется следующим образом:

1. Перейти на панель настройки объекта **Внешнее хранилище**.



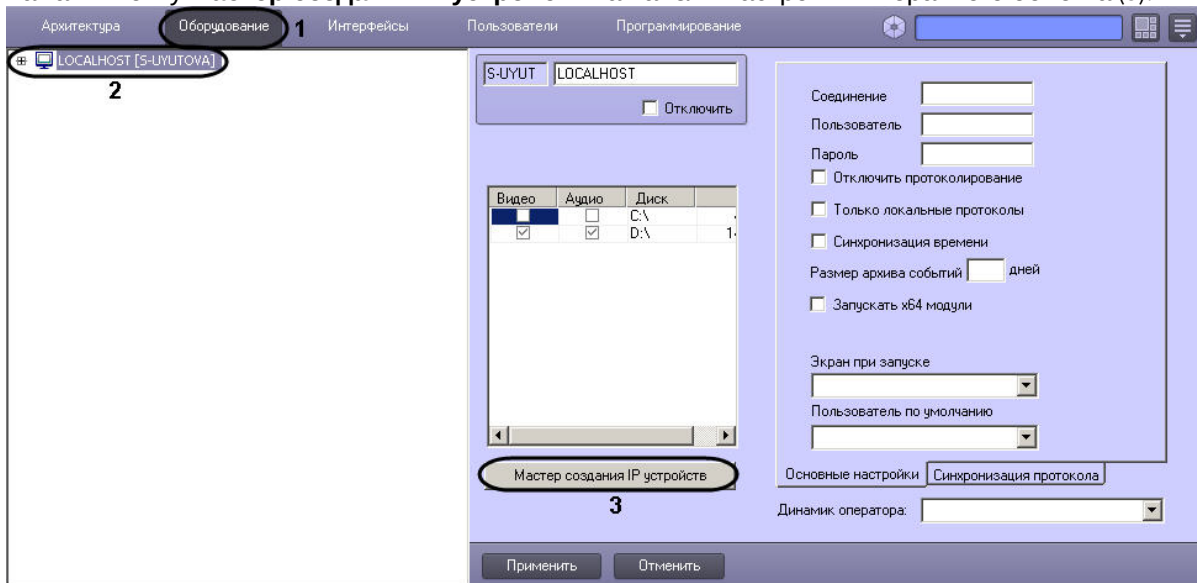
2. Установить флажок **Синхронизировать архив с файловой системой** (1).
3. Для сохранения настроек нажать на кнопку **Применить** (2).

Включение импорта из внешних хранилищ завершено.

### 3.2.5 Мастер создания IP-устройств

Для создания в ПК *Интеллект* IP-устройства необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на вкладку **Оборудование** в диалоговом окне **Настройка системы** (1).
2. В дереве объектов выбрать объект **Компьютер**, соответствующий настраиваемому Серверу (2).
3. Нажать кнопку **Мастер создания IP устройств** на панели настройки выбранного объекта (3).



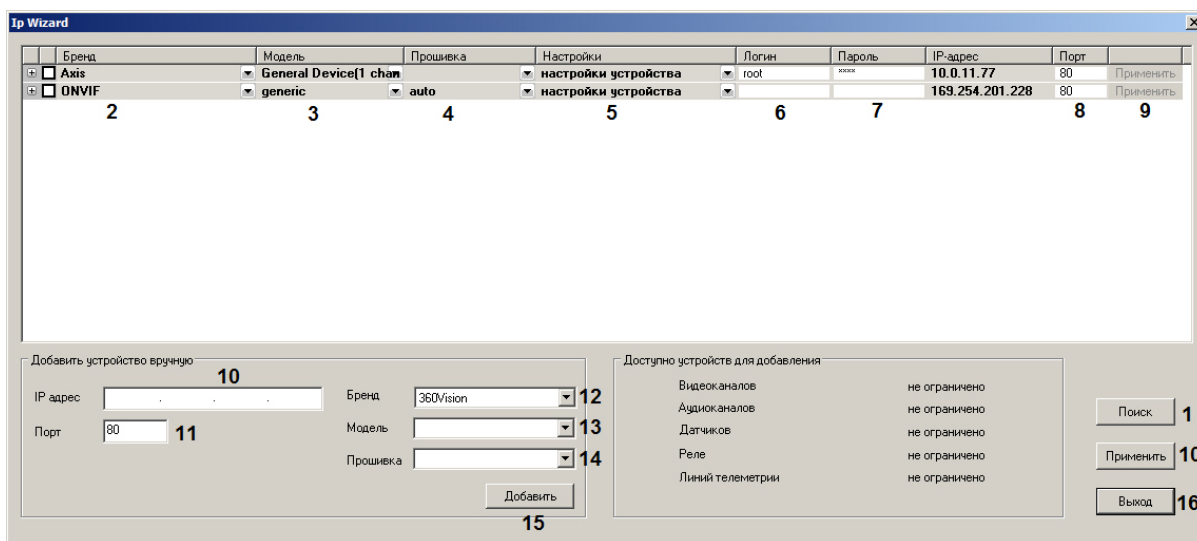
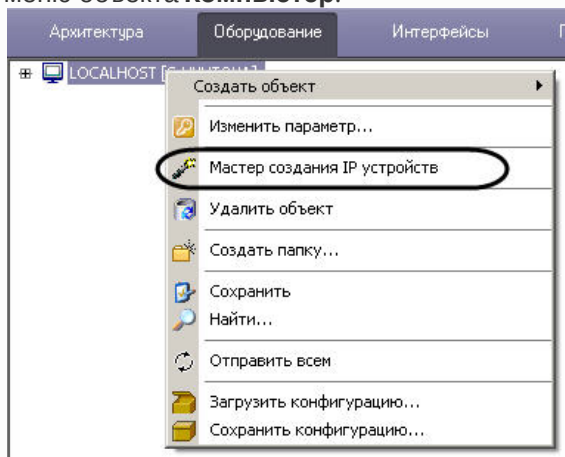
В результате выполнения операции откроется окно **IP Wizard**, в верхней части которого будут отображены найденные IP-устройства.

**⚠ Внимание!**

В списке устройств также могут присутствовать платы видеоввода, однако настоятельно не рекомендуется добавлять их в конфигурацию с использованием *Мастера создания IP-устройств*. Настройка плат видеоввода осуществляется вручную – см. [Настройка плат видеоввода в ПК Интеллект](#).

**ℹ Примечание.**

Окно **IP Wizard** можно также открыть, выбрав пункт **Мастер создания IP Устройств** в контекстном меню объекта **Компьютер**.



Для сортировки устройств в окне **IP Wizard** следует щелкнуть заголовок соответствующего столбца. Данные сортируются по алфавиту, в том числе это касается IP-адресов. Например, при сортировке по IP-адресу по возрастанию 10.0.12.98 будет в списке ниже, чем 10.0.12.252.

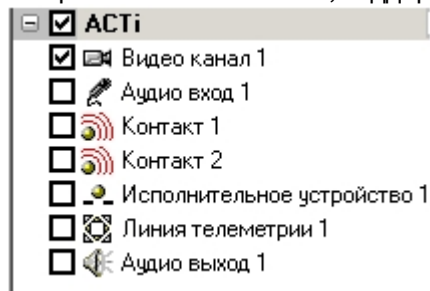
4. Если требуемое устройство не отобразилось в списке, нажать кнопку **Поиск** (1). Дождаться обновления списка, т.к. поиск устройств может занять несколько секунд.
5. Проверить правильность определения бренда (2), модели (3) и прошивки (4) для найденного IP-устройства. При необходимости внести изменения, раскрыв соответствующий список и выбрав требуемое значение.
6. Из раскрывающегося списка (5) выбрать, какие настройки следует установить на IP-устройстве при добавлении его в дерево оборудования: оставить установленные **настройки устройства** или применить **настройки видеосервера**.
7. Проверить правильность порта TCP/IP (8). При необходимости ввести в поле требуемое значение.

8. Ввести логин (5) и пароль (6) для подключения IP-устройства. Логин и пароль указан в документации на подключаемое сетевое устройство.
9. Выбрать объекты, которые следует создать на базе IP-устройства.

**Примечание.**

Количество объектов, которое можно создать на базе IP-устройства, автоматически отображается в таблице **Доступно устройств для добавления**.

- a. Раскрыть список объектов, поддерживаемых IP-устройством, нажав кнопку.



Соответствие названий объектов в *Мастере создания IP-устройств* ветвям дерева объектов приведено в таблице:

Название объекта в IP Wizard	Ветвь дерева объектов ПК Интеллект
Видео канал	Объект <b>Устройство видеоввода</b> -> Объект <b>Камера</b>
Аудио вход	Объект <b>Звуковая плата</b> -> Объект <b>Микрофон</b>
Контакт	Объект <b>Устройство видеоввода</b> -> Объект <b>Луч</b>
Исполнительное устройство	Объект <b>Устройство видеоввода</b> -> Объект <b>Реле</b>
Линия телеметрии	Объект <b>Контроллер телеметрии</b> -> Объект <b>Поворотное устройство</b>
Аудио выход	Объект <b>Плата воспроизведения</b> -> Объект <b>Динамик</b>

- b. Установить флажки напротив объектов, которые необходимо создать.

**Примечание.**

Для регистрации/удаления всех объектов достаточно установить/снять флажок напротив бренда IP-устройства.

10. Нажать кнопку **Применить** для каждого выбранного устройства (8) или для всех выбранных устройств (9). В дереве объектов вкладки **Оборудование** будут автоматически созданы выбранные объекты.
11. Повторить шаги 4-8 для каждого IP-устройства, которое необходимо создать в системе.

**Примечание.**

Для удаления IP-устройства из окна **IP Wizard** необходимо щелкнуть правой кнопкой мыши по соответствующей строке таблицы и выбрать пункт **Убрать камеру <IP- адрес> из списка**. Для удаления IP-устройства или создаваемых на его базе объектов из дерева оборудования при помощи *Мастера создания IP-устройств* необходимо снять установленные флажки напротив соответствующих объектов и нажать на кнопку **Применить**.

12. Если IP-устройство не было найдено, выполнить добавление устройства вручную.

- a. В поле **IP адрес** ввести IP-адрес устройства (10).
- b. В поле **Порт** ввести номер порта TCP/IP (11).
- c. Из списка **Бренд** выбрать бренд IP-устройства (12).
- d. Из списка **Модель** выбрать модель IP-устройства (13).
- e. Из раскрывающегося списка **Прошивка** выбрать прошивку, установленную на IP-устройстве (14).
- f. Нажать кнопку **Добавить** (15).

В результате выполнения операции в верхней части окна отобразится IP-устройство с указанными параметрами.

13. Для завершения создания IP-устройства выполнить шаги 6-8.
14. Нажать кнопку **Выход** для закрытия окна IP Wizard (16).

Создание IP-устройств завершено.

[Смотреть видео](#)

## 3.2.6 Подключение устройств по общим протоколам

### 3.2.6.1 Использование универсальных драйверов General Device и generic

Универсальные драйверы позволяют продуктам ITV|АххонSoft работать с практически всеми устройствами соответствующего производителя.

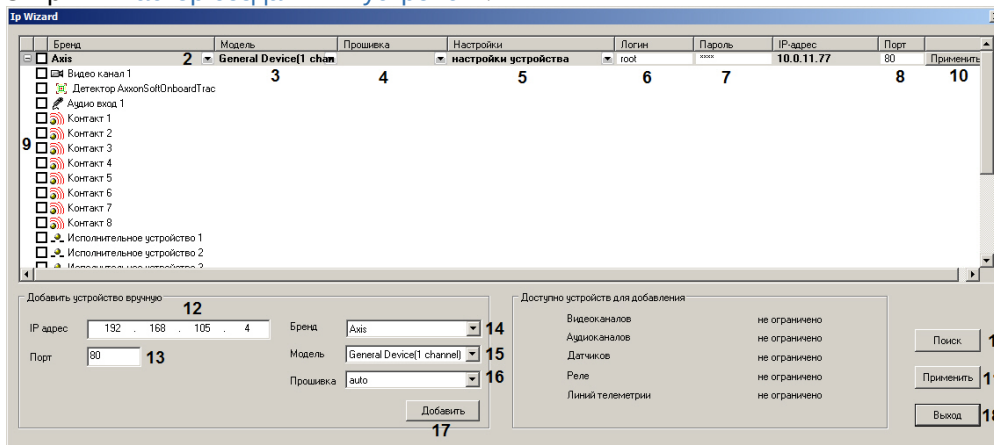
Различают 2 типа универсальных драйверов:

1. **General device.** Большинство настроек устройств, подключенных через драйвер General Device, производится через Web-интерфейс устройства. Подробный список поддерживаемых функций представлен на странице [Documentation Drivers Pack](#).
2. **generic.** При подключении к устройству, работающему через драйвер generic, происходит считывание и передача конфигурации из самого устройства в ПК *Интеллект*. В дальнейшем настройка устройства может осуществляться из ПК *Интеллект*.

Подключение через универсальные драйверы доступно для следующих устройств:

	Axis	Bosch	Panasonic	Samsung	Sony	ONVIF
<b>General Device</b>	+	+	+	+	+	-
<b>generic</b>	+	+	-	-	-	+

Добавление устройства General Device и generic в ПК *Интеллект* осуществляется следующим образом:

1. Открыть **Мастер создания IP-устройств**.

2. Найденные устройства будут отображены в списке. Если нужное устройство не отображается, следует нажать на кнопку **Поиск** (1) и дождаться завершения повторного поиска. Проверить правильность определения бренда (2), а также проверить, что в списке **Модель** указано **General Device** или **generic** (3), а в списке **Прошивка** – **auto** (4). Для устройств Axis и Bosch проверить правильность определения количества каналов.

**Примечание.**

Устройства Axis имеют следующее ограничение: если логин и пароль для доступа к устройству не стандартные, при поиске невозможно определить количество каналов для устройства. По этой причине все неинтегрированные устройства, имеющие нестандартный логин и пароль, при поиске будут определяться как 1-канальные General Device.

3. Из раскрывающегося списка (5) выбрать **настройки видеосервера**, если требуется при добавлении камеры переслать в нее настройки, заданные в ПК *Интеллект*, или **настройки устройства**, если следует использовать настройки устройства. Следует учитывать, что большинство настроек производится через Web-интерфейс устройства.
4. Ввести логин (6) и пароль (7) для подключения IP-устройства. Логин и пароль указаны в документации на подключаемое сетевое устройство.
5. Проверить правильность порта TCP/IP (8). При необходимости ввести в поле требуемое значение.
6. Выбрать объекты, которые следует создать на базе IP-устройства, установив соответствующие флажки (9, подробнее см. **Мастер создания IP-устройств**).
7. Нажать кнопку **Применить** (10) для одного устройства, или (11), если выбрано несколько устройств. В дереве объектов вкладки **Оборудование** будут автоматически созданы выбранные объекты.
8. Если IP-устройство не было найдено, выполнить добавление устройства вручную.
- В поле **IP адрес** ввести IP-адрес устройства (12).
  - В поле **Порт** ввести номер порта TCP/IP (13).
  - Из списка **Бренд** выбрать требуемый бренд (14).
  - Из списка **Модель** выбрать **General Device** или **generic**, для устройств Axis и Bosch выбирается также количество каналов устройства (15).
  - Из раскрывающегося списка **Прошивка** выбрать **auto** (16).
  - Нажать кнопку **Добавить** (17).
- В результате выполнения операции в верхней части окна отобразится IP-устройство с указанными параметрами.
9. Для завершения создания IP-устройства выполнить шаги 2-6 инструкции выше.
10. Нажать кнопку **Выход** для закрытия окна **IP Wizard** (18).

Создание устройства General Device завершено.

### 3.2.6.2 Настройка получения мультимедиа потока по протоколу RTSP

Для получения видеопотока от камеры по протоколу RTSP необходимо, чтобы камера поддерживала данный протокол. Информация о поддержке камерой протокола RTSP находится в официальной справочной документации на данную камеру.

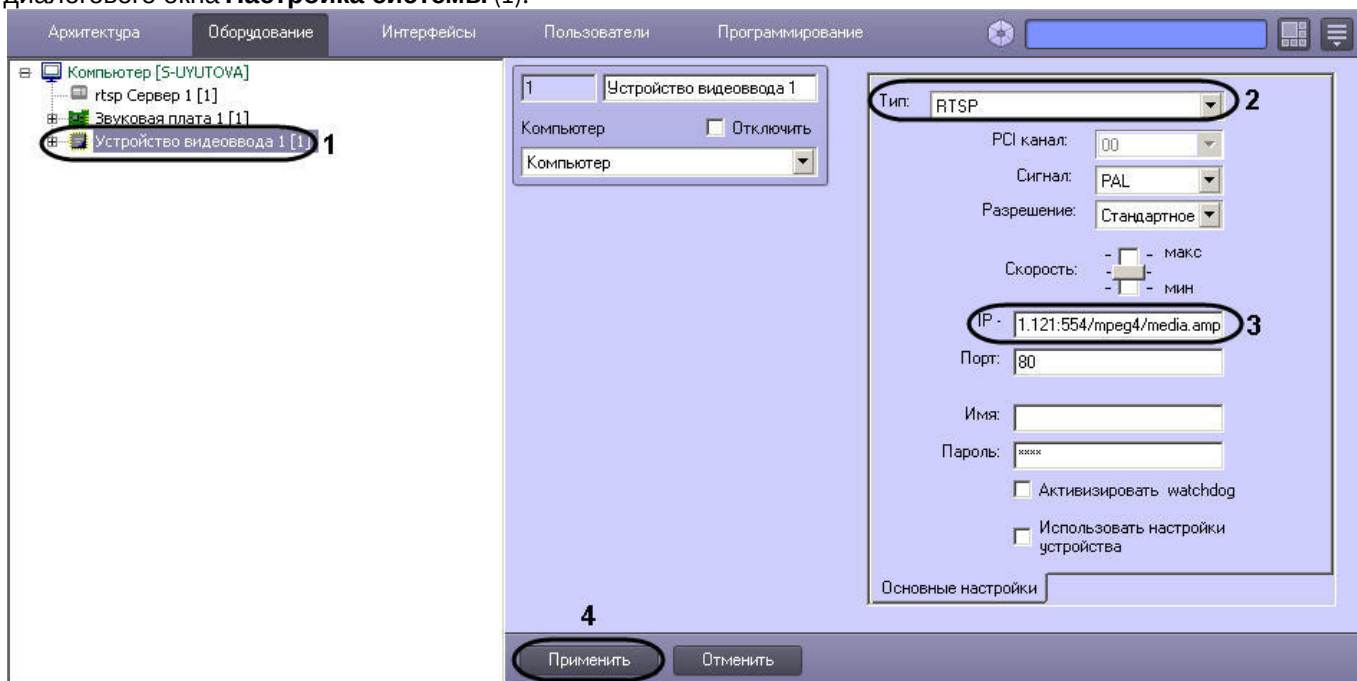
Для корректной работы RTSP-граббера следует убедиться, что никакие сетевые настройки используемого оборудования не препятствуют передаче данных по протоколу RTSP.

#### **Примечание.**

Если поток RTSP поступает с rtsp-Сервера ПК *Интеллект* (см. [Настройка модуля rtsp Сервер](#)), для его получения необходимо, чтобы на компьютере, где создается объект **Камера**, было установлено значение multicast параметру rtsp в разделе реестра HKEY\_LOCAL\_MACHINE \SOFTWARE\ITV\Intellect\Video\TransportProtocols для 32-битной системы (HKEY\_LOCAL\_MACHINE \SOFTWARE\Wow6432Node\ITV\Intellect\Video\TransportProtocols для 64-битной системы). Подробнее о данном параметре см. в разделе [Изменение транспортного протокола, используемого IP-устройством](#).

Для получение видео по протоколу RTSP необходимо выполнить следующие действия:

1. Создать объект **Устройство видеоввода** на базе объекта **Компьютер** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** (1).



2. Перейти на панель настроек созданного объекта.
3. Из раскрывающегося списка **Тип** выбрать значение **RTSP** (2).
4. В поле **IP** ввести адрес rtsp-потока (3). Длина адреса не должна превышать 100 символов. Формат адреса зависит от модели камеры и ее прошивки и указан в технической документации производителя. В общем случае адрес имеет следующий вид:  
rtsp://[<имя\_пользователя>:<пароль>@]<IP-адрес источника видео>:<порт>/<путь\_к\_потоку>

#### **Пример.**

Для камеры Axis 210A адрес rtsp-потока выглядит следующим образом: rtsp://root:password@10.0.11.121:554/mpeg4/media.amp

**Пример.**

Адрес для доступа к rtsp-потoku, поставляемому rtsp Сервером *Интеллект*, имеет вид `rtsp://192.168.0.3:554/1`. При работе rtsp Сервера в режиме **Мультикаст** доступ к нему через RTSP-граббер невозможен.

Кроме того, начиная с версии Drivers Pack 3.2.28.1518, поддерживается получение нескольких потоков по протоколу RTSP (многопоточность). Максимально возможное количество потоков в таком случае равно трем. Адреса RTSP-трансляции разделяются в поле **IP** точкой с запятой ";".

**Пример.**

Чтобы получить видео с двух потоков, необходимо в поле **IP** ввести:  
`rtsp://admin:admin@10.0.26.16/live/h264;rtsp://admin:admin@10.0.26.16/live/mjpeg`  
 Для получения видео с трех потоков:  
`rtsp://admin:admin@10.0.26.16/live/h264;rtsp://admin:admin@10.0.26.16/live/mjpeg;rtsp://admin:admin@10.0.26.16/live/mpeg4`

Начиная с версии Drivers Pack 3.62.2953 поддерживается получение потока RTSP over HTTPS. Для этого необходимо предварительно задать транспортный протокол `https` с помощью ключа реестра `rtsp` (подробнее о данном параметре см. в разделе [Изменение транспортного протокола, используемого IP-устройством](#)). Пример ссылки для получения потока RTSP over HTTPS:

**Пример.**

`https://192.168.0.3:443/profile1/media.smp; https://admin:admin@192.168.0.3:443/profile2/media.smp`

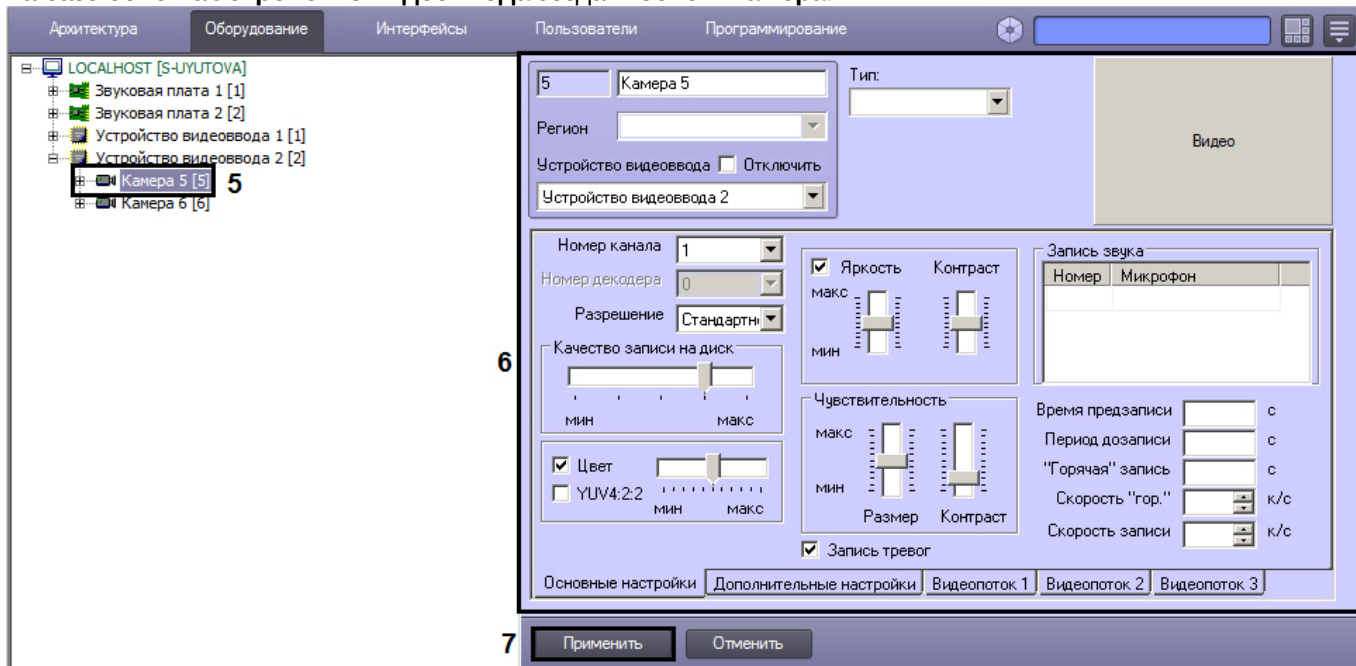
**Внимание!**

Если имя пользователя или пароль при передаче через URL включает недопустимые символы, в частности "@", их следует экранировать спецсимволами через ASCII коды (в шестнадцатеричном виде). Символ "@" будет экранирован как %40. Например, при подключении устройства по RTSP ссылка может иметь вид `"rtsp://admin:New%40edge@192.168.0.75:554/RVi/1/1"`. Однако если эти данные попадают в поле логина и пароля объекта **Устройство видеоввода** в ПК *Интеллект*, то они остаются в неизменном виде, в данном случае "admin" и "New@edge" соответственно.

5. Нажать на кнопку **Применить** для сохранения настроек объекта **Устройство видеоввода** (4).



6. На базе объекта **Устройство видеоввода** создать объект **Камера**.

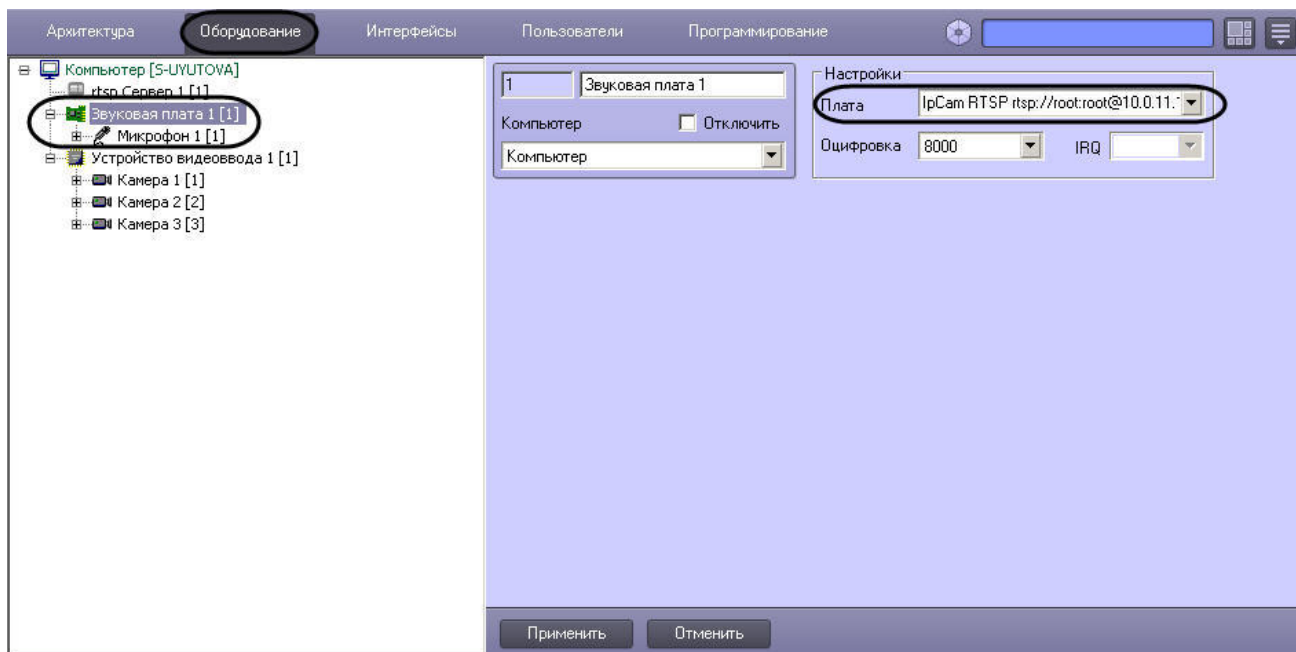


- 7. Настроить созданный объект **Камера** (5).
- 8. Нажать на кнопку **Применить** (6).
- 9. Для проверки наличия видеосигнала нажать на кнопку **Видео** (7).

В случае, если настройка проведена корректно, в области предпросмотра отобразится получаемое по протоколу RTSP видео. Дальнейшая работа с получаемым видеопотоком осуществляется при помощи созданного объекта **Камера**.

Настройка получения видео по протоколу RTSP завершена.

Для получения аудиопотока, поступающего с камеры, необходимо после настройки получения видео создать и настроить объекты **Звуковая плата** и **Микрофон** на работу с аудиопотоком от камеры, поступающим по протоколу RTSP. Для этого необходимо выбрать тип Звуковой платы **RTSP** (см. раздел [Регистрация устройств аудиоввода и микрофонов в программном комплексе Интеллект](#)).



Дальнейшая работа с аудиопотоком осуществляется посредством созданного объекта **Микрофон**.

[Смотреть видео](#)

### 3.2.6.3 Подключение устройств по протоколу GB/T28181

#### На странице:

- [Общая информация о стандарте GB/T28181 и поддерживаемых функциях](#)
- [Настройка IP-устройства для работы по стандарту GB/T28181](#)
- [Настройка подключения IP-устройства по стандарту GB/T28181](#)

#### 3.2.6.3.1 Общая информация о стандарте GB/T28181 и поддерживаемых функциях

Программный комплекс *Интеллект* позволяет подключать устройства по китайскому стандарту GB/T28181. Данный протокол основан на протоколе SIP поверх UDP (начиная с версии GB/T28181-2016 также и поверх TCP). Поверх SIP протокол GB/T28181 использует следующие протоколы:

- SDP (Session Description Protocol)
- MANSNDP (Monitoring and Alarming Network System Control Description Protocol)
- MANSRTSP (Monitoring and Alarming Network System Real Time Streaming Protocol)

Это позволяет в рамках SIP-сессии получать состояние датчиков (лучей), события с детекторов, управлять телеметрией и реле, обращаться к встроенному архиву IP-устройства (нужно предварительно выставить в ПК *Интеллект* корректный часовой пояс устройства) и т.п. Также поддерживается работа с одноканальными и многоканальными устройствами в однопоточном режиме и работа с транспортными протоколами UDP и TCP.

На одном уровне модели OSI параллельно с протоколом SIP работает также протокол RTP/RTCP, благодаря чему возможно также использование следующих функций:

- передача видео (в т.ч. и архивного) в форматах H264, H265 и MJPEG;
- передача звука в форматах G.711a, G.711u, G.726 только в PS потоке (Program Stream). Звук из архива не поддерживан.

Наиболее актуальная информация по данному стандарту и поддерживаемым в ПК *Интеллект* функциям доступна в документации DriverPack – см. [Documentation Drivers Pack](#).

#### 3.2.6.3.2 Настройка IP-устройства для работы по стандарту GB/T28181

Настройка IP-устройств, подключаемых по протоколу GB/T28181, осуществляется через Web-интерфейс данных IP-устройств. Из ПК *Интеллект* настройки в устройство не пересылаются.

Перед тем как производить подключение IP-устройства по данному протоколу к ПК *Интеллект*, необходимо задать настройки SIP на IP-устройстве следующим образом:

1. Задать параметр Server IP равным IP-адресу Сервера.
2. Задать параметр Server port (по умолчанию 5060).
3. Задать параметр Device ID. Данный параметр должен быть установлен на всех камерах, подключаемых по протоколу GB/T28181, и должен быть уникален. Формат кода подключения (ID устройства и ID сервера) – 20-значное число:

- первые 10 чисел задают адрес (по стандарту GB/T-2260-2007);
- следующие 10 чисел задают информацию об устройстве.

Если IP-устройство находится за NAT, то требуется пробросить и указать явно внешний адрес Сервера, порт/диапазон портов для получения видео и SIP-порт Сервера ПК *Интеллект*. Пример:

3402000001110000001/50557-51557@3402000001000000001-10.3.3.11/85.172.174.36

4. Уменьшить значение по умолчанию параметра RefreshRegTime для того, чтобы автоматическое обнаружение Сервера устройством осуществлялось быстрее. Название данной настройки на разных IP-устройствах может отличаться.

 **Примечание.**

Для корректной работы телеметрии на IP-устройстве следует установить параметру RefreshRegTime значение более 600.

См. также [Примеры настройки IP-устройств для работы по стандарту GB/T28181](#)

### 3.2.6.3.3 Настройка подключения IP-устройства по стандарту GB/T28181

 **Внимание!**

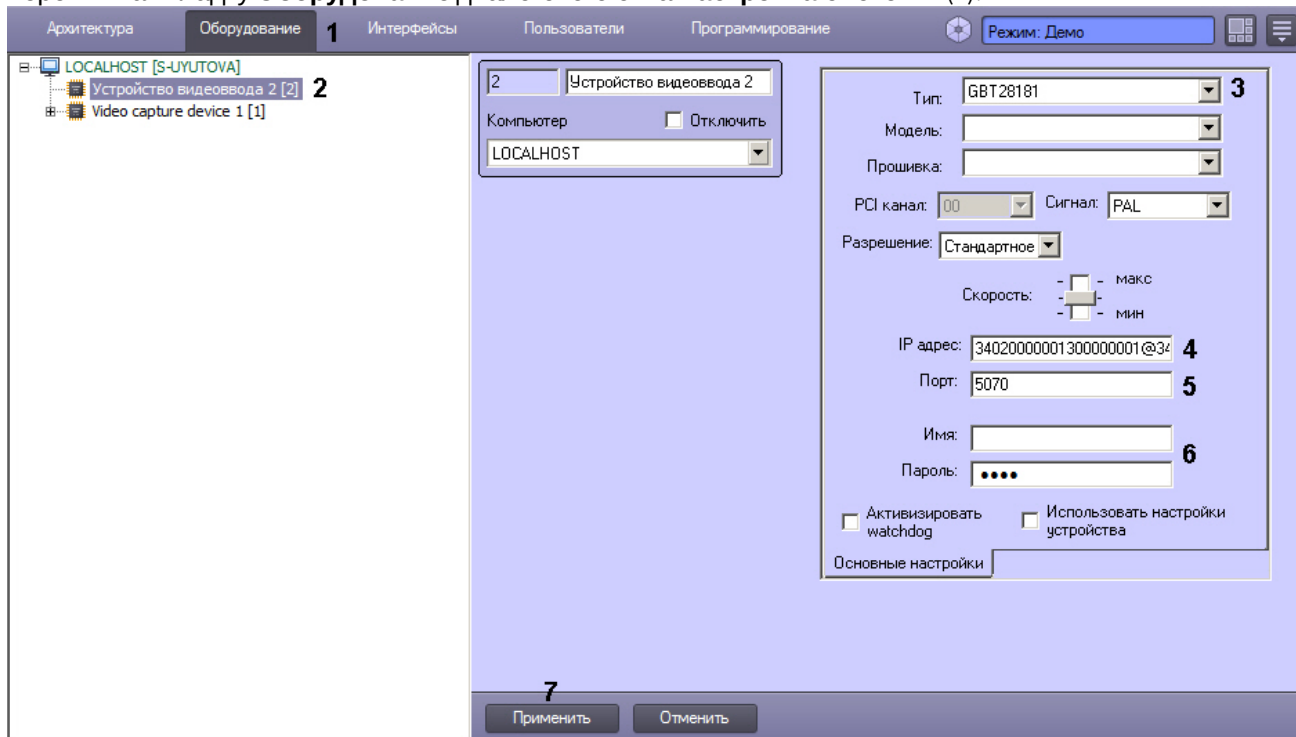
Поддерживается работа IP-устройств по протоколу GB/T28181 не более чем с одним SIP-сервером. Это означает, что в дереве оборудования ПК *Интеллект* может быть создано несколько объектов **Устройство видеоввода** с типом GB/T28181, однако часть адреса после @ у них должна совпадать. ID, локальный адрес, внешний адрес и порт сервера должны быть одинаковы у всех устройств. Если у какого-то устройства хотя бы один параметр будет отличаться (например, не будет задан локальный IP-адрес, когда у других устройств он задан), то такое устройство не запустится.

 **Примечание.**

Автоматический поиск устройств, подключаемых по протоколу GB/T28181, и добавление их при помощи *Мастера создания IP-устройств* в ПК *Интеллект* не поддерживается.

После настройки устройства описанным выше способом добавление его в ПК *Интеллект* осуществляется в следующем порядке:

1. Перейти на вкладку **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** (1).



2. Создать объект **Устройство видеоввода** на базе объекта **Компьютер** (2). В правой части диалогового окна **Настройка системы** отобразится панель настройки данного объекта.
3. Из раскрывающегося списка **Тип** выбрать значение **GBT28181** (3).
4. В поле **IP** ввести значение в следующем формате:

[gbt://]deviceID[/videoPort]@serverID[-serverLocalIP[/serverExternalIP]]

или

[gbt://]deviceID[/videoPortFirst-videoPortLast]@serverID[-serverLocalIP[/serverExternalIP]]

здесь:

deviceID – параметр Device ID, заданный при настройке IP-устройства;

serverID – идентификатор Сервера ПК *Интеллект*, формируемый по тем же правилам, что и идентификатор IP-устройства (см. выше).

videoPort – порт для получения видео;

videoPortFirst-videoPortLast – диапазон портов для получения видео;

serverLocalIP – локальный IP-адрес Сервера ПК *Интеллект*, задающий сетевой интерфейс, на котором будет доступен Сервер;

serverExternalIP – глобальный IP-адрес сервера ПК *Интеллект* используется, когда сервер ПК *Интеллект* находится за шлюзом. В этом случае именно этот IP-адрес задается в качестве адреса SIP-сервера в настройках IP-устройства.

#### **Примеры.**

34020000001320000008@34020000002000000001

34020000001320000008@34020000002000000001-10.0.40.246/113.125.160.58

34020000001320000008@34020000002000000001-10.0.40.246

34020000001320000008@34020000002000000001-/113.125.160.58

34020000001320000008/50200@34020000002000000001

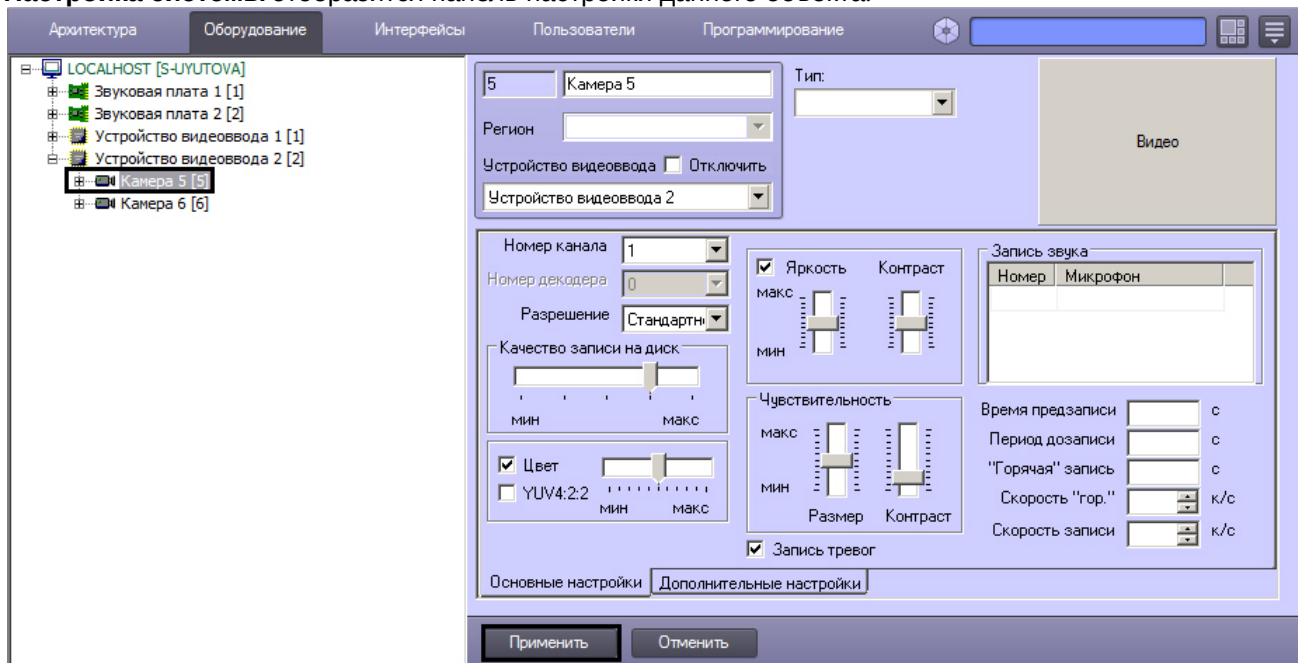
34020000001320000008/50200-50210@34020000002000000001-10.0.40.246

5. В поле **Порт** ввести номер локального порта, который Сервер ПК *Интеллект* будет "слушать" для получения сообщений от IP-устройства (5). Обычно это порт SIP по умолчанию – 5060.

**Примечание.**

SIP-порт самого IP-устройства определяется автоматически.

6. Поля **Имя** и **Пароль** не используются (6).
7. Нажать на кнопку **Применить** (7).
8. На базе объекта **Устройство видеоввода** создать объект **Камера**. В правой части диалогового окна **Настройка системы** отобразится панель настройки данного объекта.



9. Нажать на кнопку **Применить**.

Дальнейшая работа с устройством (вывод видеоизображения на монитор, запись в архив) осуществляется при помощи созданного объекта **Камера** – см. также раздел [Настройка видеоподсистемы ПК Интеллект](#) в документе [Руководство Администратора](#). Настройка функций управления телеметрией и реле, доступа ко встроенному хранилищу и пр. осуществляется в таком же порядке, что и для обычных IP-устройств, и описана в соответствующих разделах данного документа [Руководство по установке и настройке компонентов охранной системы](#).

Добавление устройства, работающего по протоколу GB/T28181, завершено.

### 3.2.6.3.4 Примеры настройки IP-устройств для работы по стандарту GB/T28181

#### На странице:

- [Jovision](#)
- [Bosch](#)
- [Huawei](#)
- [Hikvision](#)
  - [GB/T28181-2011](#)
  - [GB/T28181-2016](#)
  - [Настройки в ПК Интеллект](#)
- [Dahua](#)

Ниже приведены примеры настройки IP-устройств и их подключения в ПК *Интеллект* для работы по стандарту GB/T28181. Как правило, данный протокол поддерживается камерами, предназначенными для китайского рынка, не имеющими интерфейса на русском языке. Поэтому в примерах ниже скриншоты web-интерфейса IP-устройств приведены на китайском и английском языке.

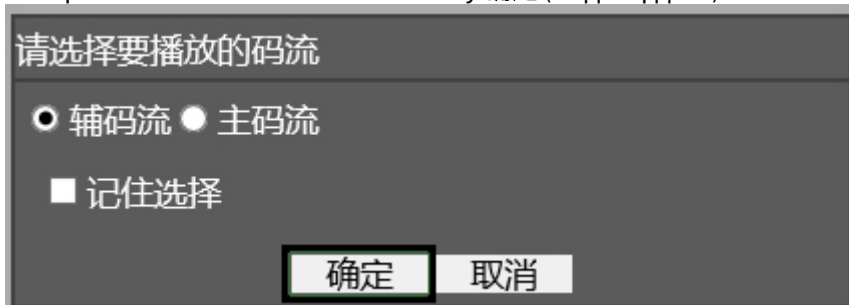
### 3.2.6.3.4.1 Jovision

Настройка камеры Jovision для работы по стандарту GB/T28181 осуществляется в следующем порядке:

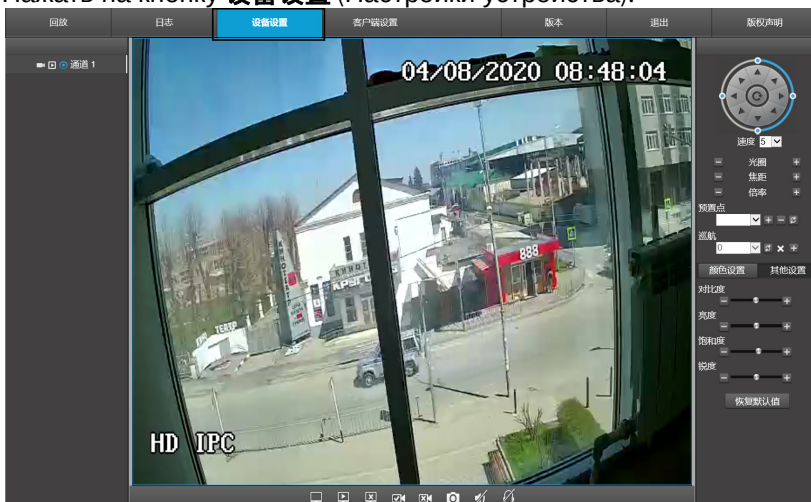
1. Настроить IP-устройство следующим образом:
  - a. Открыть web-интерфейс IP-устройства (см. [Вызов домашней страницы Web-сервера IP-устройства](#)).
  - b. Ввести логин и пароль.



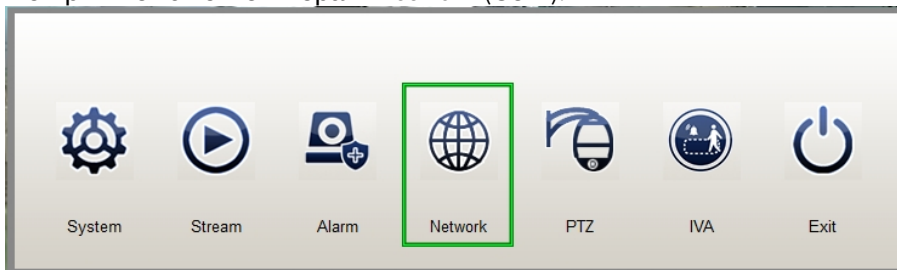
- c. В открывшемся окне нажать на кнопку **确定** (Подтвердить).



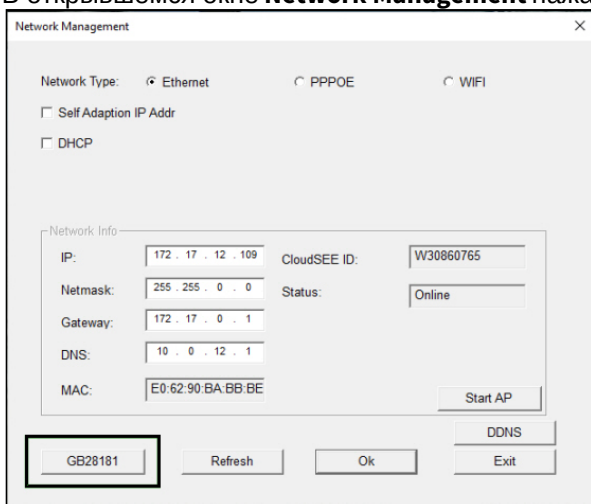
- d. Нажать на кнопку **设备设置** (Настройки устройства).



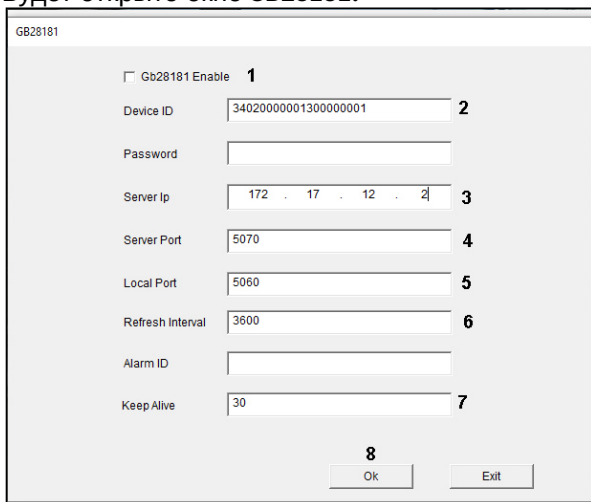
- e. В открывшемся окне выбрать **Network** (Сеть).



- f. В открывшемся окне **Network Management** нажать на кнопку **GB28181**.



- g. Будет открыто окно **GB28181**.



- h. Установить флажок **Gb28181 Enable** (1).  
 i. В поле **Device ID** ввести идентификатор устройства в формате, описанном в разделе [Подключение устройств по протоколу GB/T28181](#) (2). В примере на рисунке выше используется идентификатор **34020000001300000001**.  
 j. В поле **Server Ip** ввести IP-адрес сервера ПК *Интеллект* (3). В данном примере **172.17.12.2**.  
 k. В поле **Server Port** ввести номер порта сервера ПК *Интеллект* для получения сообщений от IP-устройства (4). В примере **5070**.  
 l. В поле **Local Port** ввести номер SIP-порта IP-устройства (5).  
 m. В поле **Refresh Interval** ввести период обнаружения устройств в секундах (6). Значение должно быть не менее 600.  
 n. В поле **Keep Alive** ввести интервал отправки сообщений, подтверждающих активность устройства, в секундах (7).  
 o. Нажать на кнопку **Ok** (8).

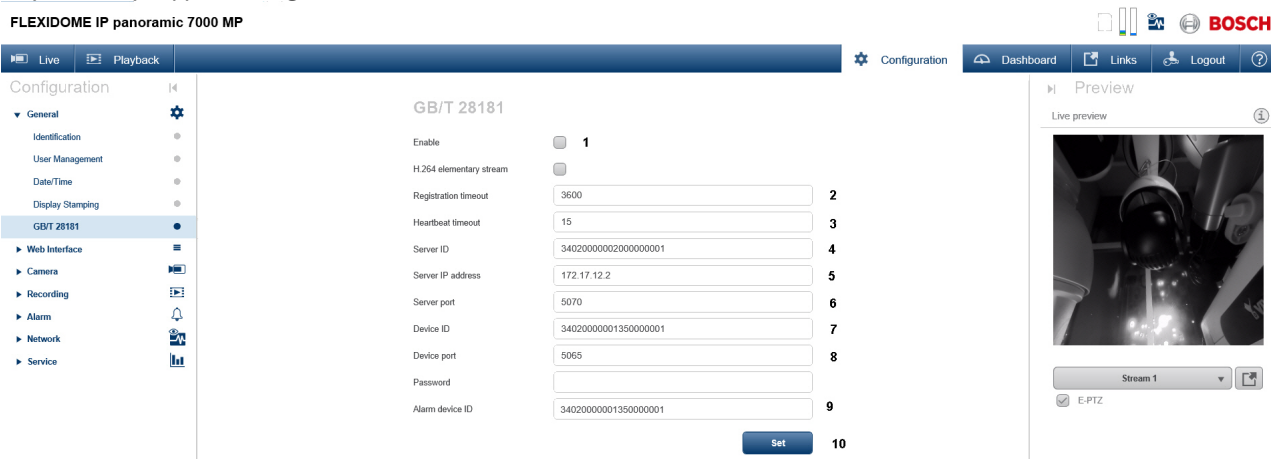
2. Задать следующие настройки объекта **Устройство видеоввода** в ПК *Интеллект*:

- a. Из раскрывающегося списка **Тип** выбрать **GBT28181**.
- b. В поле **IP-адрес** ввести, например, следующее:  
340200000130000001@340200000130000002-10.0.40.246/172.17.12.2  
Для камер Jovision идентификатор сервера (Server ID) 340200000130000002 не задается на устройстве, поэтому его можно выбрать произвольно с учетом правил, изложенных в разделе [Подключение устройств по протоколу GB/T28181](#)
- c. В поле **Порт** ввести значение **5070**.

### 3.2.6.3.4.2 Bosch

Настройка камеры Bosch для работы по стандарту GB/T28181 осуществляется в следующем порядке:

1. Настроить IP-устройство следующим образом:
  - a. Открыть web-интерфейс IP-устройства (см. [Вызов домашней страницы Web-сервера IP-устройства](#)).
  - b. Перейти в раздел **Configuration - General - GB/T 28181**.



- c. Установить флажок **Enable** (1).
  - d. В поле **Registration timeout** ввести период обнаружения устройств в секундах (2). Значение должно быть не менее 600.
  - e. В поле **Heartbeat timeout** ввести интервал отправки сообщений, подтверждающих активность устройства, в секундах (3).
  - f. В поле **Server ID** ввести идентификатор сервера ПК *Интеллект* (4). В данном примере **340200000200000001**.
  - g. В поле **Server IP address** ввести IP-адрес сервера ПК *Интеллект* (5). В данном примере **172.17.12.2**
  - h. В поле **Server port** ввести номер порта сервера ПК *Интеллект* для получения сообщений от IP-устройства (6). В примере **5070**.
  - i. В поле **Device ID** ввести идентификатор устройства в формате, описанном в разделе [Подключение устройств по протоколу GB/T28181](#) (7). В примере на рисунке выше используется идентификатор **340200000200000001**.
  - j. В поле **Device port** ввести номер SIP-порта IP-устройства (8).
  - k. В поле **Alarm device ID** ввести идентификатор канала (9). Можно задать такое же значение, как в поле **Device ID**.
  - l. Нажать на кнопку **Set** (10).
2. Задать следующие настройки объекта **Устройство видеоввода** в ПК *Интеллект*:
    - a. Из раскрывающегося списка **Тип** выбрать **GBT28181**.
    - b. В поле **IP-адрес** ввести, например, следующее:  
340200000200000001@340200000200000001-10.0.40.246/172.17.12.2
    - c. В поле **Порт** ввести значение **5070**.

### 3.2.6.3.4.3 Huawei

Настройка камеры Huawei для работы по стандарту GB/T28181 осуществляется в следующем порядке:

1. Настроить IP-устройство следующим образом:
  - a. Открыть web-интерфейс IP-устройства (см. [Вызов домашней страницы Web-сервера IP-устройства](#)).



b. Перейти в раздел **Settings - Platform connections - Second Protocol Parameters - T28181.**

- c. Установить флажок **GB/T 28181** (1).
  - d. В поле **Platform IP** ввести IP-адрес сервера ПК *Интеллект* (2). В данном примере **10.2.2.107**
  - e. В поле **Port number** ввести номер порта сервера ПК *Интеллект* для получения сообщений от IP-устройства (3). В примере **5070**.
  - f. В поле **Device ID** ввести идентификатор устройства в формате, описанном в разделе [Подключение устройств по протоколу GB/T28181](#) (4). В примере на рисунке выше используется идентификатор **3402000001110000001**.
  - g. В поле **Server code** ввести идентификатор Server ID сервера ПК *Интеллект* (5). В данном примере **3402000002000000001**.
  - h. В поле **@** ввести первые 10 чисел адреса по стандарту GB/T-2260-2007 (6).
  - i. В поле **Registration validity (s)** ввести период обнаружения устройств в секундах (7). Значение должно быть не менее 600.
  - j. В поле **Heartbeat cycle (s)** ввести интервал отправки сообщений, подтверждающих активность устройства, в секундах (8).
  - k. В поле **Max number of timeouts** ввести максимальное количество пропусков сообщения Heartbeat, после которого связь с устройством будет считаться потерянной (9).
  - l. Из раскрывающегося списка **Stream index** выбрать видеопоток (10).
  - m. В поле **Channel ID** ввести идентификатор канала в том же формате, что и идентификатор устройства и сервера (11).
  - n. Нажать на кнопку **Save** (12).
2. Задать следующие настройки объекта **Устройство видеоввода** в ПК *Интеллект*:
    - a. Из раскрывающегося списка **Тип** выбрать **GBT28181**.
    - b. В поле **IP-адрес** ввести, например, следующее:  
**3402000001110000001@3402000002000000001-10.2.2.107**
    - c. В поле **Порт** ввести значение **5070**.

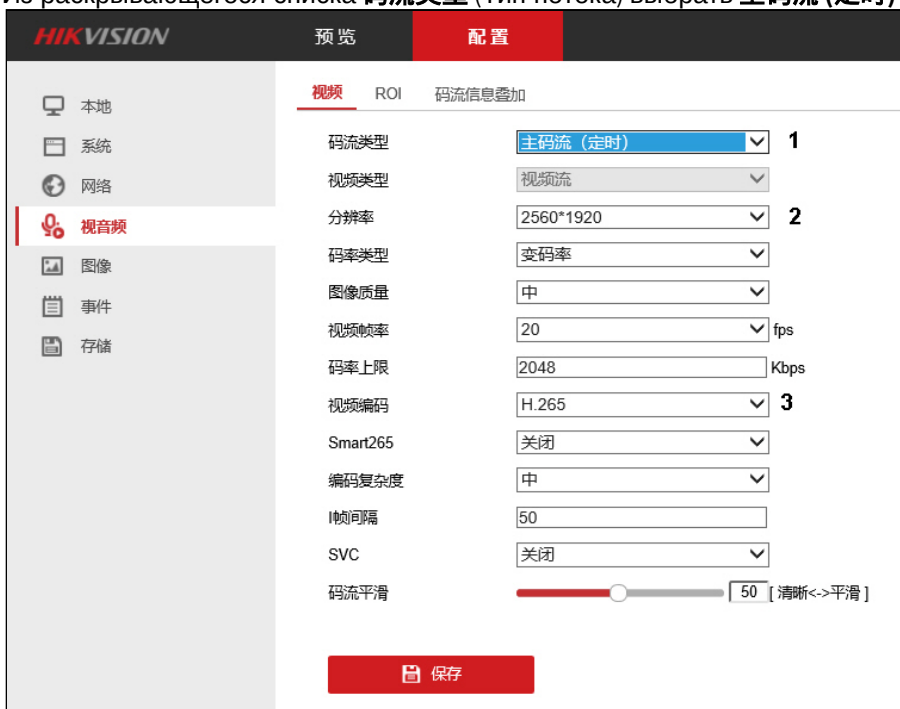
## 3.2.6.3.4.4 Hikvision

Камеры Hikvision поддерживают различные версии стандарта GB/T28181: GB/T28181-2011 и GB/T28181-2016. Ниже приведены примеры настройки для данных версий стандартов.

Перед началом настройки IP-устройства для работы по стандарту GB/T28181 необходимо выполнить настройку видеопотоков в следующем порядке:

1. Перейти на вкладку **配置 - 视音频 - 视频** (Настройки - Видео и звук - Видео).
2. Настроить основной поток:

- a. Из раскрывающегося списка **码流类型** (Тип потока) выбрать **主码流 (定时)** (Основной поток) (1).



- b. Из раскрывающегося списка **分辨率** (Разрешение) выбрать разрешение основного потока (2).  
 c. Из раскрывающегося списка **视频编码** (Кодек) выбрать кодек основного потока (3).

3. Настроить вспомогательный поток:

- a. Из раскрывающегося списка **码流类型** (Тип потока) выбрать **子码流** (Вспомогательный поток) (1).



- b. Из раскрывающегося списка **分辨率** (Разрешение) выбрать разрешение вспомогательного потока (2).  
 c. Из раскрывающегося списка **视频编码** (Кодек) выбрать кодек вспомогательного потока (3).

4. Нажать на кнопку **保存** (Сохранить).

1. Перейти в раздел **配置 - 高级设置 - 平台接入** (Настройки - Расширенная конфигурация - Доступ к платформе).

The screenshot shows the configuration page for 'Platform Access' (平台接入) in the Hikvision interface. The 'Advanced Settings' (高级配置) section is active, and the 'Platform Access' (平台接入) sub-section is selected. The configuration includes the following fields and values:

Field Name	Value	Status
平台接入方式	28181	
本地SIP端口	5060	✓
传输协议	UDP	
白名单	编辑	
平台1		
启用	1	✓
协议版本	GB/T28181-2011	2
SIP服务器ID	34020000002000000001	3
SIP服务器域	3402000000	4
SIP服务器地址	109.248.191.112	5
SIP服务器端口	5070	6
SIP用户名	34020000001320000001	7
SIP用户认证ID	172171289	✓
密码	•••••	
密码确认	•••••	
注册有效期	3600	8秒
注册状态	在线	
心跳周期	60	9秒
28181码流索引	主码流 (定时)	10
最大心跳超时次数	3	11

2. Установить флажок **启用** (Использовать) (1).
3. Из раскрывающегося списка **协议版本** (Версия протокола) выбрать **GB/T28181-2011** (2).
4. В поле **SIP服务器ID** (SIP Server ID) ввести идентификатор Server ID сервера ПК *Интеллект* (3). В данном примере **34020000002000000001**.
5. В поле **SIP服务器域** (SIP Server domain) ввести первые 10 чисел адреса по стандарту GB/T-2260-2007 (4).
6. В поле **SIP服务器地址** (SIP Server address) ввести IP-адрес сервера ПК *Интеллект* (5). В данном примере **109.248.191.112**.
7. В поле **SIP服务器端口** (SIP Server Port) ввести номер порта сервера ПК *Интеллект* для получения сообщений от IP-устройства (6). В примере **5070**.
8. В поле **SIP用户名** (SIP user name) ввести идентификатор устройства в формате, описанном в разделе [Подключение устройств по протоколу GB/T28181](#) (7). В примере на рисунке выше используется идентификатор 34020000001320000001.
9. В поле **注册有效期** (Registration period) ввести период обнаружения устройств в секундах (8). Значение должно быть не менее 600.
10. В поле **心跳周期** (Heartbeat period) ввести интервал отправки сообщений, подтверждающих активность устройства, в секундах (9).
11. Из раскрывающегося списка **28181码流索引** (Поток видео) выбрать настроенный ранее видеопоток (**主码流 (定时)** Основной поток или **子码流** Вспомогательный поток) (10).
12. В поле **最大心跳超时次数** (Максимальное кол-во таймаутов сообщений Heartbeat) ввести максимальное количество пропусков сообщения Heartbeat, после которого связь с устройством будет считаться потерянной (11).

13. В нижней части страницы настройки перейти на вкладку **视频通道编码ID** (Video channel ID) (1).

编码ID

报警输入编码ID **视频通道编码ID** 语音输出通道编码ID

通道号	视频通道编码ID
1	34020000001320000002
	2

保存

3

14. Ввести идентификаторы всех каналов IP-устройства в том же формате, что и идентификаторы устройства (2). В примере **34020000001320000002**
15. Нажать на кнопку **保存** (Сохранить) (3).

GB/T28181-2016

1. Перейти в раздел **配置 - 高级设置 - 平台接入** (Настройки - Расширенная конфигурация - Доступ к платформе).

HIKVISION

预览 **配置**

SNMP FTP Email **平台接入** HTTPS QoS 802.1x 集成协议 网络服务

本地 系统 网络 基本配置 **高级配置** 视音频 图像 事件 存储

平台接入方式: 28181

本地SIP端口: 5060

传输协议: TCP

白名单: 编辑

平台1

启用

协议版本: GB/T28181-2016

SIP服务器ID: 34020000002000000001

SIP服务器域: 3402000000

SIP服务器地址: 109.248.191.112

SIP服务器端口: 5070

SIP用户名: 34020000001320000001

SIP用户认证ID: 172171289

密码: .....

密码确认: .....

注册有效期: 3600

注册状态: 在线

心跳周期: 60

28181码流索引: 主码流 (定时)

注册间隔: 60

最大心跳超时次数: 3

编码ID: 视频通道编码ID

2. Из раскрывающегося списка **传输协议** (Протокол передачи) выбрать используемый протокол транспортного уровня: UDP или TCP (1).
3. Установить флажок **启用** (Использовать) (2).
4. Из раскрывающегося списка **协议版本** (Версия протокола) выбрать **GB/T28181-2016** (3).
5. В поле **SIP服务器ID** (SIP Server ID) ввести идентификатор Server ID сервера ПК *Интеллект* (4). В данном примере **34020000002000000001**.
6. В поле **SIP服务器域** (SIP Server domain) ввести первые 10 чисел адреса по стандарту GB/T-2260-2007 (5).

7. В поле **SIP服务器地址** (SIP Server address) ввести IP-адрес сервера ПК *Интеллект* (6). В данном примере **109.248.191.112**.
8. В поле **SIP服务器端口** (SIP Server Port) ввести номер порта сервера ПК *Интеллект* для получения сообщений от IP-устройства (7). В примере **5070**.
9. В поле **SIP用户名** (SIP user name) ввести идентификатор устройства в формате, описанном в разделе [Подключение устройств по протоколу GB/T28181](#) (8). В примере на рисунке выше используется идентификатор 34020000001320000001.
10. В поле **注册有效期** (Registration period) ввести период обнаружения устройств в секундах (9). Значение должно быть не менее 600.
11. В поле **心跳周期** (Heartbeat period) ввести интервал отправки сообщений, подтверждающих активность устройства, в секундах (10).
12. Из раскрывающегося списка **28181码流索引** (Поток видео) выбрать настроенный ранее видеопоток (**主码流 (定时)** Основной поток или **子码流** Вспомогательный поток) (11).
13. В поле **注册间隔** (Registration interval) ввести интервал регистрации устройства в секундах (12).
14. В поле **最大心跳超时次数** (Максимальное кол-во таймаутов сообщений Heartbeat) ввести максимальное количество пропусков сообщения Heartbeat, после которого связь с устройством будет считаться потерянной (13).
15. В нижней части страницы настройки перейти на вкладку **视频通道编码ID** (Video channel ID) (1).

编码ID

报警输入编码ID    **视频通道编码ID**    语音输出通道编码ID

通道号	视频通道编码ID
1	34020000001320000002
2	

保存

3

16. Ввести идентификаторы всех каналов IP-устройства в том же формате, что и идентификаторы устройства (2). В примере **34020000001320000002**
17. Нажать на кнопку **保存** (Сохранить) (3).

Настройки в ПК Интеллект

Задать следующие настройки объекта **Устройство видеоввода** в ПК *Интеллект*:

1. Из раскрывающегося списка **Тип** выбрать **GBT28181**.
2. В поле **IP-адрес** ввести, например, следующее:  
**34020000001320000002@3402000000200000001-109.248.191.112**
3. В поле **Порт** ввести значение **5070**.

### 3.2.6.3.4.5 Dahua

Настройка камеры Dahua для работы по стандарту GB/T28181 осуществляется в следующем порядке:

1. Настроить IP-устройство следующим образом:
  - а. Открыть web-интерфейс IP-устройства (см. [Вызов домашней страницы Web-сервера IP-устройства](#)).

- b. Перейти на вкладку **网络设置 - 平台接入 - 国标28181** (Сетевые настройки - Доступ к платформе - GBT28181).

- c. Установить флажок **接入使能** (Разрешить подключение) (1).
- d. В поле **SIP服务器编号** (Номер SIP-сервера) ввести идентификатор Server ID сервера ПК *Интеллект* (2). В данном примере **340200000200000001**.
- e. В поле **SIP服务器IP** (IP-адрес SIP-сервера) ввести IP-адрес сервера ПК *Интеллект* (3). В данном примере **192.168.88.33**.
- f. В поле **设备编号** (Номер устройства) ввести идентификатор устройства в формате, описанном в разделе **Подключение устройств по протоколу GB/T28181** (4). В примере на рисунке выше используется идентификатор **3402000001300000001**.
- g. В поле **本地SIP服务器端口** (Локальный SIP-порт) ввести номер SIP-порта IP-устройства (5).
- h. В поле **心跳周期** (Период Heartbeat) ввести интервал отправки сообщений, подтверждающих активность устройства, в секундах (6).
- i. В поле **SIP服务器端口** (Порт SIP-сервера) ввести номер порта сервера ПК *Интеллект* для получения сообщений от IP-устройства (7). В примере **5060**.
- j. В поле **注册有效期** (Registration period) ввести период обнаружения устройств в секундах (8). Значение должно быть не менее 600.
- k. В поле **最大心跳超时次数** (Максимальное кол-во таймаутов сообщений Heartbeat) ввести максимальное количество пропусков сообщения Heartbeat, после которого связь с устройством будет считаться потерянной (9).
- l. Нажать на кнопку **刷新** (Обновить).
2. Задать следующие настройки объекта **Устройство видеоввода** в ПК *Интеллект*:
- Из раскрывающегося списка **Тип** выбрать **GBT28181**.
  - В поле **IP-адрес** ввести, например, следующее:  
**3402000001300000001@340200000200000001-192.168.88.33**
  - В поле **Порт** ввести значение **5060**.

### 3.2.6.4 Подключение устройств по протоколу ONVIF

Программный комплекс *Интеллект* позволяет подключать устройства по протоколу ONVIF.

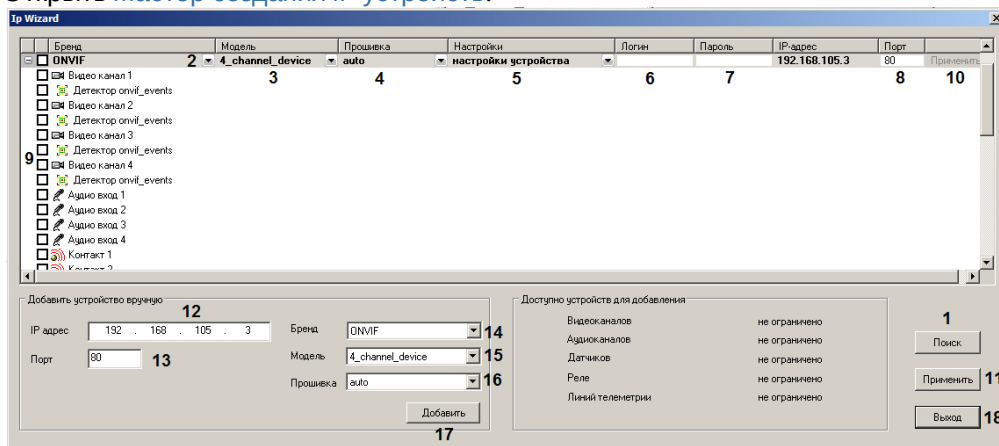
#### **Примечание.**

В некоторых случаях (например, при отсутствии видео с устройства) при подключении видеочамеры по протоколу ONVIF может потребоваться включение синхронизации времени и часового пояса между Сервером и устройством в web-интерфейсе последнего.

**Примечание.**

Если IP-устройство не полностью поддерживает протокол ONVIF, рекомендуется установить ключу реестра OnvifCompatibilityMode значение 1 – см. [Справочник ключей реестра](#).

Добавление ONVIF-устройства в ПК *Интеллект* осуществляется следующим образом:

1. Открыть [Мастер создания IP-устройств](#).

2. Найденные ONVIF-устройства будут отображены в списке. Если нужное устройство не отображается, следует нажать на кнопку **Поиск** (1) и дождаться завершения повторного поиска. Проверить, что в списке (2) отображается ONVIF или ONVIF 2.X, в списке (3) — правильное количество каналов для найденного устройства, а в списке (4) выбрано **auto**. При необходимости внести изменения, раскрыв соответствующий список и выбрав требуемое значение.

Если в списке (3) указано **general device**, то при нажатии на значок + будет выполнено автоматическое определение типа устройства, после чего в списке (2) будет отображено количество каналов устройства.

3. Из раскрывающегося списка (5) выбрать **настройки видеосервера**, если требуется при добавлении камеры переслать в нее настройки, заданные в ПК *Интеллект*, или **настройки устройства**, если следует использовать настройки устройства.
4. Ввести логин (6) и пароль (7) для подключения ONVIF-устройства. Логин и пароль указаны в документации на подключаемое сетевое устройство.
5. Проверить правильность порта TCP/IP (8). При необходимости ввести в поле требуемое значение.
6. Выбрать объекты, которые следует создать на базе ONVIF-устройства, установив соответствующие флажки (9, подробнее см. [Мастер создания IP-устройств](#)).
7. Нажать кнопку **Применить** (10) для одного устройства, или (11), если выбрано несколько устройств. В дереве объектов вкладки **Оборудование** будут автоматически созданы выбранные объекты.
8. Если ONVIF-устройство не было найдено, выполнить добавление устройства вручную.

1. В поле **IP адрес** ввести IP-адрес устройства (12).
2. В поле **Порт** ввести номер порта TCP/IP (13).
3. Из списка **Бренд** выбрать ONVIF или ONVIF 2.X (14).

**Примечание.**

Для использования многопоточности по протоколу ONVIF необходимо выбрать бренд ONVIF 2.X и модель 1-channel-multistream.

Потоки подключенного ONVIF-устройства настраиваются стандартным образом (см. [Руководство Администратора](#), раздел [Настройка многопоточного видеосигнала](#))

4. Из списка **Модель** выбрать количество каналов устройства (15).
  5. Из раскрывающегося списка **Прошивка** выбрать **auto** (16).
  6. Нажать кнопку **Добавить** (17).  
В результате выполнения операции в верхней части окна отобразится ONVIF-устройство с указанными параметрами.
- Для завершения создания ONVIF-устройства выполнить шаги 2-6 инструкции выше.

- Нажать кнопку **Выход** для закрытия окна **IP Wizard** (18).

Создание ONVIF-устройства завершено.

### 3.2.6.5 Подключение устройств с помощью драйвера FFMPEG

Универсальный драйвер FFMPEG поддерживает следующие функции:

- получение видео и звука по протоколам RTSP и RTMP;
- воспроизведение видео и звука в тех форматах, которые может проиграть плеер ffplay (FFmpeg);
- воспроизведение видео и звука с подключённых камер и микрофонов в заданном формате (сжатый/ несжатый поток, разрешение и кодек, битрейт и т.п.).

Реализованы следующие типы (модели) устройств:

- **1 channel device** – для получения видео и звука по протоколам RTSP и RTMP.
- **Dshow device (USB camera)** – для получения видео и звука с подключённых по USB web-камер.
- **Desktop capturer** – для захвата видеоизображения со всех экранов/мониторов Сервера в формате MJPEG (по умолчанию). Также поддерживается захват с декомпрессией в формат YUV.
- **Windows capturer** – для захвата видеоизображения из окна приложения.

Добавление устройства, подключаемого по протоколу FFMPEG, осуществляется с помощью [Мастера создания IP-устройств](#).

Особенности настройки этих типов устройств описаны в разделах ниже.

#### 3.2.6.5.1 Получение видео и звука по протоколам RTSP и RTMP через драйвер FFMPEG

##### На странице:

- [Создание объекта Устройство видеоввода](#)
- [Дополнительные настройки FFMPEG-устройства](#)
- [Работа с многопоточными устройствами](#)

Добавление объекта **Устройство видеоввода** для получения видео и звука по протоколам RTSP и RTMP через драйвер FFMPEG можно осуществлять путем [создания и настройки объекта Устройство видеоввода](#) или с помощью [Мастера создания IP-устройств](#). Последний способ является предпочтительным.

##### ❗ Примечание.

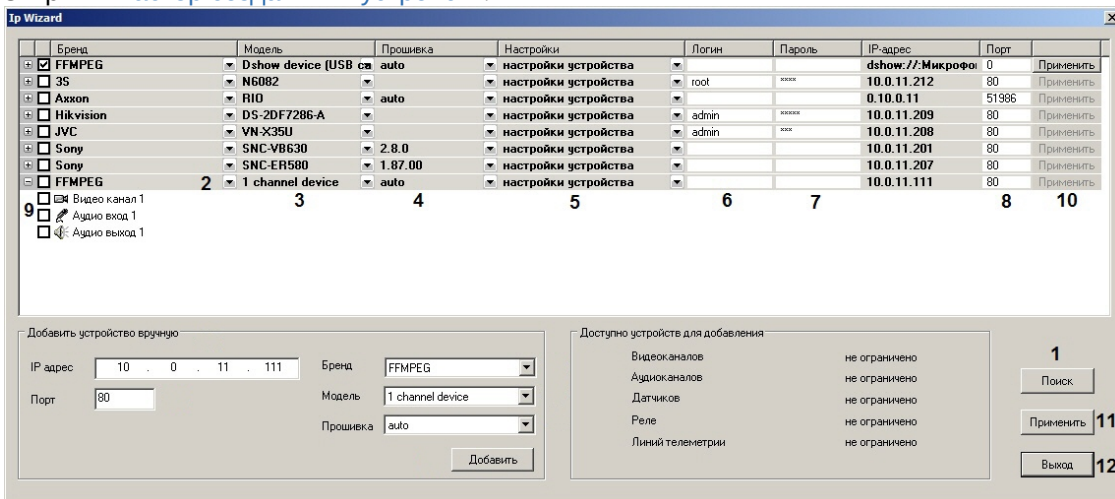
Получение видео и звука по протоколам RTSP и RTMP через драйвер FFMPEG возможно со следующими ограничениями:

- Поддерживается только один поток на канал. Подробнее о настройке многопоточных устройств см. раздел "Работа с многопоточными устройствами" ниже.
- Получение видео только с кодеками H.264/H.265.
- Получение аудио только с кодеком AAC.

##### 3.2.6.5.1.1 Создание объекта **Устройство видеоввода**

Добавление объекта **Устройство видеоввода** для получения видео и звука по протоколам RTSP и RTMP через драйвер FFMPEG осуществляется следующим образом:



1. Открыть [Мастер создания IP-устройств](#).

- Найденные FFMPEG-устройства будут отображены в списке. Если нужное устройство не отображается, следует нажать на кнопку **Поиск** (1) и дождаться завершения повторного поиска. Проверить, что в списке (2) отображается FFMPEG, в списке (3) — **1 channel device**, а в списке (4) выбрано **auto**. При необходимости внести изменения, раскрыв соответствующий список и выбрав требуемое значение. Из раскрывающегося списка (5) выбрать **настройки видеосервера**, если требуется при добавлении камеры переслать в нее настройки, заданные в ПК *Интеллект*, или **настройки устройства**, если следует использовать настройки устройства.
- Ввести логин (6) и пароль (7) для подключения FFMPEG-устройства. Логин и пароль указаны в документации на подключаемое сетевое устройство.

**Примечание.**

Можно указать логин и пароль непосредственно в поле **IP адрес** на панели настройки объекта **Устройство видеоввода**. Если логин и пароль будут заданы одновременно и в строке адреса, и в полях, приоритет имеют данные в строке адреса.

- Проверить правильность порта TCP/IP (8). При необходимости ввести в поле требуемое значение.

**Примечание.**

Можно указать порт непосредственно в поле **IP адрес** на панели настройки объекта **Устройство видеоввода**.

- Выбрать объекты, которые следует создать на базе FFMPEG-устройства, установив соответствующие флажки (9, подробнее см. [Мастер создания IP-устройств](#)).
- Нажать кнопку **Применить** (10) для одного устройства, или (11), если выбрано несколько устройств. В дереве объектов вкладки **Оборудование** будут автоматически созданы выбранные объекты.
- Нажать кнопку **Выход** для закрытия окна **IP Wizard** (12).

Если FFMPEG-устройство не было найдено, выполнить добавление устройства вручную путем [создания и настройки объекта Устройство видеоввода](#). Формат адреса устройства см. в подразделе "Дополнительные настройки FFMPEG-устройства" ниже.

### 3.2.6.5.1.2 Дополнительные настройки FFMPEG-устройства

Имеется возможность вручную задать строку, состоящую из опций ffmpeg утилиты, в поле **IP адрес** на панели настройки объекта **Устройство видеоввода**. В этом случае адрес будет иметь вид:

```
protocol://[login:password@]address[:port][/path]:[-additional_options]
```

Список возможных опций и список значений этих опций зависит от формата и конкретного устройства, используемого протокола. Полный список опций, например, для rtsp протокола можно изучить [на данной странице](#)

Пример:

rtsp://admin:1111@59.124.126.102:84/ -video\_size 1280x960

### 3.2.6.5.1.3 Работа с многопоточными устройствами

Если требуется добавить определённый поток многопоточного устройства, то номер потока следует указывать в ссылке в поле **IP адрес** в битовой маске:

Номер канала	Число в ссылке
1	1
2	2
3	4
4	8
5	16
6	32
7	64
8	128

Например, если видео транслируется по ссылке вида :

rtsp://admin:1111@59.124.126.102:84/cgi-bin/net\_jpeg.cgi?push=1&ch=X

то X – это 2 в степени номера канала, начиная с нулевого канала (1, 2, 4, 8, 16, ..., 32768)

### 3.2.6.5.2 Получение видео и звука с подключённых по USB web-камер через драйвер FFMPEG

#### На странице:

- [Создание объекта Устройство видеоввода](#)
- [Дополнительные настройки FFMPEG-устройства](#)
- [Работа с многопоточными устройствами](#)

Добавление объекта **Устройство видеоввода** для получения видео и звука с подключённых по USB web-камер через драйвер FFMPEG можно осуществлять путем [создания и настройки объекта Устройство видеоввода](#) или с помощью [Мастера создания IP-устройств](#). Последний способ является предпочтительным.

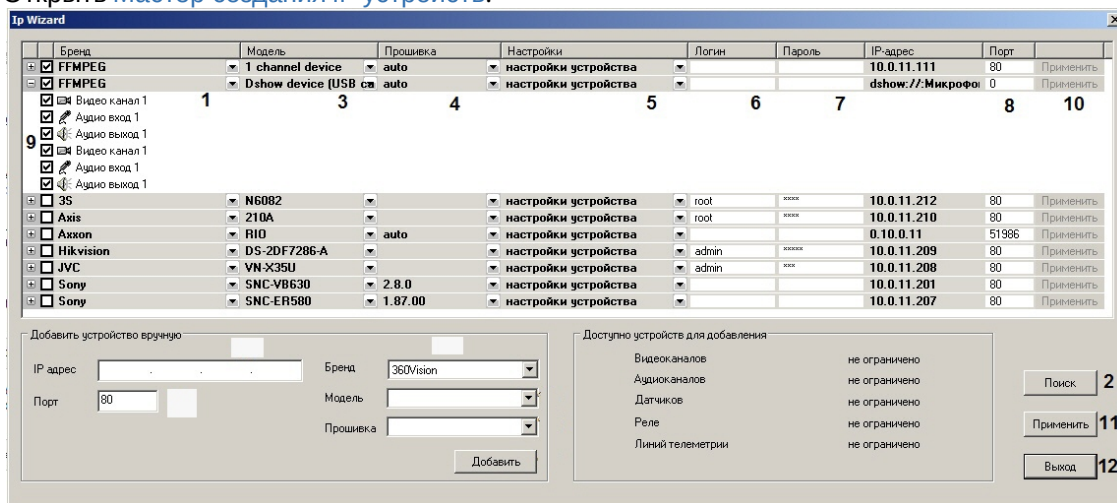
При работе с USB web-камерами через драйвер FFMPEG имеются следующие особенности:

- Для найденных устройства видео и аудио потоки не объединяются, в результате если в системе есть USB-камера с микрофоном, то будет найдено 2 устройства – одно только видео, второе только аудио.
- Чтобы сформировать устройство с потоком видео и звука, необходимо вручную отредактировать значение в поле **IP адрес** на панели настройки объекта **Устройство видеоввода**. Для задания аудио устройства его имя необходимо прописать через двоеточие после имени видео устройства. См. раздел "Дополнительные настройки FFMPEG-устройства" ниже.
- Как видео, так и аудио устройство может отсутствовать, например, можно задать адрес устройства вида "dshow://:Internal Microphone (Conexant ISST Audio)" и в результате будет доступно устройство без видео, но с аудио.

### 3.2.6.5.2.1 Создание объекта **Устройство видеоввода**

Добавление объекта **Устройство видеоввода** для получения видео и звука по протоколам RTSP и RTMP через драйвер FFMPEG осуществляется следующим образом:

1. Открыть **Мастер создания IP-устройств**.



2. Найденные FFMPEG-устройства будут отображены в списке. Если нужное устройство не отображается, следует нажать на кнопку **Поиск** (1) и дождаться завершения повторного поиска. Проверить, что в списке (2) отображается FFMPEG, в списке (3) — **Dshow device (USB camera)**, а в списке (4) выбрано **auto**. При необходимости внести изменения, раскрыв соответствующий список и выбрав требуемое значение. Из раскрывающегося списка (5) выбрать **настройки видеосервера**, если требуется при добавлении камеры переслать в нее настройки, заданные в ПК *Интеллект*, или **настройки устройства**, если следует использовать настройки устройства.
3. Ввести логин (6) и пароль (7) для подключения FFMPEG-устройства. Логин и пароль указаны в документации на подключаемое сетевое устройство. Обычно эти поля следует оставить пустыми.
4. Проверить правильность порта TCP/IP (8). При необходимости ввести в поле требуемое значение.
5. Выбрать объекты, которые следует создать на базе FFMPEG-устройства, установив соответствующие флажки (9, подробнее см. **Мастер создания IP-устройств**).
6. Нажать кнопку **Применить** (10) для одного устройства, или (11), если выбрано несколько устройств. В дереве объектов вкладки **Оборудование** будут автоматически созданы выбранные объекты.
7. Нажать кнопку **Выход** для закрытия окна **IP Wizard** (12).

Если FFMPEG-устройство не было найдено, выполнить добавление устройства вручную путем **создания и настройки объекта Устройство видеоввода**. Формат адреса устройства см. в подразделе "Дополнительные настройки FFMPEG-устройства" ниже.

### 3.2.6.5.2.2 Дополнительные настройки FFMPEG-устройства

Имеется возможность вручную задать строку адреса, включив в нее после двоеточия опций ffmpeg утилиты, в поле **IP адрес** на панели настройки объекта **Устройство видеоввода**. В этом случае адрес будет иметь вид:

```
dshow[index]://[video_device_name]:[audio_device_name]: [-additional_options]
```

Если индекс не указан явно, по умолчанию он устанавливается равным "0" (отличный от нуля индекс используется для случаев, когда в системе одновременно подключено несколько устройств с одинаковым наименованием, например, "dshow1://USB 2.0 HD Camera ", если уже имеется "dshow://USB 2.0 HD Camera ").

Например, можно задать требуемое разрешение и кодек, который будет выдавать USB-камера (отличные от настроек по умолчанию):

```
-pixel_format yuv420p -video_size 1280x960
```

Список возможных опций и список значений этих опций зависит от формата и конкретного устройства. Узнать набор разрешенных значений для dshow-устройств можно в командной строке с помощью следующей команды:

```
ffmpeg -list_options true -f dshow -i video="<device name>"
```

### 3.2.6.5.2.3 Работа с многопоточными устройствами

Для камеры, создаваемой на базе объекта **Устройство видеоввода** с моделью **Dshow device (USB camera)**, можно использовать два потока, для каждого из которых можно выбрать кодек:

- YUV422 – кодек, предназначенный для потока детектора.
- MJPEG – кодек для отправки по сети или сохранения в архив.

См. также [Настройка многопоточного видеосигнала](#).

### 3.2.6.5.3 Захват видеоизображения со всех экранов/мониторов Сервера с помощью драйвера FFMPEG

#### На странице:

- [Предварительная настройка системы для захвата системных звуков](#)
- [Создание объектов Устройство видеоввода и Звуковая плата](#)
- [Дополнительные настройки FFMPEG-устройства](#)

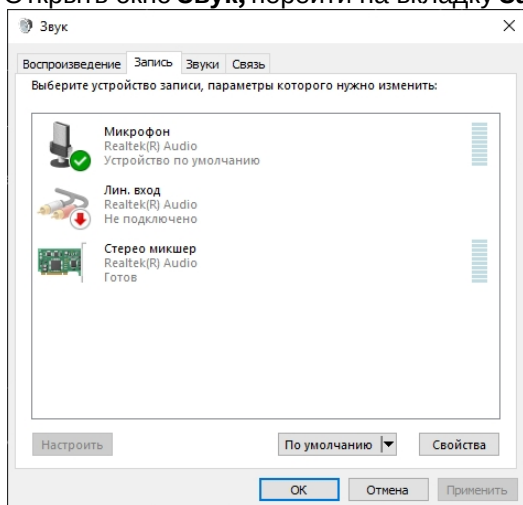
Добавление объекта **Устройство видеоввода** для получения видеоизображения со всех экранов/мониторов Сервера с помощью драйвера FFMPEG можно осуществлять путем [создания и настройки объекта Устройство видеоввода](#) или с помощью [Мастера создания IP-устройств](#). Последний способ является предпочтительным.

Кроме того, поддерживается захват системных звуков и звуков с микрофона компьютера. Формат ввода и вывода звука: PCM. Для этого помимо объекта **Устройство видеоввода** необходимо создать и настроить объекты **Звуковая плата** и **Микрофон**. Это также можно сделать с помощью Мастера создания IP-устройств. Для захвата системных звуков необходимо выполнить предварительную настройку системы (см. ниже).

#### 3.2.6.5.3.1 Предварительная настройка системы для захвата системных звуков

Для захвата системных звуков требуется включить устройство Stereo Mix в системе следующим образом:

1. Открыть окно **Звук**, перейти на вкладку **Запись**.



**Примечание.**

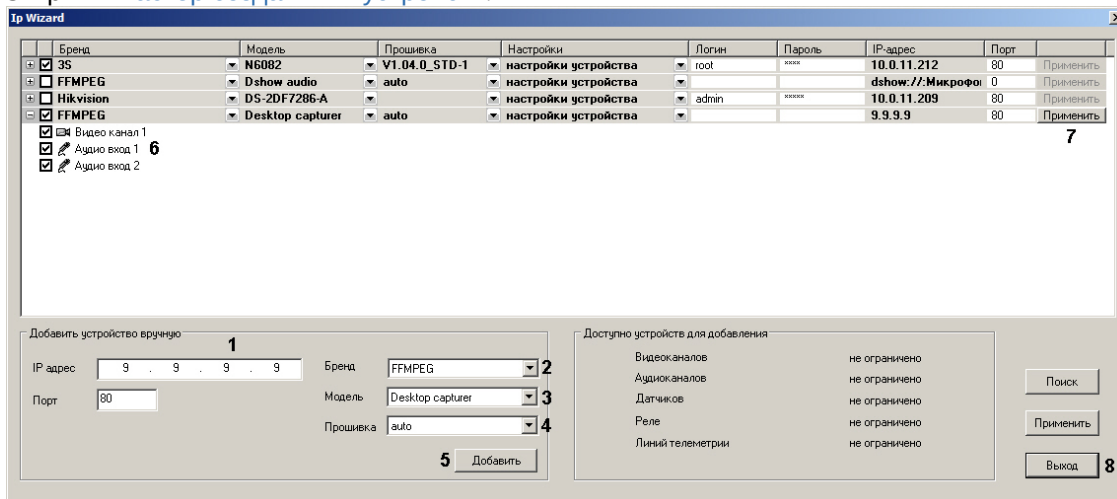
В Windows 7 это окно открывается при выборе пункта **Записывающие устройства** в меню, открываемом при щелчке правой кнопкой мыши по значку динамика.

- Если на вкладке **Запись** нет устройства **Стерео микшер**, щелкнуть правой кнопкой мыши в пустом пространстве списка и выбрать **Показать отключенные устройства**.
- Если устройство **Стерео микшер** отключено, щелкнуть по нему правой кнопкой мыши и выбрать **Включить**.
- Переименовать устройство **Стерео микшер** в **Stereo Mix** с учетом регистра: для этого следует щелкнуть по нему правой кнопкой мыши, выбрать **Свойства** и ввести новое название в текстовое поле.
- Нажать на кнопку **Применить** в окне **Звук**.

### 3.2.6.5.3.2 Создание объектов **Устройство видеоввода** и **Звуковая плата**

Добавление объекта **Устройство видеоввода** для получения видеоизображения со всех экранов/мониторов Сервера и объектов **Звуковая плата** и **Микрофон** для захвата звука с помощью драйвера FFmpeg осуществляется следующим образом:

- Открыть **Мастер создания IP-устройств**.



- В поле **IP адрес** ввести любой адрес устройства (1). Драйвер автоматически подставляет нужный адрес для данной модели.

**Примечание.**

При добавлении устройства такого типа путем создания объекта **Устройство видеоввода** необходимо в поле **IP адрес** указать адрес `gdirab://desktop`

- Из списка **Бренд** выбрать значение **FFMPEG** (2).
- Из списка **Модель** выбрать модель **Desktop capturer** (3).
- Из раскрывающегося списка **Прошивка** выбрать прошивку **auto** (4).
- Нажать кнопку **Добавить** (5). Устройство будет добавлено в список.
- Установить флажок напротив добавленного устройства и требуемых дочерних объектов (6):
  - Объект **Видео канал** следует выбрать, если требуется захватывать видео;
  - Объект **Аудио вход 1** следует выбрать, если требуется захватывать звук с динамика, выбранного как устройство вывода по умолчанию в системе;
  - Объект **Аудио вход 2** следует выбрать, если требуется захватывать звук с микрофона, выбранного как устройство (не связи) по умолчанию в системе.

**⚠ Внимание!**

Определение микрофона/динамика по умолчанию осуществляется при добавлении объекта **Устройство видеоввода**. Если после этого не выгружая ПК *Интеллект* переключить микрофон/динамика по умолчанию (например, подключив USB-камеру или разъем микрофона/динамика, или просто изменив настройки системы), то переключение на новое устройство НЕ будет осуществлено автоматически. Для актуализации привязанного устройства ввода/вывода требуется перезапустить ПК *Интеллект* или удалить объекты **Устройство видеоввода** и **Звуковая плата** и добавить их заново.

8. Нажать на кнопку **Применить** (7).
9. Нажать на кнопку **Выход** (8).

### 3.2.6.5.3.3 Дополнительные настройки FFmpeg-устройства

Имеется возможность вручную задать строку адреса, включив в нее опций ffmpeg утилиты, в поле **IP адрес** на панели настройки объекта **Устройство видеоввода**. В этом случае адрес будет иметь вид:

```
gdigrab://desktop: [-additionalOptions]
```

Например, можно задать конкретную область и несколько других опций.

Список опций, которые поддерживает библиотека ffmpeg для режима gdigrab:

- -draw\_mouse <int> отрисовка курсора мыши (от 0 до 1) (по умолчанию 1);
- -show\_region <int> отрисовка границ по линии захвата (от 0 до 1) (по умолчанию 0);
- -framerate <video\_rate> установка частоты кадров (по умолчанию "ntsc");
- -video\_size <image\_size> установка размера кадра;
- -offset\_x <int> отступ по оси x области захвата (от INT\_MIN до INT\_MAX) (по умолчанию 0);
- -offset\_y <int> отступ по оси y области захвата (от INT\_MIN до INT\_MAX) (по умолчанию 0).

Пример значения для свойства "additionalOptions":

```
-draw_mouse 1 -show_region 1 -framerate 25 -video_size 640x480 -offset_x 10 -offset_y 10
```

### 3.2.6.5.4 Захват видеоизображения из окна приложения с помощью драйвера FFmpeg

#### На странице:

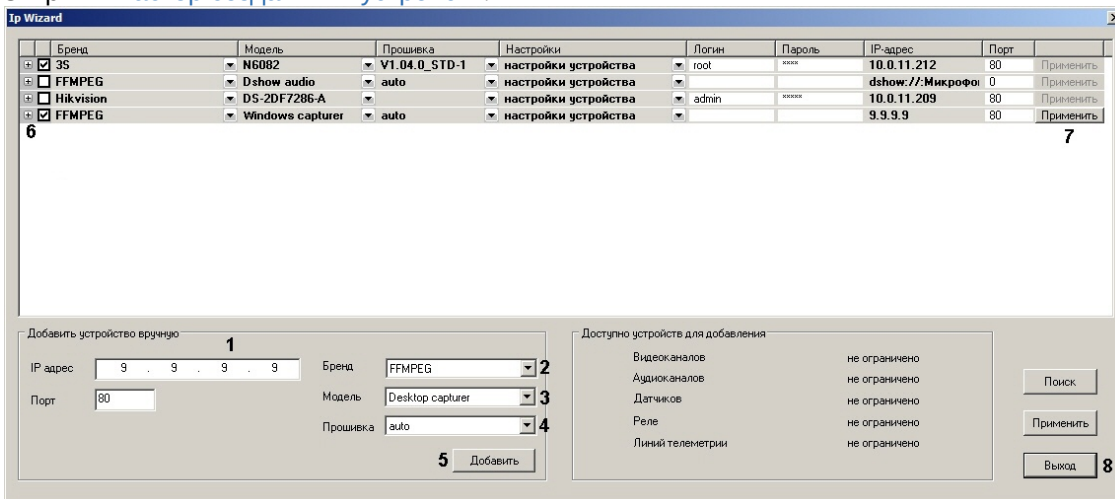
- [Создание объектов Устройство видеоввода](#)
- [Дополнительные настройки FFmpeg-устройства](#)

Добавление объекта **Устройство видеоввода** для захвата видеоизображения из окна приложения с помощью драйвера FFmpeg можно осуществлять путем [создания и настройки объекта Устройство видеоввода](#) или с помощью [Мастера создания IP-устройств](#). Последний способ является предпочтительным.

С помощью [дополнительных настроек](#) можно задать конкретное окно приложения или область окна и декомпрессию. На данный момент в драйвере поддерживаются следующие кодеки: захват видео в формате MJPEG (по умолчанию) и RGBA/BGRA, декомпрессия в MJPEG, MPEG2, YUV422.

#### 3.2.6.5.4.1 Создание объектов Устройство видеоввода

Добавление объекта **Устройство видеоввода** для захвата видеоизображения из окна приложения с помощью драйвера FFmpeg осуществляется следующим образом:

1. Открыть **Мастер создания IP-устройств**.

- В поле **IP адрес** ввести любой адрес устройства (1). Драйвер автоматически подставляет нужный адрес для данной модели.

**Примечание.**

При добавлении устройства такого типа путем создания объекта **Устройство видеоввода** необходимо в поле **IP адрес** указать адрес в формате, описанном ниже (см. [Дополнительные настройки FFMPEG-устройства](#)).

- Из списка **Бренд** выбрать значение FFMPEG (2).
- Из списка **Модель** выбрать модель **Windows capturer** (3).
- Из раскрывающегося списка **Прошивка** выбрать прошивку **auto** (4).
- Нажать кнопку **Добавить** (5). Устройство будет добавлено в список.
- Установить флажок напротив добавленного устройства (6).
- Нажать на кнопку **Применить** (7).
- Нажать на кнопку **Выход** (8).

3.2.6.5.4.2 **Дополнительные настройки FFMPEG-устройства**

Имеется возможность вручную задать строку адреса, включив в нее опций ffmpeg утилиты, в поле **IP адрес** на панели настройки объекта **Устройство видеоввода**. В этом случае адрес будет иметь вид:

```
gdigrab://"App_name"[: -additionalOptions]
```

App\_name – это название приложения, которое отображается в заголовке окна. Название может содержать только символы латинского алфавита и цифры. Если в заголовке окна используются другие символы, необходимо изменить его с помощью сторонних утилит.

С помощью additionalOptions можно задать конкретную область и несколько других опций.

Список опций, которые поддерживает библиотека ffmpeg для режима gdigrab:

- draw\_mouse <int> отрисовка курсора мыши (от 0 до 1) (по умолчанию 1);
- show\_region <int> отрисовка границ по линии захвата (от 0 до 1) (по умолчанию 0);
- framerate <video\_rate> установка частоты кадров (по умолчанию "ntsc");
- video\_size <image\_size> установка размера кадра;
- offset\_x <int> отступ по оси x области захвата (от INT\_MIN до INT\_MAX) (по умолчанию 0);
- offset\_y <int> отступ по оси y области захвата (от INT\_MIN до INT\_MAX) (по умолчанию 0).

Пример значения поля **IP адрес** со свойством "additionalOptions":

```
gdigrab://"Calculator":-draw_mouse 1 -show_region 1 -framerate 25 -video_size 640x480 -offset_x 10 -offset_y 10
```

## 3.2.7 Особенности настройки IP- устройств

### 3.2.7.1 Особенности настройки IP-камер Beward

По умолчанию на панели настройки объекта **Устройство видеоввода** для подключения к IP-устройствам задан порт 80. Для корректного подключения к IP устройствам Beward B-9xx series и B-10xx series (модели B-975W, B-970, B-915, B2.920, B-1070, B-1014 и др.) в поле **Порт** следует вводить значение **5000**.

### 3.2.7.2 Особенности IP-устройств Panasonic серии i-Pro

В случае, если IP-устройство Panasonic серии i-Pro настроено на компрессирование в формате MPEG4, ползунок **Скорость** на панели настройки объекта **Устройство видеоввода** регулирует битрейт видеоданных. При изменении данного параметра меняется как скорость видеопотока, так и качество видеоизображения.

#### **Примечание.**

К IP-устройствам серии i-Pro относятся модели WV-NP1000\1004, WV-F284, WV-NP240\244, WV-NS202 и др.

После подключения IP-устройства Panasonic серии i-Pro видеоизображение начинает выводиться в интерфейсное окно **Монитор** через некоторое время, задержка составляет от 15 секунд до 1 минуты в зависимости от модели видеокамеры.

### 3.2.7.3 Особенности настройки IP- устройств TrendNet

IP-устройство TrendNet перезагружается в случае, если на панели настройки объекта **Устройство видеоввода** и/или объекта **Камера** изменить хотя бы одну из следующих настроек:

1. Параметр **Скорость (Устройство видеоввода)**.
2. Параметр **Качество (Камера)**.
3. Параметр **Разрешение (Камера)**.

После сохранения внесенных изменений видеоизображение пропадает примерно на одну минуту (время зависит от модели видеокамеры), после чего восстанавливается с новыми параметрами.

#### **Примечание.**

Перезагружаются IP-устройства TrendNet TV-IP312W, TV-IP212W, TV-IP110, TV-IP410.

### 3.2.7.4 Особенности настройки IP- устройств Pelco Spectra IV

В случае, если IP-устройство Pelco Spectra IV настроено на компрессирование в формате MPEG4, раскрывающийся список **Разрешение** на панели настройки объекта **Камера** служит для одновременной настройки трех параметров видеосигнала:

1. **Разрешение.**
2. **Скорость.**
3. **Качество компрессии.**

При этом настройки **Скорость** (объект **Устройство видеоввода**) и **Качество** (объект **Камера**) не влияют на соответствующие параметры видеосигнала.

Для задания максимального качества, разрешения и скорости из раскрывающегося списка **Разрешение** на панели настройки объекта **Камера** необходимо выбрать значение **Полное** или **Высокое**. Для задания пониженного качества компрессии, разрешения и скорости видеосигнала следует выбрать значение **Стандартное**.



### 3.2.7.5 Особенности настройки IP-устройств AEBELL

По умолчанию на панели настройки объекта **Устройство видеоввода** для подключения к IP-устройствам задан порт 80. Для корректного подключения к IP-видеосерверу AEBELL BL-E704F в поле **Порт** следует вводить значение **36688**.

### 3.2.7.6 Особенности настройки IP-устройств Dynacolor

IP-устройство Dynacolor DynaHawk ZH-801+ перезагружается в случае, если на панели настройки объекта **Устройство видеоввода** и/или объекта **Камера** изменить хотя бы одну из следующих настроек:

1. Параметр **Тип (Устройство видеоввода)** – выбор формата компрессии видеопотока Dynacolor (mjpeg) или Dynacolor (mpeg-4).
2. Параметр **Скорость (Устройство видеоввода)**.
3. Параметр **Качество (Камера)**.
4. Параметр **Разрешение (Камера)**.

После сохранения внесенных изменений видеоизображение пропадает примерно на одну минуту, после чего восстанавливается с новыми параметрами.

Отсутствие видеоизображения в течение одной минуты также наблюдается после запуска ПК *Интеллект*.

### 3.2.7.7 Особенности настройки IP-устройств Stream Labs

#### На странице:

- [Особенности видеокамеры Wave Cam M5](#)
- [Особенности аппаратного сетевого комплекса Wave Server Enterprise](#)
- [Особенности видеосервера Wave Server WH1501](#)

#### **Примечание.**

Подробнее описание данных устройств можно посмотреть на сайте <https://www.streamlabs.ru/products/ipvs/>

#### 3.2.7.7.1 Особенности видеокамеры Wave Cam M5

1. Автоматическая регулировка яркости. В данном режиме ПК *Интеллект* автоматически использует внутренний алгоритм регулировки яркости видеоизображения. Данный режим активируется при установке ползунка **Яркость** в минимальное положение. Если к изображению не предъявляются специфические требования, то рекомендуется использовать данный режим регулировки яркости.

#### **Примечание.**

Яркость можно регулировать вручную, меняя положение ползунка **Яркость**.

2. Частота кадров видеопотока. Видеокамера Wave Cam M5 поддерживает два канала воспроизведения видео. В случае, если в ПК *Интеллект* задействован только один канал видео, частота кадров видеопотока составляет 25 кадров в секунду. Если задействованы оба канала, частота кадров видеопотока на каждом канале составляет 12 кадров в секунду.

3. Телеметрия. Видеокамера Wave Cam M5 не является поворотным устройством. Но управлять некоторой областью видеоизображения можно с помощью окна монитора видеонаблюдения. При настройке Телеметрии на видеокамере Wave Cam M5 необходимо:
  - a. Выбрать протокол обмена данными с видеокамерой – **IP-Camera** (на панели настройки объекта **Контроллер телеметрии**).
  - b. Поворотное устройство применить к первому каналу видеоввода (задается в списке **Номер канала** панели настройки объекта **Камера**).
  - c. Панель управления телеметрией применить к первому каналу видеоввода (задается в списке **Номер канала** панели настройки объекта **Камера**).

**Примечание.**

Изображение будет двигаться по второму каналу видеоввода.

### 3.2.7.7.2 Особенности аппаратного сетевого комплекса Wave Server Enterprise

1. Частота кадров видеопотока. В том случае, если к аппаратному сетевому комплексу Wave Server Enterprise подключена только одна видеокамера, то оцифровка видеосигнала будет происходить с частотой кадров 25 кадров/сек. Если подключены две или более видеокамер, то суммарная частота кадров оцифрованного видеосигнала равна 16 кадрам/сек.

**Примечание.**

Если используются два канала видеоввода, то частота кадров оцифрованного видеосигнала каждого  $16/2=8$  кадров/сек. Если четыре канала видеоввода, то  $16/4=4$  кадров/сек.

2. Телеметрия. Телеметрия реализована на отдельной плате со своим сетевым интерфейсом. При ее настройке необходимо:
  - a. На панели настройки объекта **Контроллер телеметрии** выбрать протокол обмена данными с видеокамерой, по которому управляется подключенная к видеосерверу аналоговая видеокамера (например, Pelco-D, Pelco-P, Panasonic-850).
  - b. Создать два объекта **Устройство видеоввода**.

**Примечание.**

Для каждой подключенной к Wave Server Enterprise аналоговой поворотной камеры необходимо создать два объекта **Камера** на базе разных объектов **Устройство видеоввода** для просмотра видео и настройки телеметрии соответственно.

### 3.2.7.7.3 Особенности видеосервера Wave Server WH1501

Телеметрия. При настройке Телеметрии для видеосервера Wave Server WH1501 необходимо на панели настройки объекта **Контроллер телеметрии** выбрать протокол, по которому управляется подключенная к видеосерверу аналоговая видеокамера (например, Pelco-D, Pelco-P, Panasonic-850).

### 3.2.7.8 Особенности IP-устройств Cisco

IP-устройство Cisco 4500 поддерживает следующие форматы компрессии видеосигнала:

1. H.264;
2. MJPEG.

При задании разрешения формат H.264 имеет более высокий приоритет по сравнению с MJPEG: возможность устанавливать разрешение для MJPEG, превышающее заданное для H.264, не предоставляется.

Различие в приоритетах приводит к возникновению следующих эффектов:

1. после изменения типа платы видеоввода **Cisco(h264)** на **Cisco(mjpeg)** при стандартном разрешении видеоизображения разрешение MJPEG-видеосигнала не может быть увеличено;

- если изменить тип платы видеоввода **Cisco(mjpeg)** на **Cisco(h264)** при полном разрешении видеоизображения, разрешение поменяется с 704\*576 на 1280\*720. После возврата к типу **Cisco(mjpeg)** будет установлено разрешение 720\*576.

**Примечание.**

Тип платы видеоввода выбирается из раскрывающегося списка **Тип** на панели настройки объекта **Устройство видеоввода**. Разрешение видеоизображения задается с использованием одноименного параметра на панели настройки дочернего объекта **Камера**.

### 3.2.7.9 Особенности настройки IP-камер Mobotix

#### 3.2.7.9.1 Особенности настройки аудиоподсистемы

Для IP-камер Mobotix в программном комплексе *Интеллект* предусмотрена возможность использования двух форматов видеосигнала:

- MJPEG;
- MxPEG.

Аудиоподсистема IP-устройств Mobotix может быть задействована в случае, если видеоизображение кодируется в формате MxPEG. Для выбора данного формата в ПК *Интеллект* необходимо в настройках видеопотока на панели настройки объекта **Камера** выбрать значение **MxPEG** (см. [Настройка многопоточного видеосигнала](#)).

По умолчанию видеосигнал поступает в формате **MJPEG** и функциональные возможности аудиоподсистемы IP-устройства не реализуются.

К IP-камерам Mobotix, поддерживающим звук, относятся Q24M, D12, M22 и др. Более подробную информацию о поддерживаемых моделях и особенностях их настройки см. в [документации на Drivers Pack](#).

**Примечание.**

При использовании кодека MxPEG совместно с декомпрессором MxPEG может не отображаться видео в ПК *Интеллект*. В таком случае следует уменьшить значение ключа MxpegResetCounter, заданное по умолчанию – см. [Справочник ключей реестра](#).

#### 3.2.7.9.2 Особенности настройки лучей-реле

Ввиду особенностей программного обеспечения камер Mobotix M16A / M16B / S16D / S16B при использовании модулей лучей-реле Mobotix MX-232-IO-BOX ПК *Интеллект* может отслеживать состояние только одного из двух лучей. Например, если замкнуть сначала первый луч, а затем замкнуть второй, то ПК *Интеллект* отобразит состояние только первого луча, а второй луч будет проигнорирован.

К IP-камерам Mobotix M16A / M16B / S16D / S16B можно подключать до 5 модулей Mobotix MX-232-IO-BOX. При подключении нескольких модулей нумерация лучей и реле в ПК *Интеллект* сквозная, т.е. для первой платы необходимо установить номера лучей/реле 1 и 2, на второй – 3 и 4, и т.д. Номера лучей должны соответствовать номерам реле.

В случае возникновения проблем с получением/отправкой события от лучей/реле модуля Mobotix MX-232-IO-BOX рекомендуется восстановить настройки по умолчанию в веб-интерфейсе IP-камеры.

#### 3.2.7.10 Особенности совместной работы камер Jassun и Bosch

В случае, если для камеры Jassun установлена надстройка ActiveX, при работе с камерой Bosch могут возникать ошибки.

**Примечание.**

Данная надстройка предлагается к установке при входе в веб интерфейс камеры.

### 3.2.7.11 Особенности настройки ONVIF-устройств и IP-устройств Hikvision за NAT

Некоторые устройства, в том числе подключаемые по протоколу ONVIF и IP-устройства Hikvision, подключаются к ПК *Интеллект* по протоколу HTTP и по этому же протоколу передают настройки, управление телеметрией и т.п., но при этом видео, звук и метаданные передают по протоколу RTSP. В этом случае по умолчанию порт RTSP, с которого устройство передает те или иные данные, сообщает само IP-устройство в ответ на HTTP запрос от ПК *Интеллект*. Информацию о необходимости использования RTSP-порта см. в документации производителя IP-устройства.

Однако если IP-устройство находится за NAT, возвращаемый устройством RTSP-порт может не соответствовать действительности.

В этом случае после создания и настройки объекта **Устройство видеоввода** (см. [Настройка приема видеосигналов с IP-устройств](#) или [Подключение устройств по протоколу ONVIF](#)) необходимо на панели настройки созданного объекта указать RTSP-порт, с которого ПК *Интеллект* должен запрашивать данные, в поле **RTSP**:

The screenshot shows the configuration window for an ONVIF device. The 'Тип' (Type) is set to 'ONVIF'. The 'IP адрес' (IP address) is '85.172.174.48'. The 'Порт' (Port) is '8084'. The 'RTSP' field is highlighted with a red box and contains the value '5554'. The 'Имя' (Name) is 'admin' and the 'Пароль' (Password) is masked with dots. There are checkboxes for 'Активизировать watchdog' and 'Использовать настройки устройства', both of which are currently unchecked. The 'Основные настройки' (Basic settings) section is expanded.

**Пример:**

Например, ONVIF-устройство находится в локальной сети и имеет IP-адрес 192.168.1.53, порт HTTP 80 и порт RTSP 554.

При этом устройство выведено в глобальную сеть через NAT, и доступ к нему из ПК *Интеллект* осуществляется по IP-адресу 85.172.174.48, порт HTTP 8084 и порт RTSP 5554.

### 3.2.8 Изменение транспортного протокола, используемого IP-устройством

В ПК *Интеллект* имеется возможность изменять транспортный протокол, используемый IP-устройством. Возможно использование следующих типов протоколов:

#### 1. Протоколы на основе TCP.

Данный протокол является надежным, при его использовании сохранность и надежность доставки данных обеспечивается на сетевом уровне операционной системой. С другой стороны, это же является его недостатком: при потерях пакетов будет производиться повторная посылка данных. Для этого нужны существенные дополнительные ресурсы, а также время для того, чтобы определить потерю и послать данные заново.

**Рекомендуется** применять:

- a. В нагруженных сетях, где возможны серьезные потери пакетов (из-за оборудования, среды передачи и т.д.).
- b. Когда более важна целостность картинки, чем скорость ее получения (например, при записи в архив).

**Не рекомендуется** применять:

- a. На потоке с высоким битрейтом (высокие fps и разрешение, низкая компрессия).
- b. Для ситуаций, задержка между реальностью и наблюдаемой картинкой более важна, чем пропадание картинки (например, в живом видео).

Некоторые камеры (к примеру, ArecontVision) имеют серьезные ограничения по FPS при работе по протоколу TCP.

#### 2. Протоколы на основе UDP.

Данные протоколы являются "ненадежными", т.е. для них *транспортным уровнем* не обеспечивается сохранность данных. С другой стороны, данный протокол обеспечивает более быструю передачу данных и низкую задержку. Также, в случае небольших потерь и высокого fps картинка более плавная.

Кроме того, некоторые UDP-протоколы, в частности, RTP, имеют обработку потерь пакетов на прикладном уровне (т.е. средствами приложения, а не ОС). Это позволяет использовать более приспособленные для передачи мультимедиа данных алгоритмы регулирования ширины потока и обработку потерь пакетов. Поэтому иногда такие протоколы лучше решают проблему передачи данных в плохих сетях.

**Рекомендуется** применять:

- a. В сетях с низкими потерями пакетов (in-door, офисные сети).
- b. Для ситуаций, когда задержка между реальностью и наблюдаемой картинкой более важна, чем пропадание картинки (например, в живом видео).
- c. На потоке с высоким битрейтом (высокие fps и разрешение, низкая компрессия).

**Не рекомендуется** применять:

- a. В нагруженных сетях, где возможны серьезные потери пакетов (из-за оборудования, среды передачи и т.д.).
- b. Когда более важна целостность картинки, чем скорость ее получения (например, при записи в архив).

#### **Примечание.**

В ПК *Интеллект* не поддерживается работа с IP-устройствами по протоколу https.

Для того, чтобы переключать протоколы передачи для IP-устройств, необходимо добавить следующий ключ в реестр:

1. Путь: HKEY\_LOCAL\_MACHINE \SOFTWARE\ITV\Intellect\Video\TransportProtocols (для 64-битной системы путь HKEY\_LOCAL\_MACHINE\SOFTWARE\Wow6432Node\ITV\Intellect\Video\TransportProtocols). Если путь не существует, то нужно создать соответствующий раздел.
2. Название ключа: <Имя драйвера>. В качестве названия ключа используется именно имя драйвера, а не название производителя IP-устройства. Имя драйвера входит в название соответствующего ему ipd-файла, который находится в директории установки Drivers Pack (например, файл C:\Program Files\Common Files\AxxonSoft\Ipsint.DriverPack\3.0.0\Ipsint.Axis.ipd для устройств Axis). В большинстве случаев имя драйвера

совпадает с названием производителя IP-устройства. Уточнить имя драйвера для требуемого производителя можно при обращении в техническую поддержку компании ITV.

**Примечание.**

Если IP-устройство подключается по протоколу RTSP, необходимо использовать название ключа "RTSP" без кавычек с сохранением регистра.

3. Значение: <протокол>. Например, "http" (на основе TCP) или "ftp" (на основе UDP) для ArecontVision, "tcp" или "udp" для Axis. Значение ключа вводится с сохранением регистра.

**Примечание.**

Для некоторых устройств Axis имеется возможность включения мультикаста, реализованного в самом устройстве. Источником трансляции при этом будет являться ip-устройство. Для включения мультикаста необходимо задать значение "multicast" параметру Axis. На момент написания документации данная возможность поддерживается для следующих моделей камер Axis: 243SA, 243Q, 241Q, 232D+, 225FD, 221, 216FD, 211A.

4. Тип ключа: строковый.

### 3.2.9 Дайджест-аутентификация при доступе к IP-устройству

ПК *Интеллект* поддерживает безопасную дайджест-аутентификацию (Digest HTTP-авторизации) при доступе к IP-устройству. Для выполнения аутентификации по данному методу требуется, чтобы такая функция поддерживалась IP-устройством.

**Примечание.**

Информация о поддержке IP-устройством дайджест-аутентификации доступна на официальном сайте производителя.

Для того, чтобы ПК *Интеллект* осуществлял работу с IP-устройством, используя только дайджест-аутентификацию, необходимо при добавлении IP-устройства при помощи [Мастера создания IP-устройств](#) либо вручную, посредством создания объекта **Камера**, добавить к паролю ":" последним символом.

Например, если пароль для доступа к камере «root», и камера поддерживает дайджест-аутентификацию, то для ее использования необходимо ввести в поле пароль «root:».

### 3.2.10 Настройка получения видео от web-камер по протоколу HTTP

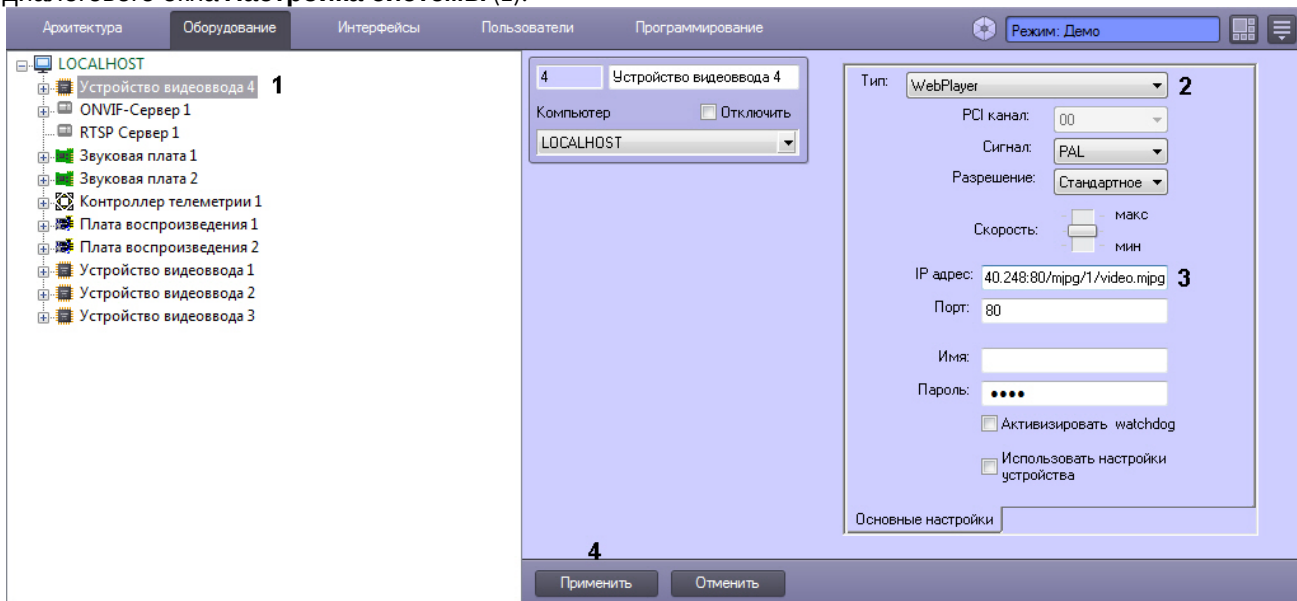
В программном комплексе *Интеллект* поддерживается получение видео по протоколу HTTP с определенных веб-камер, позволяющих просматривать видео в web-браузере по известному HTTP-адресу. Поддерживаются кодеки MJPEG и MPEG2.

**Примечание.**

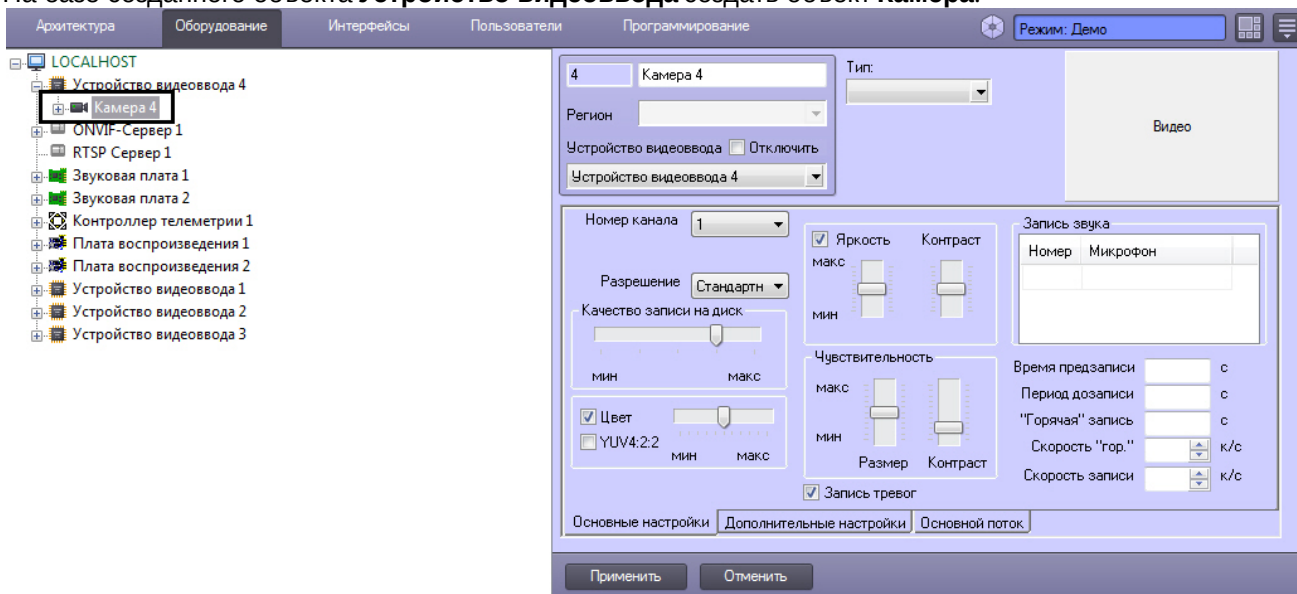
Для проверки возможности получения видео с таких камер в ПК *Интеллект* можно использовать проигрыватель VLC Media Player. Если видео удастся получить в данном проигрывателе, то оно будет доступно и в ПК *Интеллект*.

Для добавления устройства, передающего видео по протоколу HTTP, следует выполнить следующие действия:

1. Создать объект **Устройство видеоввода** на базе объекта **Компьютер** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** (1).



2. Из раскрывающегося списка **Тип** выбрать **WebPlayer** (2).
3. В поле **IP-адрес** указать адрес, по которому следует получать видео с web-камеры (3). Формат IP-адреса может быть любым. В качестве адреса следует использовать не URL, по которому доступен просмотр видео в браузере, а адрес видеопотока, который показывается на такой странице. В некоторых случаях его можно найти в исходном коде страницы.  
Примеры адресов:  
http://81.25.231.7:28080/stream/live  
http://root:1@10.0.40.248:80/mjpg/1/video.mjpg – адрес, по которому можно получать видео от камеры Axis, поддерживающей передачу видео в соответствующем формате.
4. Нажать на кнопку **Применить** (4).
5. На базе созданного объекта **Устройство видеоввода** создать объект **Камера**.



6. Нажать на кнопку **Применить**.

Добавление устройства, передающего видео по протоколу HTTP, завершено.

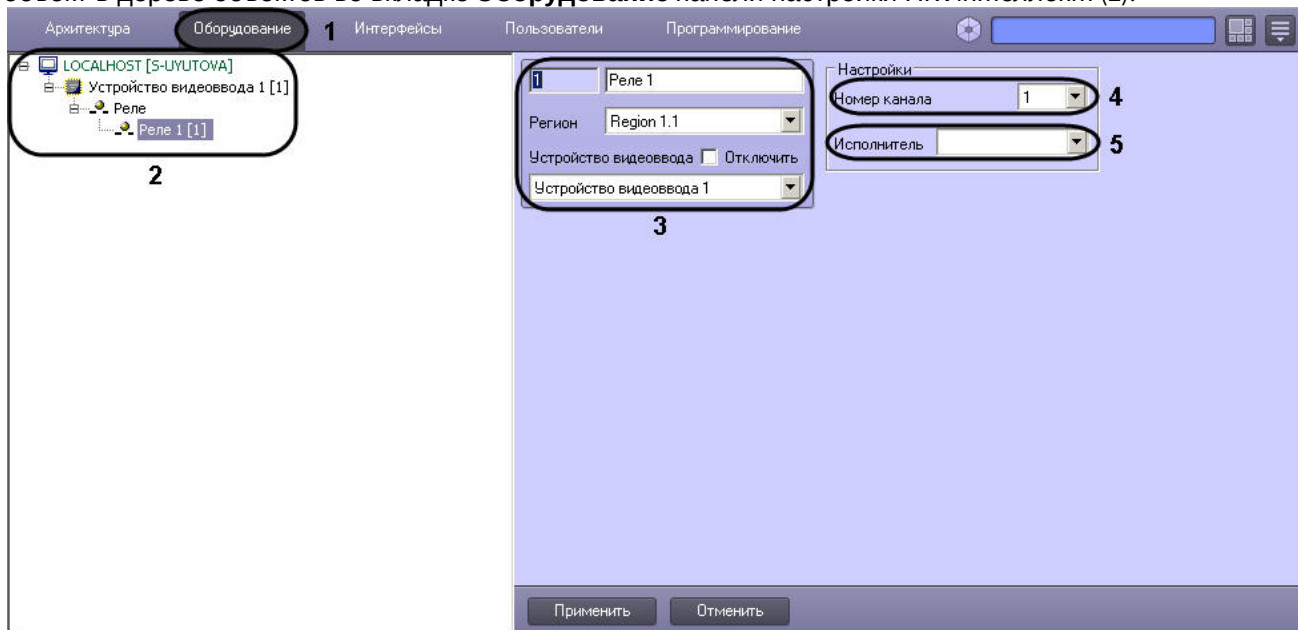
### 3.3 Настройка устройств Лучи-Реле в ПК Интеллект

#### 3.3.1 Создание и настройка системного объекта Реле

Системный объект **Реле** создается на базе объекта **Устройство видеоввода**.

Создание и настройка основных параметров объекта **Реле** выполняется в следующей последовательности:

1. Необходимо перейти во вкладку **Оборудование** панели настройки ПК *Интеллект* (1).
2. На базе объекта **Устройство видеоввода** требуется создать объект **Реле** или выбрать соответствующий объект в дереве объектов во вкладке **Оборудование** панели настройки ПК *Интеллект* (2).



3. При создании объекта **Реле** необходимо указать идентификационный номер, название объекта и выбрать объект **Устройство видеоввода**, на основе которого создается объект **Реле** (3).

**Примечание.**

Если используется плата лучи-реле, в настройках объекта **Реле** требуется указывать ту плату видеоввода, на АЦП которой установлена плата лучи-реле.

4. Выбрать номер канала в соответствии с номером выхода разъема, к которому физически подключено реле (4).
5. В раскрывающемся списке **Исполнитель** выбрать тип исполнительного устройства, используемого на контролируемом объекте в качестве реле (5).

Параметр **Исполнитель** требуется для выбора значка, отображаемого на интерактивной карте. Данный параметр необходим для более информативного восприятия Оператором информации, отображаемой на карте в виде значков объектов, а также для оперативного вмешательства Оператора в случае необходимости.

Типы исполнителей, доступные для системного объекта **Реле**, представлены в таблице.

Исполнитель	Описание
Свет	значок интерактивной карты для устройства, реагирующего на изменение освещенности контролируемой территории
Сирена	значок интерактивной карты для устройства, реагирующего на изменение звукового фона контролируемой территории
Замок	значок интерактивной карты для устройства, реагирующего на открытие/закрытие окна, двери и тп



- Нажать кнопку **Применить** для сохранения всех изменений.

На этом создание и настройка объекта **Реле** закончено.

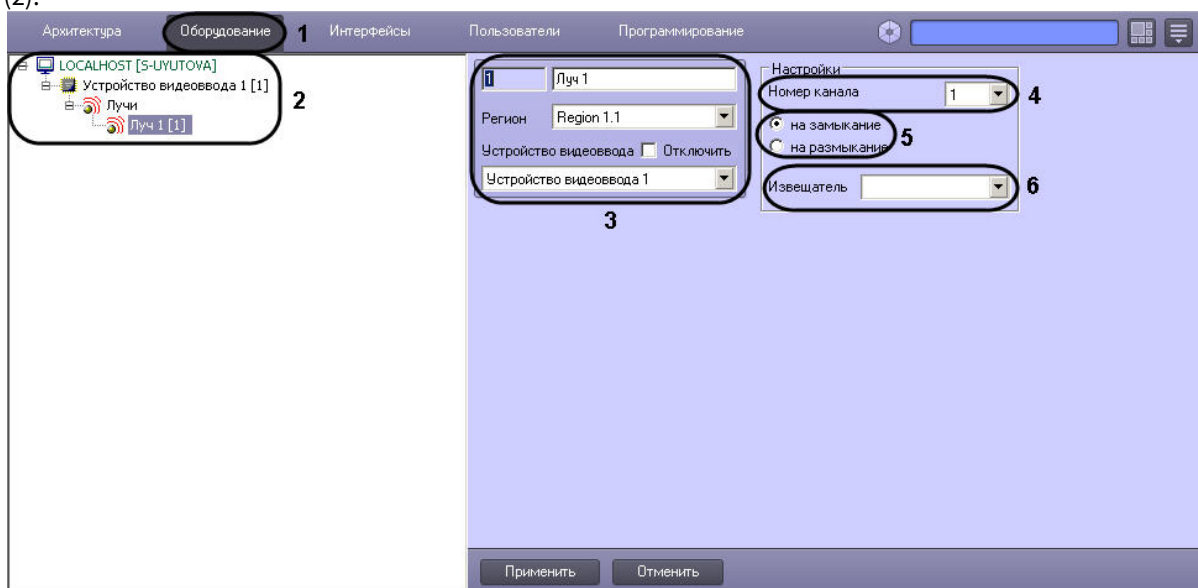
[Смотреть видео](#)

### 3.3.2 Создание и настройка системного объекта Луч

Системный объект **Луч** создается на базе объекта **Устройство видеоввода**.

Создание и настройка основных параметров объекта **Луч** выполняется в следующей последовательности:

- Необходимо перейти во вкладку **Оборудование** панели настройки ПК *Интеллект* (1).
- На базе объекта **Устройство видеоввода** требуется создать системный объект **Луч** или выбрать соответствующий объект в дереве объектов во вкладке **Оборудование** панели настройки ПК *Интеллект* (2).



- При создании объекта **Луч** необходимо указать идентификационный номер, название объекта и выбрать объект **Устройство видеоввода**, на основе которого создается объект **Луч** (3).

#### **Примечание.**

Если используется плата лучи-реле, в настройках объекта **Луч** требуется указывать ту плату видеоввода, на АЦП которой установлена плата лучи-реле.

- Выбрать номер канала в соответствии с номером выхода разъема, к которому физически подключен луч (датчик) (4).
- В группе переключателей выбрать режим срабатывания луча (датчика): на замыкание или на размыкание. По умолчанию выбран режим на замыкание (5).  
Исполнительное устройство, соответствующее системному объекту **Луч** работает в одном из двух режимов: на замыкание и на размыкание.

#### **Примечание.**

Лучи, подключенные к IP-устройствам Panasonic серии i-Pro, срабатывают только на замыкание.

Например, при выборе режима работы на замыкание для исполнительного устройства типа **Луч**, нормальным состоянием луча является разомкнутое, и при его замыкании происходит срабатывание луча, в результате чего выполняются заданные в программном комплексе *Интеллект* действия.

6. В раскрывающемся списке **Извещатель** выбрать тип исполнительного устройства, используемого на контролируемом объекте в качестве датчика (6).  
 Параметр **Извещатель** требуется для выбора значка, отображаемого на интерактивной карте. Данный параметр необходим для более информативного восприятия Оператором информации, отображаемой на **Карте** в виде значков объектов, а также для оперативного вмешательства Оператора в случае необходимости.
7. Типы извещателей, доступные для системного объекта **Луч**, приведены в таблице.

Извещатель	Описание
Инфракрасный	значок интерактивной карты для устройства типа датчик движения
Потолочный	значок интерактивной карты для устройства, установленного на потолке контролируемой территории
Стекло	значок интерактивной карты для устройства, устанавливаемого на окно контролируемой территории и реагирующего на разбитие окна
Тепловой	значок интерактивной карты для устройства, реагирующего на изменение тепловых условий на контролируемой территории
Окно	значок интерактивной карты для устройства, установленного на расстоянии от окна и реагирующего на разбитие окна
Дымовой	значок интерактивной карты для устройства, реагирующего на появление дыма на контролируемой территории
Геркон	значок интерактивной карты для устройства, реагирующего на открытие/закрытие окна, двери и т.п.

8. Нажать кнопку **Применить** для сохранения всех изменений.

Сразу после создания в дереве оборудования луч находится в состоянии "Поставлен на охрану". Для изменения состояния луча можно воспользоваться макрокомандой (см. [Создание и использование макрокоманд](#)) или управлять лучом с карты (см. [Настройка интерактивной карты для индикации состояний и управления системными объектами](#) и [Работа с лучами](#)). Если луч поставлен на охрану, то при замыкании/размыкании луча, в зависимости от настройки режима срабатывания – см. шаг 5 выше – приходит событие "Тревога". Если луч снят с охраны, то приходят события "Замкнут"/"Разомкнут" соответственно.

**Примечание.**

ПК *Интеллект* запрашивает состояние луча 3 раза в секунду. Кратковременные срабатывания длительностью менее 1/3 секунды могут быть пропущены.

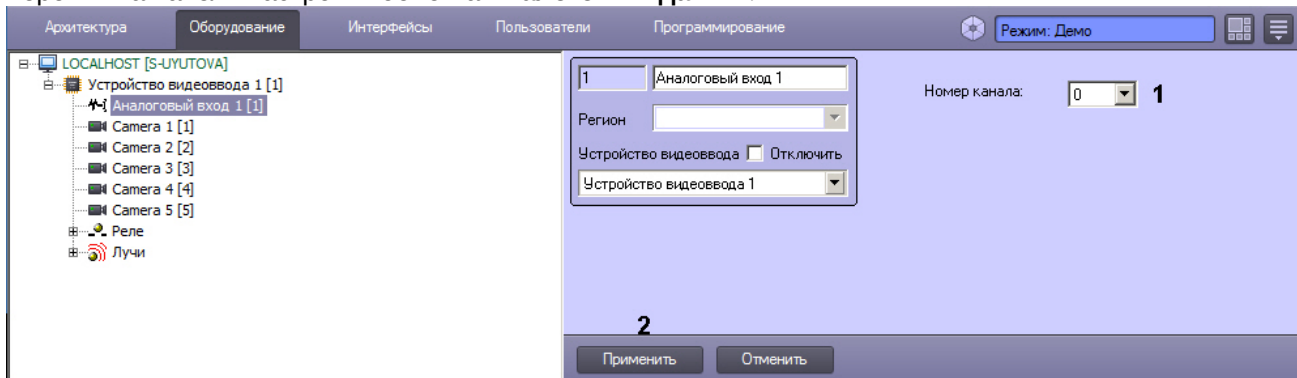
На этом создание и настройка канала подключения объекта **Луч** закончено.

[Смотреть видео](#)

### 3.3.3 Создание и настройка подключения аналогового датчика (входа)

Аналоговому датчику соответствует системный объект **Аналоговый вход**, который создается на базе объекта **Устройство видеоввода**. На панели настройки объекта **Устройство видеоввода** должны быть выбраны тип, модель и прошивка IP-устройства или платы лучи-реле, к которым подключен аналоговый датчик, а также настроены параметры подключения. Если аналоговый датчик подключается через устройство, интегрированное в Drivers Pack (см. [документацию Drivers Pack](#)), то для добавления данного объекта можно использовать [Мастер создания IP-устройств](#), и в таком случае дополнительная настройка не требуется.

Настройка аналогового датчика осуществляется в следующем порядке:

1. Перейти на панель настройки объекта **Аналоговый датчик**.

2. Из раскрывающегося списка **Номер канала** выбрать номер канала в соответствии с номером входа разъема, к которому физически подключен датчик (1).
3. Нажать на кнопку **Применить** (2).

Настройка аналогового датчика завершена.

### 3.3.4 Настройка плат расширения лучи - реле

#### 3.3.4.1 Настройка подключения реле

Если реле подключены к плате *лучи-реле*, на основе родительского объекта **Устройство видеоввода** можно создать до 4 объектов **Реле**.

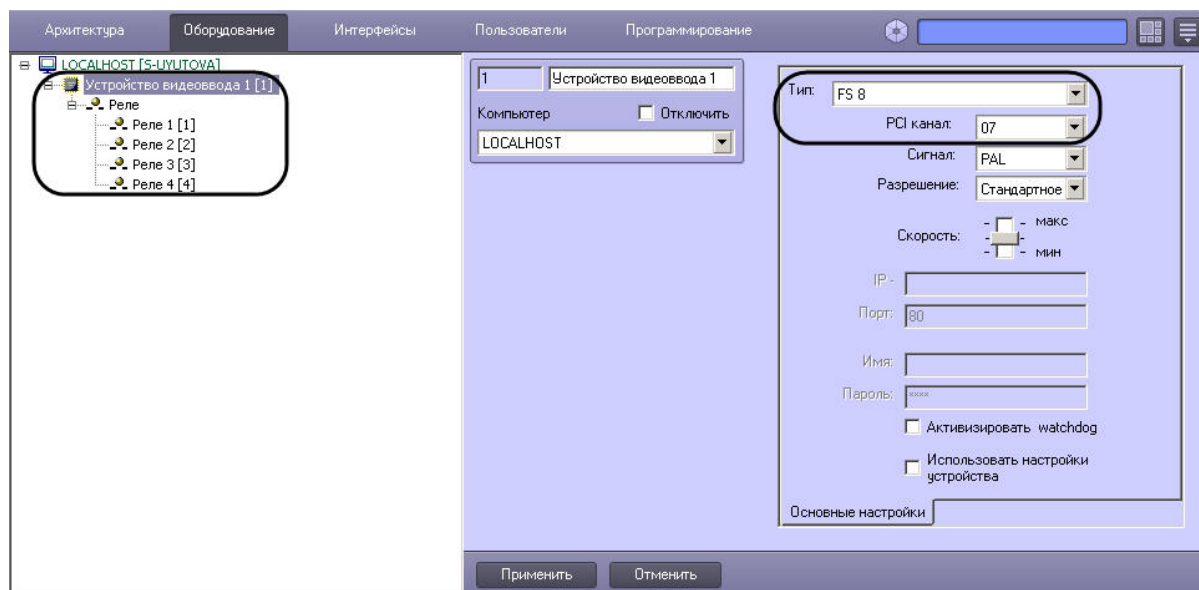
Все объекты **Реле**, соответствующие подключенным к одной плате *лучи-реле* реле, в дереве объектов **Оборудование** должны создаваться на основе объекта **Устройство видеоввода**, соответствующего физической плате видеоввода, на которой установлена плата *лучи-реле*.

Для работы реле необходимо, чтобы на базе того же объекта **Устройство видеоввода** был создан хотя бы один объект **Камера**.

В случае, если плата *лучи-реле* установлена на плату видеоввода FS-5, FS-6, FS-16, допускается создание объектов **Реле** на базе любого объекта **Устройство видеоввода** в пределах аппаратной платы.

Если плата *лучи-реле* установлена на плату видеоввода SC3B0N16 (WS216), объекты **Реле** следует создавать на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала 04.

Если плата *лучи-реле* установлена на плату видеоввода FS-8, объекты **Реле** следует создавать на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала 07.

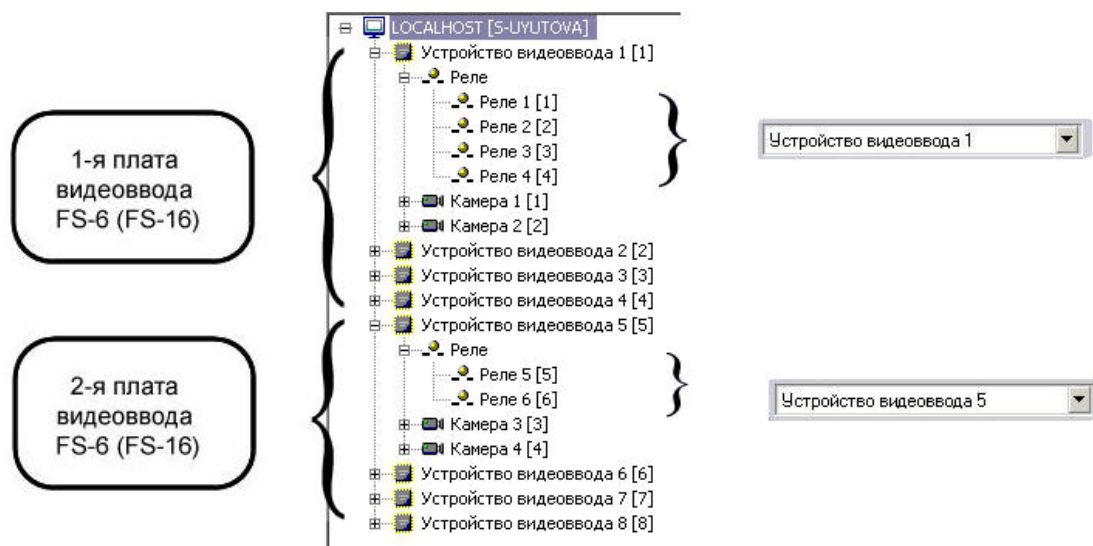


Предусмотрена возможность изменять размещение объектов **Реле** в дереве объектов ПК *Интеллект*. Изменение родительских объектов **Устройство видеоввода** для объектов **Реле** осуществляется путем изменения значения параметра **Устройство видеоввода** на панели настройки объекта Реле. Значение данного параметра должно соответствовать номеру объекта Плата видеоввода в дереве объектов, на базе которого необходимо разместить объект **Реле**. В случае изменения параметра **Устройство видеоввода** в панели настройки объекта **Реле**, объект будет перемещен в ветвь дочерних объектов соответствующего объекта **Устройство видеоввода**.

**Примечание.**

При изменении размещения объектов **Реле** в дереве объектов необходимо учитывать, что для корректной работы ПК *Интеллект* все объекты **Реле**, соответствующие одной плате *лучи-реле*, должны быть размещены на базе одного объекта **Устройство видеоввода**. Не допускается размещение объектов **Реле** в дочерних ветвях различных объектов **Устройство видеоввода**, даже в том случае, если данные объекты соответствуют одной плате видеоввода и к ней подключена настраиваемая плата *лучи-реле*.

На рисунке приведен пример размещения объектов **Реле** в дереве объектов при использовании 2 плат видеоввода FS-6 (или FS-16) с 4 реле, подключенными к установленной на первой плате видеоввода плате *лучи-реле* 4/4 (или 16/4) и 2 реле, подключенными ко второй.

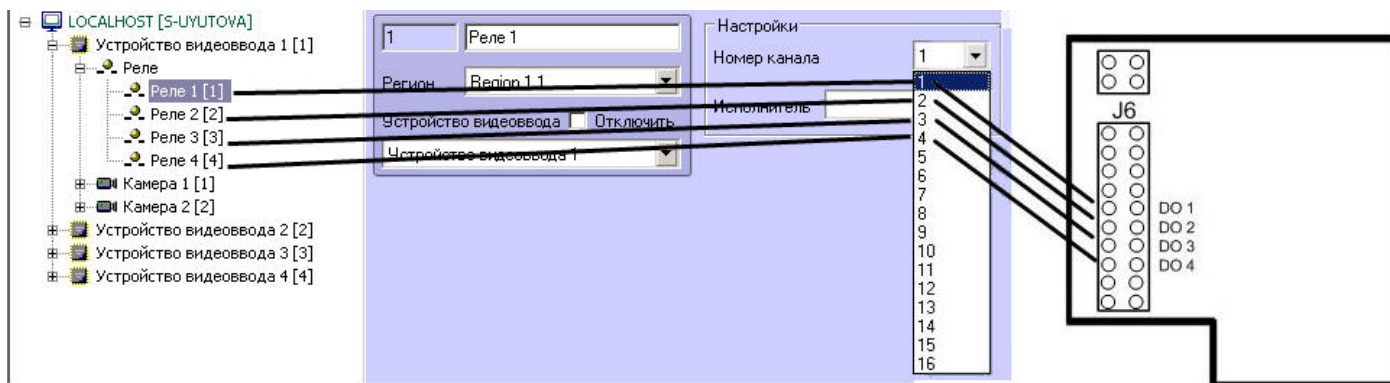


При настройке объектов **Реле** в ПК *Интеллект* требуется назначить номера каналов подключения луча (линии сопряжения с исполнительным устройством) к плате *лучи-реле* в соответствии с нумерацией входов DO разъема подключения *лучи/реле* на плате.

Изменение нумерации каналов производится с помощью списка **Номер канала** панели настроек объекта **Реле**.

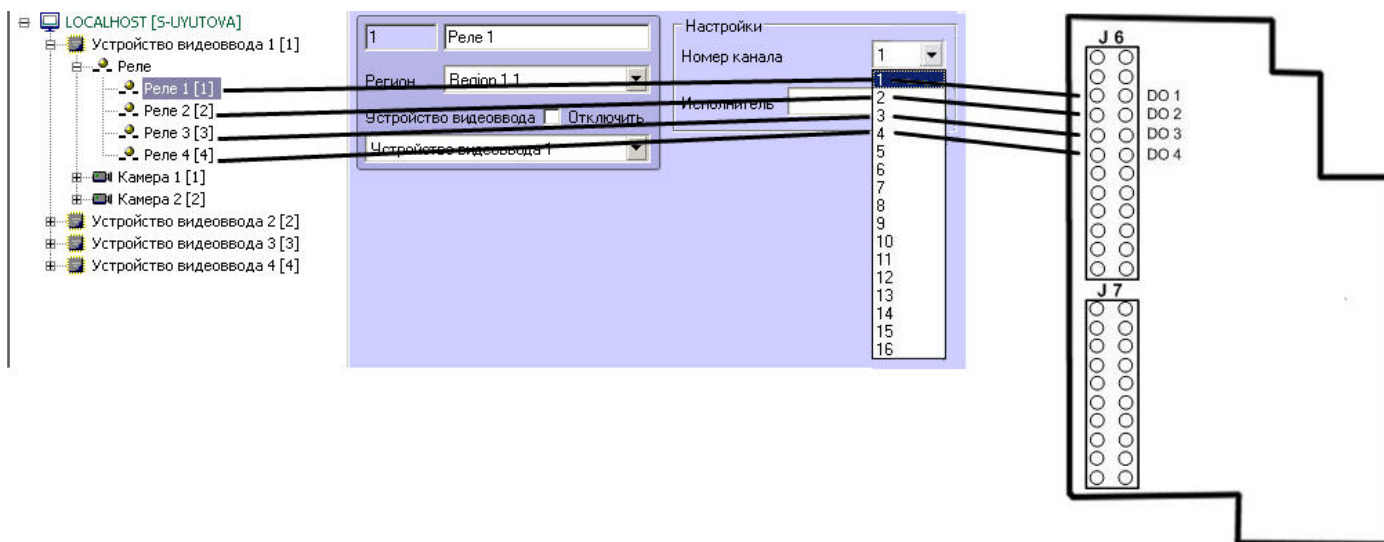
При использовании плат *лучи-реле* 4/4 или 16/4 доступно до 4 каналов подключения реле в соответствии с конфигурацией ключа активации лицензии.

На рисунке приведен пример распределения номеров каналов при подключении 4 реле к одной плате *лучи-реле* 4/4, установленной на плате видеоввода FS-6 или FS-16 (4 АЦП, которым соответствуют 4 объекта **Устройство видеоввода**).



Каналы второй (последующей) аппаратной платы *лучи-реле* 16/4 также имеют нумерацию с 1-го по 4-й в соответствии входов DI разъема(ов) подключения луче/реле на плате.

Пример распределения номеров каналов подключения реле на второй (последующей) плате *лучи-реле* 16/4 установленной на плате видеоввода FS-6 или FS-16 (4 АЦП, которым соответствуют 4 объекта **Устройство видеоввода**):



### 3.3.4.2 Настройка подключения лучей через плату лучи-реле 4/4

На основе объекта **Устройство видеоввода** в ПК *Интеллект* имеется возможность создания до 4 объектов **Луч**, при установленной плате *лучи-реле* 4/4.

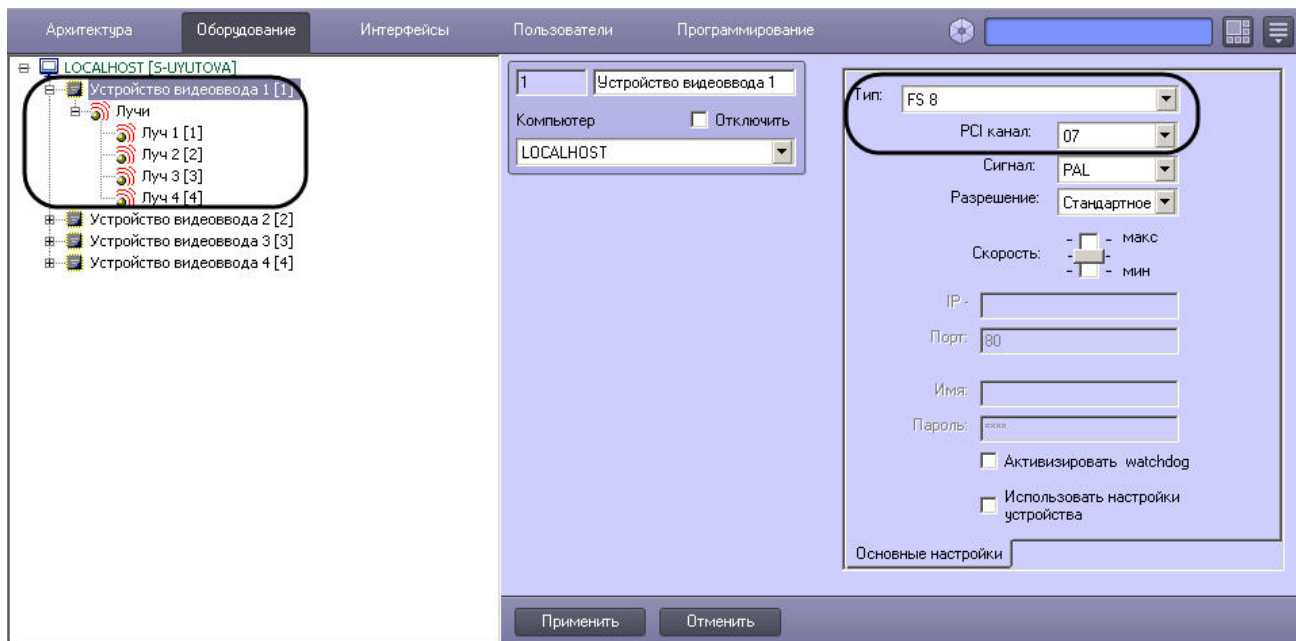
Все объекты **Луч**, соответствующие подключенным к одной плате *лучи-реле* 4/4 лучам (линиям сопряжения с исполнительными устройствами), в дереве оборудования должны создаваться на основе того объекта **Устройство видеоввода**, на АЦП плат которых установлена плата *лучи-реле*.

Для работы лучей необходимо, чтобы на базе того же объекта **Устройство видеоввода** был создан хотя бы один объект **Камера**.

В случае, если плата *лучи-реле* установлена на плату видеоввода FS-5, FS-6, FS-16, допускается создание объектов **Луч** на базе любого объекта **Устройство видеоввода** в пределах аппаратной платы.

В случае, если плата *лучи-реле* установлена на плату видеоввода SC3B0N16 (WS216), объекты **Луч** следует создавать на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала 00.

В случае, если плата *лучи-реле* установлена на плату видеоввода FS-8, объекты **Луч** следует создавать на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала 07).

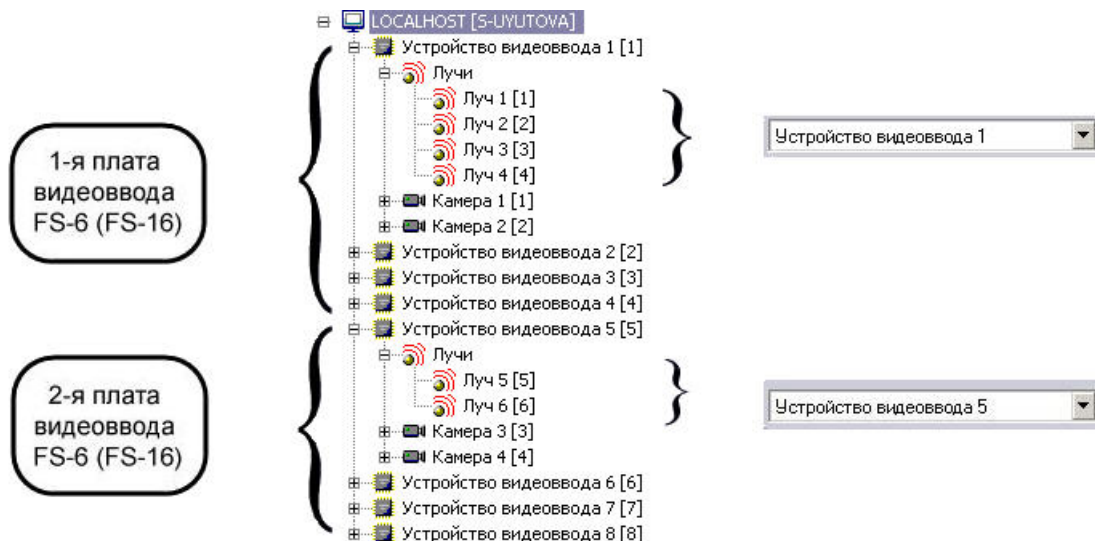


Предусмотрена возможность изменять размещение объектов **Луч** в дереве объектов ПК *Интеллект*. Изменение родительских объектов **Устройство видеоввода** для объектов **Луч** осуществляется путем изменения значения параметра **Устройство видеоввода** панели настройки объекта **Луч**. Значение данного параметра должно соответствовать номеру объекта **Устройство видеоввода** в дереве объектов, на базе которого необходимо разместить объект **Луч**. При изменении параметра **Устройство видеоввода** в панели настройки объекта **Луч**, объект будет перемещен в ветвь дочерних объектов объекта **Устройство видеоввода**, отличного от изначального.

**Примечание.**

При изменении размещения объектов **Луч** в дереве объектов необходимо учитывать, что для корректной работы ПК *Интеллект* все объекты **Луч**, соответствующие одной плате *лучи-реле*, должны быть размещены на базе одного объекта **Устройство видеоввода**. Не допускается размещение объектов **Луч** в дочерних ветвях различных объектов **Устройство видеоввода**, даже в том случае, если данные объекты соответствуют одной плате видеоввода и к ней подключена настраиваемая плата *лучи-реле*.

На рисунке приведен пример размещения объектов **Луч** в дереве объектов при использовании двух плат видеоввода FS-6 (или FS-16) с 4 лучами, подключенными к установленной на первой плате видеоввода плате *лучи-реле* 4/4 и 2 реле, подключенными ко второй.

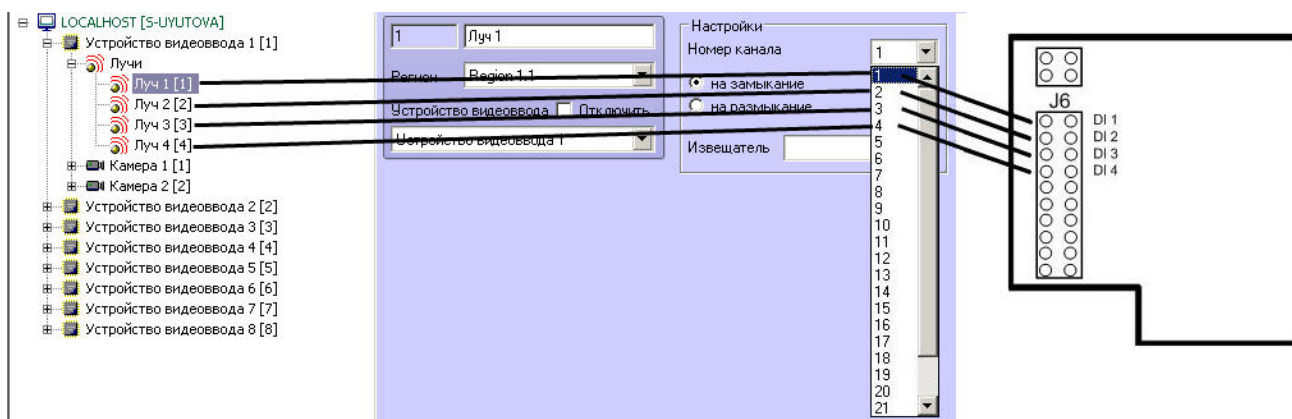


При настройке объектов **Луч** в ПК *Интеллект* требуется назначить номера каналов подключения луча (линии сопряжения с исполнительным устройством) к плате лучи-реле в соответствии с нумерацией входов DI разъема(ов) подключения луче/реле на плате.

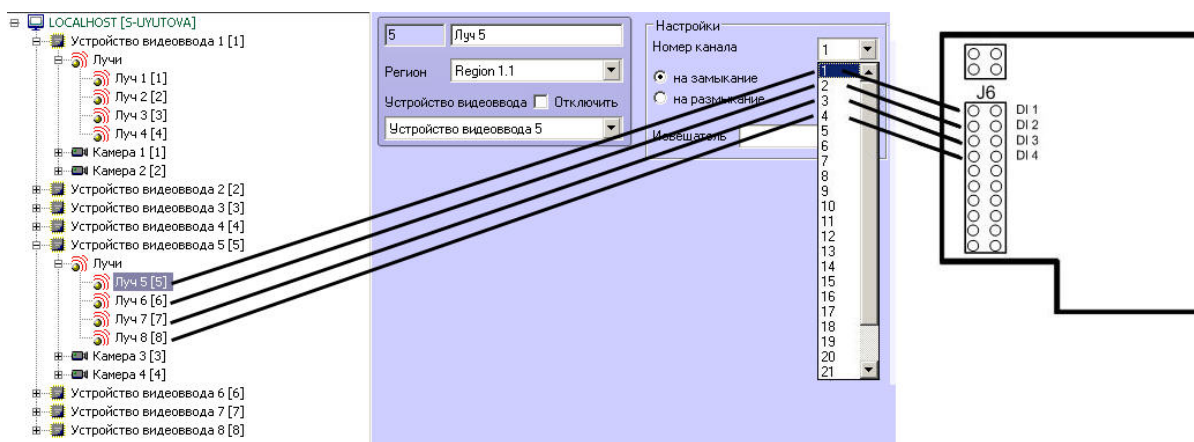
Изменение нумерации каналов производится с помощью списка **Номер канала** панели настроек объекта **Луч**.

При использовании плат *лучи-реле* 4/4 доступно до 4 каналов подключения лучей в соответствии с конфигурацией ключа активации лицензии.

На рисунке приведен пример распределения номеров каналов подключения лучей на плате *лучи-реле* 4/4, установленной на плате видеоввода FS-6 или FS-16 (4 АЦП, которым соответствуют 4 объекта **Устройство видеоввода**):



Каналы второй (последующей) аппаратной платы *лучи-реле* 4/4 также имеют нумерацию с 1-го по 4-й в соответствии с входов DI разъема(ов) подключения луче/реле на плате. Пример распределения номеров каналов подключения лучей на второй (последующей) плате *лучи-реле* 4/4 установленной на плате видеоввода FS-6 или FS-16 (4 АЦП, которым соответствуют 4 объекта **Устройство видеоввода**):



### 3.3.4.3 Настройка подключения лучей через плату лучи-реле 16/4

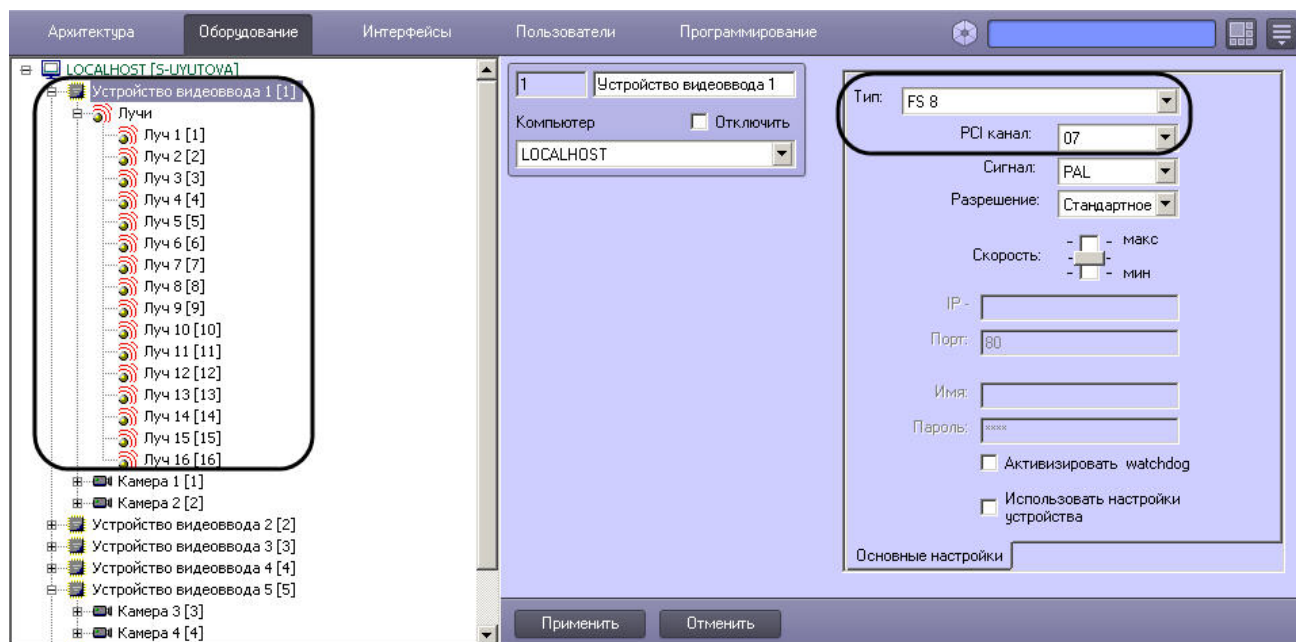
На основе объекта **Устройство видеоввода** в ПК *Интеллект* имеется возможность создания до 16 объектов **Луч**, при установленной плате лучи/реле 16/4.

Все объекты **Луч**, соответствующие подключенным к одной плате *лучи-реле* 16/4 лучам (линиям сопряжения с исполнительными устройствами), в дереве оборудования должны создаваться на основе того объекта **Устройство видеоввода**, на АЦП плат которых установлена плата *лучи-реле*.

Для работы лучей необходимо, чтобы на базе того же объекта **Устройство видеоввода** был создан хотя бы один объект **Камера**.

В случае, если плата *лучи-реле* установлена на плату видеоввода FS-5, FS-6, FS-16, допускается создание объектов **Луч** на базе любого объекта **Устройство видеоввода** в пределах аппаратной платы.

В случае, если плата *лучи-реле* установлена на плату видеоввода FS-8, объекты **Луч** следует создавать на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала 07.



Предусмотрена возможность изменять размещение объектов **Луч** в дереве объектов ПК *Интеллект*. Изменение родительских объектов **Устройство видеоввода** для объектов **Луч** осуществляется путем изменения значения параметра **Устройство видеоввода** панели настройки объекта **Луч**. Значение данного параметра должно соответствовать номеру объекта **Устройство видеоввода** в дереве объектов, на базе которого необходимо разместить объект **Луч**. При изменении параметра **Устройство видеоввода** в панели настройки объекта **Луч**, объект будет перемещен в ветвь дочерних объектов объекта **Устройство видеоввода**, отличного от изначального.

На рисунке приведен пример размещения объектов **Луч** в дереве объектов при использовании 2 плат видеоввода FS-6 (или FS-16) с 16 лучами, подключенными к установленной на первой плате видеоввода плате *лучи-реле* 16/4 и 2 лучами, подключенными ко второй.



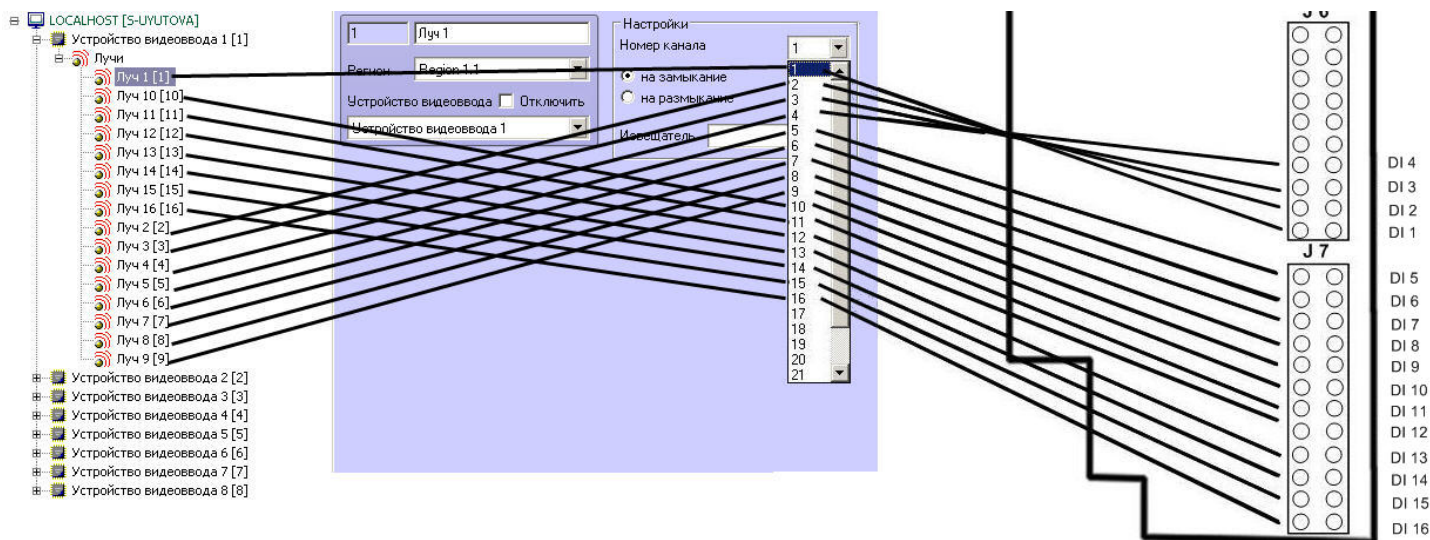


При настройке объектов **Луч** в ПК *Интеллект* требуется назначить номера каналов подключения луча (линии сопряжения с исполнительным устройством) к плате *лучи-реле* в соответствии с нумерацией входов DI разъема(ов) подключения луче/реле на плате.

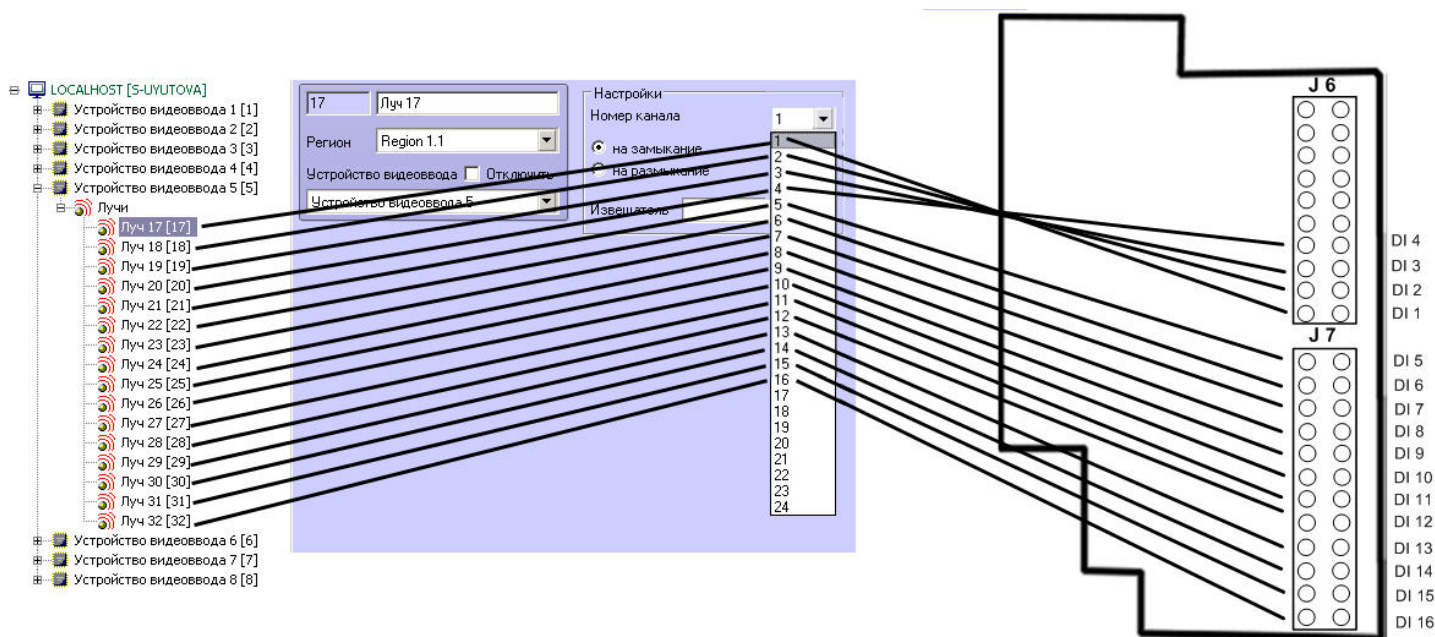
Изменение нумерации каналов производится с помощью списка **Номер канала** панели настроек объекта **Луч**.

При использовании плат *лучи-реле* 16/4 доступно до 16 каналов подключения лучей в соответствии с конфигурацией ключа активации лицензии.

На рисунке приведен пример распределения номеров каналов на плате *лучи-реле* 16/4, установленной на плате видеоввода FS-6 или FS-16 (4 АЦП, которым соответствуют 4 объекта **Устройство видеоввода**)



Каналы второй (последующей) аппаратной платы *лучи-реле* 16/4 также имеют нумерацию с 1-го по 16-й в соответствии входов DI разъема (ов) подключения луче/реле на плате. Пример распределения номеров каналов на второй (последующей) плате *лучи-реле* 16/4 установленной на плате видеоввода FS-6 или FS-16 (4 АЦП, которым соответствуют 4 объекта **Устройство видеоввода**):



### 3.3.5 Настройка плат расширения лучи - реле (low profile)

#### 3.3.5.1 Подключение реле платы лучи-реле 4/4 (low profile)

В зависимости от того, какая плата видеоввода используется, объекты **Реле**, соответствующие подключенным к плате лучи-реле 4/4 (low profile) реле, в дереве оборудования создаются на основе объекта **Устройство видеоввода** одного из следующих типов: **SC200Q4 Low profile (FS 115)**, **SC300Q16 (FX 4)**, **SC300D16 (FX 8)**, **SC310N16 (FX 16)**, **SC3B0N16 (WS 216)**, **SC230N4**, **SC590N4**.

Для работы реле необходимо, чтобы на базе того же объекта **Устройство видеоввода** был создан хотя бы один объект **Камера**.

Объекты **Реле** следует создавать на основе объекта **Устройство видеоввода**, которому задан первый PCI-канал используемой физической платы видеоввода.

Например, при построении охранной видеоподсистемы на базе двух плат SC300Q16 (FX4) и двух плат *лучи-реле* (low profile), объекты **Реле** необходимо создавать на основе объектов **Устройство видеоввода** с номерами PCI-каналов 00 (первая плата SC300Q16 (FX4)) и 04 (вторая плата SC300Q16 (FX4)).

Если плата *лучи-реле* 4/4 (low profile) подключена к плате видеоввода SC3B0N16 (WS216), объекты **Реле** следует создавать на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала 04.

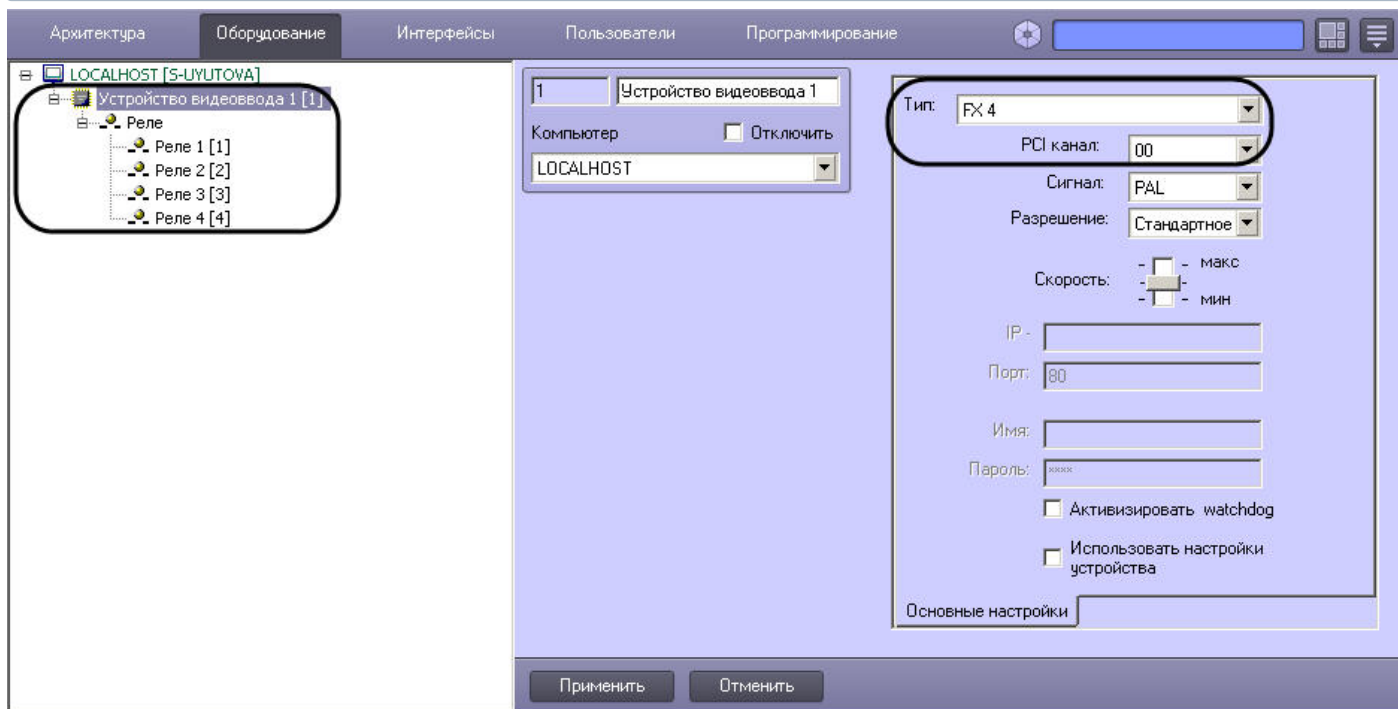
Для платы SC310N16 (FX16) объекты **Реле** могут быть созданы на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала 00 или 08. Рабочий канал выявляется экспериментально.

При подключении реле к плате видеоввода SC230N4 объекты **Реле** должны быть созданы на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала 03.

Для платы SC590N4 объекты **Реле** могут быть созданы на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала **01** (для платы *лучи/реле*, подключенной к нижним контактам разъема J2 платы SC590N4 – см. раздел [Подключение плат лучи-реле 4/4 \(low profile\)](#)) и **03** (для платы *лучи/реле*, подключенной к верхним контактам J2 платы SC590N4). При использовании платы SC590N4 следует создавать не более 4 объектов **Реле** для одного объекта **Устройство видеоввода**.

**Примечание.**

Количество PCI-каналов (количество объектов **Устройство видеоввода**) для всех типов плат указано в разделе **Особенности настройки видеоподсистемы**.

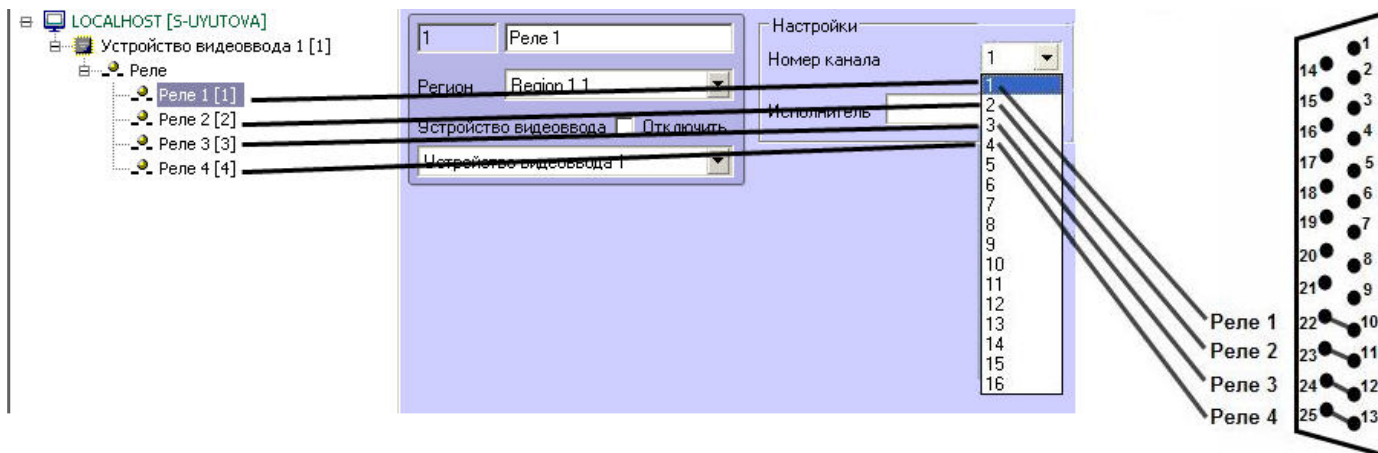


На основе родительского объекта **Устройство видеоввода** можно создать до 4 объектов **Реле**. При настройке объектов **Реле** в ПК **Интеллект** необходимо указать номера каналов подключения реле (исполнительных устройств) к плате *лучи-реле 4/4 (low profile)*. Номера каналов распределяются в соответствии с разводкой внешнего разъема платы.

Изменение нумерации каналов производится с помощью списка **Номер канала** панели настроек объекта **Реле**.

При использовании платы *лучи-реле 4/4 (low profile)* доступно до 4 каналов подключения реле в соответствии с конфигурацией ключа активации лицензии.

На рисунке приведен пример распределения номеров каналов при подключении 4 реле к одной плате *лучи-реле 4/4 (low profile)*.



Для второй и последующей платы *лучи-реле 4/4 (low profile)* распределение номеров каналов производится также в диапазоне 1-4.

### 3.3.5.2 Подключение лучей лучи-реле 4/4 (low profile)

В зависимости от того, какая плата видеоввода используется, объекты **Луч**, соответствующие подключенным к плате *лучи-реле 4/4 (low profile)* лучам (датчикам), в дереве оборудования создаются на основе объекта **Устройство видеоввода** одного из следующих типов: **SC200Q4 Low profile (FS 115)**, **SC300Q16 (FX 4)**, **SC300D16 (FX 8)**, **SC310N16 (FX 16)**, **SC3B0N16 (WS 216)**, **SC230N4**, **SC590N4**.

Для работы лучей необходимо, чтобы на базе того же объекта **Устройство видеоввода** был создан хотя бы один объект **Камера**.

Объекты **Луч** следует создавать на основе объекта **Устройство видеоввода**, которому задан первый PCI-канал используемой физической платы видеоввода. Например, при построении охранной видеоподсистемы на базе двух плат SC300Q16 (FX4) и двух плат *лучи-реле (low profile)*, объекты **Луч** необходимо создавать на основе объектов **Устройство видеоввода** с номерами PCI-каналов 00 (первая плата SC300Q16 (FX4)) и 04 (вторая плата SC300Q16 (FX4)).

В случае, если плата *лучи-реле 4/4 (low profile)* подключена к плате видеоввода SC3B0N16 (WS216), объекты **Луч** следует создавать на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала 00.

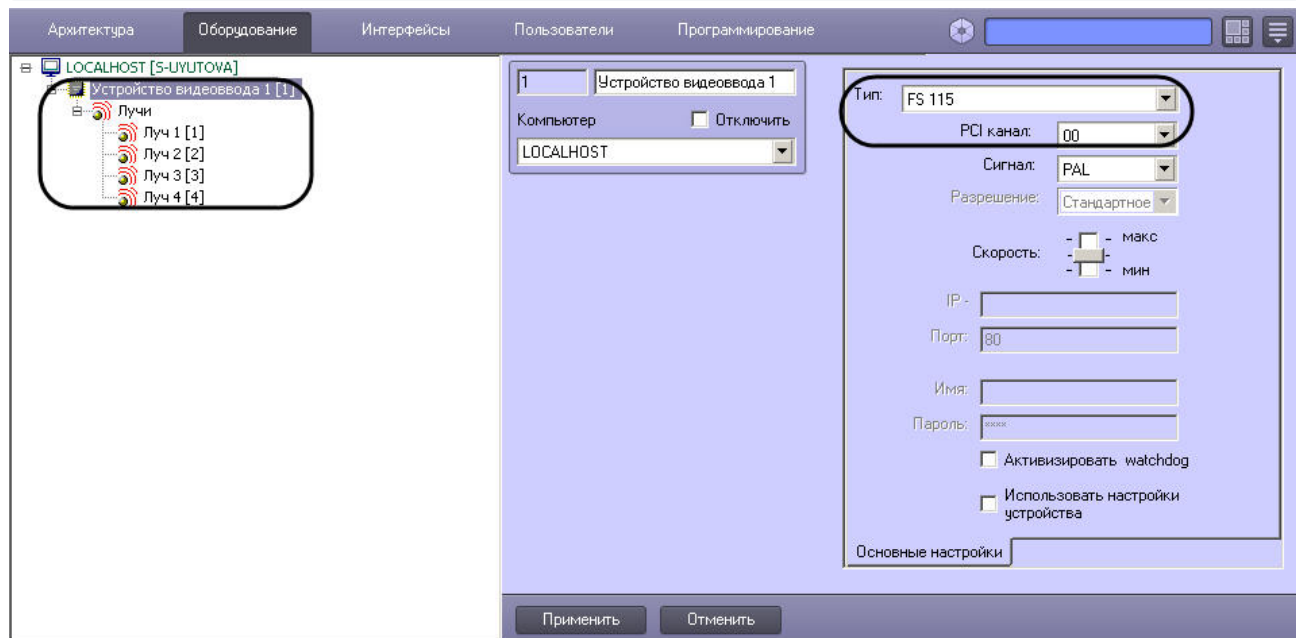
Для платы SC310N16 (FX16) объекты **Луч** могут быть созданы на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала 00 или 08. Рабочий канал выявляется экспериментально.

При подключении лучей к плате видеоввода SC230N4 объекты **Луч** должны быть созданы на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала 03.

Для платы SC590N4 объекты **Луч** могут быть созданы на базе объекта **Устройство видеоввода** с номером PCI-канала **00** (для платы *лучи/реле*, подключенной к нижним контактам разъема J2 платы CS590N4 - см. раздел [Подключение плат лучи-реле 4/4 \(low profile\)](#)) и **02** (для платы *лучи/реле*, подключенной к верхним контактам J2 платы CS590N4). При использовании платы SC590N4 следует создавать не более 4 объектов **Луч** для одного объекта **Устройство видеоввода**.

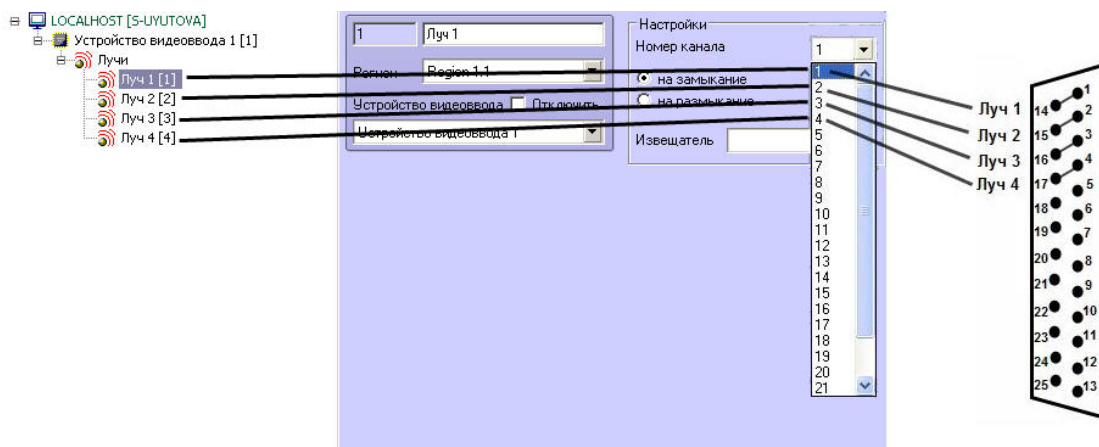
#### **Примечание.**

Количество PCI-каналов (количество объектов **Устройство видеоввода**) для всех типов плат указано в разделе [Особенности настройки видеоподсистемы](#).



На основе родительского объекта **Устройство видеоввода** можно создать до 4 объектов **Луч**. Для настройки объектов **Луч** в ПК *Интеллект* необходимо указать номера каналов подключения лучей (датчиков) к плате *лучи-реле 4/4 (low profile)*. При использовании платы *лучи-реле 4/4 (low profile)* доступно до 4 каналов подключения лучей в соответствии с конфигурацией ключа активации лицензии.

Изменение нумерации каналов производится с помощью списка **Номер канала** панели настроек объекта **Луч**. Номера каналов распределяются в соответствии с разводкой внешнего разъема платы. На рисунке приведен пример распределения номеров каналов при подключении 4 лучей к одной плате *лучи-реле 4/4 (low profile)*.



Для второй и последующей платы *лучи-реле 4/4 (low profile)* распределение номеров каналов производится также в диапазоне 1-4.

### 3.3.6 Настройка плат SL USBIO

#### На странице:

- Особенности запуска драйверов платы SL USBIO 16x8
- Подключение реле
- Подключение лучей

#### 3.3.6.1 Особенности запуска драйверов платы SL USBIO 16x8

Запуск драйверов устройства SL USBIO 16x8 в ОС Windows может занимать до 10 минут. Для уменьшения этого времени до 2 минут необходимо воспользоваться утилитой для конфигурирования USB-устройства лучи/реле "SL USBIO 16x8", загрузить которую можно на [сайте ITV | AxxonSoft](#).

В данной утилите необходимо для каждого из устройств установить более низкое значение параметра **TimeOut PowerUp** (рекомендуемое значение – 10-20 секунд). Утилита не предоставляет возможности выбрать определенное устройство, поэтому следует по очереди подключать к компьютеру по одному устройству SL USBIO 16x8, отключая остальные.

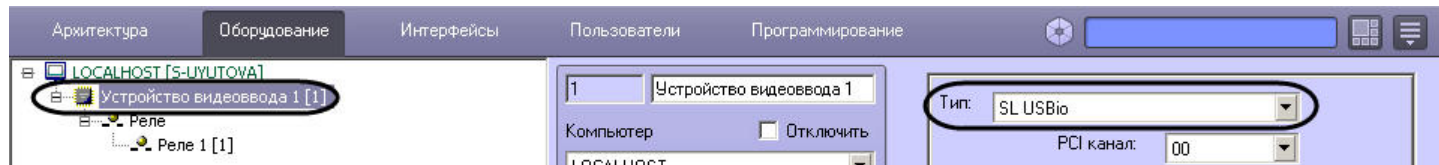
Запуск ПК *Интеллект* следует осуществлять после завершения запуска драйверов устройств SL USBIO 16x8 (контролировать состояние драйверов можно через Диспетчер устройств ОС Windows).

Если настроен автоматический запуск ПК *Интеллект* при помощи функции Автозагрузки в ОС Windows, необходимо настроить отложенный запуск ПК *Интеллект* как минимум через 2 минуты после перезагрузки операционной системы.

Если ПК *Интеллект* запускается как оболочка ОС Windows, стабильная работа платы SL USBIO 16x8 в ПК *Интеллект* не гарантируется. В этом случае рекомендуется выбрать другой способ запуска ПК *Интеллект* (см. [Руководство Администратора](#), раздел [Настройка запуска программного комплекса Интеллект](#)).

### 3.3.6.2 Подключение реле

Объекты **Реле**, соответствующие подключенным к плате SL USBIO (4x4, 16x8, 24x4) реле (исполнительным устройствам), в дереве оборудования создаются на основе объекта **Устройство видеоввода** с типом **SL USBio**.

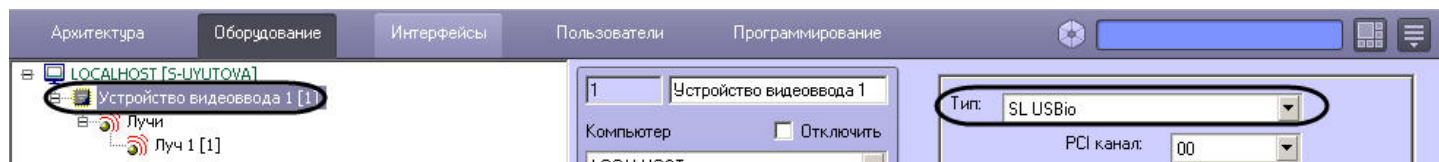


При настройке объектов **Реле** в ПК *Интеллект* необходимо указать номера каналов подключения реле (исполнительных устройств) к плате. Номера каналов распределяются в соответствии с разводкой внешнего разъема платы (см. [Приложение 6. Электрические и технические характеристики устройств Лучи - Реле](#)).

Изменение нумерации каналов производится с помощью списка **Номер канала** панели настроек объекта **Реле**.

### 3.3.6.3 Подключение лучей

Объекты **Луч**, соответствующие подключенным к плате SL USBIO (4x4, 16x8, 24x4) лучам (датчикам), в дереве оборудования создаются на основе объекта **Устройство видеоввода** с типом **SL USBio**.



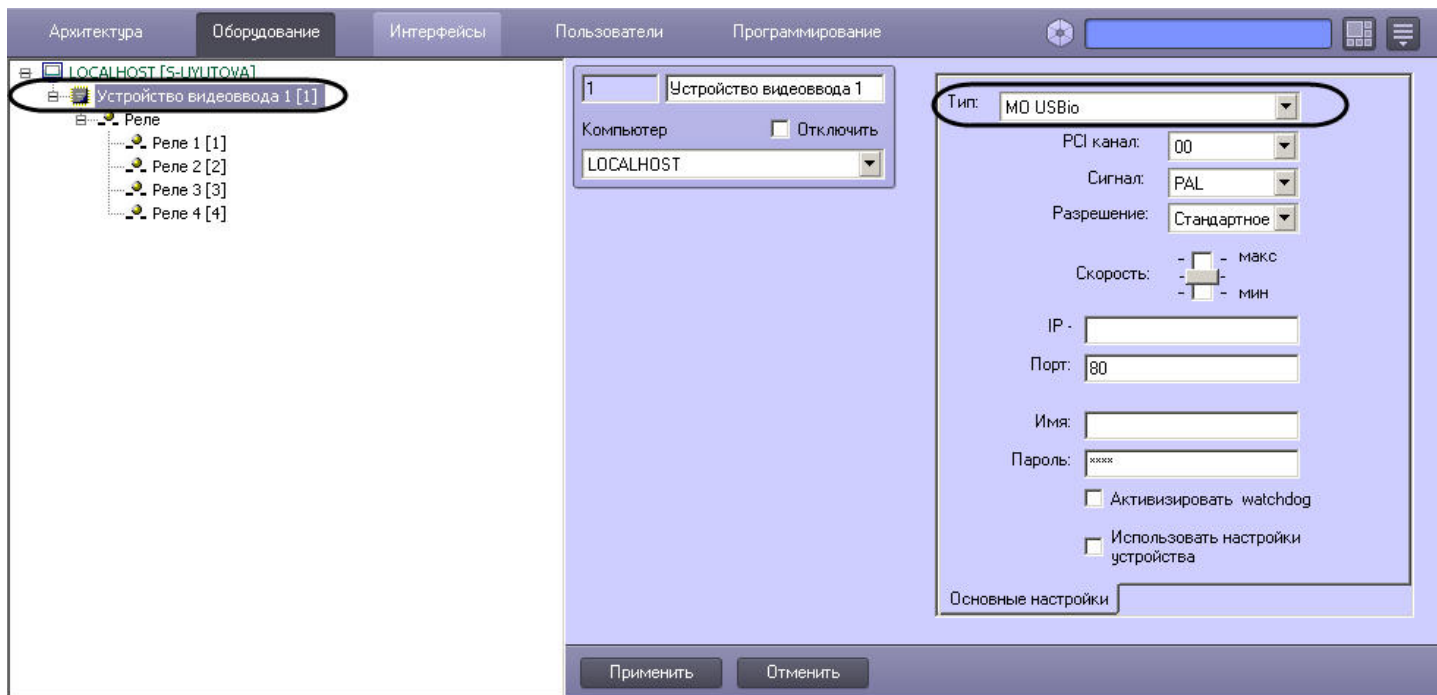
Для настройки объектов **Луч** в ПК *Интеллект* необходимо указать номера каналов подключения лучей (датчиков) к плате. Номера каналов распределяются в соответствии с разводкой внешнего разъема платы (см. [Приложение 6. Электрические и технические характеристики устройств Лучи - Реле](#)).

Изменение нумерации каналов производится с помощью списка **Номер канала** панели настроек объекта **Луч**.

## 3.3.7 Настройка устройств MO USBIO 4x4

### 3.3.7.1 Подключение реле MO USBIO 4x4

Объекты **Реле**, соответствующие подключенным к устройству *MO USBIO* 4x4 реле, в дереве оборудования создаются на основе объекта **Устройство видеоввода** с типом **MO USBio**. На основе родительского объекта **Устройство видеоввода** можно создать до 4 объектов **Реле**.



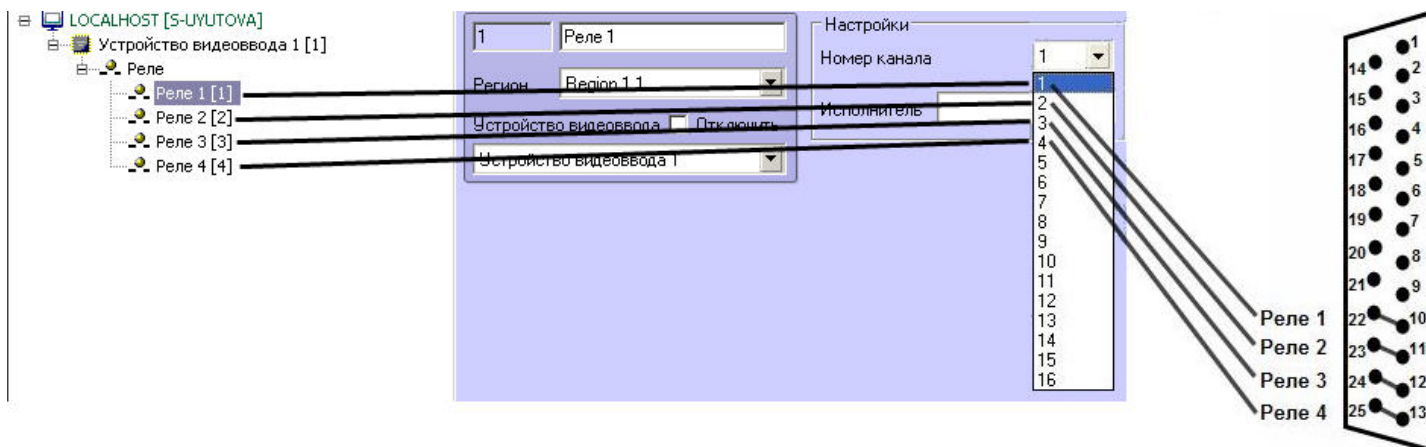
**Примечание.**  
 В настройках объекта **Устройство видеоввода** необходимо указать номер PCI канала, который не используется другим объектом.

При настройке объектов **Реле** в ПК *Интеллект* необходимо указать номера каналов подключения реле к устройству *MO USBIO 4x4*. Номера каналов распределяются в соответствии с разводкой внешнего разъема устройства (см. раздел [Подключение внешнего модуля MO USBIO 4x4](#) или [Подключение плат MO USBIO 4x4](#)).

Изменение нумерации каналов производится с помощью списка **Номер канала** панели настроек объекта **Реле**.

При использовании устройства *MO USBIO 4x4* доступно до 4 каналов подключения реле в соответствии с конфигурацией ключа активации лицензии.

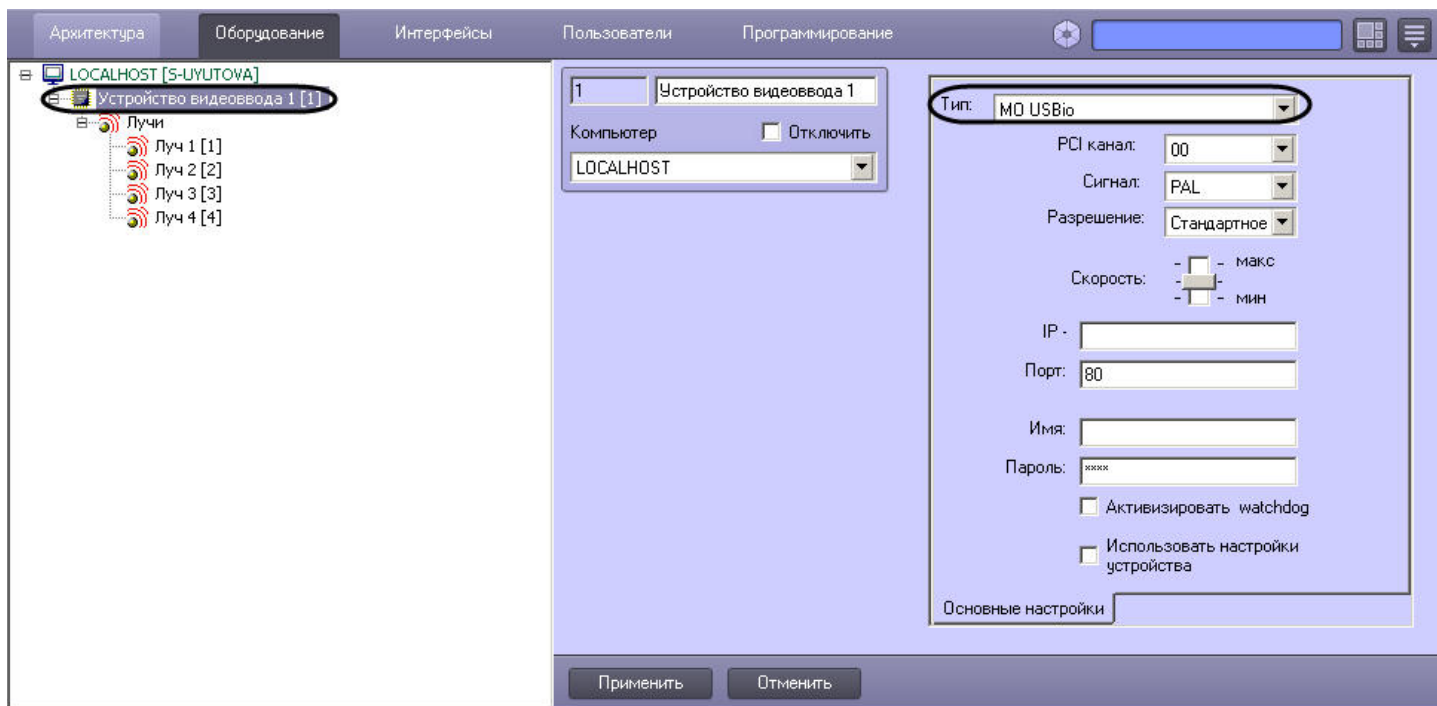
На рисунке приведен пример распределения номеров каналов при подключении 4 реле к одному устройству *MO USBIO 4x4*.



Для второго и последующего устройства распределение номеров каналов производится также в диапазоне 1-4.

### 3.3.7.2 Подключение лучей MO USBIO 4x4

Объекты **Луч**, соответствующие подключенным к устройству *MO USBIO 4x4* лучам (датчикам), в дереве оборудования создаются на основе объекта **Устройство видеоввода** с типом **MO USBio**. На основе родительского объекта **Устройство видеоввода** можно создать до 4 объектов **Луч**.



**Примечание.**

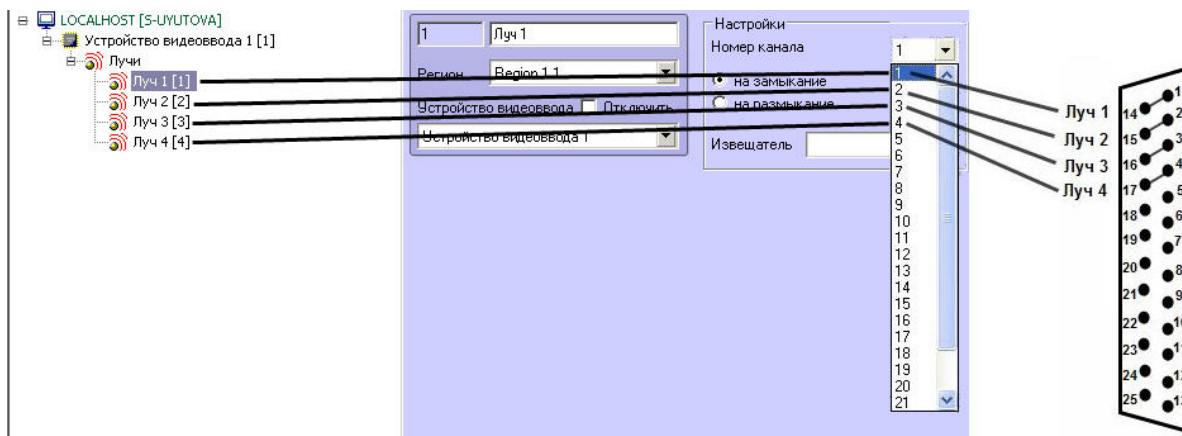
В настройках объекта **Устройство видеоввода** необходимо указать номер PCI канала, который не используется другим объектом.

При настройке объектов **Луч** в ПК *Интеллект* необходимо указать номера каналов подключения лучей (датчиков) к устройству *MO USBIO 4x4*. Номера каналов распределяются в соответствии с разводкой внешнего разъема устройства (см. раздел [Подключение внешнего модуля MO USBIO 4x4](#) или [Подключение плат MO USBIO 4x4](#)).

Изменение нумерации каналов производится с помощью списка **Номер канала** панели настроек объекта **Луч**.

При использовании устройства *MO USBIO 4x4* доступно до 4 каналов подключения лучей в соответствии с конфигурацией ключа активации лицензии.

На рисунке приведен пример распределения номеров каналов при подключении 4 лучей к одному устройству *MO USBIO 4x4*.



Для второго и последующего устройства распределение номеров каналов производится также в диапазоне 1-4.

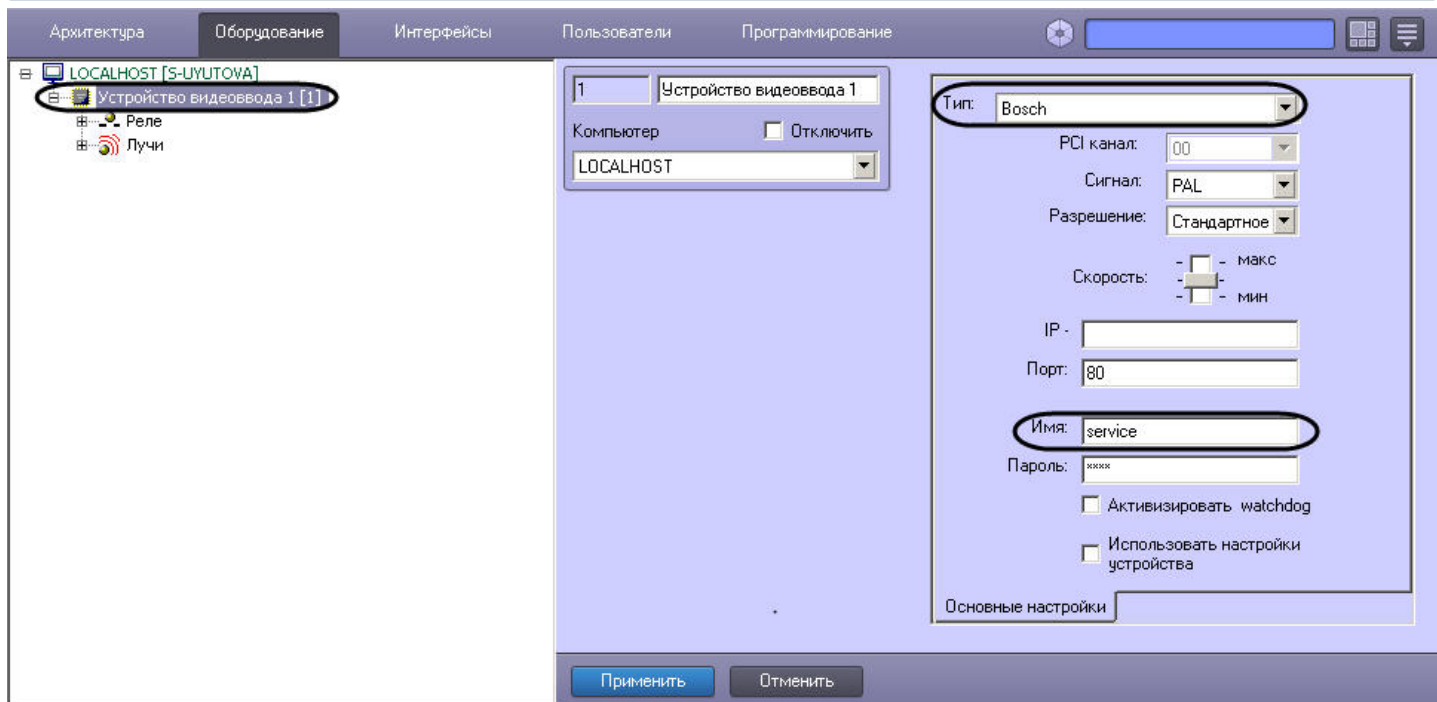


### 3.3.8 Настройка лучей и реле, подключенных через IP-устройства

В случае, если реле подключены к Серверу *Интеллект* через IP-устройство, на панели настройки родительского объекта **Устройство видеоввода** следует выбрать соответствующий тип IP-устройства, после чего задать IP-адрес, порт, имя и пароль для подключения к видеокамере (см. раздел [Настройка IP-устройств](#)).

#### **Примечание.**

В случае подключения реле к Серверу *Интеллект* через IP-устройство Bosch в поле **Имя** следует вводить значение **service**. При другом значении функциональные возможности данного реле на Сервере не реализуются.



В случае использования IP-сервера Smartec STS-IPT-880 лучи следует подключать только к тем каналам видео, для которых созданы объекты **Камера**. Канал видео с номером N соответствует 2 каналам подключения лучей с номерами 2N-1 и 2N.

#### **Примечание.**

IP-сервер Smartec STS-IPT-880 поддерживает 8 каналов видео и 16 лучей (по 2 луча на каждом канале).

Для подключения каждой пары лучей необходимо создать объект **Камера** с номером канала N, после чего создать 2 объекта **Луч** с номерами каналов 2N-1 и 2N. Объекты **Камера** и **Луч** создаются на базе общего объекта **Устройство видеоввода** типа **Smartec**. В случае подключения лучей по неактивному каналу видео (отсутствует объект **Камера**), функциональные возможности лучей на Сервере *Интеллект* не реализуются.

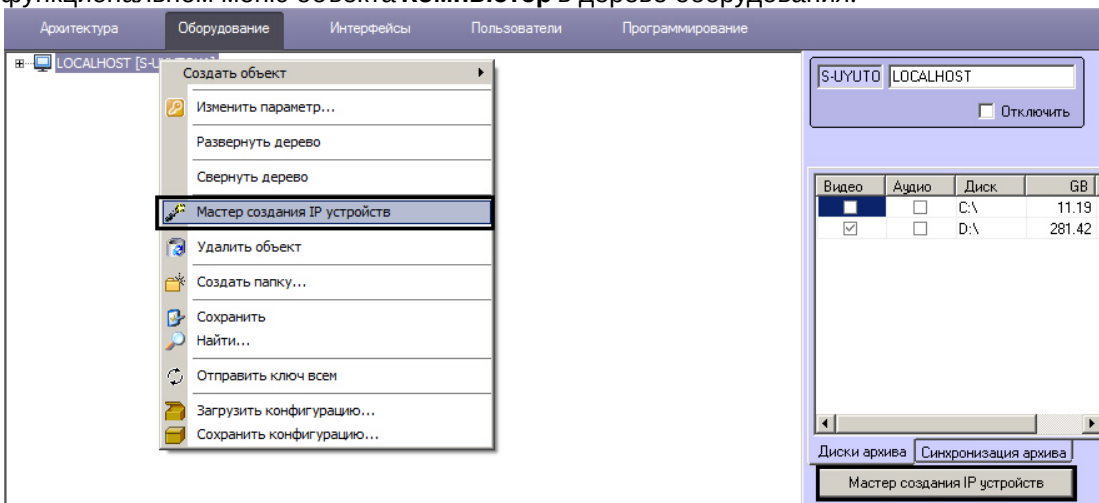
Для реализации на Сервере *Интеллект* функциональных возможностей лучей, подключенных через IP-сервер AEBELL BL-E704F, режим IP-сервера Auto Work Plan должен быть выключен. Включение/выключение данного режима производится либо через Web-интерфейс IP-сервера, либо в диалоговом окне утилиты Network DVR Monitor System (см. официальную справочную документацию по IP-серверу).

### 3.3.9 Настройка плат лучи-реле AGRG-IO-16/8-WD-DS

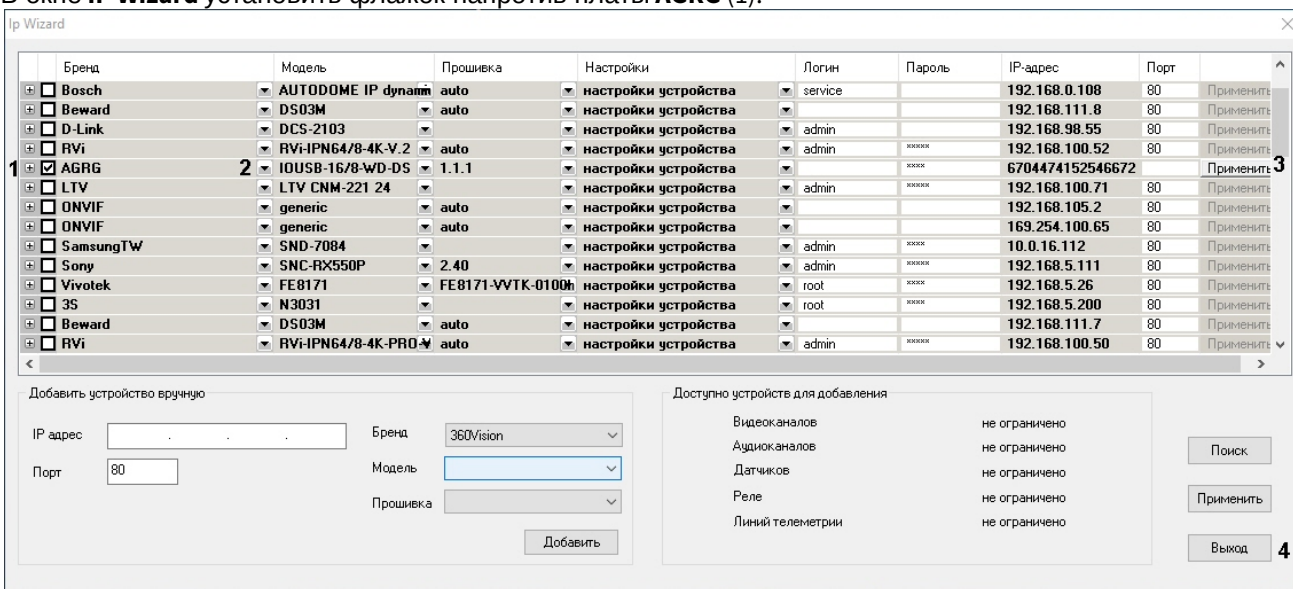
Платы лучи-реле интегрированы через Drivers Pack, поэтому их можно добавлять в дерево оборудования ПК *Интеллект* с помощью [Мастера создания IP-устройств](#).

Настройка плат лучи-реле AGRG-IO-16/8-WD-DS осуществляется в следующем порядке:

1. Запустить *Мастер создания IP-устройств*. Для этого можно нажать на кнопку **Мастер создания IP-устройств** на панели настройки объекта **Компьютер** или выбрать соответствующий пункт в функциональном меню объекта **Компьютер** в дереве оборудования.



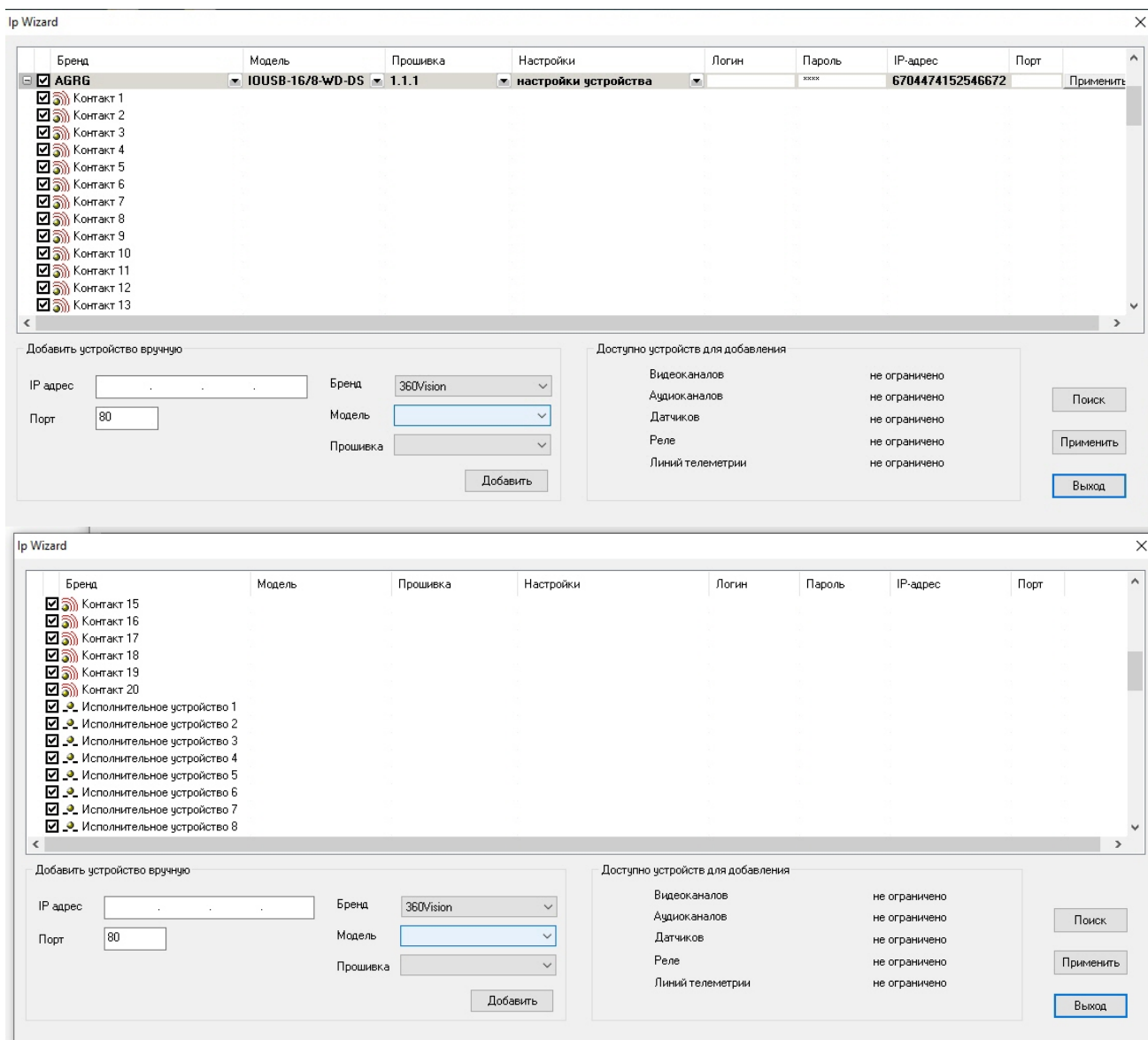
2. В окне **IP Wizard** установить флажок напротив платы **AGRG** (1).



3. Проверить, что в раскрывающемся списке **Модель** выбрана корректная модель подключенного устройства (2).

**Примечание.**  
 Настройки во всех полях следует оставить со значениями по умолчанию.

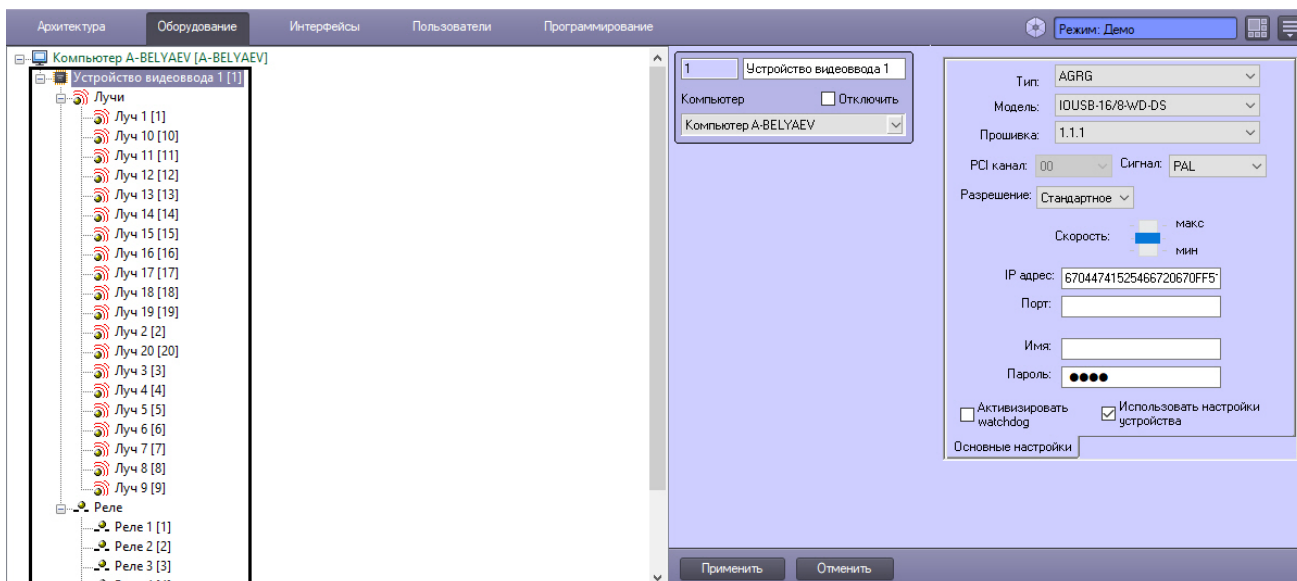
4. По умолчанию в Мастере создания IP-устройств включены все реле и лучи, доступные на устройстве. Если необходимо отключить какие-либо из них, следует нажать на кнопку **+** и снять флажки напротив соответствующих реле (объект **Исполнительное устройство**) и лучей (объект **Контакт**).



5. Нажать на кнопку **Применить** (3).
6. Нажать на кнопку **Выход** (4).
7. В результате в дереве оборудования ПК *Интеллект* будут созданы необходимые объекты: **Устройство видеоввода**, **Луч** и **Реле**. На панели настройки объекта Устройство видеоввода будут отображены соответствующие тип, модель и прошивка платы AGRG-IO-16/8-WD-DS.

**Примечание.**

В поле **IP-адрес** указывается точный серийный номер устройства. Если возникнет необходимость ввести данный номер вручную, то для его считывания потребуется утилита, доступная на веб-сайте производителя по ссылке: <http://it-aggregator.ru/owncloud/index.php/s/uetnCUVWdcTwxiC>



8. При необходимости настроить объекты **Реле** – см. [Создание и настройка системного объекта Реле](#).
9. При необходимости настроить объекты **Луч** – см. [Создание и настройка системного объекта Луч](#).

Настройка плат лучи-реле AGRG-IO-16/8-WD-DS в ПК *Интеллект* завершена.

## 3.4 Настройка телеметрии

### 3.4.1 Использование поворотных устройств в цифровой системе видеонаблюдения

Поворотные устройства видеокамер в цифровой системе видеонаблюдения используются для расширения зоны видеонаблюдения путем механического поворота видеокамеры.

В программном комплексе *Интеллект* управление поворотными устройствами производится посредством следующих интерфейсных объектов:

1. Монитор видеонаблюдения;
2. Окно управления телеметрией;
3. Пульт управления телеметрией.

Управление поворотным устройством осуществляется с использованием следующих средств:

1. Мыши и стандартной клавиатуры (при использовании интерфейсных объектов **Монитор видеонаблюдения** и **Окно управления телеметрией**).
2. Специализированных устройств, предназначенных специально для управления телеметрией, таких, как пульт управления телеметрией и джойстик.

Для упорядочивания одновременного использования поворотных устройств различными пользователями необходимо назначить приоритеты управления поворотными устройствами для следующих интерфейсных объектов:

1. **Монитор видеонаблюдения;**
2. **Окно управления телеметрией;**
3. **Пульт управления телеметрией.**

[Смотреть видео](#)

### 3.4.2 Приоритеты управления поворотными устройствами

Параметр приоритета управления телеметрией **Управление телеметрией** или **Приоритет** (в зависимости от типа настраиваемого объекта) определяет преимущественные права на управление поворотным устройством при использовании одновременно нескольких интерфейсных объектов для управления одним поворотным устройством, либо при необходимости управлять одним и тем же поворотным устройством несколькими пользователями.

При настройке интерфейсных объектов, используемых для управления поворотными устройствами, требуется выбрать значение параметра приоритета управления телеметрией из списка предложенных значений.

Параметр **Управление телеметрией** задается для следующих объектов:

1. **Монитор видеонаблюдения;**
2. **Окно управления телеметрией;**
3. **Пульт управления телеметрией.**

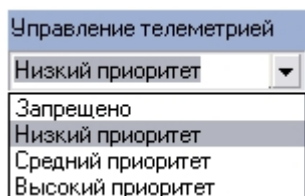
#### **Примечание.**

Приоритет управления поворотным устройством с помощью джойстика равен приоритету управления поворотным устройством с помощью **Монитора видеонаблюдения** и мыши.

Параметр приоритета управления поворотными устройствами может принимать следующие значения:

1. Управление запрещено (**Запрещено**). При выборе данного пункта управление поворотным устройством посредством настраиваемого объекта запрещено.
2. Низкий (**Низкий приоритет**). При выборе данного пункта управление поворотным устройством осуществляется в последнюю очередь после управления им устройствами с приоритетом стандартный и высокий. Имеет самую низкую очередность управления поворотным устройством.
3. Стандартный (**Стандартный приоритет**). При выборе данного пункта управление поворотным устройством осуществляется после управления им устройством с приоритетом высокий. Имеет более высокую очередность управления поворотным устройством, нежели устройство с приоритетом низкий.
4. Высокий (**Высокий приоритет**). При выборе данного пункта управление поворотным устройством осуществляется в первую очередь. Имеет самую высокую очередность управления поворотным устройством.

Контекстное меню выбора приоритета управления поворотными устройствами для интерфейсного объекта **Монитор** называется **Управление телеметрией** и содержит пункты **Запрещено**, **Низкий приоритет**, **Средний приоритет**, **Высокий приоритет**:



Панель выбора приоритета управления поворотными устройствами для интерфейсного объекта **Окно управления телеметрией** и системного объекта **Пульт управления** называется **Приоритет**. Данная панель содержит следующие пункты: **Управление запрещено**, **Низкий**, **Стандартный**, **Высокий**:

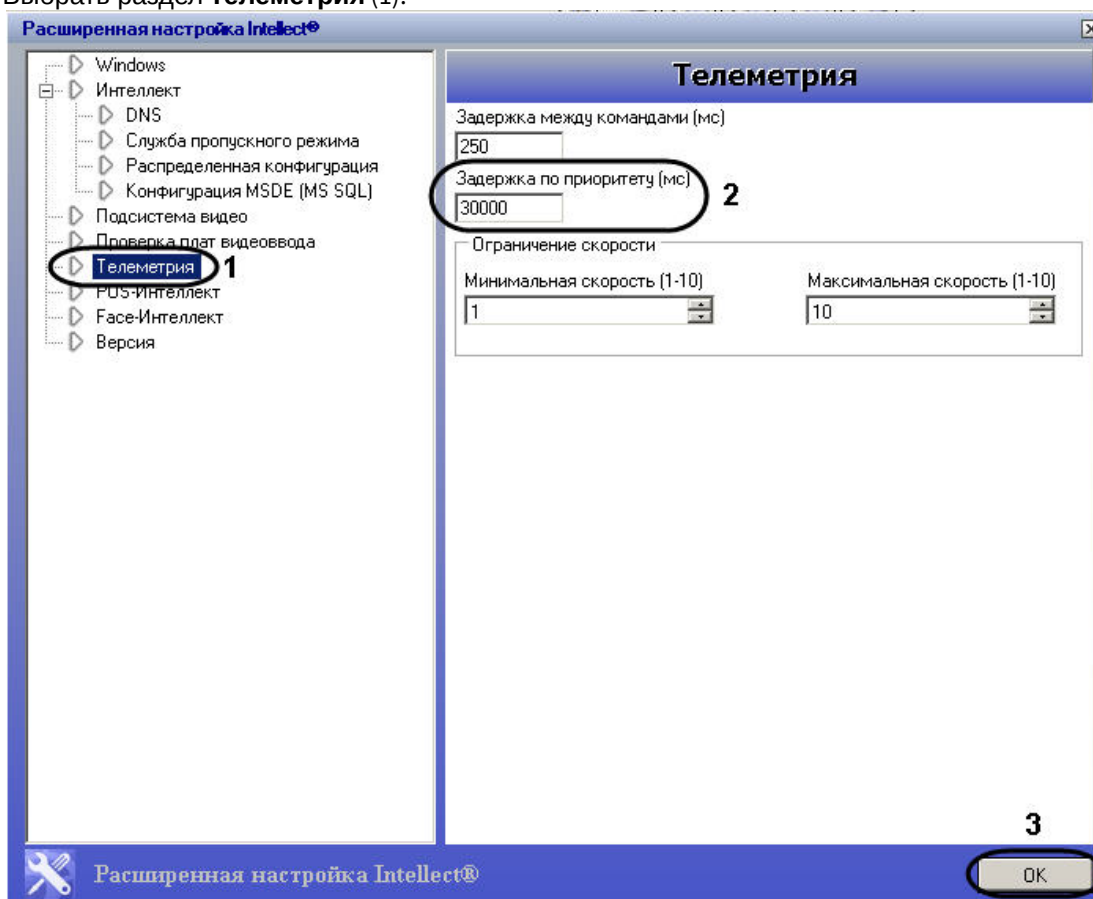


В том случае, когда управление одним поворотным устройством осуществляется с нескольких рабочих мест посредством интерфейсных объектов одного типа, имеющих одинаковый приоритет по управлению данным поворотным устройством, то управление поворотным устройством происходит по следующей схеме:

1. Каждый пользователь имеет возможность управления поворотным устройством в то время, когда оно не управляется другим пользователем посредством интерфейса с равным приоритетом на управление.
2. В тех случаях, когда управление переходит от пользователя, управляющего поворотным устройством посредством интерфейсного объекта с более высоким приоритетом, к пользователю, управляющего тем же поворотным устройством посредством интерфейсного объекта с более низким приоритетом, то выполняется задержка передачи управления. Время задержки передачи управления в данном случае настраивается посредством утилиты *tweaki.exe* (*Расширенная настройка Intellect*).

Для изменения времени задержки передачи управления поворотным устройством посредством утилиты *tweaki.exe* требуется выполнить следующие действия:

1. Запустить утилиту *tweaki.exe*, расположенную в папке **Tools** каталога установки ПК *Интеллект*.
2. Выбрать раздел **Телеметрия** (1).



3. В поле **Задержка по приоритету (мс)** задать значение задержки при передаче управления поворотным устройством (2).  
 Параметр задержки указывается в миллисекундах. По умолчанию установлено значение **30000**.
4. Нажать кнопку **ОК** для сохранения изменений (3).

**Примечание.**

При настройке объектов, на панели настроек которых требуется указать параметры очередности управления поворотным устройством, необходимо, по возможности, для каждого объекта (типа объекта) задавать различные приоритеты управления поворотным устройством. При указании одинаковых приоритетов управления поворотным устройством для различных объектов в дальнейшем, при работе с ПК *Интеллект*, могут возникнуть проблемы с управлением поворотными устройствами.

[Смотреть видео](#)

### 3.4.3 Настройка поворотных устройств (телеметрии)

#### 3.4.3.1 Порядок настройки поворотных устройств

Настройка поворотного устройства в программном комплексе *Интеллект* заключается в создании и настройке системных объектов, соответствующих модулю поворотного устройства, организации пользовательского интерфейса для работы с поворотным устройством.

Пользовательский интерфейс для работы с поворотным устройством представлен следующими интерфейсными объектами:

1. **Окно управления телеметрией;**
2. **Окно запроса Оператора;**
3. **Монитор видеонаблюдения.**

Настройка и конфигурирование поворотных устройств, пультов управления в ПК *Интеллект* выполняется в следующем порядке:

1. Настройка портов Сервера для подключения поворотных устройств (см. [Настройка портов Сервера и удаленного рабочего места для подключения поворотных устройств](#)).
2. Настройка поворотных устройств (см. [Настройка поворотного устройства в программном комплексе Интеллект](#)).
3. Настройка **Пульта управления телеметрией** (см. [Настройка пультов управления поворотными устройствами](#)).
4. Настройка **Окна управления телеметрией** (см. [Настройка Окна управления телеметрией](#)).
5. Настройка **Окна запроса Оператора** для управления телеметрией (поворотными устройствами определенного типа) (см. [Создание и настройка Окна запроса оператора для управления телеметрией](#)).
6. Настроить **Монитор видеонаблюдения** для управления поворотным устройством с помощью мыши и джойстика (см. [Настройка Монитора видеонаблюдения для управления поворотными устройствами](#)).
7. Настроить управление поворотными устройствами при помощи джойстика (см. [Настройка джойстика для управления поворотными устройствами](#)).
8. Настроить управление поворотными устройствами при помощи мыши (см. [Настройка мыши для управления поворотными устройствами](#)).

#### 3.4.3.2 Настройка портов Сервера и удаленного рабочего места для подключения поворотных устройств

Поворотные устройства подключаются к последовательным (COM) портам Сервера. В программном комплексе *Интеллект* имеется возможность подключения необходимого количества поворотных устройств, в зависимости от потребностей пользователя.

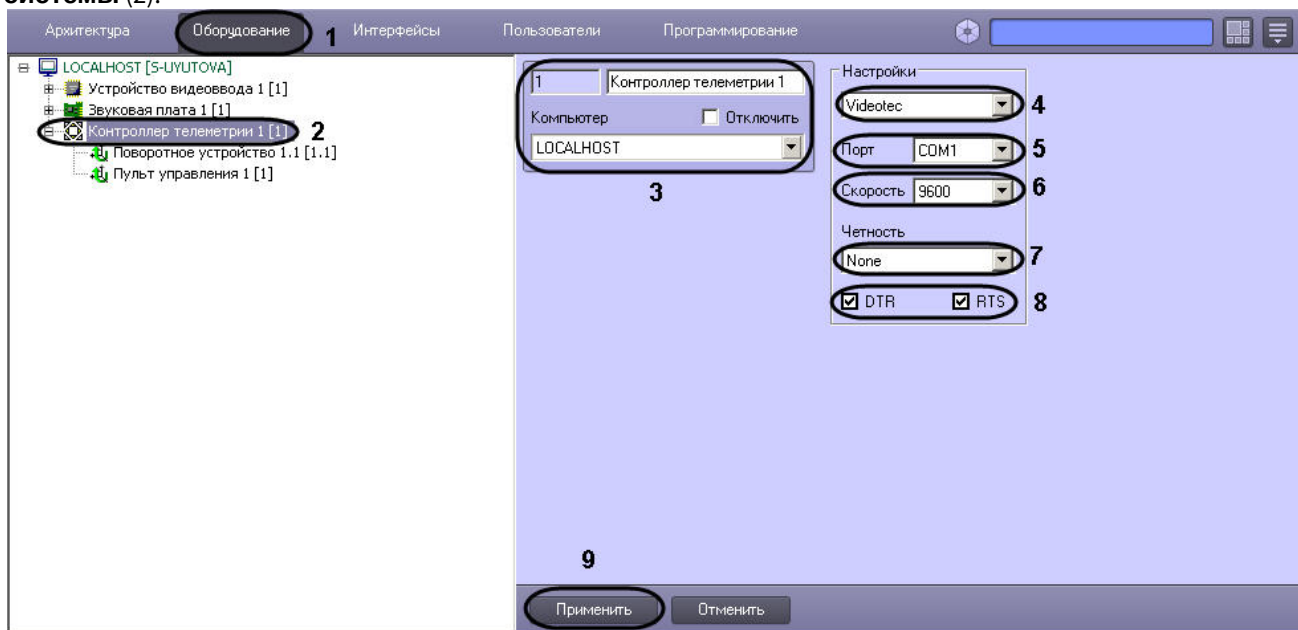
Обмен данными с поворотным устройством осуществляется через последовательный (COM) порт в соответствии со специализированным протоколом. Для каждого типа поворотных устройств используются индивидуальные протоколы обмена. Для обмена данными через последовательный (COM) порт может быть выбран только один

протокол обмена. В связи с этим, к одному последовательному (COM) порту допускается подключение поворотных устройств только одного типа.

Настройка нескольких последовательных (COM) портов выполняется поочередно. Каждому типу используемых для подключения поворотных устройств (последовательных (COM) портов) в ПК *Интеллект* соответствует объект **Контроллер телеметрии**, создаваемый и настраиваемый на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** ПК *Интеллект*.

Для настройки последовательного (COM) порта, используемого для подключения поворотных устройств одного типа, необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти во вкладку **Оборудование** диалогового окна **Настройки системы** (1).
2. На базе объекта **Компьютер** требуется создать системный объект **Контроллер телеметрии** или выбрать соответствующий объект в дереве объектов на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройки системы** (2).



3. При создании объекта **Контроллер телеметрии** необходимо указать идентификационный номер, название объекта и выбрать Сервер, к COM порту которого подключено поворотное устройство (3).
4. Из списка выбрать протокол обмена данными с поворотным устройством. Названия протоколов обмена в данном списке соответствуют названиям типов поворотных устройств (4).
5. Из списка **Порт** выбрать номер последовательного (COM) порта подключения поворотного устройства (5). Если устройство подключено через преобразователь по сети Ethernet, в данном поле можно ввести IP-адрес и порт, на который следует отправлять команды телеметрии по выбранному протоколу.

#### **⚠ Внимание!**

Порт следует выбирать только в том случае, если поворотное устройство физически подключено к COM-порту компьютера. В противном случае, то есть если требуется управление телеметрией на IP-устройстве, следует выбрать значение **Удаленный COM порт**. При этом команды управления телеметрией будут передаваться через драйвер устройства, а настройка адреса в сети RS-485 или RS-232 осуществляется на панели настройки объекта **Поворотное устройство** (см. [Настройка поворотного устройства в программном комплексе Интеллект](#)).

#### **ℹ Примечание.**

В случае, если используется система телеметрии "ОКО", следует выбрать из раскрывающегося списка **Порт** номер NM порта (5).

6. При необходимости изменить параметры скорости обмена данными между Сервером и поворотным устройством (6).



**Примечание.**

Следует учитывать, что скорость обмена данными через COM порт с поворотным устройством указывается производителем поворотного устройства. Скорость обмена данными через COM порт с поворотным устройством должна соответствовать скорости, указанной производителем.

**Примечание.**

В том случае, если требуется изменить параметры настройки последовательного (COM) порта, необходимо одновременно внести соответствующие изменения в настройке последовательного (COM) порта в ОС Windows (инструкция по настройке последовательного (COM) порта в ОС Windows приведена в Приложении 4).

7. При необходимости изменить параметры режима контроля четности битов при обмене данными (7).
8. В том случае, если поворотные устройства являются пассивными (т.е. питание не подается независимым образом) необходимо активировать питание поворотных устройств через выходы последовательного (COM) порта DTR или RTS. Данная операция выполняется путем установки флажков **DTR** или **RTS** (8).
9. Нажать кнопку **Применить** для сохранения всех изменений (9).

[Смотреть видео](#)

### 3.4.3.3 Настройка поворотного устройства в программном комплексе Интеллект

Количество поворотных устройств, подключаемых к Серверу, указано в ключе активации, поставляемом совместно с дистрибутивом ПК *Интеллект*.

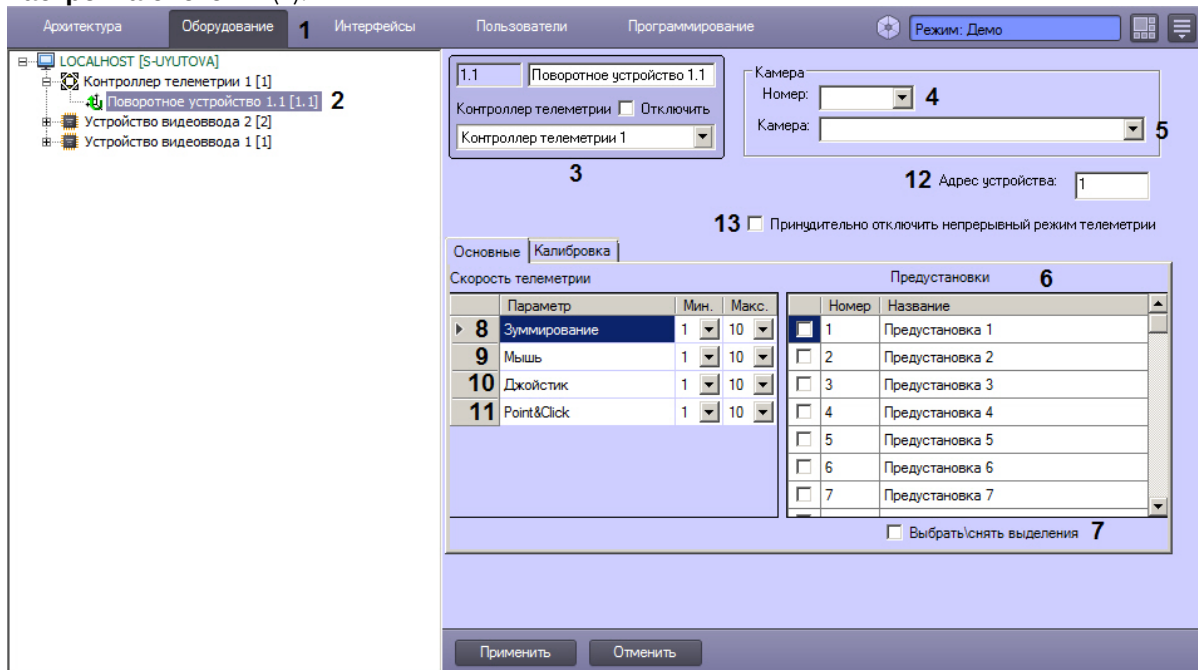
Каждому поворотному устройству в ПК *Интеллект* соответствует системный объект **Поворотное устройство**. Объект **Поворотное устройство** является дочерним по отношению к объекту **Контроллер телеметрии**.

Настройка поворотных устройств включает этапы выбора видеокамеры, снабженной поворотным устройством, и задания аппаратных адресов поворотных устройств. В случае использования абсолютной телеметрии также требуется настройка калибровки – см. [Настройка калибровки точек в поле зрения видеокамеры](#).

Настройка нескольких поворотных устройств выполняется поочередно.

Для настройки поворотного устройства необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на вкладку **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** (1).
2. Создать на базе системного объекта **Контроллер телеметрии** объект **Поворотное устройство** или выбрать соответствующий объект в дереве объектов во вкладке **Оборудование** диалогового окна

**Настройка системы (2).**

- При создании объекта **Поворотное устройство** необходимо указать идентификационный номер, название объекта, и выбрать объект **Контроллер телеметрии**, к которому подключено поворотное устройство (3).
- Выбрать идентификационный номер видеочамеры, оборудованной поворотным устройством (4).
- Выбрать название видеочамеры, оборудованной поворотным устройством (5).

**Примечание.**

Необходимо указать либо идентификационный номер видеочамеры, либо ее название.

- В таблице **Предустановки** установить флажки напротив предустановок, названия которых следует отображать в **Окне управления телеметрией** (см. раздел [Настройка Окна управления телеметрией](#)). При необходимости можно изменить название предустановки (6).

**Примечание.**

Для того чтобы выбрать все предустановки, а также для отмены этого действия, следует воспользоваться флажком **Выбрать\снять выделения** (7).

Количество предустановок зависит от устройства, см. [Максимальное количество предустановок для IP-устройств](#).

- Задать минимальную и максимальную скорость оптического зума в условных единицах для поворотного устройства в группе **Зуммирование** (8).
- Задать минимальную и максимальную скорость поворота в условных единицах для поворотного устройства при управлении из Монитора видеонаблюдения при помощи мыши в группе **Мышь** (9).
- Задать минимальную и максимальную скорость поворота в условных единицах для поворотного устройства при управлении при помощи джойстика в группе **Джойстик** (10).
- Задать минимальную и максимальную скорость поворота устройства телеметрии в направлении щелчка указателем мыши (Point&Click) в условных единицах для поворотного устройства в группе **Point&Click** (11).
- В поле **Адрес устройства** необходимо указать аппаратный адрес поворотного устройства. Аппаратный адрес поворотного устройства соответствует адресу, выставленному на устройстве с помощью переключков (джамперов) или сконфигурированного при программировании поворотного устройства с помощью поставляемого с ним в комплекте программного обеспечения (12).
- В случае, если необходимо отключить непрерывный режим управления телеметрией (Continuous Mode), установить флажок **Принудительно отключать непрерывный режим телеметрии** (13).

**Примечание.**

Если флажок снят, то непрерывный режим управления телеметрией автоматически включается для поворотных устройств, которые его поддерживают.

13. Нажать кнопку **Применить** для сохранения всех изменений (14).

[Смотреть видео](#)

### 3.4.4 Настройка пультов управления поворотными устройствами

Пульт управления телеметрией предназначен для оперативного управления поворотными устройствами. Для регистрации в ПК *Интеллект* аппаратного устройства *Пульт управления телеметрией* используется системный объект **Пульт управления**.

**Примечание.**

Некоторые пульты управления поворотными устройствами, например, UNIVIEW KB-1100, регистрируются с помощью объекта **Устройство управления** - см. [Настройка объекта Устройство управления](#).

После подключения, регистрации и настройки пульта управления телеметрией от соответствующего объекта **Пульт управления** начинают поступать события **Нажата клавиша** при нажатии клавиш, а также другие события в зависимости от модели пульта – см. подразделы.

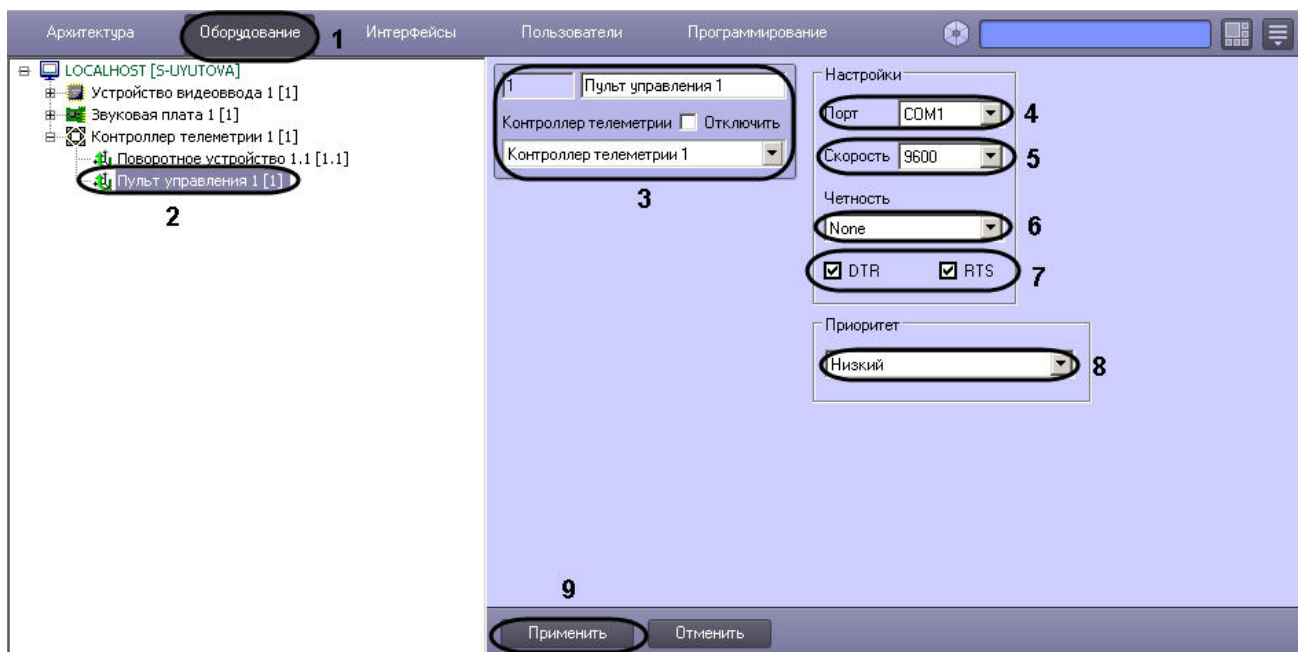
При подключении пульта управления телеметрией, интегрированного в Drivers Pack, можно использовать [Мастер создания IP-устройств](#) для автоматизированной регистрации объекта **Пульт управления** в ПК *Интеллект* по аналогии с IP-устройствами. На момент написания документации таким образом интегрированы пульты управления Axis T8310 и Videotec DCZ. Их подключение можно настроить и вручную, как описано ниже. Список пультов управления, для которых доступна возможность использования Мастера создания IP-устройств, см. в [документации Drivers Pack](#).

Для регистрации и настройки объекта **Пульт управления** вручную необходимо выполнить следующие действия:

1. Необходимо перейти во вкладку **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** программного комплекса *Интеллект* (1).
2. На базе объекта **Контроллер телеметрии** требуется создать системный объект **Пульт управления** или выбрать соответствующий объект в дереве объектов во вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** (2).

**Внимание!**

В случае, если пульт управления подключается посредством интерфейса USB, все настройки, связанные с COM-портом, игнорируются системой. В таком случае следует перейти к шагу 8.



3. При создании объекта **Поворотное устройство** необходимо указать идентификационный номер, название объекта и выбрать объект **Контроллер телеметрии**, к которому подключено поворотное устройство (3).
4. Из списка **Порт** выбрать номер последовательного (COM) порта для подключения устройства **Пульт управления** (4).

**Примечание.**

Пульт управления подключается к отличному от используемого поворотными устройствами COM-порту. Вследствие этого, в панели настроек родительского (для объекта **Пульт управления**) объекта **Контроллер телеметрии** должен быть указан другой номер COM-порта.

5. При необходимости задать параметры скорости обмена данными между компьютером и устройством **Пульт управления телеметрией** (5).
6. При необходимости задать параметры режима контроля четности битов при обмене данными (6).
7. В том случае, если устройство **Пульт управления телеметрией** является пассивным (т.е. питание не подается независимым образом) необходимо активировать питание через выходы последовательного (COM) порта DTR или RTS. Данная операция выполняется путем установки флажков **DTR** или **RTS** (7).

**Примечание.**

Настройки скорости и четности COM-порта, заданные для родительского объекта Контролер телеметрии, не связаны с аналогичными настройками системного объекта **Пульт управления**, поскольку они относятся к другому COM-порту.

**Примечание.**

Значения параметров **Скорость** и **Четность** должны совпадать с настройками COM-порта в ОС Windows.

8. При необходимости изменить приоритет управления поворотным устройством посредством устройства **Пульт управления телеметрией**, для этого следует выбрать требуемый пункт из списка **Приоритет** (8).
9. Нажать кнопку **Применить** для сохранения всех изменений (9).

[Смотреть видео](#)

### 3.4.4.1 Особенности настройки и работы пульта телеметрии BOSCH KBD-Digital или BOSCH KBD-Universal

#### На странице:

- [Настройка пульта телеметрии BOSCH KBD-Digital или BOSCH KBD-Universal в ПК Интеллект](#)
- [Особенности работы пульта телеметрии BOSCH KBD-Digital или BOSCH KBD-Universal в ПК Интеллект](#)
- [Пример скрипта на JScript](#)

#### 3.4.4.1.1 Настройка пульта телеметрии BOSCH KBD-Digital или BOSCH KBD-Universal в ПК Интеллект

Для настройки пульта телеметрии *BOSCH KBD-Digital* или *BOSCH KBD-Universal* в ПК *Интеллект* необходимо выполнить следующие действия:

1. Создать объект **Контроллер телеметрии**.
2. Настроить объект **Контроллер телеметрии** следующим образом:

- а. Установить протокол обмена данных **Bosch-IntuiKey**.

- b. Из списка **Порт** выбрать номер последовательного (COM) порта подключения пульта телеметрии.
  - c. Установить значение **19200** параметру **Скорость**.
  - d. Установить значение **None** параметру **Четность**.
  - e. Установить флажки **DTR** и **RTS**.
3. На базе объекта **Контроллер телеметрии** создать объект **Пульт управления**.
  4. Настроить объект **Пульт управления** как описано в разделе [Настройка пультов управления поворотными устройствами](#).

Настройка пульта телеметрии *BOSCH KBD-Digital* или *BOSCH KBD-Universal* в ПК *Интеллект* завершена.

### 3.4.4.1.2 Особенности работы пульта телеметрии BOSCH KBD-Digital или BOSCH KBD-Universal в ПК Интеллект

#### **Внимание!**

Перед началом работы в ПК *Интеллект* с пультом телеметрии *BOSCH KBD-Digital* или *BOSCH KBD-Universal* необходимо перевести его в режим **Terminal mode**. Для этого необходимо нажать клавишу **Prod** и выбрать на дисплее **Terminal**.

#### **Примечание.**

Подробная информация по пульту телеметрии *BOSCH KBD-Digital* или *BOSCH KBD-Universal* приведена в официальной справочной документации по данному устройству.

При нажатии клавиш на клавиатуре пульта телеметрии *BOSCH KBD-Digital* или *BOSCH KBD-Universal* в ПК *Интеллект* поступают сообщения **Нажата клавиша** и **Отпущена клавиша**.

Событие	Сообщение	Параметр	Описание параметра
KEY_PRESSED	Нажата клавиша	param0	Код нажатой клавиши
KEY_RELEASED	Отпущена клавиша	param0	Код отпущенной клавиши

В комментариях к данным событиям указывается код (параметр param0) нажатой и отпущенной клавиши.

#### **Примечание.**

При длительном нажатии клавиши (более 500 миллисекунд) событие **Нажата клавиша** повторяется с интервалом 100 миллисекунд. При отпускании клавиши будет получено одно событие **Отпущена клавиша**.

Коды клавиш клавиатуры пульта управления телеметрией *BOSCH KBD-Digital* или *BOSCH KBD-Universal* представлены в таблице:

Клавиша на пульте	Код клавиши	Клавиша на пульте	Код клавиши
SOFTKEY 1L	0x01	4	0x34
SOFTKEY 2L	0x02	5	0x35
SOFTKEY 3L	0x03	6	0x36
SOFTKEY 4L	0x04	7	0x37
SOFTKEY 5L	0x05	8	0x38

SOFTKEY 6L	0x06	9	0x39
SOFTKEY 7L	0x07	MONITOR	0x20
SOFTKEY 1R	0x08	PRODUCT	0x21
SOFTKEY 2R	0x09	CLEAR	0x22
SOFTKEY 3R	0x0A	IRISA	0x23
SOFTKEY 4R	0x0B	IRISB	0x24
SOFTKEY 5R	0x0C	ACK	0x25
SOFTKEY 6R	0x0D	ENTER	0x26
SOFTKEY 7R	0x0E	SHOT	0x27
0	0x30	FOCUSA	0x28
1	0x31	FOCUSB	0x29
2	0x32	0 + 1	0x81
3	0x33	MONITOR + CLEAR	0x82

При работе с пультом телеметрии *BOSCH KBD-Digital* или *BOSCH KBD-Universal* в макрокомандах доступны следующие специфические для данного пульта действия:

1. **Нарисовать фигуру** (задается параметрами Фигура, Тип рисования, Закрашивать фигуру, Координата Y начальная, Координата Y конечная, Координата X начальная, Координата X конечная, Экран).
2. **Очистить экран** (задается параметром Экран).
3. **Напечатать текст** (задается параметрами Координата X, Координата Y, Кодировка, Стиль, Экран, Текст).

**Примечание.**

Полужирный текст выводится только на статусном дисплее.

**Примечание.**

Описание данных действий для использования в программах приведено в документа [Руководство по программированию](#) в разделе [TELEMETRY\\_EXT](#)

### 3.4.4.1.3 Пример скрипта на JScript

По ссылкам доступны файлы [bosch.txt](#) и [bosch\\_menu.txt](#).

В файле [bosch\\_menu.txt](#) содержится скрипт на языке JScript, по макрокоманде отображающий меню на дисплее пульта телеметрии *BOSCH KBD-Digital* или *BOSCH KBD-Universal*. Данное меню показывает соответствие клавиш пульта *BOSCH KBD-Digital* или *BOSCH KBD-Universal* выполняемым действиям. Данный скрипт следует выполнить только один раз.

В файле `bosch.txt` содержится скрипт на языке Jscript, назначающий действия клавишам пульта *BOSCH KBD-Digital* или *BOSCH KBD-Universal* следующим образом:

Клавиша	Код (десятеричный)	Код (шестнадцатеричный)	Действие
SOFTKEY 1L	1	0x01	Отобразить 1 окно видеонаблюдения на мониторе (однократер)
SOFTKEY 2L	2	0x02	Отобразить 4 окна видеонаблюдения на мониторе
SOFTKEY 3L	3	0x03	Отобразить 9 окна видеонаблюдения на мониторе
SOFTKEY 4L	4	0x04	Отобразить все окна видеонаблюдения
SOFTKEY 5L	5	0x05	Обратная перемотка
SOFTKEY 6L	6	0x06	Воспроизведение
SOFTKEY 7L	7	0x07	Переход в режим воспроизведения архивных видеозаписей
SOFTKEY 1R	8	0x08	Экспорт кадра
SOFTKEY 2R	9	0x09	Печать кадра
SOFTKEY 3R	10	0x0A	Запуск макрокоманды 2
SOFTKEY 4R	11	0x0B	Запуск макрокоманды 3
SOFTKEY 5R	12	0x0C	Перемотка вперед
SOFTKEY 6R	13	0x0D	Остановка воспроизведения
SOFTKEY 7R	14	0x0E	Переход в режим видеонаблюдения
MONITOR	32	0x20	Ввод идентификатора монитора
ACK	37	0x25	Отображение меню (запуск макрокоманды 1)
ENTER	38	0x26	Ввод идентификатора камеры
SHOT	39	0x27	Переход в пресет

#### Пример работы со скриптом.

**Задача:** отобразить на Мониторе 1 Камеру 2 и перейти в пресет 3.

#### **Примечание.**

Пресет 3 должен быть предварительно сохранен, например, при помощи [Окна управления телеметрией](#).

1. Нажать на пульте кнопку 1, затем на кнопку MONITOR. На дисплее пульта отобразится информация о текущем номере монитора.



2. Нажать на пульте кнопку 2, затем на кнопку ENTER. В результате на мониторе 1 будет отображена камера 2, а на дисплее пульта отобразится информация о текущем номере камеры.
3. Нажать на пульте на кнопку 3, затем на кнопку SHOT. В результате камера 2 перейдет в пресет 3, а на дисплее пульта отобразится информация о текущем номере пресета.

### 3.4.4.2 Особенности настройки и работы с пультом управления телеметрией Axis T8310

#### На странице:

- [Общая информация](#)
- [Особенности настройки пульта управления телеметрией Axis T8310](#)
- [Особенности работы пульта управления телеметрией Axis T8310](#)
- [Пример скрипта на JScript](#)

#### 3.4.4.2.1 Общая информация

В ПК *Интеллект* интегрировано две версии пульта *Axis T8310*: Rev01 и Rev02. Процедура настройки и работы с данными версиями в ПК *Интеллект* не отличается.

Не рекомендуется одновременно подключать к ПК *Интеллект* пульты обеих версий во избежание некорректной работы системы.

Пульт может быть добавлен в ПК *Интеллект* как устройство управления – см. [Настройка объекта Устройство управления](#). В этом случае события о нажатии клавиш, изменении положения джойстика и пр. в Протоколе событий будут поступать от объекта **Устройство управления**.

#### 3.4.4.2.2 Особенности настройки пульта управления телеметрией Axis T8310

Для настройки пульта телеметрии *Axis T8310* в ПК *Интеллект* необходимо выполнить следующие действия:

1. Создать объект **Контроллер телеметрии**.

2. Настроить объект **Контроллер телеметрии** следующим образом:

- a. Установить протокол обмена данных **Axis**.
  - b. Остальные настройки данного объекта игнорируются системой, так как пульт управления телеметрией *Axis T8310* подключается к Серверу по интерфейсу USB.
3. На базе объекта **Контроллер телеметрии** создать объект **Пульт управления**.
  4. Настроить объект **Пульт управления** как описано в разделе [Настройка пультов управления поворотными устройствами](#).
  5. Если используется версия пульта Rev01, перезапустить ПК Интеллект. При использовании версии Rev02 перезапуск не требуется.

Настройка пульта телеметрии *Axis T8310* в ПК *Интеллект* завершена.

3.4.4.2.3 Особенности работы пульта управления телеметрией *Axis T8310*

**Примечание.**

Подробная информация по пульту управления телеметрией *Axis T8310* приведена в официальной справочной документации по данному устройству.

Пульт управления *AXIS T8310* представляет собой модульную систему, состоящую из трех отдельных устройств:

1. Джойстик *AXIS T8311*. Данное устройство обладает функциональностью обычного джойстика, и его настройка производится стандартным образом (см. раздел [Настройка джойстика для управления поворотными устройствами](#)). Устройство также оснащено 6 горячими клавишами.

**Примечание.**

По умолчанию при управлении телеметрией через Монитор видеонаблюдения с помощью джойстика *Axis 8311* при повороте оси z на джойстике вправо (по часовой стрелке) изображение отдаляется, при повороте влево (против часовой стрелки) – приближается.

2. Клавиатура *AXIS T8312* снабжена 10 горячими клавишами и 12 программируемыми клавишами.
3. Поворотный переключатель *AXIS T8313* оснащен 6 горячими клавишами и колесиком навигации.

Модель панели меняется в зависимости от подключенных [устройств](#).

T8310	Используются все устройства
-------	-----------------------------

T8311	Только джойстик
T8311/T8312	Джойстик и клавиатура
T8311/T8313	Джойстик и поворотный переключатель
T8312	Только клавиатура
T8312/T8313	Клавиатура и поворотный переключатель
T8313	Только поворотный переключатель

Модули пульта управления *AXIS T8310* подключаются к Серверу посредством USB-интерфейса. При использовании полного пульта управления *AXIS T8310* модули подключаются друг к другу при помощи клавиатуры *AXIS T8312*, служащей USB-концентратором.

Функции пульта управления, связанные с выполнением действий по нажатию клавиш, в ПК *Интеллект* могут быть реализованы с помощью следующих средств:

1. скриптов на языке программирования JScript (подробнее о создании скриптов см. документ [Руководство по программированию \(JScript\)](#));
2. программ на встроенном в ПК *Интеллект* языке программирования (подробнее см. документ [Руководство по программированию](#));
3. макрокоманд (подробнее см. документ [Руководство администратора](#), раздел [Создание и использование макрокоманд](#)).







При нажатии клавиш на клавиатуре пульта телеметрии *AXIS T8310* в ПК *Интеллект* поступают сообщения **Нажата клавиша** и **Отпущена клавиша**.

Описание сообщений **Нажата клавиша** и **Отпущена клавиша**:

Событие	Сообщение	Параметр	Описание параметра	Диапазон значений
KEY_PRESSED	Нажата клавиша	param0	Код нажатой клавиши	0..21
		device	Устройство, на котором нажата клавиша.	0 - Основная клавиатура AXIS T8312, 1 - Клавиатура AXIS T8313
KEY_RELEASED	Отпущена клавиша	param0	Код отпущенной клавиши	0..21
		device	Устройство, на котором отпущена клавиша	0 - Основная клавиатура AXIS T8312, 1 - Поворотный переключатель AXIS T8313

Источником данных событий является объект **Пульт управления (TELEMETRY\_EXT)**. В комментарии к событиям указывается код нажатой и отпущенной клавиши.

Коды клавиш клавиатуры *AXIS T8312*:

Клавиша	Код клавиши	Клавиша	Код клавиши
0	0	Alt	11
1	1		12
2	2		13
3	3		14
4	4		15
5	5		16
6	6	F1	17
7	7	F2	18
8	8	F3	19
9	9	F4	20
	10	F5	21

**Примечание.**

Коды клавиш пульта и источник данных событий зависят от прошивки пульта.

При изменении положения джойстика на устройстве *AXIS T8313* в ПК *Интеллект* поступает сообщение **Изменено положение**.

Описание сообщения **Изменено положение**:

Событие	Сообщение	Параметр	Описание параметра	Диапазон значений
MOVED	Изменено положение	param0	Значение смещения	Для колеса поворотного переключателя JogDial -1.. 1; для колеса покадровой прокрутки Shuttle -8..7
		device	Тип использованного механизма управления AXIS T8313	0 – колесо поворотного переключателя, 1 – колесо покадровой прокрутки

При работе с пультом телеметрии *AXIS T8310* в макрокомандах доступны следующие специфические для данного пульта действия:

1. **Включить реле** (задается параметром Идентификатор реле). Данная команда позволяет включить лампочку на клавише с лампочкой (12-16).
2. **Выключить реле** (задается параметром Идентификатор реле). Данная команда позволяет выключить лампочку на клавише с лампочкой (12-16).

**Примечание.**

Описание данных действий для использования в программах и скриптах приведено в документе [Руководство по программированию](#) в разделе **TELEMETRY\_EXT**

#### 3.4.4.2.4 Пример скрипта на JScript

По [ссылке](#) доступен файл со скриптом на языке JScript, который позволяет назначить действия на клавиши пульта управления телеметрией *AXIS T8310* следующим образом:

##### Axis T8312



Клавиша	Действие
F1	Раскладка с 1 камерой
F2	Раскладка с 4 камерами
F3	Раскладка с 9 камерами
F4	Раскладка с 16 камерами
F5	Раскладка с 25 камерами
	Идентификатор монитора
	Идентификатор камеры
	Перейти в пресет
	не используется
	Сохранить пресет
	Переключение между живым видео и архивом
Alt	не используется

##### Axis T8313


Клавиша	Действие
	Стандартные клавиши
[ L ]	Экспорт кадра
[ R ]	Экспорт архива
	Внешний элемент управления отвечает за увеличение/уменьшение размера окна видеонаблюдения камеры. Внутренний элемент управления: следующий/предыдущий

#### Примеры использования скрипта:

1. Для активации камеры 3 на мониторе 12 выполнить следующие действия:

- a. Нажать 12, затем  .
- b. Нажать 3, затем  .

2. Для перехода в пресет 2 выполнить следующие действия:

- a. Нажать 2, затем  .

### 3.4.4.3 Особенности настройки и работы с пультом управления телеметрией Lilin PIN-800III

#### На странице:

- [Особенности настройки пульта управления телеметрией Lilin PIN-800III](#)
- [Особенности работы с пультом управления телеметрией Lilin PIN-800III](#)

#### 3.4.4.3.1 Особенности настройки пульта управления телеметрией Lilin PIN-800III

Для настройки пульта телеметрии *Lilin PIN-800III* в ПК *Интеллект* необходимо выполнить следующие действия:

1. Создать объект **Контроллер телеметрии**.

- a. Настроить объект **Контроллер телеметрии** следующим образом:

- b. Установить протокол обмена данных **Lilin PIN-7000/7600**.

**Примечание.**

Для того, чтобы напрямую передавать данные в камеры Lilin, подключенные через последовательный порт, необходимо установить протокол обмена данных **Lilin PIN-7000/7600 Direct**. При этом будут доступны все функциональные возможности соответствующих камер, даже не поддерживаемый на уровне сообщений ПК *Интеллект*

- c. Из списка **Порт** выбрать номер последовательного (COM) порта подключения пульта телеметрии.
  - d. Установить значение **9600** параметру **Скорость**.
  - e. Установить значение **None** параметру **Четность**.
  - f. Установить флажки **DTR** и **RTS**.
2. На базе объекта **Контроллер телеметрии** создать объект **Пульт управления**.
  3. Настроить объект **Пульт управления** как описано в разделе [Настройка пультов управления поворотными устройствами](#).

Настройка пульта телеметрии *Lilin PIN-800III* в ПК *Интеллект* завершена.

### 3.4.4.3.2 Особенности работы с пультом управления телеметрией Lilin PIN-800III

Часть клавиш пульта управления телеметрией *Lilin PIN-800III* соответствует стандартным функциям ПК *Интеллект*.

**Примечание.**

Также функциональные возможности данных клавиш описаны в документации производителя на пульт управления *Lilin PIN-800III*

Клавиша	Выполняемая функция
ZOOM IN / ZOOM OUT	Увеличение/уменьшение изображения
FOCUS FAR / FOCUS NEAR	Увеличение/уменьшение фокусного расстояния объектива
IRIS O / IRIS C	Открытие/закрытие диафрагмы

Клавиша	Выполняемая функция
AUTOFOCUS	Автоматическая установка фокусного расстояния объектива
AUTOIRIS	Автоматический выбор положения диафрагмы
AUTOPAN	Перевод панорамной головки в режим панорамного отображения, либо купольной камеры в режим патрулирования
PRESET	Переход в пресет и сохранение пресета
PRESET 1/2/3/4	Переход в пресет 1/2/3/4

Часть клавиш пульта управления *Lilin PIN-800III* может быть использована через событие KEY\_PRESSED. При нажатии таких клавиш на клавиатуре пульта телеметрии *Lilin PIN-800III* в ПК *Интеллект* поступает сообщение **Нажата клавиша**.

Событие	Сообщение	Параметр	Описание параметра
KEY_PRESSED	Нажата клавиша	param0	Код нажатой клавиши

Источником данного события является объект **Пульт управления** (TELEMETRY\_EXT). В комментарии к событию указывается код (параметр param0) нажатой клавиши. Код клавиши для ввода номера (1, 2 или 4 цифры) равен набранному номеру. Для функциональных клавиш используется четырехбайтовый шестнадцатеричный код клавиши.

Клавиша	Код	Шестнадцатеричный код
ESC	1769472	0x001B0000
LIGHT	655360	0x000A0000
CTRL1	851969	0x001A0000
CTRL2	851970	0x00090000
CLR	3604480	0x00370000
ENT	3538944	0x00360000
WIPER	786432	0x000C0000
SPRAY	720896	0x000B0000

При нажатии клавиш F1-F4, MON, SAM никакие сообщения в ПК *Интеллект* не поступают.

Функции пульта управления, связанные с выполнением действий при поступлении событий от пульта, в ПК *Интеллект* могут быть реализованы с помощью следующих средств:

- скриптов на языке программирования JScript (подробнее о создании скриптов см. документ [Руководство по программированию \(JScript\)](#));
- программ на встроенном в ПК *Интеллект* языке программирования (подробнее см. документ [Руководство по программированию](#));



3. макрокоманд (подробнее см. документ [Руководство администратора](#), раздел [Создание и использование макрокоманд](#)).

#### 3.4.4.4 Особенности настройки и работы с пультом управления телеметрией Panasonic WV-CU950

##### На странице:

- [Особенности настройки пульта управления телеметрией Panasonic WV-CU950](#)
- [Особенности работы с пультом управления телеметрией Panasonic WV-CU950](#)
- [Пример скрипта на JScript](#)

##### 3.4.4.4.1 Особенности настройки пульта управления телеметрией Panasonic WV-CU950

Подключение пульта управления *Panasonic WV-CU950* осуществляется посредством 4-проводной версии интерфейса RS-485. При подключении контроллера телеметрии *Panasonic WV-CU950* следует убедиться, что переключатели MODE установлены в положение, соответствующее подключению по протоколу RS-485: переключатели №1 и №5 необходимо установить в положение ON, остальные в положение OFF. Подробнее о настройке переключателей MODE см. справочную документацию производителя.

Для настройки пульта телеметрии *Panasonic WV-CU950* в ПК *Интеллект* необходимо выполнить следующие действия:

1. Создать объект **Контроллер телеметрии**.
2. Настроить объект **Контроллер телеметрии** следующим образом:

The screenshot shows a configuration window for a telemetry controller. On the left, there is a field for the controller name '1' and 'Контроллер телеметрии 1'. Below it, there is a 'Компьютер' field with 'LOCALHOST' selected and an 'Отключить' checkbox. On the right, under 'Настройки', there is a dropdown for 'Panasonic PS-Data', a 'Порт' dropdown set to 'COM1', a 'Скорость' dropdown set to '9600', and a 'Четность' dropdown set to 'None'. At the bottom of the settings, there are two checked checkboxes: 'DTR' and 'RTS'. At the very bottom of the window are 'Применить' and 'Отменить' buttons.

- a. Установить протокол обмена данных **Panasonic PS-Data**.
  - b. Из списка **Порт** выбрать номер последовательного (COM) порта подключения пульта телеметрии.
  - c. Установить значение **19200** параметру **Скорость**.
  - d. Установить значение **None** параметру **Четность**.
  - e. Установить флажки **DTR** и **RTS**.
3. На базе объекта **Контроллер телеметрии** создать объект **Пульт управления**.
  4. Настроить объект **Пульт управления** как описано в разделе [Настройка пультов управления поворотными устройствами](#).

Настройка пульта телеметрии *Panasonic WV-CU950* в ПК *Интеллект* завершена.

#### 3.4.4.4.2 Особенности работы с пультом управления телеметрией Panasonic WV-CU950

При нажатии клавиш на клавиатуре пульта телеметрии *Panasonic WV-CU950* в ПК *Интеллект* поступают сообщения **Нажата клавиша** и **Отпущена клавиша**.

Событие	Сообщение	Параметр	Описание параметра
KEY_PRESSED	Нажата клавиша	param0	Код нажатой клавиши
KEY_RELEASED	Отпущена клавиша	param0	Код отпущенной клавиши

Источником данных событий является объект **Пульт управления** (TELEMETRY\_EXT). В комментарии к событиям указывается код (параметр param0) нажатой и отпущенной клавиши.

Номер клавиши	Код клавиши	Номер клавиши	Код клавиши
1	'1'	30	'T'
2	'2'	31	'U'
3	'3'	32	'V'
4	'4'	33	'W'
5	'5'	34	'X'
6	'6'	35	'Y'
7	'7'	36	'Z'
8	'8'	37	'a'
9	'9'	38	'b'
10	'0'	39	'c'
11	'A'	40	'd'
12	'B'	41	'e'
13	'C'	42	'f'

Номер клавиши	Код клавиши	Номер клавиши	Код клавиши
14	'D'	43	'g'
15	'E'	44	'h'
16	'F'	45	'i'
17	'G'	46	'j'
18	'H'	47	'k'
19	'I'	48	'l'
20	'J'	49	'm'
21	'K'	50	'n'
22	'L'	51	'o'
23	'M'	52	'p'
24	'N'	53	'q'
25	'O'	54	'r'
26	'P'	55	's'
27	'Q'	56	't'
28	'R'	57	'u'
29	'S'		

При изменении положения джойстика на устройстве *Panasonic WV-CU950* в ПК *Интеллект* поступает сообщение *Изменено положение*.

Событие	Сообщение	Параметр	Описание параметра	Диапазон значений
MOVED	Изменено положение	param0	Значение смещения	Для колеса поворотного переключателя JogDial -1.. 1; для колеса покадровой прокрутки Shuttle -6..6
		device	Тип использованного механизма управления <i>Panasonic WV-CU950</i>	0 – колесо поворотного переключателя, 1 – колесо покадровой прокрутки

Функции пульта управления, связанные с выполнением действий при поступлении событий от пульта, в ПК *Интеллект* могут быть реализованы с помощью следующих средств:

- скриптов на языке программирования JScript (подробнее о создании скриптов см. документ [Руководство по программированию \(JScript\)](#));

2. программ на встроенном в ПК Интеллект языке программирования (подробнее см. документ [Руководство по программированию](#));
3. макрокоманд (подробнее см. документ [Руководство администратора](#), раздел [Создание и использование макрокоманд](#)).

При работе с пультом телеметрии Panasonic WV-CU950 в макрокомандах доступны следующие специфические для данного пульта действия:

1. **Очистить экран.** Позволяет очистить экран устройства.
2. **Напечатать текст** (задается параметрами Координата Y, Текст, Мигание). Вывод текста на экран устройства с заданным расположением и миганием.
3. **Установить тревогу** (задается параметром Тип аудио тревоги). Задает тип сигнала тревоги.
4. **Включить реле** (задается параметрами Идентификатор реле, Тип включения). Данная команда позволяет включить горение или мигание индикатора.
5. **Выключить реле** (задается параметром Идентификатор реле). Данная команда позволяет выключить индикатор.
6. **Перезагрузить устройство** (задается параметром Тип перезагрузки). Позволяет физически перезагрузить устройство немедленно или по истечении некоторого периода времени.

**Примечание.**

Описание данных действий для использования в программах приведено в документа [Руководство по программированию](#) в разделе [TELEMETRY\\_EXT](#).

#### 3.4.4.4.3 Пример скрипта на JScript

По [ссылке](#) доступен файл со скриптом на языке JScript, который позволяет назначить действия на клавиши пульта управления телеметрией Panasonic WV-CU950 следующим образом:

Клавиша	Функция
K	Безостановочное воспроизведение/пауза
J	Остановка воспроизведения
I	Переключение в режим воспроизведения архива/режим просмотра живого видео
N	Очистить дисплей пульта
n	Эмуляция клавиши Enter
A	Задание идентификатора Монитора видеонаблюдения
B	Задание идентификатора камеры
D	Переход в пресет
F	Запись пресета
i	Раскладка с 1 камерой
j	Раскладка с 4 камерами
k	Раскладка с 9 камерами

I	Раскладка с 16 камерами
Смещение колеса поворотного переключателя	Прямая/обратная перемотка
Смещение колеса покадровой прокрутки	Развернуть/свернуть Окно видеонаблюдения

### 3.4.4.5 Особенности настройки пульта управления телеметрией Everfocus EKB-200

Для настройки пульта телеметрии *Everfocus EKB-200* в ПК *Интеллект* необходимо выполнить следующие действия:

1. Создать объект **Контроллер телеметрии**.

**Примечание.**

Настройки объекта **Контроллер телеметрии** можно оставить со значениями по умолчанию.

2. Создать на базе него объект **Пульт управления**.
3. В поле **Порт** выбрать значение **Everfocus EKB-200 (1)**.

**Примечание.**

Поскольку пульт управление подключается к компьютеру по интерфейсу USB, настройки **Скорость**, **Четность**, **DTR** и **RTS** можно оставить со значениями по умолчанию.

4. Для применения настроек нажать на кнопку **Применить (2)**.

Даже если в системе отсутствуют поворотные камеры, от объекта **Пульт управления**, соответствующего пульта управления телеметрией *Everfocus EKB-200*, будут поступать события при нажатии кнопок и изменении положения

джойстика. Данные события будут отображаться в протоколе событий и их можно использовать в скриптах и макрокомандах (см. также [Руководство по программированию](#), раздел `TELEMETRY_EXT`).

Настройка пульта телеметрии *Everfocus EKB-200* в ПК *Интеллект* завершена.

### 3.4.4.6 Особенности настройки пульта управления телеметрией Samsung SPC-7000

#### На странице:

- Особенности настройки пульта управления телеметрией Samsung SPC-7000
- Пример скрипта на JScript

#### 3.4.4.6.1 Особенности настройки пульта управления телеметрией Samsung SPC-7000

Для настройки пульта телеметрии *Samsung SPC-7000* в ПК *Интеллект* необходимо выполнить следующие действия:

1. Создать объект **Контроллер телеметрии**.

#### 📘 Примечание.

Настройки объекта **Контроллер телеметрии** можно оставить со значениями по умолчанию.

2. Создать на базе него объект **Пульт управления**.

3. В поле **Порт** выбрать значение **Samsung SPC-7000** (1).

#### 📘 Примечание.

Поскольку пульт управление подключается к компьютеру по интерфейсу USB, настройки **Скорость**, **Четность**, **DTR** и **RTS** можно оставить со значениями по умолчанию.

- Для применения настроек нажать на кнопку **Применить** (2).

Настройка пульта телеметрии *Samsung SPC-7000* в ПК *Интеллект* завершена.

#### 3.4.4.6.2 Пример скрипта на JScript

По [ссылке](#) доступен файл со скриптом на языке JScript, который позволяет назначить в ПК *Интеллект* действия на клавиши пульта управления телеметрией *Samsung SPC-7000* в соответствии с документацией производителя.

#### 3.4.4.7 Особенности настройки пульта управления телеметрией Samsung SSC-2000

Для настройки пульта телеметрии *Samsung SSC-2000* в ПК *Интеллект* необходимо выполнить следующие действия:

- Создать объект **Контроллер телеметрии**.
- Настроить объект **Контроллер телеметрии** следующим образом:

- Установить протокол обмена данных **Samsung**.
  - Из списка **Порт** выбрать номер последовательного (COM) порта подключения пульта телеметрии.
  - Установить значение **9600** параметру **Скорость**.
  - Установить значение **None** параметру **Четность**.
  - Установить флажки **DTR** и **RTS**.
- На базе объекта **Контроллер телеметрии** создать объект **Пульт управления**.
  - Настроить объект **Пульт управления** как описано в разделе [Настройка пультов управления поворотными устройствами](#).

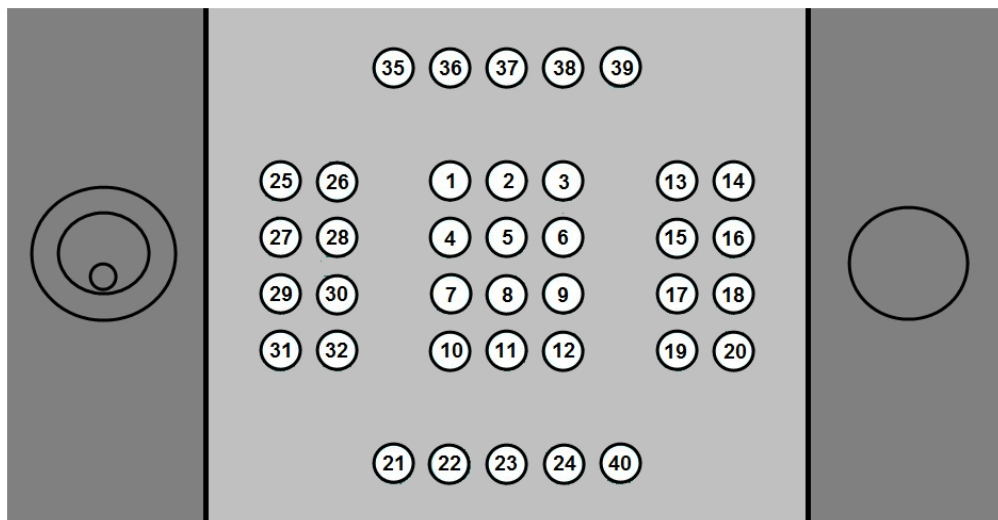
Настройка пульта телеметрии *Samsung SSC-2000* в ПК *Интеллект* завершена.

#### 3.4.4.8 Особенности работы пульта телеметрии VIDEOTEC DCZ

Данный пульт подключается к ПК *Интеллект* как обычный джойстик – см. [Настройка джойстика для управления поворотными устройствами](#). В момент подключения пульта к компьютеру необходимо зажать на нём клавиши SET + 5, в этом случае он определится системой как USB-игровое устройство.

Создание объекта **Пульт управления** на базе объекта **Контроллер телеметрии** не требуется.

На рисунке ниже представлено соответствие кодов клавиш кнопкам на пульте.



**⚠ Внимание!**

Внешний левый джойстик в ПК *Интеллект* не поддерживается.

Правый джойстик позволяет управлять поворотом объектива видеокамеры по осям X, Y, Z.

При нажатии кнопок пульта в ПК *Интеллект* поступают события вида:

TELEMETRY|1.1||joystick<1>,button<29>,tel\_prior<1>,monitor<1>,speed<0>,cam<1>,operator<>,vy<0>,vx<0>

**⚠ Внимание!**

По умолчанию пульт автоматически при нажатии клавиш 1 или 2 отправляет в ПК *Интеллект* команды ZOOM\_IN и ZOOM\_OUT. Для корректной работы пульта необходимо сбросить значения команд для кнопок пульта. Для этого следует на компьютере, к которому подключен пульт, в ветке реестра HKEY\_LOCAL\_MACHINE\SOFTWARE\Wow6432Node\ITV\INTELLECT\Telemetry для 64-битной системы (HKEY\_LOCAL\_MACHINE\SOFTWARE\ITV\INTELLECT\Telemetry для 32-битной) создать **пустые** строковые значения **1, 2, 3, 4, 5, 6, 7 и 8**.

Назначение действий по нажатию кнопок осуществляется при помощи скрипта или программы (подробнее о создании скриптов см. [Руководство по программированию \(JScript\)](#)). Пример такого скрипта можно загрузить [здесь](#).

Данный пример назначает следующие действия на кнопки пульта:

Код клавиши	Действие
10	Сделать активной предыдущую камеру
12	Сделать активной следующую камеру
13	Увеличить фокус
14	Уменьшить фокус
15	Включить автоматическую фокусировку объектива камеры
16	Задать номер пресета
18	Стереть номер пресета



21	Включить раскладку с 1 камерой
22	Включить раскладку с 4 камерами
23	Включить раскладку с 9 камерами
24	Включить раскладку с 16 камерами
40	Включить раскладку со всеми камерами
25	Перейти в режим просмотра живого видео
26	Перейти в режим архива
32	Запустить патрулирование

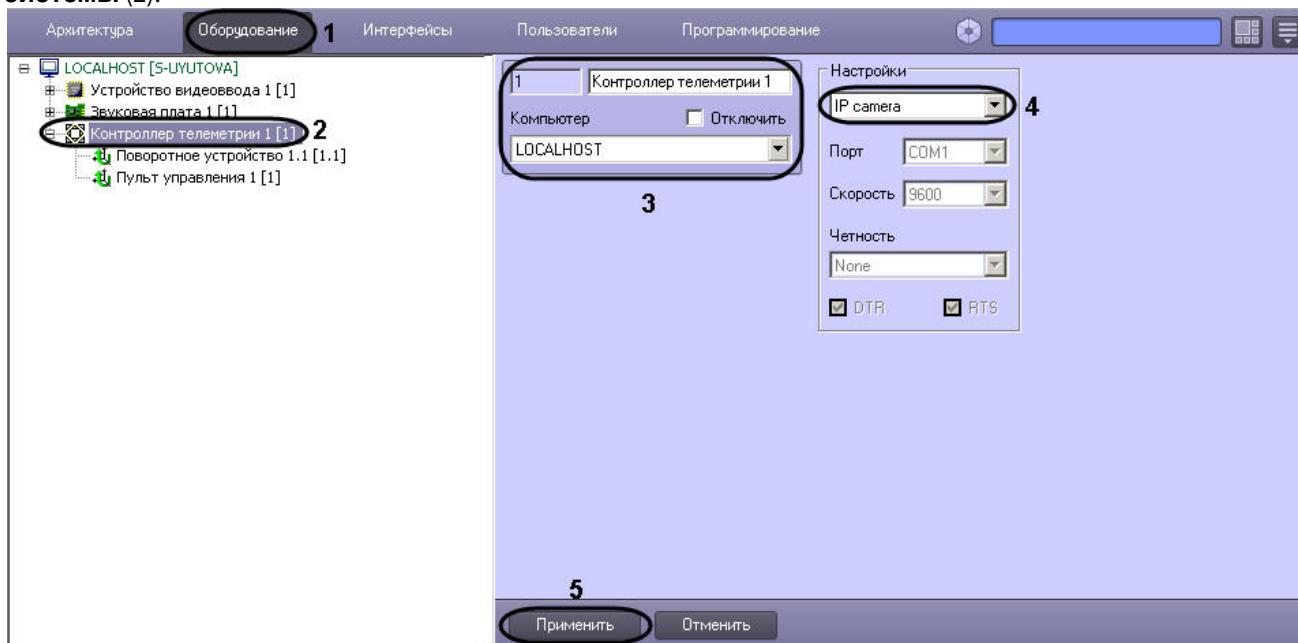
### 3.4.5 Настройка поворотных IP-камер

Порядок настройки поворотных IP-камер отличается от порядка настройки других типов поворотных устройств.

Связь с поворотными IP-камерами осуществляется через локальную сеть по транспортному протоколу TCP/IP. Также используется единый протокол информационного взаимодействия для всех поворотных IP-камер.

Для настройки объекта **Контроллер телеметрии** при подключении поворотной IP-камеры необходимо выполнить следующие действия:

1. Необходимо перейти во вкладку **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** (1).
2. На базе объекта **Компьютер** требуется создать системный объект **Контроллер телеметрии** или выбрать соответствующий объект в дереве объектов во вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** (2).



3. При создании объекта **Контроллер телеметрии** необходимо указать идентификационный номер, название объекта и выбрать Сервер, к которому подключено поворотное устройство (3).
4. Из списка выбрать протокол обмена данными с поворотным устройством. В качестве протокола требуется выбрать пункт **IP camera** для осуществления обмена данными с поворотной IP-камерой по протоколу TCP/IP (4).

**Примечание.**

При выборе пункта **IP camera** на панели настроек объекта **Контроллер телеметрии** все остальные параметры становятся неизменяемыми.

**Примечание.**

При использовании IP-камер *Bosch VG5 AutoDome 700 Series* следует выбирать протокол обмена данными **Bosch-Autodome 1.0**, при использовании *Bosch VG4 AutoDome, Bosch VG5 AutoDome 800 Series – Bosch-Autodome 4.0.*

- Нажать кнопку **Применить** для сохранения всех изменений (5).

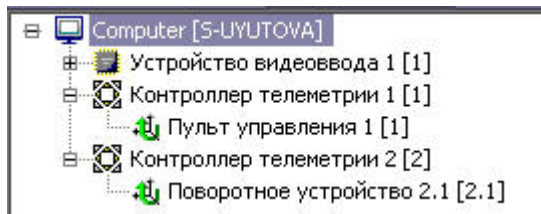
**Примечание.**

Порядок настройки объекта **Поворотное устройство** для управления поворотными IP-камерами соответствует порядку настройки объекта **Поворотное устройство** для управления поворотными устройствами, подключаемыми через COM-порт Сервера.

[Смотреть видео](#)

### 3.4.5.1 Настройка управления поворотной IP-камерой при помощи пульта управления

Для управления поворотной IP-камерой с помощью пульта управления, подключаемого по COM-порту, необходимо создать два объекта **Контроллер телеметрии**:



- С дочерним объектом **Пульт управления**. Данный объект **Контроллер телеметрии** необходимо настраивать в соответствии с подключенным пультом управления, как описано в соответствующем разделе, см. [Настройка пультов управления поворотными устройствами](#).
- С дочерним объектом **Поворотное устройство**. Данный объект **Контроллер телеметрии** необходимо настраивать в соответствии с описанием в разделе [Настройка поворотных IP-камер](#), а дочерний объект **Поворотное устройство** – в соответствии с описанием в разделе [Настройка поворотного устройства в программном комплексе Интеллект](#).

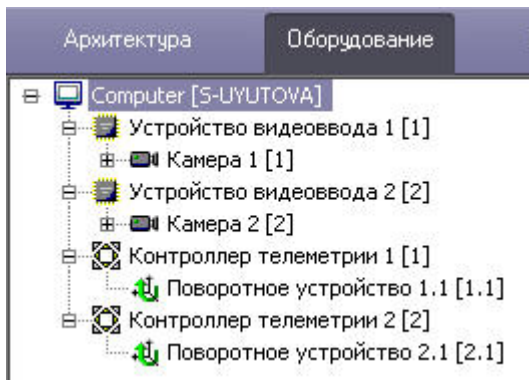
### 3.4.5.2 Особенности настройки Vivotek Panoramic PTZ

Функциональные возможности Vivotek Panoramic PTZ поддерживают Fish-eye камеры Vivotek SF8172 и Vivotek SF 8172V и поворотная камера Vivotek SD8362E.

Установка данных камер и настройка соединения между ними для корректного использования Vivotek Panoramic PTZ описаны в официальной документации, которая доступна на сайте Vivotek: <http://www.vivotek.com/panoramic%20ptz/>

Для работы данной функциональной возможности в ПК *Интеллект* необходимо создать в дереве оборудования и настроить в соответствии с подключенными камерами следующие объекты:

1. Два объекта **Устройство видеоввода** (настройка описана в разделе [Настройка приема видеосигналов с IP-устройств](#)).
2. Два объекта **Камера** на базе объектов **Устройство видеоввода**, соответствующие подключенным камерам.
3. Два объекта **Контроллер телеметрии** (настройка описана в разделе [Настройка поворотных IP-камер](#)).
4. Два объекта **Поворотное устройство** на базе объектов **Контроллер телеметрии**, соответствующие созданным камерам (настройка описана в разделе [Настройка поворотного устройства в программном комплексе Интеллект](#)).



Также требуется настроить интерфейсные объекты **Монитор** и **Окно управления телеметрией** для управления поворотными устройствами (см. разделы [Настройка Монитора видеонаблюдения для управления поворотными устройствами](#) и [Настройка Окна управления телеметрией](#)).

После настройки всех перечисленных объектов становится доступно управление телеметрией на Fish-eye камере с помощью функций AreaZoom и Point&Click (подробнее об использовании данных функций см. документ [Руководство Оператора](#), раздел [Управление поворотными устройствами с помощью мыши](#)).

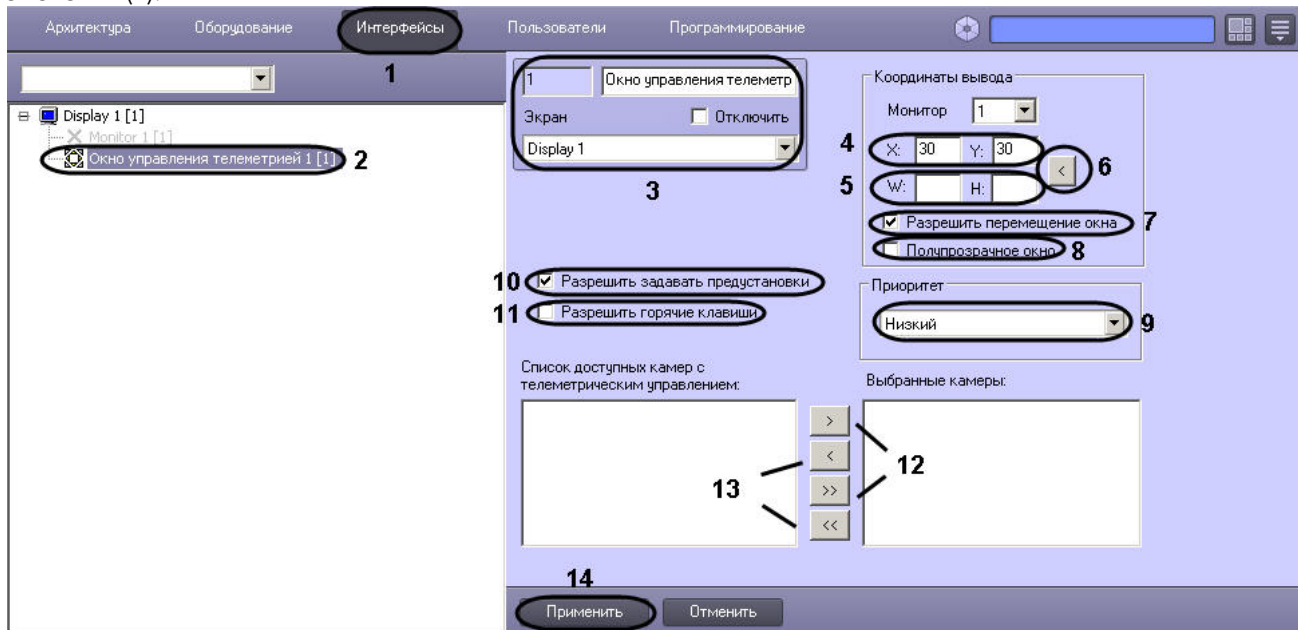
### 3.4.6 Настройка Окна управления телеметрией

Окно управления телеметрией – это интерфейсный объект, предназначенный для управления поворотными устройствами. Интерфейс Окна управления телеметрией одинаков для всех типов используемых поворотных устройств.

Для создания и настройки Окна управления телеметрией необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти во вкладку **Интерфейсы** диалогового окна **Настройка системы** (1).
2. На базе объекта **Экран** создать интерфейсный объект **Окно управления телеметрией** или выбрать соответствующий объект в дереве объектов во вкладке **Интерфейсы** диалогового окна **Настройка**

## СИСТЕМЫ (2).



3. При создании объекта **Окно управления телеметрией** необходимо указать идентификационный номер, название объекта и выбрать объект **Экран**, на основе которого создается объект **Окно управления телеметрией** (3).
4. Указать координаты расположения **Окна управления телеметрией** на экране, для этого необходимо изменить значения в полях X и Y. Значения полей X и Y соответствуют координатам расположения левого верхнего угла **Окна управления телеметрией** на экране и выражаются в процентном соотношении относительно размеров экрана по горизонтали и вертикали соответственно (4).
5. Ввести размеры интерфейсного объекта **Окно управления телеметрией**: поля **W** (ширина окна) и **H** (высота окна). Размеры выражаются в процентном соотношении относительно размеров экрана по горизонтали и вертикали соответственно (5).

**Примечание.**

Кнопка < (6) используется для автоматического ввода текущих координат объекта, заданных пользователем при работе с **Окном управления телеметрией**.

6. По умолчанию **Окно управления телеметрией** доступно для свободного перемещения на экране. В том случае, если требуется зафиксировать положение **Окна управления телеметрией**, необходимо снять флажок **Разрешить перемещение окна** (7).
7. По умолчанию **Окно управления телеметрией** является не прозрачным. Для отображения объектов интерфейса, расположенных в том же поле экрана, что и **Окно управления телеметрией**, необходимо установить флажок **Полупрозрачное окно** (8).
8. При необходимости изменить приоритет управления поворотным устройством посредством **Окна управления телеметрией**, следует выбрать требуемый пункт из списка **Приоритет** (9).
9. По умолчанию Оператору разрешено сохранять предустановки поворотного устройства, т.е. предварительно заданные установки положения видеокамеры. При работе с **Окном управления телеметрией** предустановки сохраняются посредством кнопок-цифр панели **Предустановки**. Для того чтобы запретить Оператору сохранять предустановки поворотного устройства, необходимо снять флажок **Разрешить задавать предустановки** (10).
10. Установить флажок **Разрешить горячие клавиши**, если необходимо разрешить управление поворотными устройствами с помощью клавиатуры (11).
11. Переместить названия видеокамер, оборудованных поворотными устройствами в список **Выбранные камеры** для организации управления ими посредством данного объекта **Окно управления телеметрией**. Для этого требуется поочередно переместить выбранные видеокамеры в список **Выбранные камеры**, посредством нажатия на кнопку с одной стрелкой, либо переместить все видеокамеры, оборудованные поворотным устройством, посредством нажатия на кнопку с двумя стрелками (2).

- При необходимости переместить названия видеокамер из списка **Выбранные камеры** в список **Список доступных камер** с телеметрическим управлением для запрета управления указанными видеокамерами посредством данного объекта **Окно управления телеметрией**. Для этого следует поочередно переместить выбранные видеокамеры в список **Список доступных видеокамер** с телеметрическим управлением посредством нажатия на кнопку с одной стрелкой, либо переместить все видеокамеры в этот список посредством нажатия на кнопку с двумя стрелками (13).

Нажать кнопку **Применить** для сохранения всех изменений (14).

✓ Управление поворотными устройствами с помощью Окна управления телеметрией

### 3.4.7 Создание и настройка Окна запроса оператора для управления телеметрией

В программном комплексе *Интеллект* предусмотрена возможность управления поворотным устройством посредством **Окна запроса оператора**. **Окно запроса Оператора** представляет собой отдельное пользовательское диалоговое окно, содержащее необходимые для управления конкретным типом поворотного устройства элементы.

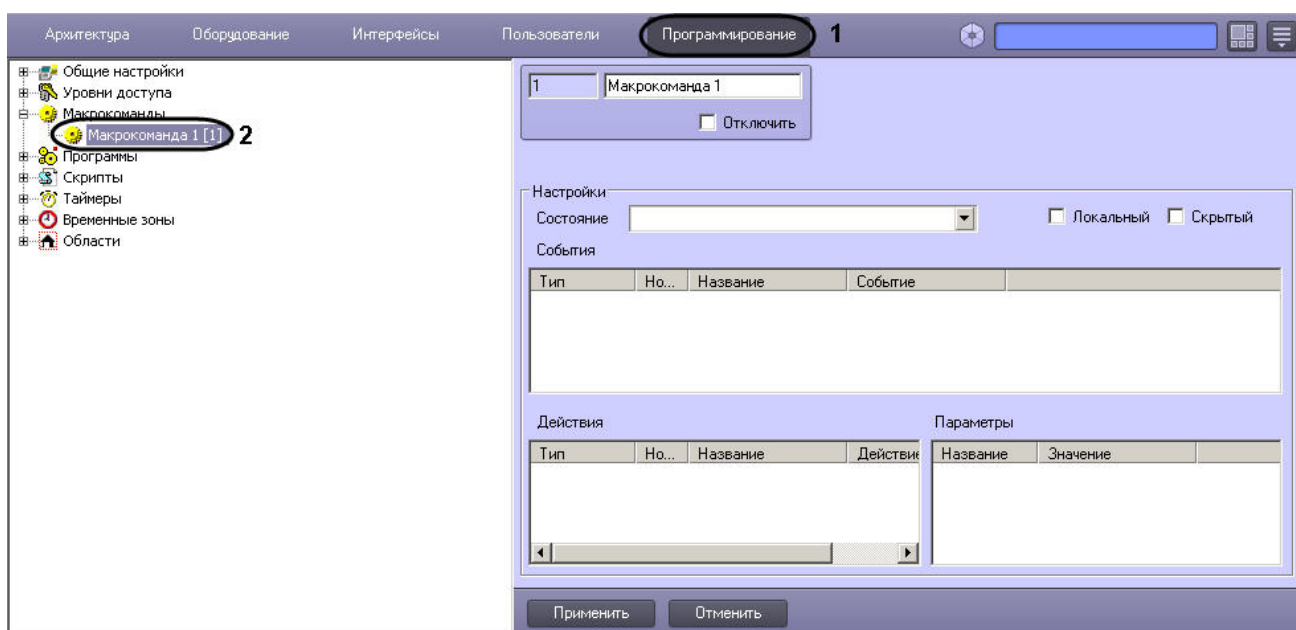
Уникальная панель управления, выводимая в **Окне запроса Оператора**, разрабатывается производителем поворотного устройства и предоставляется вместе с программным обеспечением к поворотному устройству. Файлы уникальных панелей управления поворотными устройствами хранятся в папке `program` корневого каталога установки ПК *Интеллект*.

Для создания и настройки **Окна запроса Оператора** в ПК *Интеллект* необходимо выполнить следующие действия:

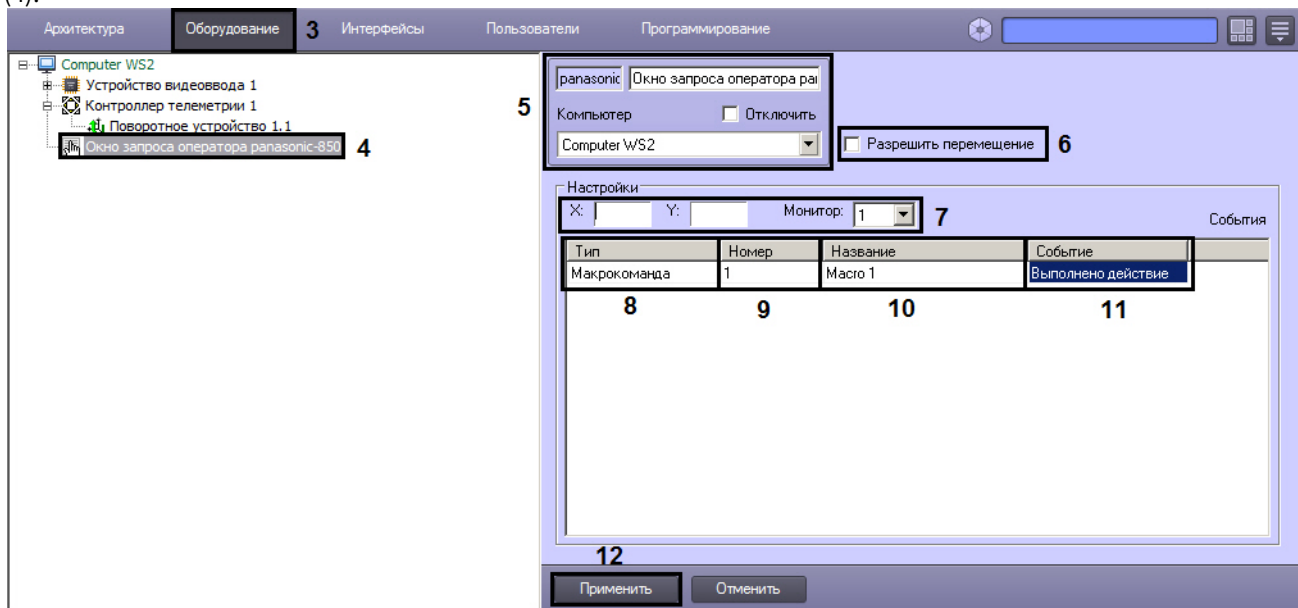
- Открыть вкладку **Программирование** диалогового окна **Настройка системы** (1).
- Во вкладке **Программирование** требуется создать объект **Макрокоманда** на базе объекта **Макрокоманды** (2). При создании объекта **Макрокоманда** требуется указать только идентификационный номер и название объекта.

#### **Примечание.**

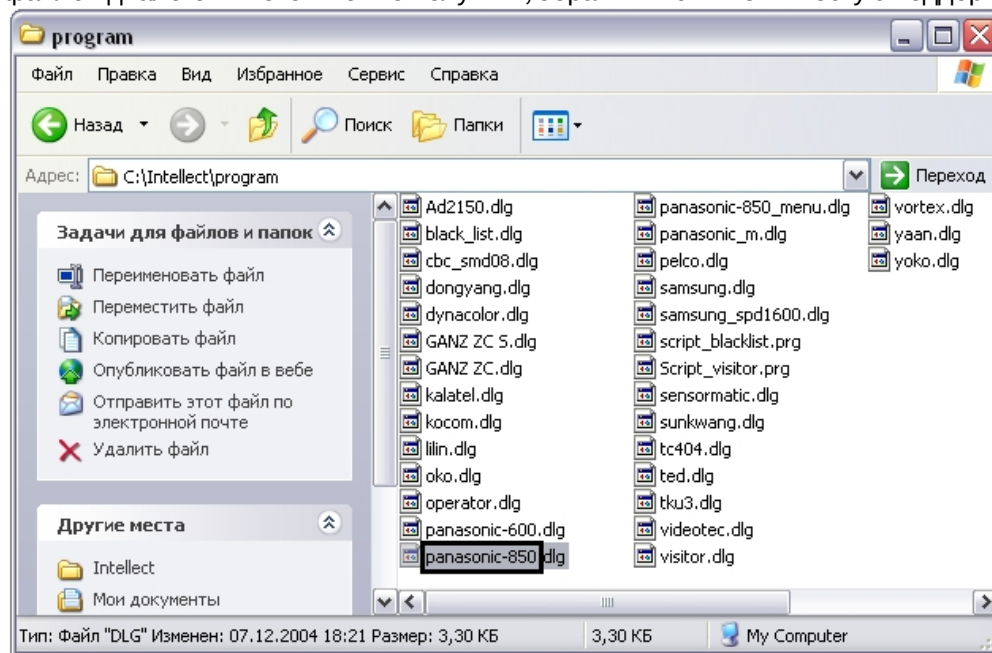
Указанный объект **Макрокоманда** требуется для обращения к программному ядру ПК *Интеллект* и вывода **Окна запроса оператора** на экран.



3. Открыть вкладку **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** (3).
4. Во вкладке **Оборудование** требуется создать объект **Окно запроса оператора** на базе объекта **Компьютер** (4).



5. При создании объекта **Окно запроса оператора** требуется в поле задания идентификационного номера ввести имя файла (без расширения) диалогового окна, используемого для управления поворотным устройством (5). Данный файл необходимо предварительно создать с помощью утилиты ArpEdit и разместить в папке **program** директории установки ПК **Интеллект** (см. [Создание диалоговых окон](#)). Также примеры файлов диалоговых окон можно получить, обратившись в техническую поддержку компании ITV|AxxonSoft.



6. Для активации функции перемещения **Окна запроса оператора** на экране с помощью мыши требуется установить флажок **Разрешить перемещение** (6).
7. Указать координаты расположения **Окна запроса оператора** на экране, для этого необходимо изменить значения в полях **X** и **Y**. Значения полей **X** и **Y** соответствуют координатам расположения левого верхнего угла **Окна запроса Оператора** на экране и выражаются в процентном соотношении относительно размеров экрана по горизонтали и вертикали соответственно (7).
8. Выбрать тип объектов **Макрокоманда** среди списка предложенных объектов и событий (8).
9. Указать идентификационный номер объекта **Макрокоманда**, созданного специально для вызова **Окна запроса оператора** (9).
10. В столбце **Название** автоматически отображается название выбранного объекта **Макрокоманда** (10).

11. Выбрать пункт **Выполнено действие** из списка возможных событий (11).
12. Нажать кнопку **Применить** для сохранения всех изменений (12).

### 3.4.8 Настройка Монитора видеонаблюдения для управления поворотными устройствами

В программном комплексе *Интеллект* предусмотрена возможность управления поворотными устройствами с помощью Окон Монитора видеонаблюдения, соответствующих видеокамерам, на которых установлены поворотные устройства. В данном случае управление поворотным устройством осуществляется с помощью мыши с использованием Окон видеонаблюдения поворотных видеокамер.

В программном комплексе *Интеллект* функция управления поворотным устройством с помощью Окон видеонаблюдения, соответствующих видеокамерам, на которых они установлены, включена всегда и отключена быть не может. Для того чтобы функция управления поворотным устройством с помощью Окон видеонаблюдения была доступна, достаточно выполнить следующие условия:

1. При условии работоспособности оборудования, корректно выполнить настройку соответствующего поворотному устройству объекта **Поворотное устройство**.
2. В настройках объекта **Монитор** необходимо указать приоритет управления поворотным устройством с использованием окна видеонаблюдения.

Дополнительная настройка функции управления поворотным устройством с использованием окна видеонаблюдения не требуется.

### 3.4.9 Настройка джойстика для управления поворотными устройствами

Настройка джойстика для управления поворотными устройствами осуществляется одним из следующих способов:

1. [С помощью объекта Устройство управления](#) (по умолчанию).
2. [Средствами ОС Windows](#) (если установлен ключ реестра DisableInternalJoystick = 0, см. [Справочник ключей реестра](#)).

#### 3.4.9.1 Настройка джойстика средствами ОС Windows

##### 3.4.9.1.1 Порядок настройки джойстика

###### **Внимание!**

Перед началом настройки джойстика средствами ОС Windows необходимо установить ключ реестра DisableInternalJoystick = 0, см. [Справочник ключей реестра](#).

При наличии подключенного к Серверу и настроенному в ОС Windows устройства типа джойстик в ПК *Интеллект* автоматически активируется функция управления поворотными устройствами с помощью джойстика. Данная функция действительна для всех поворотных устройств, подключенных к Серверу и настроенных в программном комплексе *Интеллект*.

В общем случае настройка джойстика в программном комплексе *Интеллект* включает следующие этапы:

1. Проверка работоспособности рукоятки джойстика в программном комплексе *Интеллект*. Данная процедура описана в разделе [Проверка работоспособности джойстика](#).
2. Настройка функции подачи команд на поворотные устройства с использованием клавиш джойстика. Инструкция по настройке представлена в разделе [Присваивание клавишам джойстика команд для управления поворотными устройствами](#).
3. Проверка работоспособности клавиш джойстика в программном комплексе *Интеллект*. Данная процедура аналогична процедуре проверки работоспособности рукоятки джойстика и описана в разделе [Проверка работоспособности джойстика](#).

Доступны по умолчанию и не требуют дополнительной настройки следующие функции:

1. функция поворота видеокамер, оборудованных поворотными устройствами, реализуемая путем наклона рукоятки джойстика;

**Примечание.**

Порог срабатывания джойстика соответствует строковому параметру JoysticThreshold и задается в разделе реестра ОС Windows HKLM\SOFTWARE\ITV\Intellect\Telemetry. Данный параметр может принимать значение от 0 и более, по умолчанию JoysticThreshold=1. Чем больше значение, тем джойстик менее чувствительный, оптимальное значение подбирается эмпирически.

2. функция масштабирования изображения с видеокамер, реализуемая путем поворота рукоятки джойстика вокруг ее вертикальной оси.

Функция масштабирования изображения доступна только для джойстиков, имеющих ось Z, как, например, *Axis 295*. Данная ось образована углами поворота рукоятки джойстика.

По умолчанию ось Z включена, что соответствует значению строкового параметра Zenable=1 в разделе реестра ОС Windows HKLM\SOFTWARE\ITV\INTELLECT\Telemetry.

**Внимание!**

Для корректного управления поворотными устройствами координата по оси Z джойстика должна автоматически обнуляться после каждой операции масштабирования. В противном случае следует отключить ось Z, установив в разделе HKLM\SOFTWARE\ITV\INTELLECT\Telemetry параметр Zenable=0.

**Примечание.**

Отключение оси Z необходимо проводить, например, при использовании USB джойстика Logitech.

### 3.4.9.1.2 Присваивание клавишам джойстика команд для управления поворотными устройствами

С целью повышения оперативности подачи типовых исполняемых команд на поворотные устройства в программном комплексе *Интеллект* предусмотрена возможность присвоить определенные команды клавишам джойстика.

Данная возможность предусмотрена только для джойстиков, подключаемых по USB, и не относится к пультам управления поворотными устройствами.

Присваивание клавишам джойстика команд, транслируемых на поворотные устройства в среде ПК *Интеллект*, выполняется одним из следующих способов:

1. Путем редактирования реестра ОС Windows (см. раздел [Присваивание клавишам джойстика команд путем редактирования реестра](#)).
2. При настройке Монитора видеонаблюдения (см. раздел [Присваивание клавишам джойстика команд при помощи Монитора видеонаблюдения](#)).

**Примечание.**

Некоторые поворотные устройства не реагируют на транслируемые клавишами джойстика команды, используемые для поворота видеокамеры. В этом случае, поворот видеокамеры может осуществляться с помощью рукоятки джойстика.

#### 3.4.9.1.2.1 Присваивание клавишам джойстика команд при помощи Монитора видеонаблюдения

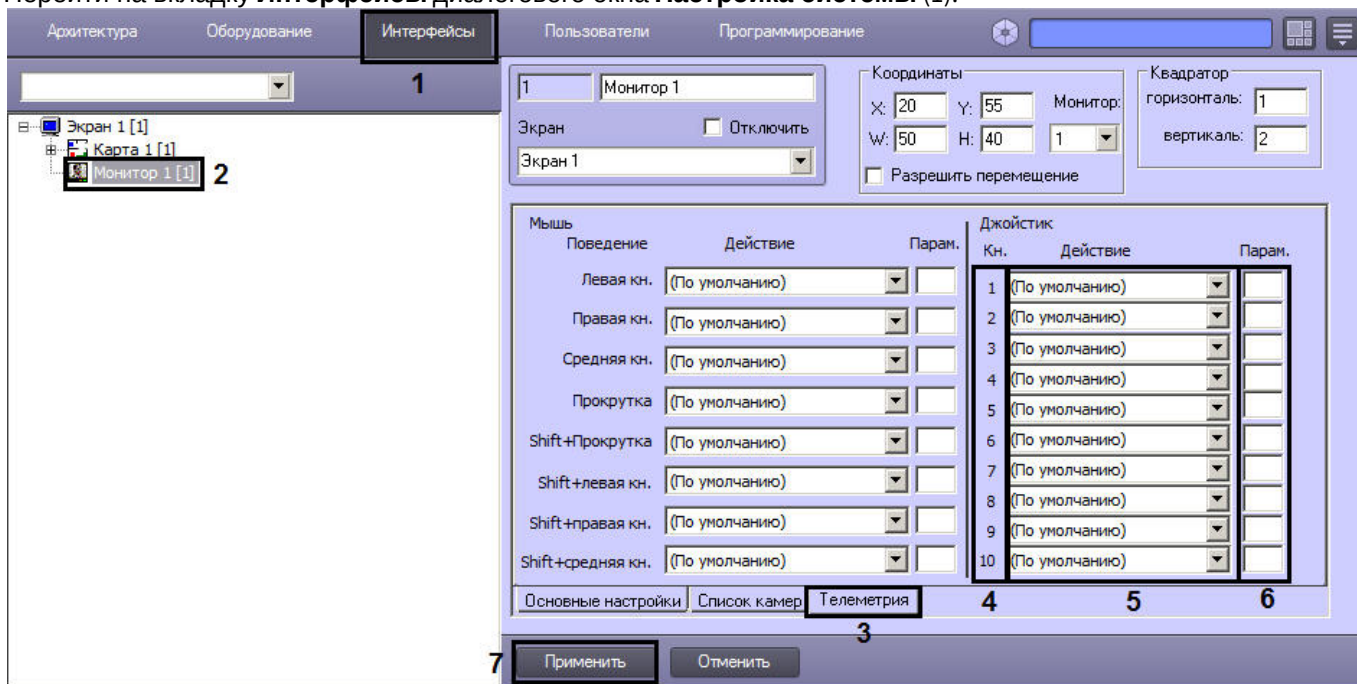
В таблице ниже указаны команды, назначенные клавишам джойстика по умолчанию:



Кнопка	Команда по умолчанию
1	Увеличение оптического зума
2	Уменьшение оптического зума
3	<b>Фокус +</b>
4	<b>Фокус -</b>
5	<b>Включить автофокусировку</b>
6	не задано
7	<b>Открыть диафрагму</b>
8	<b>Закрыть диафрагму</b>
9	не задано
10	не задано

Для присваивания клавишам джойстика команд при помощи Монитора видеонаблюдения необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на вкладку **Интерфейсы** диалогового окна **Настройка системы (1)**.



2. Перейти на панель настройки объекта **Монитор**, используемого для отображения видео с камеры, которой назначено поворотное устройство (2).
3. Перейти на вкладку **Телеметрия** (3).
4. В столбце **Кнопки джойстика** перечислены кнопки джойстика (4). Нумерация кнопок зависит от модели джойстика и описана в документации производителя.
5. Из раскрывающегося списка **Действие** напротив требуемой кнопки необходимо выбрать реакцию объекта **Поворотное устройство**, которая будет выполняться при нажатии на данную кнопку (5).
6. В случае, если выбранная реакция требует задания параметра, например номера пресета или скорости, в поле **Параметр** необходимо ввести значение данного параметра (6).
7. Для сохранения настроек нажать на кнопку **Применить** (7).

**Примечание.**

В случае, если в нескольких Мониторах заданы разные действия для одной и той же кнопки, будут использоваться настройки того монитора, из которого ведется управление

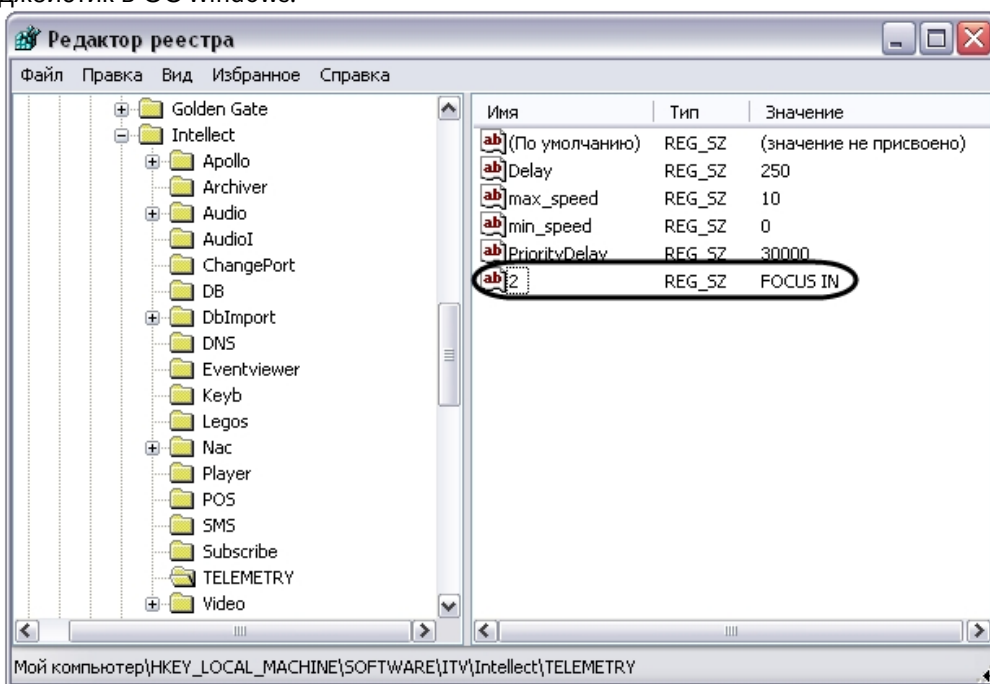
На этом настройка клавиш джойстик завершена.

## 3.4.9.1.2.2 Присваивание клавишам джойстика команд путем редактирования реестра

Ниже приставлен краткий перечень действий, которые необходимо выполнить для настройки клавиш джойстика. Подробные сведения о работе с реестром ОС Windows приведены в разделе [Приложение 3. Необходимые сведения для работы с ОС Windows](#) документа [Руководство администратора](#).

Для присваивания клавишам джойстика команд при помощи реестра ОС Windows необходимо выполнить следующие действия:

1. Открыть папку TELEMETRY ветви реестра HKEY\_LOCAL\_MACHINE -> SOFTWARE -> ITV -> Intellect (HKEY\_LOCAL\_MACHINE -> SOFTWARE -> Wow6432Node-> ITV -> Intellect для 64-битной системы).
2. Добавить в папку TELEMETRY строковый параметр.
3. Присвоить строковому параметру название, идентичное номеру настраиваемой клавиши манипулятора джойстик в ОС Windows.

**Примечание.**

Для определения номеров клавиш джойстика в ОС Windows необходимо воспользоваться приложением *Игровые устройства*.

4. Присвоить строковому параметру значение, идентичное обозначению исполняемой поворотным устройством команды в программном комплексе *Интеллект* (значение должно быть введено в верхнем регистре). Перечень возможных команд и их обозначений в программном комплексе *Интеллект*:

Обозначение	Команда
AUTOFOCUS_ON	Активировать функцию автонаведения.
AUTOPAN_END_P	Задать конечную точку автоповорота.

Обозначение	Команда
AUTOPAN_START	Начать автоповорот.
AUTOPAN_START_P	Задать стартовую точку автоповорота.
AUTOPAN_STOP	Закончить автоповорот.
CLEAR_PRESET	Очистить выбранный пресет.
D2OFF	Отключить дополнительные динамические настройки для поворотных видеокамер Panasonic, предназначенные для улучшения качества аналогового видеосигнала.
D2ON	Включить дополнительные динамические настройки для поворотных видеокамер Panasonic, предназначенные для улучшения качества аналогового видеосигнала.
DOWN	Повернуть объектив видеокамеры вниз.
FOCUS_IN	Увеличить изображение.
FOCUS_OUT	Уменьшить изображение.
FOCUS_STOP	Остановить увеличение/уменьшение изображения.
GO_PRESET.N	Повернуть видеокамеру в положение, заданное в пресете N.
HOME	Повернуть видеокамеру в исходную (домашнюю) позицию.
IRIS_LOSE	Закрыть диафрагму.
IRIS_OPEN	Открыть диафрагму.
IRIS_STOP	Остановить диафрагму.
LEFT	Повернуть объектив видеокамеры влево.
LEFT_DOWN	Повернуть объектив видеокамеры влево и вниз.
LEFT_UP	Повернуть объектив видеокамеры влево и вверх.
PATROL_LEARN	Начать процедуру программирования патрулирования, выполняемую путем записи поведения видеокамеры.
PATROL_PLAY	Начать патрулирование.
PATROL_STOP	Закончить патрулирование.
RIGHT	Повернуть объектив видеокамеры вправо.
RIGHT_DOWN	Повернуть объектив видеокамеры вправо и вниз.

Обозначение	Команда
RIGHT_UP	Повернуть объектив видеокамеры вправо и вверх.
SET_PRESET	Записать текущее положение видеокамеры в выбранный пресет.
STOP	Завершить поворот объектива видеокамеры.
UP	Повернуть объектив видеокамеры вверх.

Повторить действия 2-4 для каждой клавиши джойстика, которой требуется присвоить команду.

На этом настройка клавиш джойстик завершена.

### 3.4.9.1.3 Проверка работоспособности джойстика

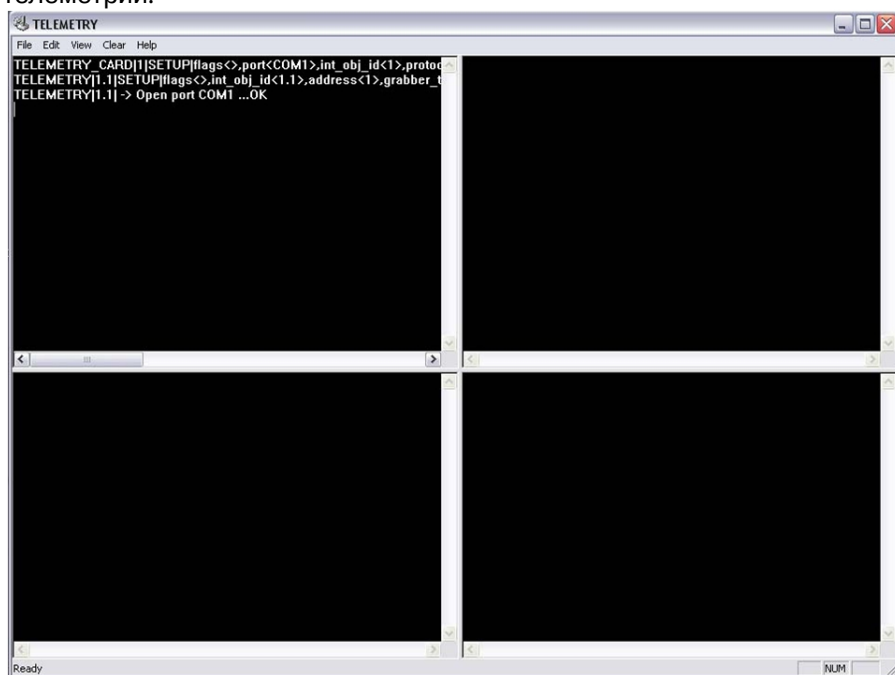
Перед настройкой и использованием джойстика для управления поворотными устройствами необходимо проверить его работоспособность в программном комплексе *Интеллект*.

Для проверки работоспособности джойстика в программном комплексе *Интеллект* необходимо выполнить следующие действия:

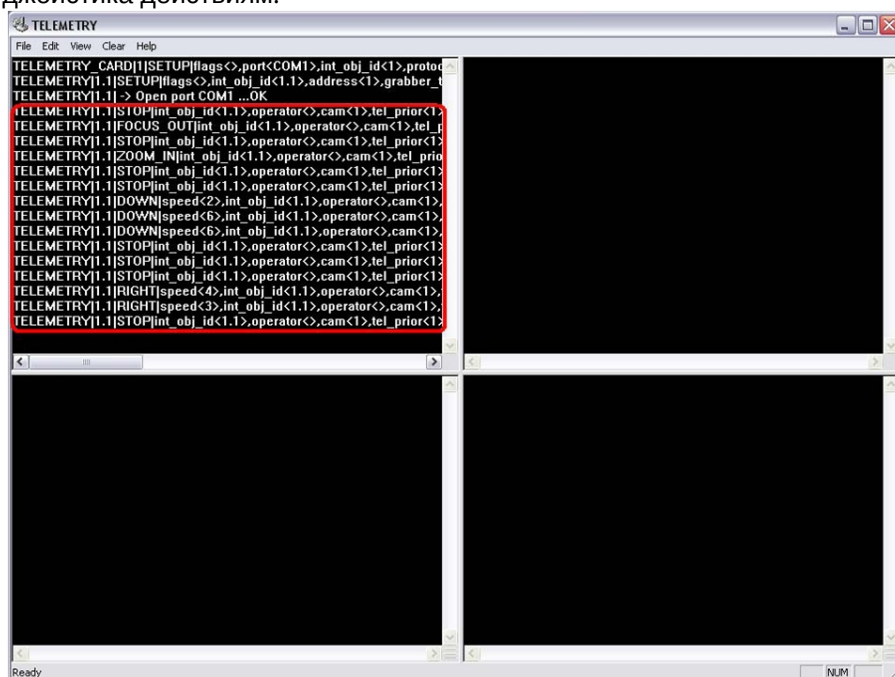
1. Убедиться в том, что поворотные устройства, которыми планируется управлять с помощью джойстика, подключены, настроены и корректно функционируют в программном комплексе *Интеллект*.
2. Отобразить на экране **Монитор видеонаблюдения**.
3. Проверить отображаются ли на **Мониторе видеонаблюдения** видеокамеры, оборудованные поворотным устройством. В том случае, если требуемое изображение с видеокамеры не отображается, необходимо должным образом изменить раскладку Окон видеонаблюдения.
4. Перевести Окно видеонаблюдения видеокамеры в активный режим, щелкнув по нему левой клавишей мыши.
5. Вызвать отладочное окно модуля телеметрии. Для вызова отладочного окна модуля телеметрии требуется дважды щелкнуть левой клавишей мыши по значку вызова окна, расположенному в области уведомлений панели задач ОС Windows.



6. В результате выполнения указанного выше действия на экран будет выведено отладочное окно модуля телеметрии.



7. Для проверки работоспособности рукоятки джойстика необходимо выполнить наклоны рукоятки влево, вправо, к себе и от себя.
8. Для проверки работоспособности клавиш джойстика необходимо выполнить поочередные нажатия клавиш.
9. В том случае, если джойстик корректно функционирует в программном комплексе *Интеллект*, в отладочном окне будут отображаться команды, соответствующие выполняемым с рукояткой и клавишами джойстика действиям.



10. Отсутствие в отладочном окне команд, соответствующих выполняемым с джойстиком действиям, свидетельствует о неработоспособности джойстика в программном комплексе *Интеллект*. Необходимо проверить соединение джойстика с компьютером и корректность установки драйвера обмена данными с джойстиком в ОС Windows.

На этом проверка работоспособности джойстика в программном комплексе *Интеллект* завершена.

### 3.4.9.2 Настройка объекта Устройство управления

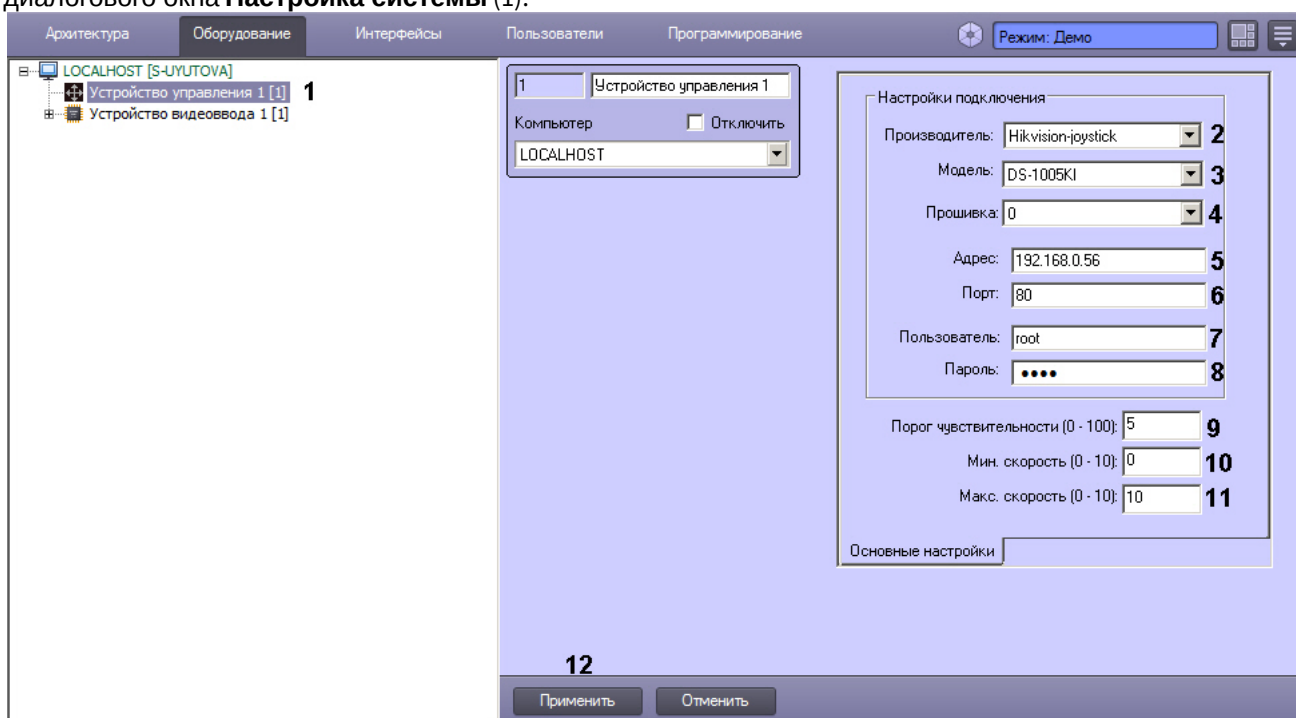
Объект **Устройство управления** предназначен для настройки джойстиков, интегрированных через Drivers Pack (см. документацию [Drivers Pack](#)).

#### **⚠ Внимание!**

Чтобы использовать джойстик для управления поворотными устройствами на Мониторах видеонаблюдения разных компьютеров, необходимо создать и настроить объект **Устройство управления** на базе каждого соответствующего объекта **Компьютер**. Например, если требуется управлять поворотной камерой и на Сервере, и на УРММ с помощью одного и того же джойстика, следует создать объект **Устройство управления** и под Сервером, и под УРММ.

Настройка объекта **Устройство управления** осуществляется следующим образом:

1. Создать объект **Устройство управления** на базе объекта **Компьютер** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** (1).



2. Из раскрывающегося списка **Производитель** выбрать производителя устройства (2).
3. Из раскрывающегося списка **Модель** выбрать модель устройства (3).
4. Из раскрывающегося списка **Прошивка** выбрать номер прошивки (4).
5. В поле **Адрес** ввести IP-адрес устройства (5).
6. В поле **Порт** указать порт подключения к устройству (6).
7. В поле **Пользователь** указать имя пользователя для подключения к устройству (7).
8. В поле **Пароль** указать пароль для подключения к устройству (8).
9. В поле **Порог чувствительности** указать порог чувствительности джойстика (9). Порог измеряется в логических элементарных единицах перемещения в диапазоне от 0 до 100 и означает максимальное перемещение по любой из координат, при котором сообщения о перемещении джойстика не поступают в ПК *Интеллект*.
10. В поле **Мин. скорость** указать минимальную скорость перемещения джойстика в логических элементарных единицах перемещения (10).
11. В поле **Макс. скорость** указать максимально допустимую скорость перемещения джойстика в логических элементарных единицах перемещения (11).
12. Нажать на кнопку **Применить** (12).

Настройка объекта **Устройство управления** завершена.

### 3.4.9.2.1 Особенности настройки устройства управления Dahua DH-NKB1000

#### На странице:

- [Режимы работы пульта](#)
- [Особенности настройки в ОС](#)
- [Настройка устройства управления Dahua DH-NKB1000 в ПК Интеллект](#)

#### 3.4.9.2.1.1 Режимы работы пульта

Для корректной работы в ПК *Интеллект* устройство управления должно определяться в Windows как игровое устройство KEYBOARD 1000. Это можно проверить в панели **Устройства и принтеры**, доступной из меню **Пуск**.

Если устройство определяется как HID клавиатура, необходимо переключить режим с помощью долгого нажатия на клавишу Shift на самом пульте.

#### 3.4.9.2.1.2 Особенности настройки в ОС

Для корректной работы пульт должен определяться в диспетчере устройств как HID-совместимый игровой контроллер. Если в диспетчере устройств Windows пульт определяется как BETTER\_USB\_HS, необходимо откатить драйвер устройства (это можно сделать в окне **Свойства** драйвера).

#### 3.4.9.2.1.3 Настройка устройства управления Dahua DH-NKB1000 в ПК Интеллект

Для добавления устройства управления Dahua DH-NKB1000 в ПК *Интеллект* можно воспользоваться [Мастером создания IP-устройств](#).

При необходимости можно настроить подключение устройства управления Dahua DH-NKB1000 в ПК *Интеллект* вручную следующим образом:

1. Создать объект **Устройство управления** на базе объекта **Компьютер** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы**.

2. Из раскрывающегося списка **Производитель** выбрать **Dahua-joystick** (1).
3. Из раскрывающегося списка **Модель** выбрать **DH-NKB1000** (2).
4. Из раскрывающегося списка **Прошивка** выбрать **auto** (3).
5. Нажать на кнопку **Применить** (4).

Настройка подключения устройства управления Dahua DH-NKB1000 в ПК *Интеллект* завершена.

### 3.4.9.2.2 Особенности настройки устройства управления Hikvision DS-1200KI

#### На странице:

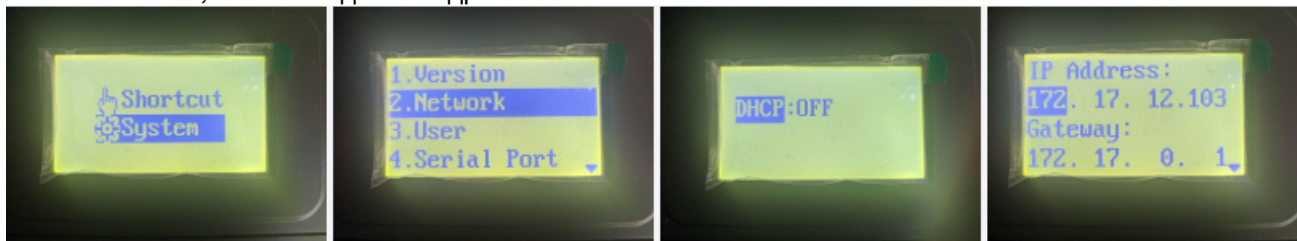
- [Настройка устройства управления Hikvision DS-1200KI перед добавлением в ПК Интеллект](#)
- [Настройка устройства управления Hikvision DS-1200KI в ПК Интеллект](#)
- [Особенности работы устройства управления Hikvision DS-1200KI в ПК Интеллект](#)



## 3.4.9.2.2.1 Настройка устройства управления Hikvision DS-1200KI перед добавлением в ПК Интеллект

Перед тем, как создавать соответствующий объект в ПК *Интеллект*, необходимо настроить пульт управления поворотными устройствами Hikvision DS-1200KI следующим образом:

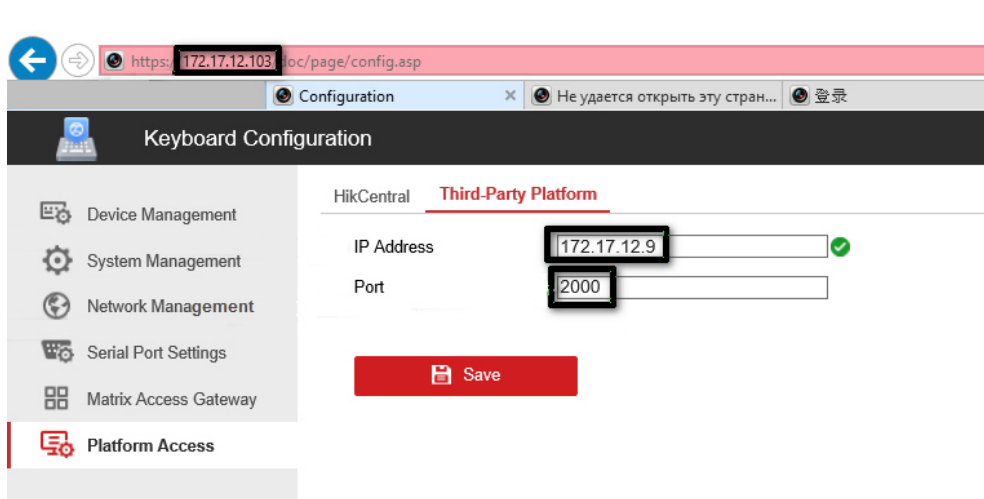
1. Задать адрес пульта. Для этого необходимо во внутреннем интерфейсе выбрать **System - Network**, отключить DHCP, а затем задать IP-адрес и шлюз.



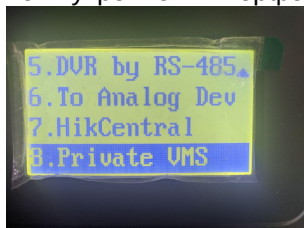
2. Задать IP-адрес и порт Сервера ПК *Интеллект* на устройстве. Для этого необходимо открыть веб-интерфейс устройства по заданному на предыдущем шаге адресу, выбрать **Platform Access - Third-Party Platform**.

**Примечание.**

По умолчанию веб-интерфейс доступен только по https, поэтому следует ввести префикс https перед IP-адресом.

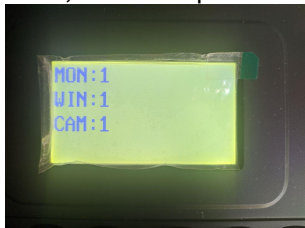


3. Во внутреннем интерфейсе пульта выбрать режим **8. Private VMS**



4. Для перевода пульта в рабочий режим необходимо выполнить одно из следующих действий:
  - Выбрать любой монитор MON (monitor) [целое число в диапазоне 1-9999], любую камеру CAM (camera) [целое число в диапазоне 0-999999]; в этом режиме будут работать все клавиши, в том числе клавиши WIN (subwindow of video wall) и MULT (layout size) для монитора и камеры.
  - Выбрать любую камеру CAM (camera) [целое число в диапазоне 1-999999 (число 0 доступно только при задании монитора)]; в этом режиме не будут работать клавиши WIN, MULT и CAM-G.
  - Выбрать любой монитор MON (monitor) [целое число в диапазоне 1-9999] и любую группу камер CAM-G (camera group) [целое число в диапазоне 1-999999]; в этом режиме будут работать только клавиши

MULT, OK и повороты осей джойстика.



**Примечание.**

Для выбора этих параметров следует ввести число с клавиатуры пульта, а затем нажать соответствующую клавишу (MON/WIN/CAM/CAM-G).

Если IP-адрес и/или порт сервера недоступны из пульта, после нажатия клавиш MON/WIN/CAM/CAM-G на экране пульта будет отображаться сообщение "Connect failed".

Предварительная настройка пульта управления поворотными устройствами Hikvision DS-1200KI завершена.

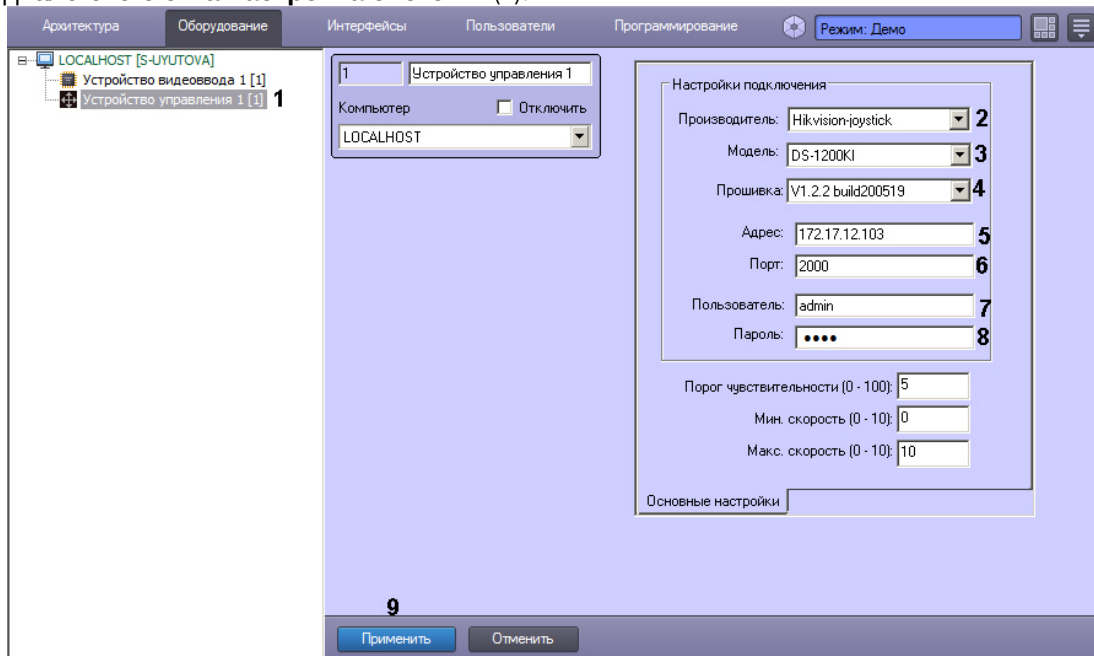
### 3.4.9.2.2 Настройка устройства управления Hikvision DS-1200KI в ПК Интеллект

**Примечание.**

Перед началом настройки устройства управления в ПК *Интеллект* необходимо убедиться в том, что ключу DisableInternalJoystick значение 1 (т.е. значение по умолчанию, см. [Справочник ключей реестра](#)).

Настройка подключения устройства управления Hikvision DS-1200KI в ПК *Интеллект* осуществляется следующим образом:

1. Создать объект **Устройство управления** на базе объекта **Компьютер** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** (1).



2. Из раскрывающегося списка **Производитель** выбрать **Hikvision-joystick** (2).
3. Из раскрывающегося списка **Модель** выбрать **DS-1200KI** (3).
4. Из раскрывающегося списка **Прошивка** выбрать **V1.2.2 build200519** (4).
5. В поле **Адрес** ввести IP-адрес устройства управления (5).
6. В поле **Порт** ввести номер порта устройства управления (6).
7. В поле **Пользователь** ввести имя пользователя для доступа к устройству (7).

8. В поле **Пароль** ввести пароль для доступа к устройству (8).
9. Нажать на кнопку **Применить** (9).

Настройка подключения устройства управления Hikvision DS-1200KI в ПК *Интеллект* завершена.

#### 3.4.9.2.2.3 Особенности работы устройства управления Hikvision DS-1200KI в ПК Интеллект

При нажатии на пульте клавиш MULT, PRESET, PATROL, PATTERN выполняются следующие действия:

- при вводе числа в диапазоне 1-99 и нажатии MULT для каждого числа в ПК *Интеллект* приходит сообщение о нажатии соответствующей отдельной клавиши с номером в диапазоне 23-121 (B22-B120);
- при первом нажатии PresetRec в ПК *Интеллект* приходит сообщение о нажатии клавиши 13 (B12), и на дисплее устройства появляется надпись **Record started**;
- при втором нажатии PresetRec в ПК *Интеллект* приходит сообщение о нажатии клавиши 12 (B11), и на дисплее устройства появляется надпись **Record ended**;
- при вводе числа в диапазоне 1-65535 и нажатии PresetRec в ПК *Интеллект* приходит сообщение о нажатии клавиши 22 (B21), и на дисплее устройства появляется надпись **PRESET**;
- при вводе числа в диапазоне 1-65535 и нажатии Patrol в ПК *Интеллект* приходит сообщение о нажатии клавиши 17 (B16), и на дисплее устройства появляется надпись **PATROL**;
- при вводе числа в диапазоне 1-65535 и нажатии PatternPlay в ПК *Интеллект* приходит сообщение о нажатии клавиши 18 (B17), и на дисплее устройства появляется надпись **PATTERN**;
- при вводе числа в диапазоне 65536-999999 и нажатии любой из кнопок PresetRec / Patrol / PatternPlay ничего не происходит – такие числа не обрабатываются.

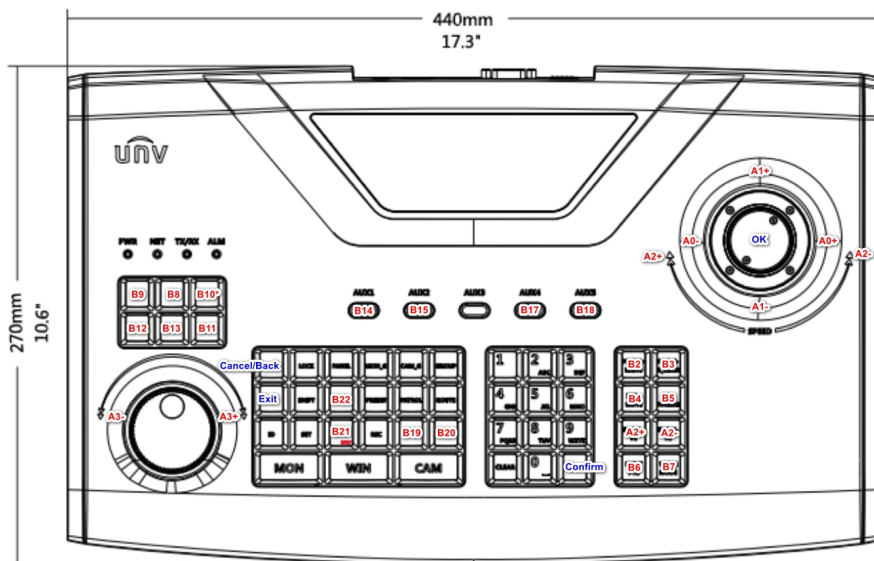
#### 3.4.9.2.3 Особенности настройки устройства управления UNIVIEW KB-1100

##### На странице:

- [Общее описание устройства управления UNIVIEW KB-1100](#)
- [Настройка пульта перед добавлением в ПК Интеллект](#)
- [Настройка устройства управления UNIVIEW KB-1100 в ПК Интеллект](#)

##### 3.4.9.2.3.1 Общее описание устройства управления UNIVIEW KB-1100

Схематичное изображение устройства управления UNIVIEW KB-1100 приведено на рисунке ниже.



На пульте доступны следующие физические элементы управления:

**Джойстик (Joystick)** – поворотный элемент управления, может перемещаться по трём осям:

- ось Pan (панорамирование – отклонение влево-вправо).
- ось Tilt (наклон – отклонение вверх-вниз).
- ось Zoom (масштабирование – отклонение по-против часовой стрелки).

Ускорение по каждой из трех осей зависит от степени отклонения от центра. Движение осуществляется вплоть до отпускания. При отпускании возвращается в исходную позицию.

**Джог (Jog-Wheel)** (не интегрирован в ПК *Интеллект!*) – поворотный элемент управления, может вращаться только вокруг своей оси. При отпускании возвращается в исходную позицию. На иллюстрации располагается слева внизу (внешнее поворотное кольцо).

**Шатл (Shuttle)** – поворотный элемент управления, может вращаться только вокруг своей оси. Отвечает за дискретное движение в одну из двух сторон. Исходной позиции не имеет, при отпускании остаётся на месте. На иллюстрации располагается слева внизу (внутреннее поворотное кольцо).

**Кнопка (Button)** – нажимной элемент управления, может передавать два состояния. Отвечает за дискретный вызов одной из двух функций (функция, отвечающая за нажатие, и функция по отпусанию). При отпусании возвращается в исходную позицию (состояние «не нажата»).

Из всех кнопочных элементов управления пульта интегрированы следующие блоки:

- блок клавиш управления управлением воспроизведением (6 клавиш слева: кнопка записи срабатывает после нажатия кнопки на джойстике);
- блок клавиш управления фокусом, масштабированием, диафрагмой и предустановками поворотного устройства (8 клавиш);

Также доступны следующие клавиши для работы с интерфейсом пульта, не связанные с ПК *Интеллект*:

- Нажатие кнопки на джойстике пульта (OK) (эквивалентно нажатию клавиши ENTER).
- Отмена действия/возврат на шаг назад в меню пульта (эквивалентно нажатию клавиши ESC).
- Числа/буквы вводятся с числовой клавиатуры, режим ввода (нижний/верхний регистр, цифры) переключает клавиша SHIFT.
- Перемещение по пунктам меню и внутри полей осуществляется отклонением пульта по вертикали/горизонтали.

#### 3.4.9.2.3.2 Настройка пульта перед добавлением в ПК Интеллект

Перед тем, как создавать соответствующий объект в ПК *Интеллект*, необходимо настроить пульт управления поворотными устройствами UNIVIEW KB-1100 следующим образом:

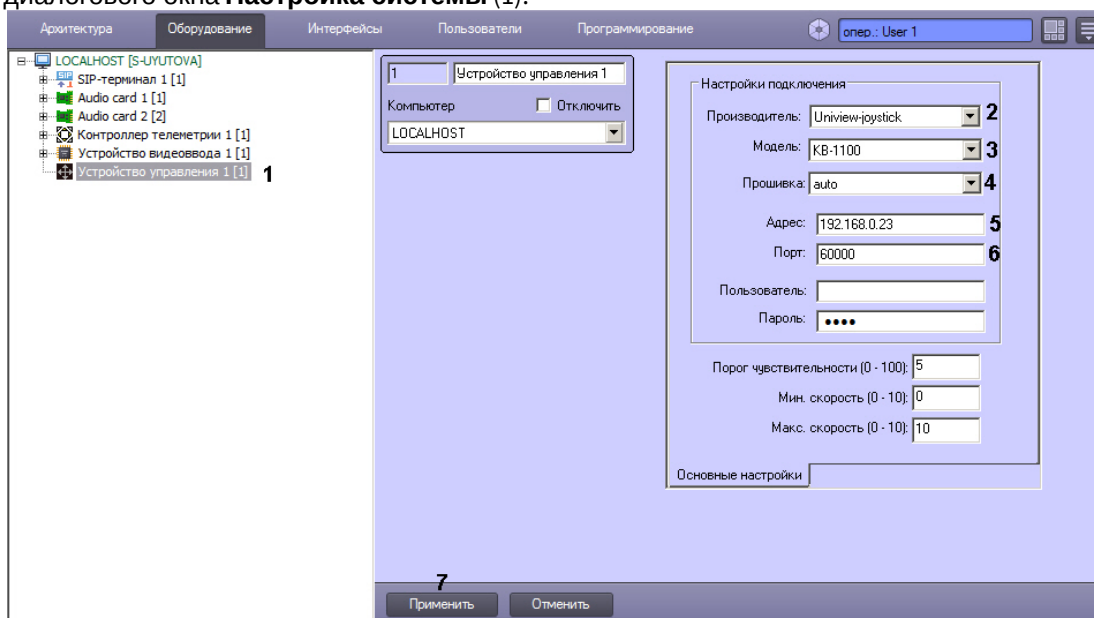
1. Включить пульт.
2. Ввести логин и пароль в экранном меню. Данные авторизации по умолчанию следующие:
  - a. логин: admin
  - b. пароль: 123456
3. Настроить сетевую конфигурацию пульта. Для этого в меню Local Cfg -> Net Cfg задать следующие настройки:
  - a. IP-адрес
  - b. Маска
  - c. Шлюз
4. Добавить Сервер/УРМА/УРММ ПК *Интеллект* во внутреннюю конфигурацию пульта. Для этого в меню Dev Manage -> Manual Cfg -> Add Dev задать следующие настройки:
  - a. ID – ввести любое число (диапазон: 1-240, число не должно совпадать с ID пульта или другого уже добавленного устройства).
  - b. name – ввести строку (1-8 символов).
  - c. DType – выбрать VM (VideoManagementSystem, т.е. ПК *Интеллект*).
  - d. LType – выбрать NetWork (пульт интегрирован для подключения к ПК *Интеллект* по сети).
  - e. После выбора LType нажать кнопку на джойстике и ввести IP-адрес Сервера/УРМА/УРММ ПК *Интеллект* и используемый порт (по умолчанию используется порт 60000).
5. Выполнить подключение к ПК *Интеллект*, добавленному на предыдущем шаге. Для этого в меню FindDev -> Dev ID ввести указанный выше ID либо в меню Dev Manage -> Search Dev выбрать найденный профиль.
6. Если устройство найдено, то на дисплее пульта будет отображена информация о нем.
7. Нажать на поле ID. В результате появится возможность работы с пультом в ПК *Интеллект*.

Настройка пульта управления UNIVIEW KB-1100 завершена.

#### 3.4.9.2.3.3 Настройка устройства управления UNIVIEW KB-1100 в ПК Интеллект

Настройка подключения устройства управления UNIVIEW KB-1100 в ПК *Интеллект* осуществляется следующим образом:

1. Создать объект **Устройство управления** на базе объекта **Компьютер** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы** (1).



2. Из раскрывающегося списка **Производитель** выбрать **Uniview-joystick** (2).
3. Из раскрывающегося списка **Модель** выбрать **KB-1100** (3).
4. Из раскрывающегося списка **Прошивка** выбрать **auto** (4).
5. В поле **Адрес** ввести IP-адрес пульта управления (5).
6. В поле **Порт** ввести номер порта, указанный на шаге 4е настройки пульта (6).
7. Нажать на кнопку **Применить** (7).

Настройка подключения устройства управления UNIVIEW KB-1100 в ПК *Интеллект* завершена.

✓ [Управление поворотными устройствами с помощью пультов управления](#)

### 3.4.10 Настройка мыши для управления поворотными устройствами

В программном комплексе *Интеллект* имеется возможность менять команды управления телеметрией для кнопок мыши.

В таблице ниже приведены действия, назначенные для кнопок мыши и сочетаний кнопок по умолчанию.

**Примечание.**

Начиная с версии 4.9.5, в ПК *Интеллект* изменился механизм управления телеметрией. Новые функции управления используются по умолчанию и описаны в столбце **Новое действие по умолчанию**. Если требуется использовать старые функции управления телеметрией, следует задать значение 0 ключу реестра `TelemetryMouseAlternative` – см. [Справочник ключей реестра](#).

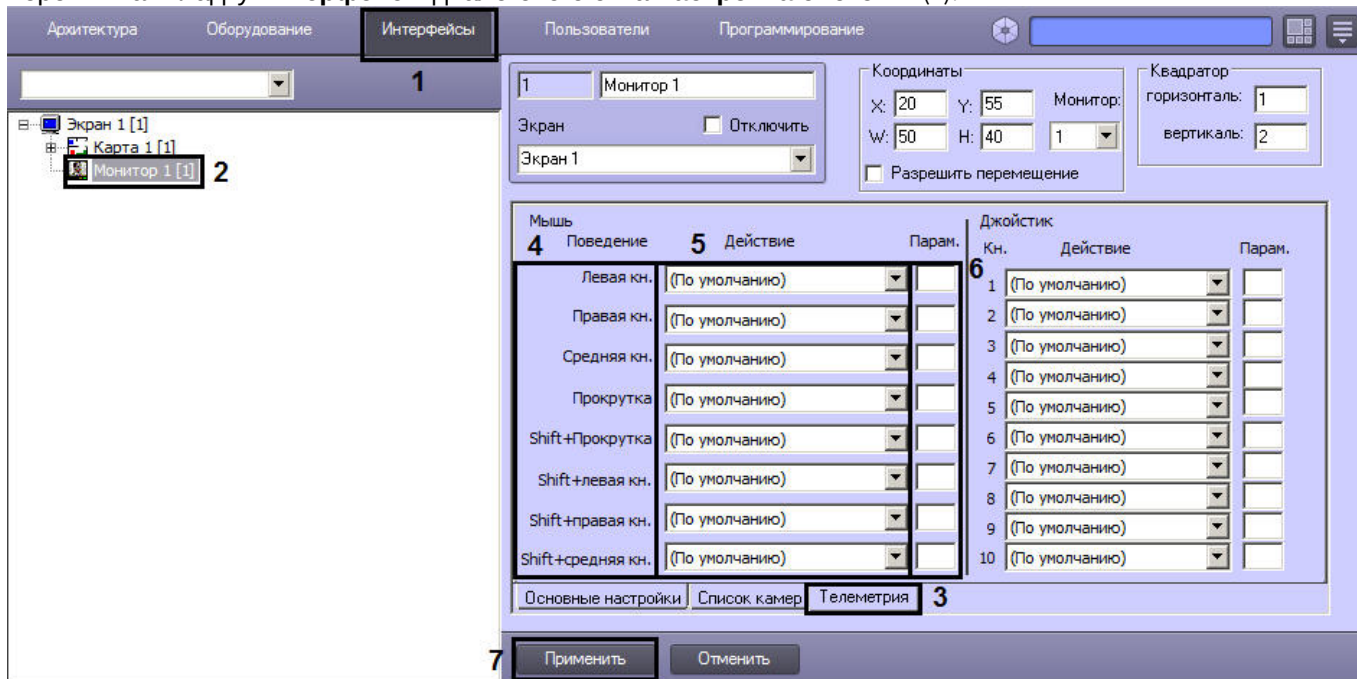
Кнопка/сочетание кнопок	Старое действие по умолчанию	Новое действие по умолчанию
Левая кнопка	Увеличение оптического зума	-
Правая кнопка	Уменьшение оптического зума	-
Средняя кнопка	Автоматическое изменение ориентации объектива видеокамеры на область, по которой был произведен щелчок кнопкой мыши (Point&Click)	
Прокрутка	Цифровой зум	Оптический зум
Shift+Прокрутка	Цифровой зум	
Shift+Левая кнопка	Увеличение фокуса	
Shift+Правая кнопка	Уменьшение фокуса	
Shift+Средняя кнопка	Автоматическое изменение ориентации объектива видеокамеры на область, по которой был произведен щелчок кнопкой мыши (Point&Click)	

**Примечание.**

Подробнее см. [Управление поворотными устройствами с помощью мыши](#).

Для назначения действий кнопкам мыши необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на вкладку **Интерфейсы** диалогового окна **Настройка системы** (1).



2. Перейти на панель настройки объекта **Монитор**, используемого для отображения видео с камеры, с которой связано Поворотное устройство (2).
3. Перейти на вкладку **Телеметрия** (3).
4. В столбце **Поведение мыши** перечислены клавиши и сочетания клавиш, на которые можно назначить команды телеметрии (4).
5. Из раскрывающегося списка **Действие** напротив требуемой кнопки необходимо выбрать реакцию объекта **Поворотное устройство**, которая будет выполняться при нажатии на данную кнопку (5).
6. В случае, если выбранная реакция требует задания параметра, например номера пресета или скорости, в поле **Параметр** необходимо ввести значение данного параметра (6).
7. Для сохранения настроек нажать на кнопку **Применить** (7).

**Примечание.**

В случае, если в нескольких Мониторах заданы разные действия для одной и той же кнопки или сочетания кнопок, будут использоваться настройки того Монитора, из которого ведется управление.

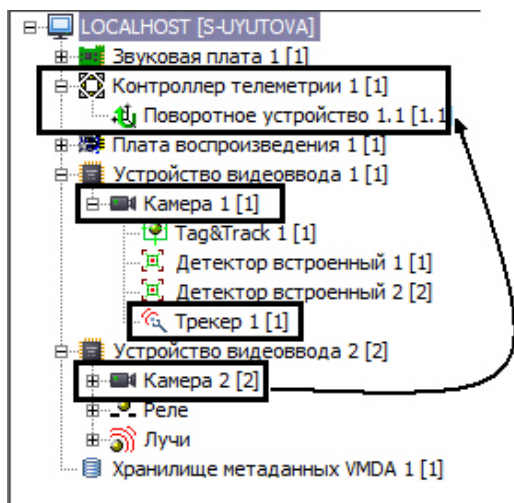
На этом настройка мыши завершена.

### 3.4.11 Настройка функций слежения за движущимися объектами

#### 3.4.11.1 Настройка Tag & Track

Функция Tag & Track позволяет осуществлять "слежение" поворотной видеокамеры за объектом на основании траекторий, получаемых обычной видеокамерой с использованием объекта **Трекер**. Таким образом, для использования данной функции необходимо предварительно создать и настроить следующие объекты в ПК **Интеллект**:

1. Поворотная видеокамера (см. [Настройка поворотных IP-камер](#)).
2. Обычная (стационарная) видеокамера с трекером (см. [Настройка IP-устройств](#) и [Создание и настройка объекта Трекер](#)).



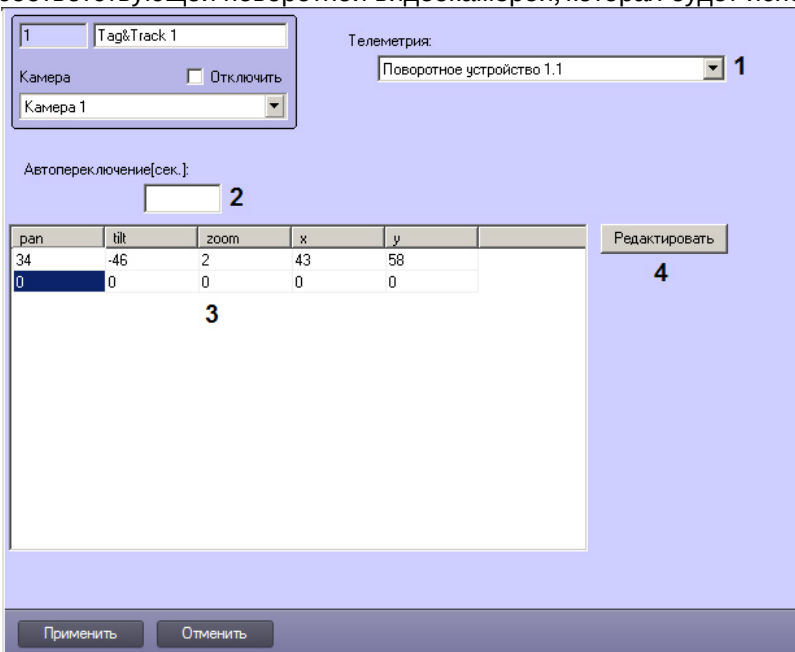
Настройка функции Tag & Track осуществляется следующим образом:

1. Создать объект **Tag & Track** на базе объекта **Камера** (не поворотной!).

**Примечание.**

Если камера связана с поворотным устройством, создание объекта **Tag & Track** не будет доступно. Если сначала создать данный объект, а затем связать камеру с поворотным устройством, то не будут доступны для изменения настройки объекта **Tag & Track**.

2. Из раскрывающегося списка **Телеметрия** выбрать объект **Поворотное устройство**, связанный с соответствующей поворотной видеокамерой, которая будет использоваться для слежения за объектами (1).



3. В поле **Автопереключение** (2) ввести период времени в секундах, по истечении которого необходимо автоматически переключаться на следующий объект в Автоматическом режиме работы Tag&Track.
4. В таблице выбрать строку (3). Для выбора строки необходимо щелкнуть левой кнопкой мыши в любой ячейке в строке.
5. Нажать на кнопку **Редактировать** (4). Будет открыто окно **Настройки**. Если пропущен шаг 3 и строка в таблице не выбрана, то окно **Настройки** не будет открыто, и вместо этого будет выведено сообщение "Не выбрана строка".





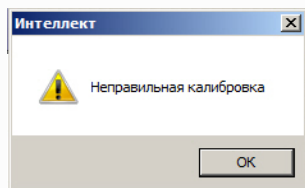
**Примечание.**

- a. Для калибровки используется видеоизображение с небольшим разрешением, поэтому качество отображения в окне **Настройки** может отличаться от исходного видеоизображения с камеры.
- b. В данном окне имеется возможность отобразить видео в отдельном окне и увеличить размер этого окна до нужных размеров. Для этого следует щелкнуть по видеоизображению правой кнопкой мыши, удерживая клавишу Shift на клавиатуре. При этом с видеоизображением в отдельном окне можно выполнять те же операции, что и в окне **Настройки**.

6. Щелкнуть в требуемую точку на изображении со стационарной камеры (слева). В результате в полях X и Y будут указаны координаты данной точки (5). Точка на видеоизображении будет отмечена красным квадратом.
7. Повернуть PTZ-камеру (справа) так, чтобы перекрестье в центре указывало на ту же точку, что выбрана на стационарной камере. Для управления камерой можно использовать кнопки **Вверх, Вниз, Влево, Вправо**, для масштабирования – кнопки + и - (6).
8. Нажать на кнопку **Запросить PTZ** (7).
9. Поля **PAN, TILT, ZOOM** будут заполнены соответствующими координатами поворотной камеры (8).
10. Нажать на кнопку **ОК** (9). Заданные координаты будут отражены в таблице на панели настройки объекта **Tag & Track**.
11. Повторить шаги 2-8 не менее 5 раз для различных точек на видеоизображении. Рекомендуется задать как можно больше точек.
12. Нажать на кнопку **Применить**.

**Примечание.**

Если задано слишком мало точек или в некоторых других случаях, когда точки установлены неподходящим образом и алгоритм не может их обработать, при нажатии кнопки **Применить** отображается сообщение «Неправильная калибровка».



В этом случае следует нажать **OK** и добавить или изменить точки.

Настройка функции Tag & Track завершена.

✔ Использование функции Tag&Track

### 3.4.11.2 Настройка использования абсолютной телеметрии

#### 3.4.11.2.1 Общие сведения об абсолютной телеметрии в ПК Интеллект

ПК *Интеллект* позволяет использовать PTZ-камеры, поддерживающие позиционирование по абсолютным координатам, для слежения за объектами на карте. Данную функцию можно применять в случае, если имеется возможность получать координаты объекта на карте, например, при использовании модуля интеграции *Стрелец-Интеграл. Web-расширение*, входящего в состав подсистемы *АСФА-Интеллект* (подробнее см. [Руководство по настройке и работе с модулем интеграции Стрелец-Интеграл. Web-расширение](#)). Данный модуль позволяет получать координаты маяков и браслетов, а при изменении данных координат может выполняться поворот PTZ-камеры. Координаты могут быть присвоены любому объекту на карте, в том числе при помощи скриптов (см. [Примеры скриптовых команд для управления функцией абсолютной телеметрии](#)).

Настройка функции абсолютной телеметрии осуществляется в следующем порядке:

1. [Выбрать монитор слежения за объектом.](#)
2. [Настроить привязку карты к координатной сетке.](#)
3. [Задать поле зрения видеокамеры на карте.](#)
4. [Настроить калибровку точек в поле зрения видеокамеры.](#)

#### 3.4.11.2.2 Выбор монитора слежения за объектом

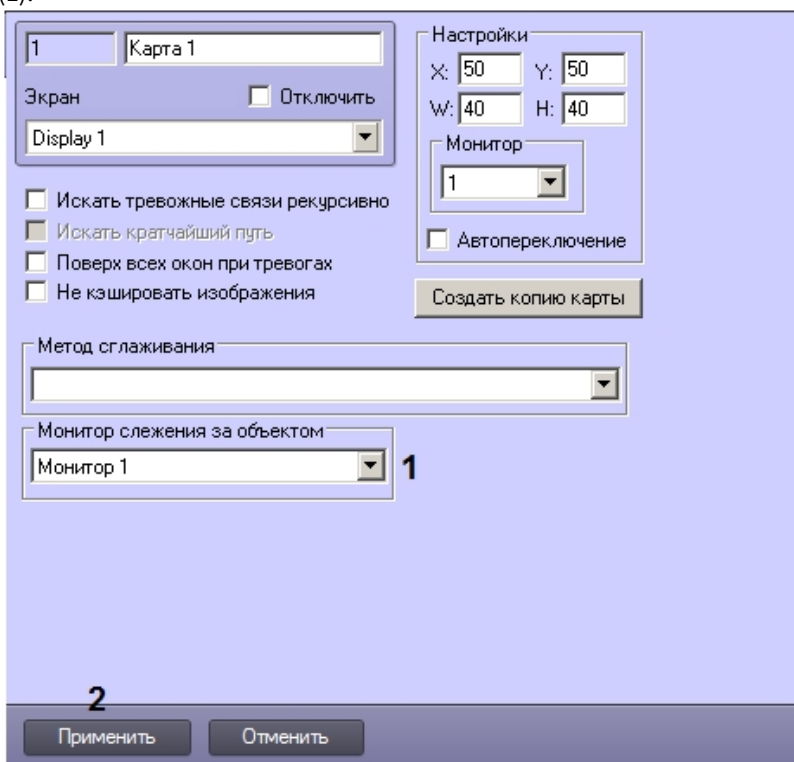
Монитор слежения за объектом — это Монитор видеонаблюдения, на котором отображается видео с поворотных видеокамер, которые используются для слежения за объектами по абсолютным координатам. Необходимо предварительно создать и настроить объект **Монитор**, соответствующий монитору слежения, в том числе добавить в него все необходимые видеокамеры (см. [Настройка отображения видеосигнала на Мониторе видеонаблюдения](#)).

При изменении координат отслеживаемого объекта камера, в поле зрения которой он попал, осуществляет поворот в точку, где он оказался, и на мониторе слежения отображается видео с данной камеры. Когда все объекты покидают поле зрения поворотной камеры, она перестает отображаться на мониторе слежения. См. также [Задание поля зрения видеокамеры на карте](#).

Выбор монитора слежения за объектом осуществляется следующим образом:

1. Перейти на панель настройки объекта **Карта**.

2. Из раскрывающегося списка **Монитор слежения за объектом** выбрать соответствующий объект **Монитор (1)**.



3. Нажать на кнопку **Применить (2)**.

Выбор монитора слежения за объектом завершен.

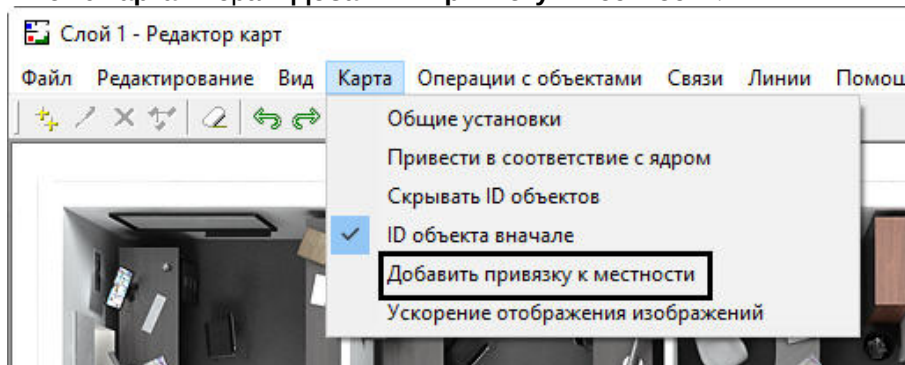
### 3.4.11.2.3 Настройка привязки карты к координатной сетке

#### **Примечание.**

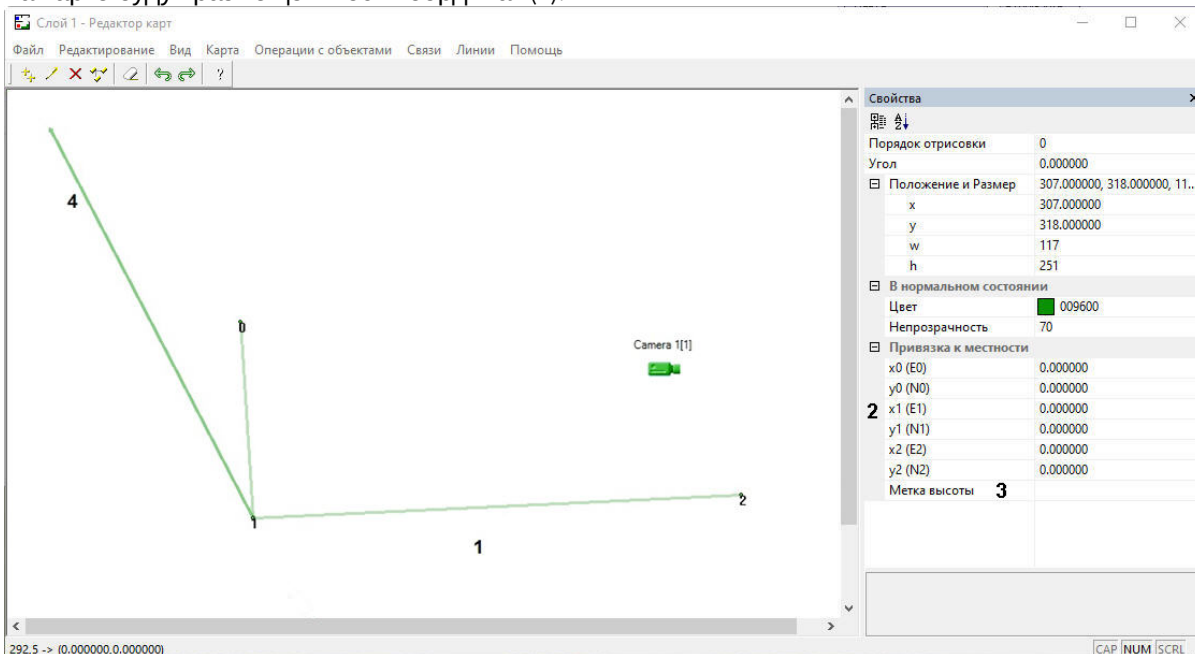
При использовании внешних карт привязка к географическим координатам осуществляется автоматически – см. [Настройка сервера внешних карт](#).

Настройка привязки к координатной сетке осуществляется следующим образом:

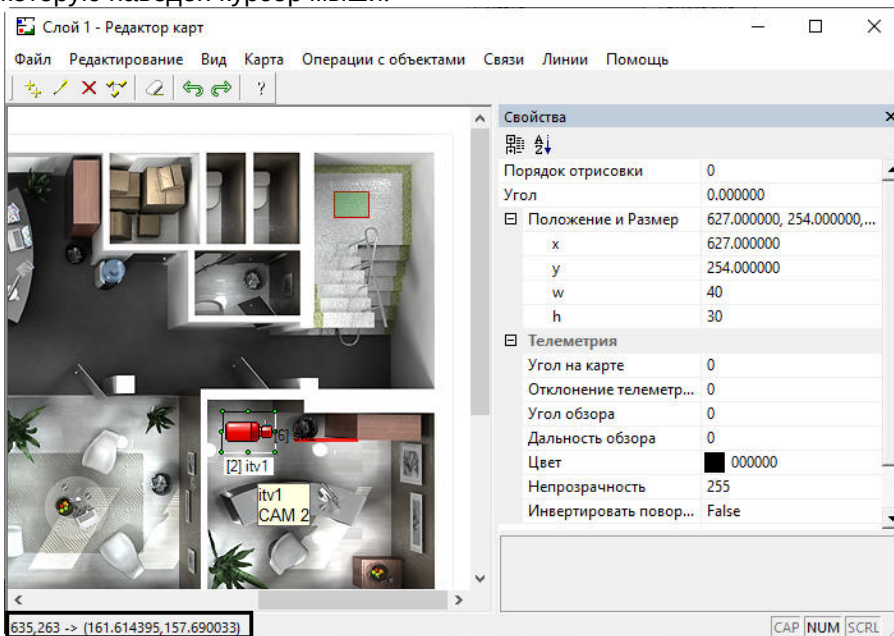
1. Запустить утилиту *Редактор карт* для требуемого слоя Карты (подробнее о данной утилите см. [Руководство Администратора](#), раздел [Настройка интерактивной карты для индикации состояний и управления системными объектами](#)).
2. Отобразить панель **Свойства** для редактирования свойств объектов на карте (см. [Редактирование свойств объекта при помощи панели Свойства](#)).
3. В меню **Карта** выбрать **Добавить привязку к местности**.



4. На карте будут размещены оси координат (1).

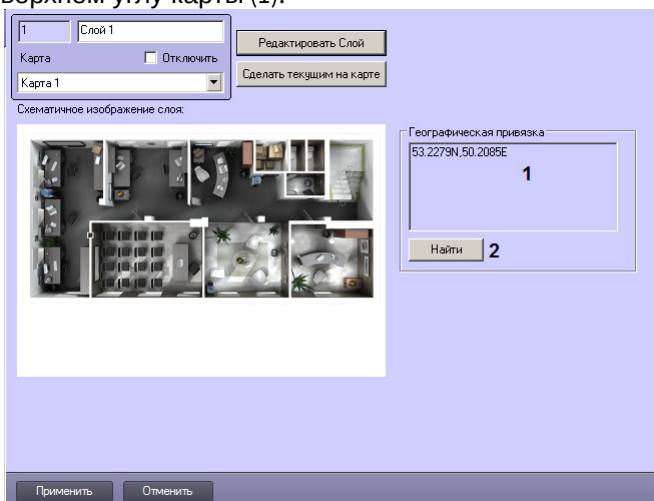


5. Необходимо разместить точки 1, 2 и 3 в положениях, соответствующих точкам с известными координатами (географическими или относительными).
6. В полях  $x_0$ ,  $y_0$ ,  $x_1$ ,  $y_1$ ,  $x_2$ ,  $y_2$  указать координаты точек 0, 1 и 2 соответственно (2). Координаты x соответствуют долготе, а координаты y – широте.
7. В случае, если настраивается совместная работа с модулем интеграции *Стрелец-Интеграл. Web-расширение*, в поле **Метка высоты** ввести номер этажа здания, привязка которого осуществляется (3).
8. В случае, если географические координаты точек 0, 1 и 2 заданы верно, ось (4) будет указывать на север. В строке состояния в левом нижнем углу окна *Редактор карт* будут отображаться координаты точки, на которую наведен курсор мыши.



9. Закрыть утилиту *Редактор карт* и нажать на кнопку **Применить** на панели настройки соответствующего объекта **Слой**.

10. В результате в поле **Географическая привязка** будут отображены расчетные координаты точки в правом верхнем углу карты (1).

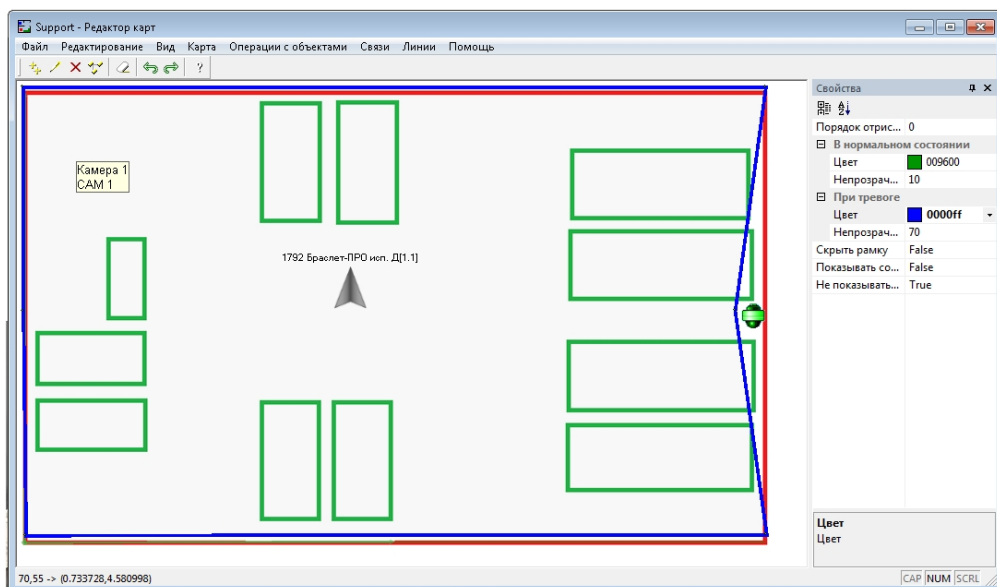


11. Для проверки правильности настройки следует нажать на кнопку **Найти** (2). В результате в браузере по умолчанию будет открыта Google-карта по указанным координатам.

Привязка карты к координатной сетке завершена.

#### 3.4.11.2.4 Задание поля зрения видеокамеры на карте

Для задания поля зрения видеокамеры на карте необходимо добавить ее на карту в виде многоугольника, ограничивающего область, контролируемую видеокамерой, в которой может находиться маяк или браслет (см. Руководство Администратора, раздел [Прикрепление объектов к слою интерактивной карты](#)). Если маяк или браслет находится в пределах данной области, то камера может за ним следить и отображать видео на Мониторе слежения (см. Руководство оператора, раздел [Включение слежения за объектом на интерактивной карте](#)). Если маяк или браслет уходит в область другой видеокамеры, то первая перестанет отображаться на Мониторе слежения, и функции слежения будет выполнять другая камера.

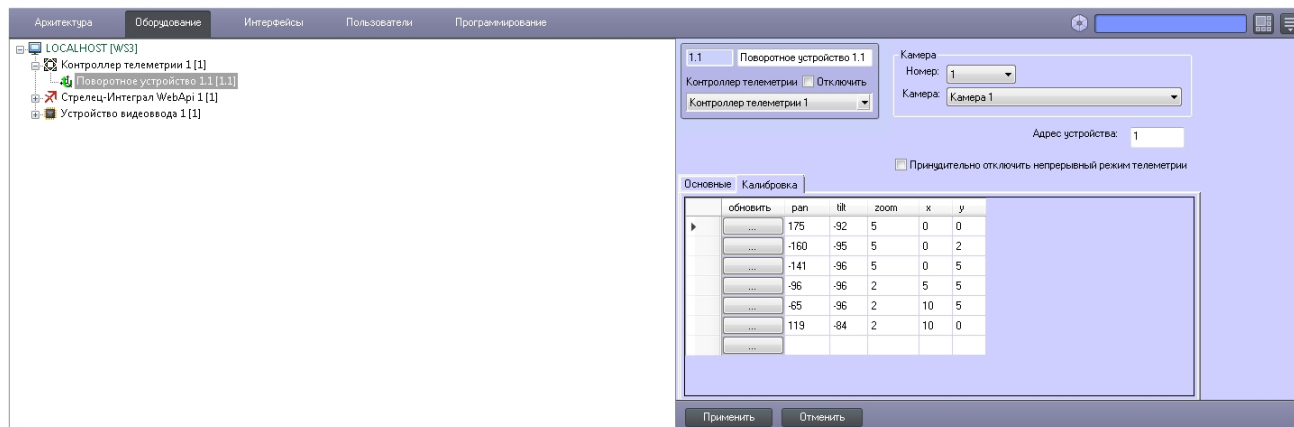


#### **Примечание.**

Также можно настроить отображение угла обзора камеры на карте – см. [Настройка отображения угла обзора камеры на карте](#).

### 3.4.11.2.5 Настройка калибровки точек в поле зрения видеокамеры

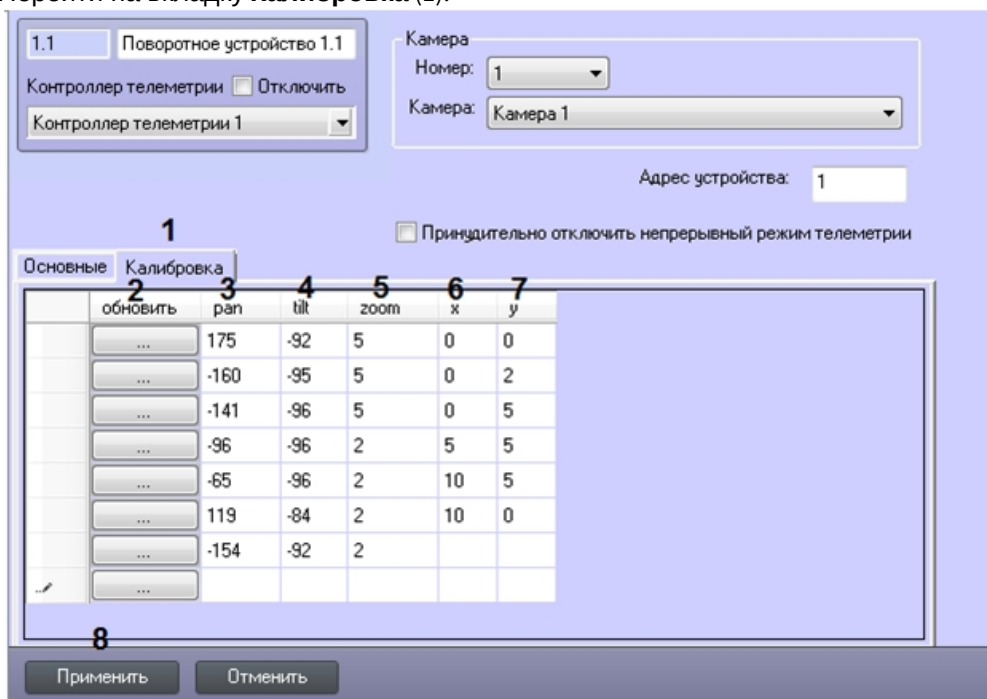
Перед настройкой калибровки точек в поле зрения видеокамеры необходимо настроить поворотную камеру: создать и настроить объект **Камера** (см. [Настройка поворотных IP-камер](#)), а также создать соответствующие объекты **Контроллер телеметрии** и **Поворотное устройство** (см. [Настройка поворотных устройств \(телеметрии\)](#)). Настройка калибровки точек в поле зрения видеокамеры осуществляется на панели настройки объекта **Поворотное устройство**, соответствующего поворотной камере, используемой для слежения за объектами.



Калибровка точек в поле зрения видеокамеры позволяет установить соответствие между абсолютными координатами камеры и координатной сеткой карты (географической или относительной). Для калибровки необходимо использовать как минимум 6 точек.

Настройка калибровки точек в поле зрения видеокамеры осуществляется следующим образом:

1. Перейти на панель настройки объекта **Поворотное устройство**, соответствующего поворотной камере, используемой для слежения за объектами.
2. Перейти на вкладку **Калибровка** (1).



3. Выбрать точку на интерактивной карте.
4. Повернуть объектив камеры таким образом, чтобы выбранная точка находилась примерно по центру видеоизображения, получаемого с видеокамеры.
5. Нажать на кнопку ... в столбце **Обновить** (2). В результате поля pan (3), tilt (4) и zoom (5) в соответствующей строке будут заполнены текущими абсолютными координатами видеокамеры.

6. Ввести в полях x (6) и y (7) координаты точки на карте, соответствующей выбранному положению видеокамеры.
7. Повторить шаги 3-6 для всех точек калибровки.
8. Нажать на кнопку **Применить** (8).

Настройка калибровки точек в поле зрения видеокамеры завершена.

#### 3.4.11.2.6 Примеры скриптовых команд для управления функцией абсолютной телеметрии

Пример команды на языке программирования JScript для позиционирования камеры по абсолютным координатам. Данную команду можно использовать, например, чтобы проверить, поддерживает ли камера данную функцию.

```
DoReactStr("TELEMETRY", "1.1", "MOVE_ABSOLUTE", "tel_prior<1>,x<0.5>,y<1>,zoom<0>");
```

Запрос абсолютных координат телеметрии командой на JScript:

```
DoReactStr("TELEMETRY", "1.1", "GET_ABSOLUTE", "");
```

Установка абсолютных координат телеметрии командой на JScript:

```
DoReactStr("TELEMETRY", "1.1", "MOVE_ABSOLUTE", "pan<0>,tilt<0>,zoom<0>,tel_prior<1>");
```

Пример скрипта для установки положения объекта на карте по координатам. При наличии привязки к местности координаты считаются географическими.

```
{
var d = new Date();
var command = CreateMsg();
command.Action = "SET_OBJECT_GEOMETRY";
command.SourceType = "MAP";
command.SourceId = "1";

command.SetParam("objtype", "CAM");
command.SetParam("objid", 1);

command.SetParam("a", d.getSeconds()*6);
command.SetParam("x", d.getSeconds());
command.SetParam("y", d.getSeconds());

command.SetParam("w", 20+10*Math.sin(Math.PI/d.getSeconds()));
command.SetParam("h", 20+10*Math.sin(Math.PI/d.getSeconds()));

DoReactGlobal(command);
}
```

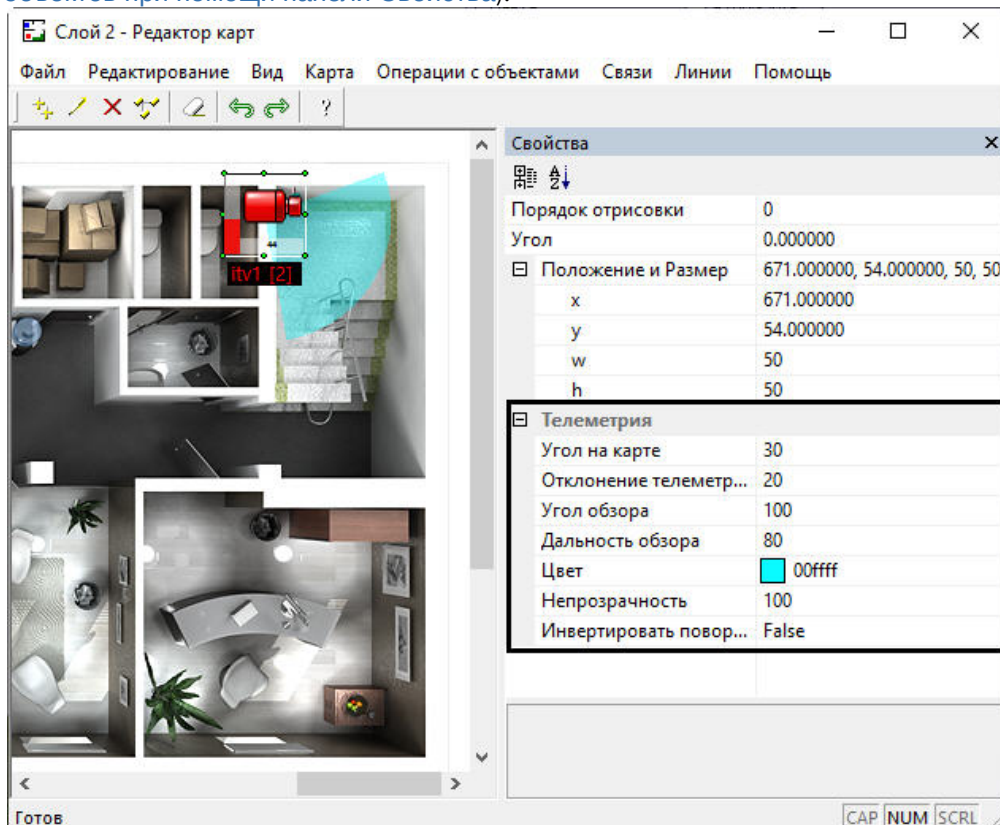
#### 3.4.11.2.7 Настройка отображения угла обзора камеры на Карте

Данная настройка является необязательной. Функция отображения угла обзора камеры на Карте позволяет в реальном времени отмечать на карте область, которую камера отображает на Мониторе слежения.

Кроме того, при выделении камеры с настроенным углом обзора на Карте, поверх отображаемого сектора будет отображаться численное значение абсолютных координат (угол поворота) (см. [Включение слежения за объектом на интерактивной карте](#)).

Настройка отображения угла обзора камеры на Карте осуществляется в следующем порядке:

1. Открыть утилиту *Редактор карт* для требуемого слоя (см. [Создание слоев интерактивной карты](#)).
2. Добавить значок объекта **Камера** на слой (см. [Прикрепление объектов к слою интерактивной карты](#)) или выбрать уже прикрепленный объект **Камера**.
3. Отобразить панель **Свойства**, если она не отобразилась автоматически (см. [Редактирование свойств объектов при помощи панели Свойства](#)).



4. На панели **Свойства** в группе **Телеметрия** задать параметры угла обзора:
  - a. **Угол на карте** – направление начального вектора на карте в градусах.
  - b. **Отклонение телеметрии от нуля** – реальное отклонение камеры от нулевого положения в момент задания параметров.
  - c. **Угол обзора** – величина сектора обзора камеры в градусах.
  - d. **Дальность обзора** – радиус сектора обзора камеры.
  - e. **Цвет** – цвет отображаемого сектора обзора.
  - f. **Непрозрачность** – непрозрачность отображаемого сектора обзора.
  - g. **Инvertировать поворот** – инvertировать направление поворота угла обзора, если камера присылает инvertированные данные о направлении поворота (например, поворачиваясь по часовой стрелке, сообщает о повороте против часовой стрелки).
5. Закрыть *Редактор карт*.
6. Нажать на кнопку **Применить** на панели настройки объекта **Слой**.

Настройка отображения угла обзора камеры на Карте завершена.

Цвет сектора, ограничивающего угол обзора, можно менять при помощи скрипта. Пример формирования команды изменения цвета для скрипта на JScript:



```

var msg = CreateMsg();
msg.SourceType = "MAP";
msg.Action = "OBJECT_ATTRIBUTE";

msg.SetParam("obj_type", "CAM");
msg.SetParam("obj_id", "1"); // Идентификатор объекта "Камера".
msg.SetParam("obj_action", "update_sector");
msg.SetParam("c_clr", "#AAFF0000"); // ARGB формат. Можно просто RGB без прозрачности.

DoReact(msg);

```

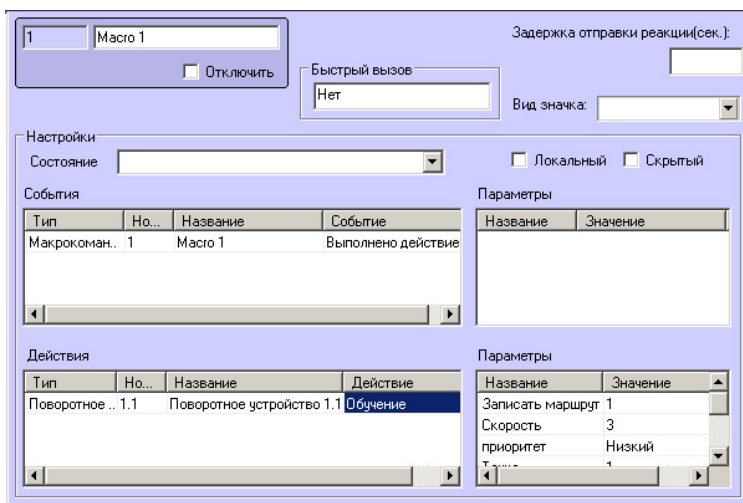
### 3.4.12 Настройка функции патрулирования

Патрулирование – это автоматический переход поворотной видеокамеры в заданные предустановки (пресеты) в заданном порядке с последующим возвратом в исходное положение. В ПК *Интеллект* поддержано патрулирование для устройств Huawei и ONVIF.

Перед настройкой патрулирования в ПК *Интеллект* необходимо создать необходимые предустановки (пресеты). Это можно сделать через веб-интерфейс IP-устройства или непосредственно в ПК *Интеллект*, например, с помощью Окна управления телеметрией (см. [Управление поворотными устройствами с помощью Окна управления телеметрией](#)).

#### 3.4.12.1 Создание маршрута патрулирования

Для того чтобы задать маршрут для патрулирования, необходимо добавить точки в маршрут с помощью следующей макрокоманды (отдельная макрокоманда на каждую точку):



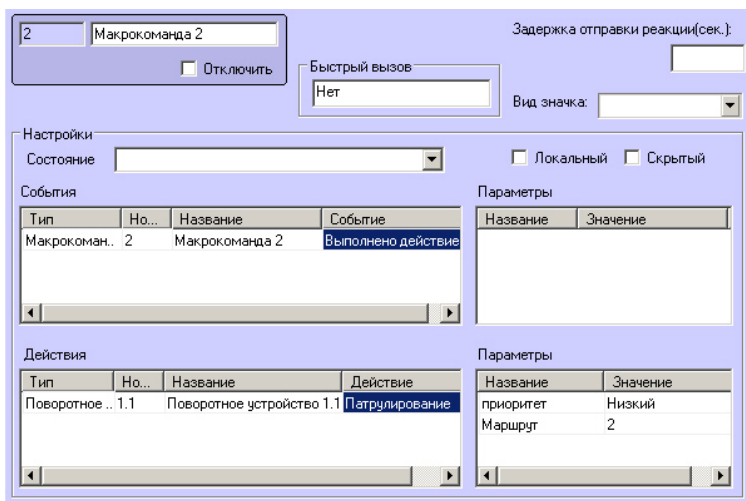
Описание параметров:

Название	Описание	Диапазон значений
Записать маршрут	Указывает, последняя ли точка добавлена в маршрут.	Да – точка является последней в маршруте, сохранить маршрут. Нет – ожидается добавление следующей точки в маршрут.
Скорость	Скорость поворота устройства в указанную предустановку.	0 – 10

Название	Описание	Диапазон значений
Приоритет	Приоритет команды на поворот в указанную предустановку. См. также <a href="#">Приоритеты управления поворотными устройствами</a>	Низкий Средний Высокий
Точка	Идентификатор точки маршрута. <i>Примечание. Если задать в параметре номер точки, который больше последнего более чем на 1, то точке будет назначен следующий по порядку номер. Например, после точки №3 не удастся создать точку №10, и номер автоматически будет установлен равным 4.</i>	1 – 31
Пресет	Номер предустановки, соответствующий точке маршрута.	1 – 255
Задержка	Время нахождения поворотного устройства в предустановке.	3 – 3600
Маршрут	Идентификатор маршрута патрулирования. Можно задавать идентификаторы не по порядку, например, сначала создать маршрут №8, а затем маршрут №3.	1 – 8

### 3.4.12.2 Запуск и остановка патрулирования

Для запуска патрулирования необходимо выполнить следующую макрокоманду:



Для остановки патрулирования необходимо выполнить следующую макрокоманду:

3 Макрокоманда 3 Задержка отправки реакции(сек.):

Отключить Быстрый вызов

Вид значка:

Настройки

Состояние:

Локальный  Скрытый

События

Тип	Но...	Название	Событие
Макрокоман..	3	Макрокоманда 3	Выполнено действие

Параметры

Название	Значение

Действия

Тип	Но...	Название	Действие
Поворотное ...	1.1	Поворотн..	Остановить патрулирование

Параметры

Название	Значение
приоритет	Низкий
Маршрут	2

Следует принимать во внимание следующие особенности использования данных команд:

1. Макрокоманда **Остановить патрулирование** работает только после макрокоманды **Патрулирование**. Т.е. если выполнить макрокоманду **Патрулирование**, осуществить перезапуск ПК *Интеллект*, а затем попытаться выполнить команду **Остановить патрулирование**, данная команда не будет выполнена.
2. Если указать в макрокоманде **Остановить патрулирование** номер не того маршрута, патрулирование по которому было запущено, остановлено будет патрулирование по текущему маршруту.

## 4 Заключение

Более подробная информация о программном комплексе *Интеллект* содержится в следующих документах:

1. [Руководство администратора](#);
2. [Руководство оператора](#);
3. [Руководство по программированию](#);
4. [Руководство по программированию \(JScript\)](#).

Если в процессе работы с данным программным продуктом у вас возникли трудности или проблемы, вы можете связаться с нами. Однако рекомендуем предварительно сформулировать ответы на следующие вопросы:

1. В чем именно заключается проблема?
2. Когда и после чего появилась данная проблема?
3. В каких именно условиях проявляется проблема?

Помните, что чем более полную и подробную информацию вы нам предоставите, тем быстрее наши специалисты смогут устранить вашу проблему.

Мы всегда работаем над улучшением качества своей продукции, поэтому будем рады любым вашим предложениям и замечаниям, касающимся работы нашего программного обеспечения, а также документации к нему.

Пожелания и замечания по данному Руководству следует направлять в Отдел технического документирования компании Ай-Ти-Ви групп ([documentation@itv.ru](mailto:documentation@itv.ru)).

## 5 Руководство по установке и настройке компонентов охранной системы. Приложения

### 5.1 Приложение 1. Особенности настройки плат видеоввода

#### 5.1.1 Драйверы интегрированных в ПК Интеллект плат видеоввода, плат лучи/реле, Guardant, USB Watchdog

Драйверы интегрированных в ПК *Интеллект* устройств содержатся в папке **Drivers** каталога установки ПК *Интеллект* (например, C:\Program Files\Интеллект\Drivers). Структура папки **Drivers** представлена в таблице.

**Примечание.**

Папки Fs\_1\_4, SLKEY, TvTuner, SLIO в директории ITV содержат драйверы старых версий, необходимые для обеспечения совместимости с прежними версиями ПК *Интеллект*.

Директория	Драйверы плат видеоввода	Битность
ITV\Fs5_6_8_16	Платы видеоввода FS5, FS6, FS8, FS16, FX2	x32, x64
ITV\FX116_416	Платы видеоввода SL16-200 (FX116), FX416, MS416	x32, x64
ITV\Ws6	Плата видеоввода WS6 <b>Внимание! Плата не поддерживается. Подробнее см. примечание.</b>	x32
ITV\Ws7	Платы видеоввода WS7, WS17	x32
ITV\SL_WD	Платы лучи/реле Stream Labs SL USB IO 4x4, SL USB IO 24x4, SL USB IO 24x4	x32, x64
TUAN\TW6802	Платы видеоввода SC200Q4 (FS15), SC200Q4 Low profile (FS115), SC300Q16 (FX4), SC300D16 (FX8), SC230N4, SC330Q16 (аналог SC300Q16)*, SC330D16 (аналог SC300D16)*	x32, x64
TUAN\CX2581	Плата видеоввода SC310N16 (FX16)	x32, x64
TUAN\AH8400	Плата видеоввода SC390N16 (WS16)	x32, x64
TUAN\TW5864	Плата видеоввода SC3B0N16 (WS216)	x32, x64
TUAN\SA7160	Плата видеоввода SC510N4 (FX HD4)	x32, x64
TUAN\TW2809	Плата видеоввода SC590N4	x32, x64
Guardant	Драйверы ключа аппаратной защиты Guardant	x32, x64
USBWatchDog	Драйверы аппаратного контроля работоспособности USB Watchdog	x32, x64

\* На платах SC330Q16 и SC330D16 используется чип TW6816, но в диспетчере устройств он определяется как TW6802.

**Примечание.**

Драйвер платы видеоввода SC3C0N8-L необходимо загрузить на официальном сайте производителя <https://www.yuan.com.tw/download.htm> (прямая ссылка на скачивание).

**Внимание!**

Если для драйвера платы видеоввода отсутствует 64-битная версия, то данная плата не будет работать в 64-битной ОС.

**Примечание.**

Плата WS6 не поддерживается.

Последняя поддерживаемая ОС: Windows Vista SP1.

Последняя поддерживаемая версия ПК *Интеллект*: 4.9.6.

Начиная с версии ПК *Интеллект* 4.10.3 поддержка работы плат была полностью удалена.

## 5.1.2 Особенности настройки видеоподсистемы

Особенности настройки видеоподсистемы приведены в таблице:

Плата видеоввода	Кол-во объектов Устройство видеоввода для одной физической платы	Максимальное кол-во объектов Камера для одного объекта Устройство видеоввода	Распределение номеров каналов между объектами Камера	Кол-во объектов Камера (в режиме «живого» видео) для объекта Устройство видеоввода
FS5	1	16	1-16 (для каждой физической платы)	1
FS6*	4	4	1-16 (для каждой физической платы)	1
FS16	4	4	1-16 (для каждой физической платы)	1
FS8	8	2	1-16 (для каждой физической платы)	1
FX2	2	4	1-8 (для каждой физической платы)	1
SC200Q4 (FS15)	1	4	1-4 (для каждой физической платы)	1
SC200Q4 Low profile (FS115)	1	4	1-4(для каждой физической платы)	1
SC230N4	4	1	произвольно	1
SC300Q16 (FX4)***	4	4	1-4 (для каждого объекта Устройство видеоввода)	1
SC300D16 (FX8)***	8	2	1-2 (для каждого объекта Устройство видеоввода)	1

Плата видеоввода	Кол-во объектов Устройство видеоввода для одной физической платы	Максимальное кол-во объектов Камера для одного объекта Устройство видеоввода	Распределение номеров каналов между объектами Камера	Кол-во объектов Камера (в режиме «живого» видео) для объекта Устройство видеоввода
SC310N16 (FX16)	16	1	произвольно	1
WS6 Внимание! Плата не поддерживается. Подробнее см. примечание.	4	1	произвольно	1
WS7	4	1	произвольно	1
SC390N16 (WS16)	16	1	произвольно	1
WS17	4	1	произвольно	1
SC3B0N16 (WS216)	16	1	произвольно	1
SL16-200 (FX116)****	1	16	1-16 (для каждой физической платы)	8
FX416	1	16	1-16 (для каждой физической платы)	16
MS416	1	16	1-16 (для каждой физической платы)	16
DS4016HCI(R)	1	16	1-16(для каждой физической платы)	16
SC510N4 (FX HD4)**	4	1	произвольно	1
SC590N4	4	1	произвольно	4
SC330Q16***	4	4	1-4 (для каждого объекта Устройство видеоввода)	1
SC330D16***	8	2	1-2 (для каждого объекта Устройство видеоввода)	1
SC3C0N8-L	8	1	1	1

\* При включенном режиме FastBoot на ОС Windows 10 для работы платы требуется перезагрузка ОС через меню Пуск-Перезагрузка после первого включения Сервера после установки платы в корпус компьютера. Чтобы избежать этого, следует отключить режим FastBoot путем изменения следующих ключей реестра:

HKEY\_LOCAL\_MACHINE\SYSTEM\CurrentControlSet\Control\Session Manager\Power\ **HiberbootEnabled** установить значение **0**

HKEY\_LOCAL\_MACHINE\SYSTEM\CurrentControlSet\Services\luafv\ **Start** установить значение **0**

Быструю загрузку системы можно так же выключить из панели управления. Для этого следует открыть **Панель управления - Все элементы панели управления - Электропитание**, выбрать **Действия кнопок питания - Изменение параметров, которые сейчас недоступны**, и снять флажок **Включить быстрый запуск**.

\*\* Распределение PCI-каналов между объектами **Устройство видеоввода**, созданными для платы SC510N4 (FX HD4), следует производить с учетом номеров внешних разъемов HDMI, указанных на плате.

\*\*\*При создании видеоподсистемы с использованием платы SC300Q16 (FX4), SC300D16 (FX8), SC330Q16 (аналог SC300Q16) или SC330D16 (аналог SC300D16) необходимо учитывать, что каждому цвету BNC-видеовхода интерфейсного кабеля, соответствует определенный PCI-канал, задаваемый в настройках объекта **Устройство видеоввода**:

Значение PCI - канала	Цвет BNC - видеовхода
00	Синий
01	Зеленый
02	Желтый
03	Черный
<b>2-ой интерфейсный кабель</b>	
04	Синий
05	Зеленый
06	Желтый
07	Черный

Например, если используется одна плата SC300Q16 (FX4) и видеокамеры подключены к BNC - видеовходам синего цвета, то в ПК *Интеллект* этим видеокамерам будут соответствовать объекты **Камера**, созданные на базе объекта **Устройство видеоввода** со значением PCI - канала равным **00**.

\*\*\*\*

#### **Внимание!**

При подключении к одной плате SL16-200 (FX116) более 8 видеокамер необходимо задать значение **мин** параметру **Скорость** на панели настройки объекта **Устройство видеоввода** (см. раздел [Панель настройки объекта Устройство видеоввода](#) документа [Руководство Администратора](#)). Данное значение соответствует 8 к/с в формате PAL. В противном случае возможно появление «шума» (искажений) на видео.

#### **Примечание.**

Плата WS6 не поддерживается.

Последняя поддерживаемая ОС: Windows Vista SP1.

Последняя поддерживаемая версия ПК *Интеллект*: 4.9.6.

Начиная с версии ПК *Интеллект* 4.10.3 поддержка работы плат была полностью удалена.

### 5.1.3 Особенности настройки аудиоподсистемы

Особенности настройки аудиоподсистемы приведены в таблице:



Устройство видеоввода (тип в списке Плата)	К о л- в о о б ъ ек т о в З в ук о в а я п л ат а д л я о д н о й ф и з и ч е ск о й п л ат ы	М ак с и м а л ь н о е к о л- в о о б ъ ек т о в М и к р о ф о н д л я о д н о г о о б ъ ек т а З в ук о в а я п л ат а	Распределение номеров каналов между объектами Микрофон, созданными на базе одного объекта Звуковая плата
FS5 (FS 6)	1	2	#0 - #1
FS6 (FS 6)	4	2	#0 - #1
FS16 (FS 6)	4	2	#0 - #1
FS8 (FS 8)	8	2	#0 - #1
FX2 (FS 6)	2	2	#0 - #1
SC200Q4 (FS15, TW6802 PCI, Analog WaveIn)	1	1	только #0
SC200Q4 Low profile (FS115)	1	1	только #0

Устройство видеоввода (тип в списке Плата)	К о л- в о о б ъ ек то в З в ук о в а я п л ат а д л я о д н о й ф и з и ч е ск о й п л ат ы	М ак с и м а л ь н о е к о л- в о о б ъ ек то в М и к р о ф о н д л я о д н о г о о б ъ ек та З в ук о в а я п л ат а	Распределение номеров каналов между объектами Микрофон, созданными на базе одного объекта Звуковая плата
SC230N4	4	1	только #0
SC300Q16 (FX4, TW6802 PCI, Analog WaveIn)	4	1	только #0
SC300D16 (FX8, TW6802 PCI, Analog WaveIn)***	8	1	только #0
SC310N16 (FX16, CX2581 PCI, Analog WaveIn)	16	1	только #0
WS6 (WS 6) Внимание! Плата не поддерживается. Подробнее см. примечание.	4	2	#0 - #1
WS7 (WS 7)	4	2	#0 - #1
SC390N16 (WS16, AH8400 PCI, Analog WaveIn)	16	1	только #0

Устройство видеоввода (тип в списке Плата)	К о л- в о о б ъ ек то в З в ук о в а я п л ат а д л я о д н о й ф и з и ч е ск о й п л ат ы	М ак с и м а л ь н о е к о л- в о о б ъ ек то в М и к р о ф о н д л я о д н о г о о б ъ ек та З в ук о в а я п л ат а	Распределение номеров каналов между объектами Микрофон, созданными на базе одного объекта Звуковая плата
WS17 (WS 7)	4	2	#0 - #1
SC3B0N16 (WS216, TW5864 PCI, Analog WaveIn)	16	1	только #0
SL16-200 (FX116, SLFXR)	1	16	#0 - #15
FX416 (SLFXR)	1	16	#0 - #15
MS416(SLMSR)	1	32	#0 - #31
SC510N4 (FX HD4, SA7160 PCI, Analog WaveIn)*	4	1	только #0
SC590N4**	4	1	#0 - #1
SC330Q16	4	1	только #0

Устройство видеоввода (тип в списке Плата)	К о л- в о о б ъ ек то в З в ук о в а я п л ат а д л я о д н о й ф и з и ч е ск о й п л ат ы	М ак с и м а л ь н о е к о л- в о о б ъ ек то в М и к р о ф о н д л я о д н о г о о б ъ ек та З в ук о в а я п л ат а	Распределение номеров каналов между объектами Микрофон, созданными на базе одного объекта Звуковая плата
SC330D16	8	1	только #0
SC3C0N8-L	8	1	только #1

\* Распределение PCI-каналов между объектами **Звуковая плата**, созданными для платы SC510N4 (FX HD4), следует производить с учетом номеров внешних разъемов HDMI, указанных на плате.

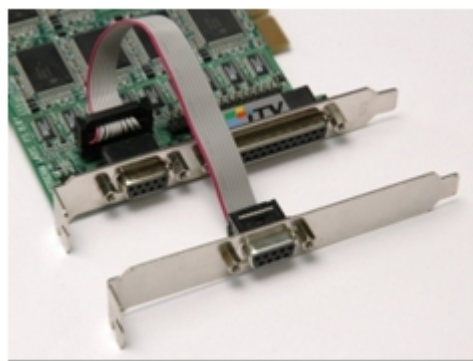
\*\* Ввод звука осуществляется как через разъемы SDI, так и через аналоговые входы. Одновременно для каждой платы можно использовать **либо** вход SDI, **либо** аналоговый. При этом канал #0 соответствует SDI, #1 – аналоговому входу. Таким образом, к плате одновременно можно подключить звук либо по 4 SDI, либо по 3 SDI и одному аналоговому входу, либо по 2 SDI и 2 аналоговым входам.

Для применения настроек необходимо перезапустить ПК *Интеллект*.

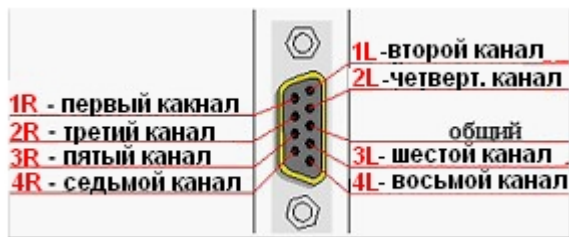
\*\*\*Плата FS8 даёт системе возможность захвата шестнадцати каналов звука с качеством оцифровки до 32кГц. Восемь правых(#1) каналов используются при подключении к внешнему разъему DB9-M. Разводка звукового порта платы FS8:



Восемь левых(#0) – при подключении к внутреннему шести контактному разъему при помощи восьми канального аудио шлейфа. Плата FS8 с аудио шлейфом:



Разводка звукового порта аудио шлейфа:



Опционально к плате прилагается переходник разъёма DB9-M (порт ввода звука на плате FS8) на 8 разъемов RCA-F, облегчающий подключение источников звука.

**⚠ Внимание!**

Надписи на разъемах аудиокабеля не соответствуют номерам каналов платы. На разъеме DB9 платы реализованы правые каналы, а на разъеме DB9 шлейфа реализованы левые каналы.

Каналы на разъеме DB9 платы:

Надпись на разъеме аудиокабеля	Номер канала платы
1R	1R
2R	3R
3R	5R
4R	7R
1L	2R
2L	4R

Надпись на разъёме аудиокабеля	Номер канала платы
3L	6R
4L	8R

Каналы на разъеме DB9 шлейфа:

Надпись на разъёме аудиокабеля	Номер канала платы
1R	1L
2R	3L
3R	5L
4R	7L
1L	2L
2L	4L
3L	6L
4L	8L

**Примечание.**

Плата WS6 не поддерживается.

Последняя поддерживаемая ОС: Windows Vista SP1.

Последняя поддерживаемая версия ПК *Интеллект*: 4.9.6.

Начиная с версии ПК *Интеллект* 4.10.3 поддержка работы плат была полностью удалена.

## 5.2 Приложение 2. Настройка IP-устройств в ОС Windows

### 5.2.1 Настройка IP-устройств на примере видеокamеры Axis

Настройка сетевых (IP) устройств в ОС Windows осуществляется посредством программного обеспечения, входящего в комплект поставки сетевого устройства.

Для настройки IP-устройств в ОС Windows используется следующее программное обеспечение, входящее в комплект поставки:

1. Программное обеспечение, входящее в комплект поставки сетевого устройства. Данное программное обеспечение предназначено для следующих задач:
  - а. Поиск сетевых устройств, подключенных к компьютерам локальной сети.
  - б. Предварительное назначение ip-адресов (без учета маршрутизации).

**Примечание.**

Без предварительного назначения IP-адресов устройств невозможен доступ к домашним страницам устройств, размещенных на встроенных Web-серверах.

2. Модуль *Web-сервер* сетевого устройства. Данный модуль содержит домашние страницы подключенных сетевых устройств. Модуль *Web-сервер* предназначен следующих задач:
  - a. Настройка сетевых устройств с учетом маршрутизации.
  - b. Настройка режимов работы сетевых устройств с видео- и аудиосигналами.
  - c. Просмотр видеоизображения, поступающего с сетевых устройств, в режиме стандартного Web-браузера.

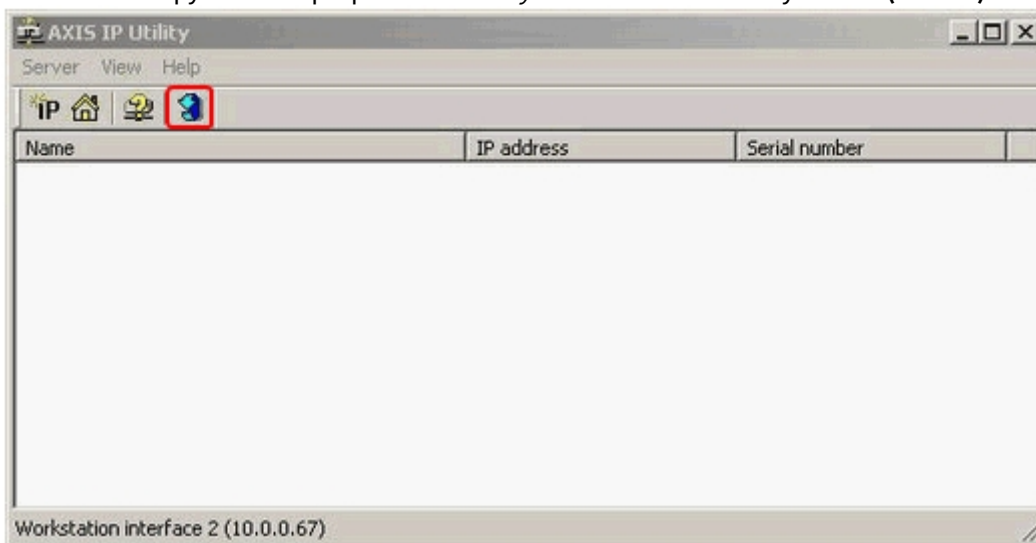
### 5.2.1.1 Поиск IP-устройств

В комплект поставки сетевых устройств входит различное программное обеспечение, среди которого есть специальные утилиты, предназначенные для поиска подключенных к компьютерам локальной сети однотипных сетевых устройств.

При использовании видеокамер *Axis* для поиска подключенных сетевых видеокамер используется утилита *IPUtility.exe*. Утилита *IPUtility.exe* входит в комплект поставки видеокамер *Axis* и находится в каталоге установки программного обеспечения видеокамер *Axis*.

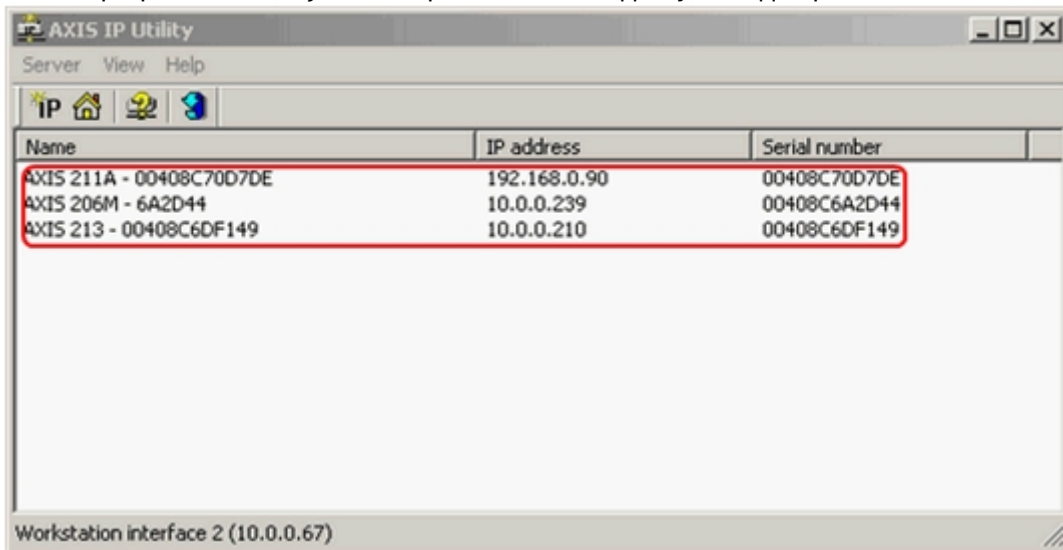
Поиск IP-камер *Axis*, подключенных к компьютерам локальной сети, посредством утилиты *IPUtility.exe* осуществляется в следующей последовательности:

1. В панели инструментов программы *IPUtility.exe* нажать на кнопку **Поиск (Search)**.



После нажатия на кнопку **Поиск** запустится процесс поиска IP-камер *Axis*.

2. В окне программы *IPUtility.exe* отобразится список доступных для работы в локальной сети IP-камер *Axis*.



### 5.2.1.2 Назначение сетевых адресов IP-устройствам

Для работы с сетевыми устройствами внутри локальной сети системы видеонаблюдения необходимо правильно произвести настройку их IP-адресов. Данная задача решается с помощью входящих в дистрибутив устройств утилит.

Перед назначением IP-адреса сетевой видеокамере *Axis* необходимо выполнить следующие действия:

1. Удостовериться в том, что питание сетевой видеокамеры *Axis* включено, и она корректно подключена к телекоммуникационной сети.
2. Получить у Администратора сети уникальный IP-адрес.
3. Удостовериться в корректном отображении устройством собственного MAC-адреса. Для видеокамер *Axis*, MAC-адрес идентичен серийному номеру устройства.

#### **Примечание.**

В следующих примерах будет использоваться ПК с IP-адресом 192.168.0.1, а видеокамера *Axis* будет устанавливаться на IP-адрес 192.168.0.90. MAC-адрес видеокамеры *Axis* 00408C70D7DE. Требуется не использовать эти адреса, приведенные в качестве примера; перед назначением IP-адреса всегда консультируйтесь с администратором вашей сети.

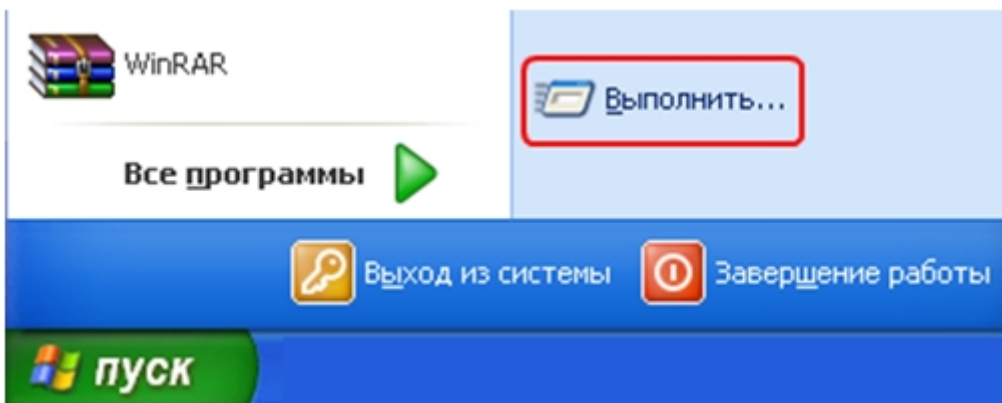
#### **Примечание.**

При выборе IP-адреса, назначаемого IP-камере, необходимо учитывать, что при первом подключении IP-адрес видеокамеры должен соответствовать той же подсети, что и IP-адрес ПК. Впоследствии при необходимости IP-адрес можно будет изменить, воспользовавшись *Web-сервером* устройства.

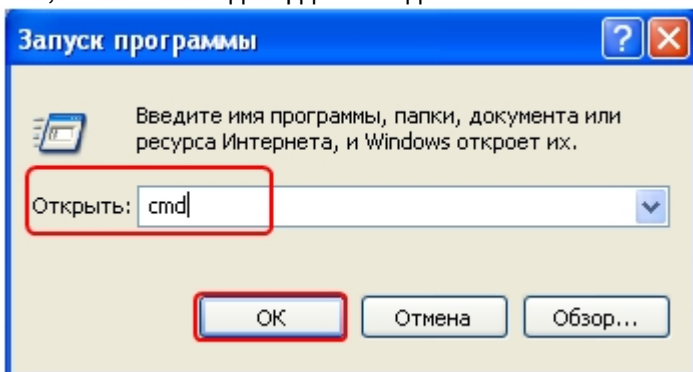
Для назначения IP-адреса сетевой видеокамере *Axis* необходимо выполнить следующие действия:

1. Проверить IP-адрес, который будет назначен сетевой видеокамере *Axis*, на предмет принадлежности другим устройствам.  
Проверка принадлежности IP-адреса в операционной системе Windows осуществляется из командной строки. Для вывода командной строки на экран монитора требуется в меню **Пуск** выбрать пункт **Выполнить**.

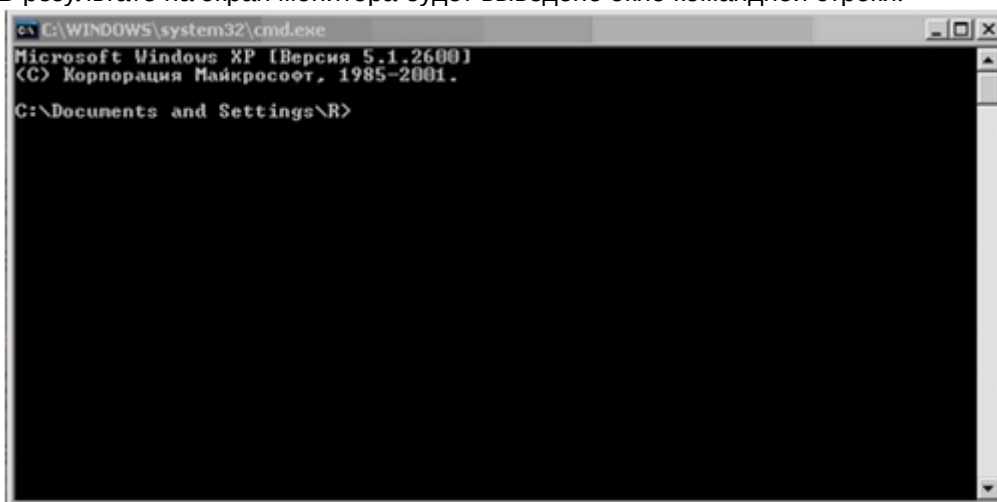




Затем в поле **Открыть** отобразившегося на экране диалогового окна **Запуск программы** ввести команду **cmd**, после чего подтвердить ввод нажатием кнопки **ОК**.



В результате на экран монитора будет выведено окно командной строки.



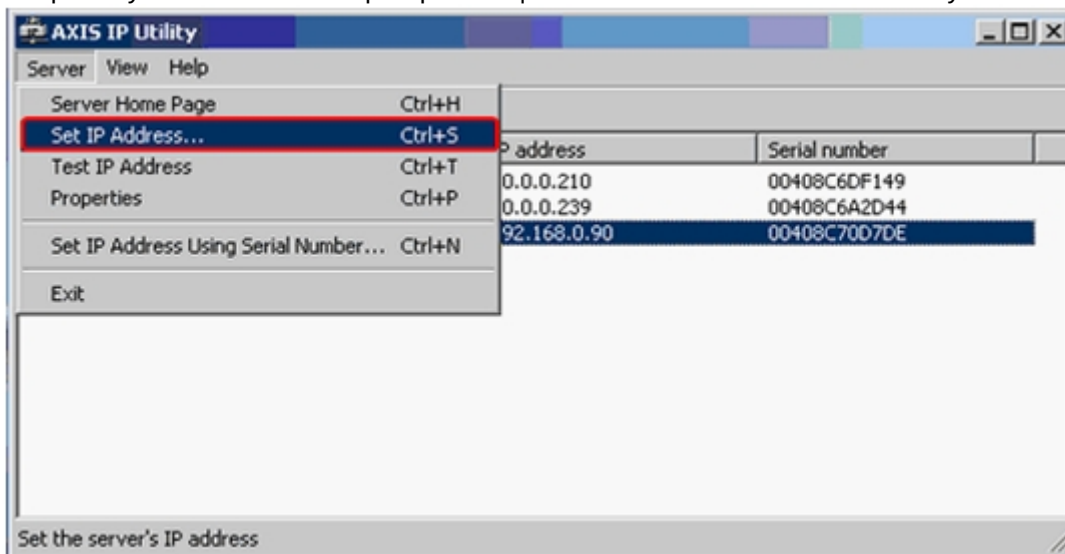
Для проверки выбранного IP-адреса в окне командной строки требуется ввести команду **ping 192.168.0.90**. В том случае, если IP-адрес не принадлежит ни одному устройству, в окне командной строки будет выведено

сообщение о превышении интервала ожидания для запроса.

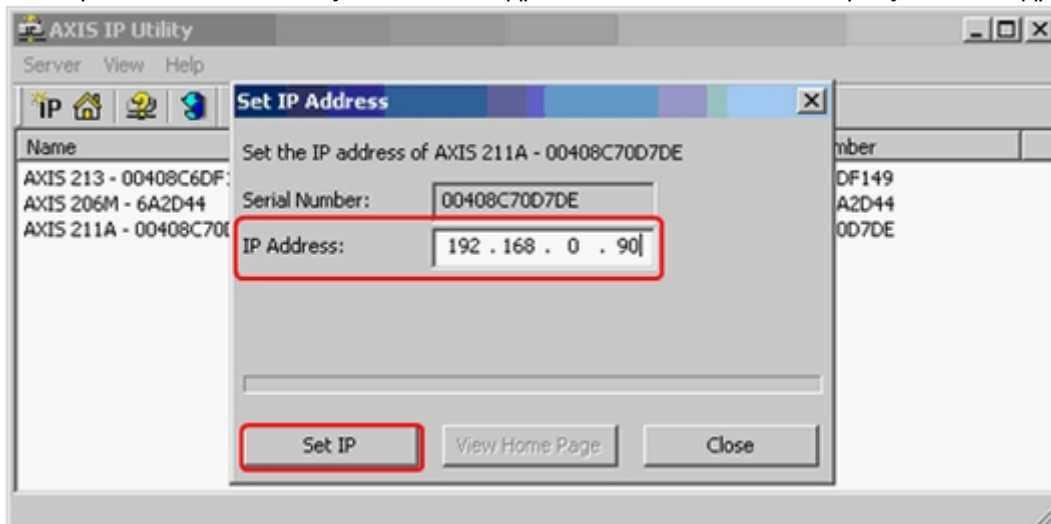
```

C:\WINDOWS\system32\cmd.exe
Microsoft Windows XP [Версия 5.1.2600]
(C) Корпорация Майкрософт, 1985-2001.
C:\Documents and Settings\R>ping 192.168.0.90
Обмен пакетами с 192.168.0.90 по 32 байт:
Превышен интервал ожидания для запроса.
Превышен интервал ожидания для запроса.
Превышен интервал ожидания для запроса.
Превышен интервал ожидания для запроса.
Статистика Ping для 192.168.0.90 :
  Пакетов: отправлено = 4, получено = 0, потеряно = 4 (100% потерь),
C:\Documents and Settings\R>
  
```

2. Назначить требуемый IP-адрес видеокамере *Axis*. Для назначения выбранного IP-адреса требуется выполнить следующие действия:
  - a. Запустить программу *IPUtility.exe*.
  - b. Осуществить поиск всех IP-камер *Axis* (см. раздел [Поиск IP-устройств](#)).
  - c. В списке подключенных к локальной сети IP-камер *Axis* необходимо выделить строку настраиваемой IP-камеры.
  - d. Выбрать пункт **Set IP Address** в раскрывающемся списке Server главного меню утилиты *IPUtility.exe*.



- е. В отображившейся панели установки IP-адреса **Set IP Address** ввести требуемый IP-адрес.



- ф. Подтвердить назначение указанного IP-адреса сетевой видеокамере *Axis*, нажав на кнопку **Set IP**.

После совершения указанных выше действий настройки IP-адреса сетевому устройству будут немедленно активированы.

**Примечание.**

Для предупреждения возможных неполадок работы видеокамеры требуется еще раз проверить назначенный IP-адрес.

3. Проверить IP-адрес, назначенный сетевой видеокамере *Axis*.

**Примечание.**

Проверка IP-адреса выполняется посредством командной строки способом, изложенным в пункте 1 данной инструкции. При правильной настройке IP-адреса после получения отклика на команду **ping 192.168.0.90** в окне командной строки должно быть выведено информационное сообщение.

```

C:\WINDOWS\system32\cmd.exe
Microsoft Windows XP [Версия 5.1.2600]
(C) Корпорация Майкрософт, 1985-2001.

C:\Documents and Settings\R>ping 192.168.0.90
Обмен пакетами с 192.168.0.90 по 32 байт:
Ответ от 192.168.0.90: число байт=32 время=1мс TTL=63
Ответ от 192.168.0.90: число байт=32 время<1мс TTL=63
Ответ от 192.168.0.90: число байт=32 время=1мс TTL=63
Ответ от 192.168.0.90: число байт=32 время=1мс TTL=63

Статистика Ping для 192.168.0.90:
  Пакетов: отправлено = 4, получено = 4, потеряно = 0 (0% потерь),
Приблизительное время приема-передачи в мс:
  Минимальное = 0мсек, Максимальное = 1 мсек, Среднее = 0 мсек

C:\Documents and Settings\R>_
  
```

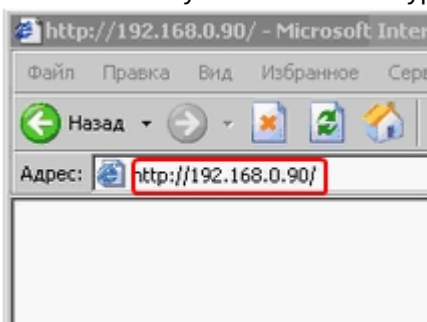
На этом процесс назначения IP-адреса видеокамере *Axis* окончен. При успешном завершении процесса назначения IP-адреса видеокамере *Axis* требуется приступить к настройке сетевых параметров устройства с помощью встроенного Web-сервера.

### 5.2.1.3 Вызов домашней страницы Web-сервера IP-устройства

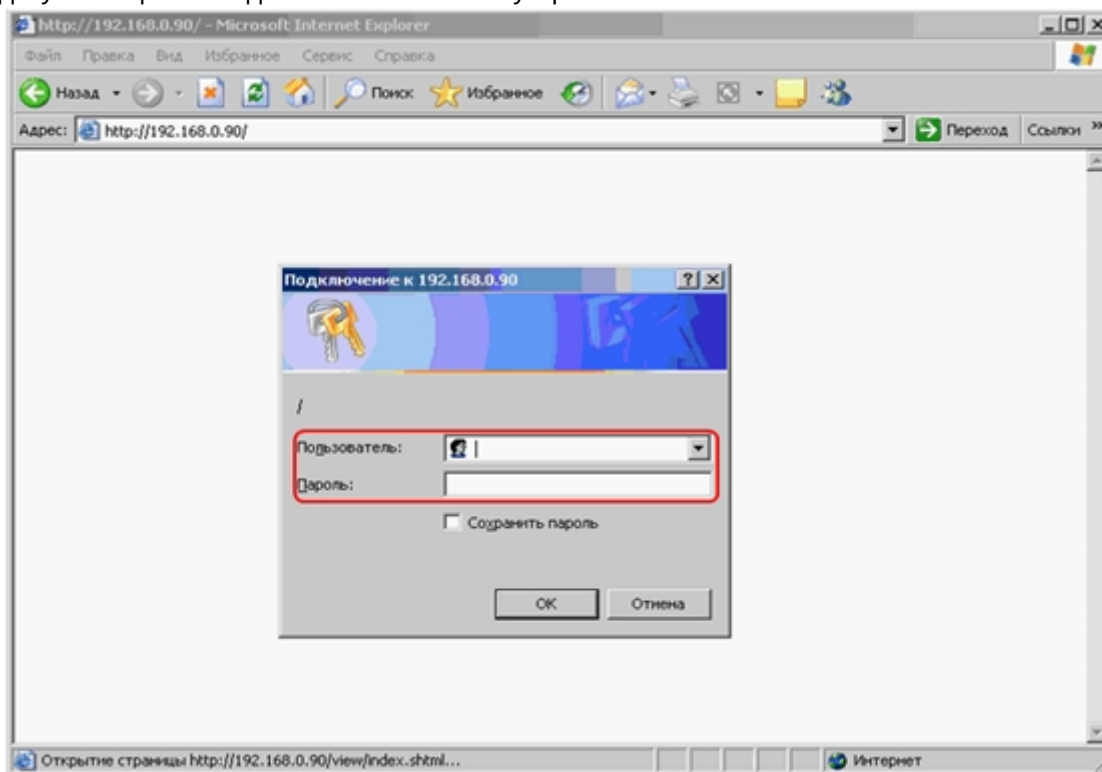
Домашняя страница сетевого устройства автоматически создается на *Web-сервере* сетевого устройства после назначения устройству сетевого адреса посредством утилиты *IPUtility.exe* (см. раздел [Назначение сетевых адресов IP-устройствам](#)).

Загрузка домашней страницы сетевого устройства выполняется одним из следующих способов:

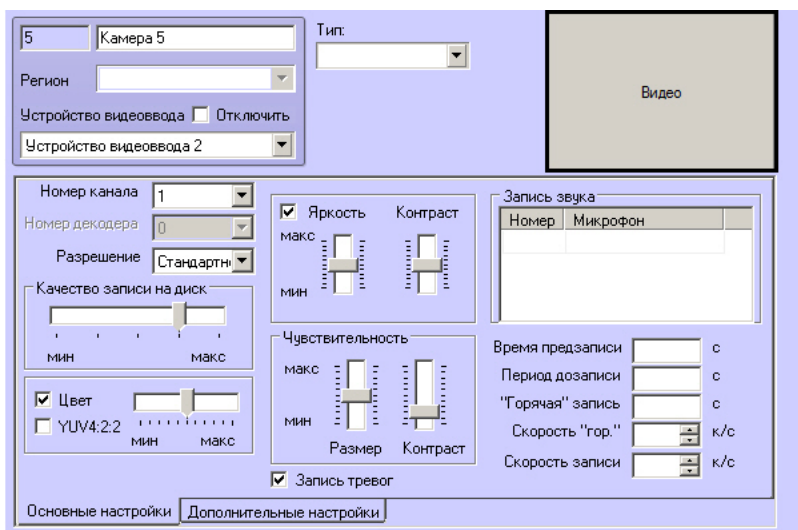
1. Ввод адреса вручную. Для этого необходимо:
  - a. Запустить браузер.
  - b. В строке **Адрес** ввести строку вида "http://назначенный IP-адрес" (например, <http://192.168.0.90>) и нажать клавишу **Enter** на клавиатуре.



- c. В отобразившемся окне требуется указать имя пользователя и пароль для доступа к домашней странице сетевого устройства. Значения полей **Пользователь** и **Пароль** необходимо узнать из документации на подключаемое сетевое устройство.



- d. После ввода имени пользователя и пароля требуется нажать кнопку **ОК**.
2. С панели настройки объекта **Камера**, соответствующего IP-устройству. Для этого необходимо нажать на кнопку **Видео** на панели настройки данного объекта, удерживая клавишу Shift на клавиатуре.



Страница *Web-сервера* IP-устройства будет открыта в браузере по умолчанию.

Если Drivers Pack не смог предоставить строку подключения к *Web-серверу IP-устройства*, то будет произведена попытка открыть *Web-сервер* по адресу `http://login:password@camera-ip/`.

**Примечание.**

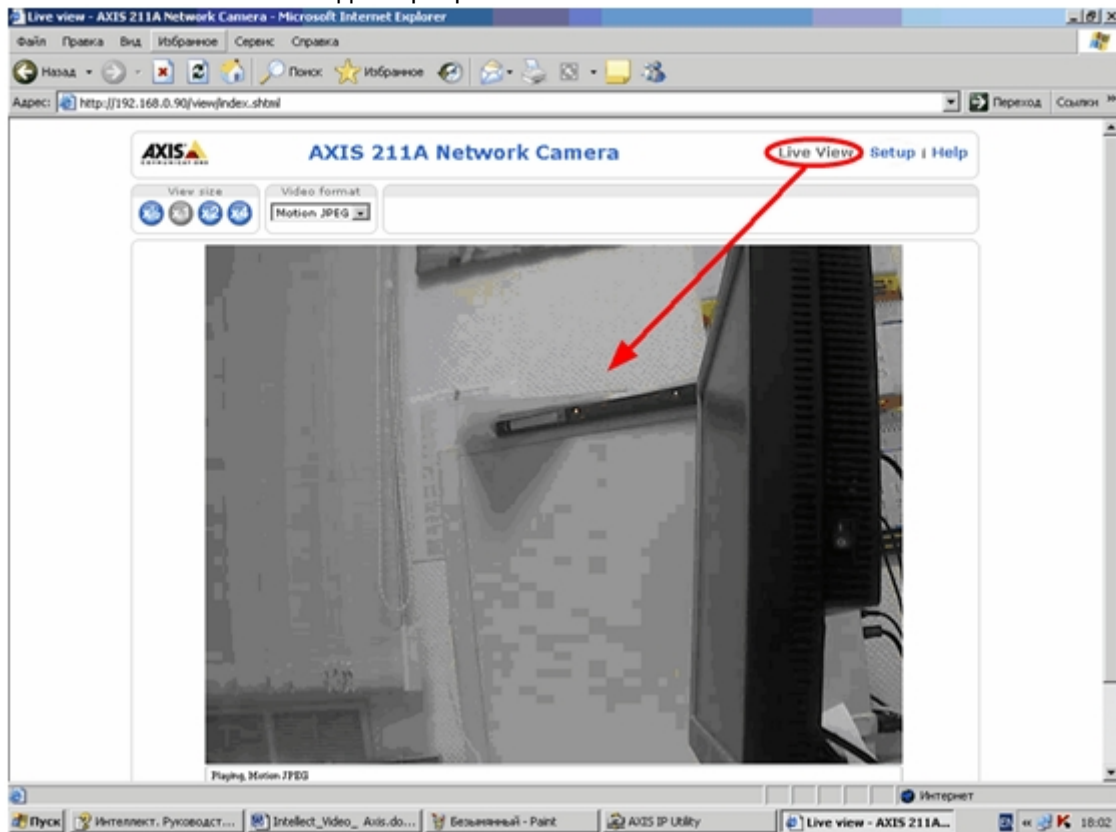
Данная функция не работает, если браузером по умолчанию является Internet Explorer.

Функция реализована для камер Axis и Bosch.

В случае, если задан ключ реестра `hardcoded_hyperlink`, адрес домашней страницы *Web-сервера* сетевого устройства может отличаться от адреса, указанного в документации к устройству (см. [Справочник ключей реестра](#)).

На экране отобразится окно просмотра видеоизображения, поступающего с IP-камеры, при использовании сетевой видеокмеры, или одной из аналоговых видеокмеры, подключенных к сетевому видеосерверу, при

использовании сетевого видеосервера.



**Примечание.**

В том случае, если видеоизображение с IP-камеры отсутствует, необходимо проверить правильность назначения IP-адреса (см. раздел [Назначение сетевых адресов IP-устройствам](#)).

#### 5.2.1.4 Настройка сетевых параметров IP-устройств посредством Web-сервера

Настройка сетевых параметров работы ip-устройства осуществляется посредством интерфейса встроенного *Web-сервера* сетевого устройства.

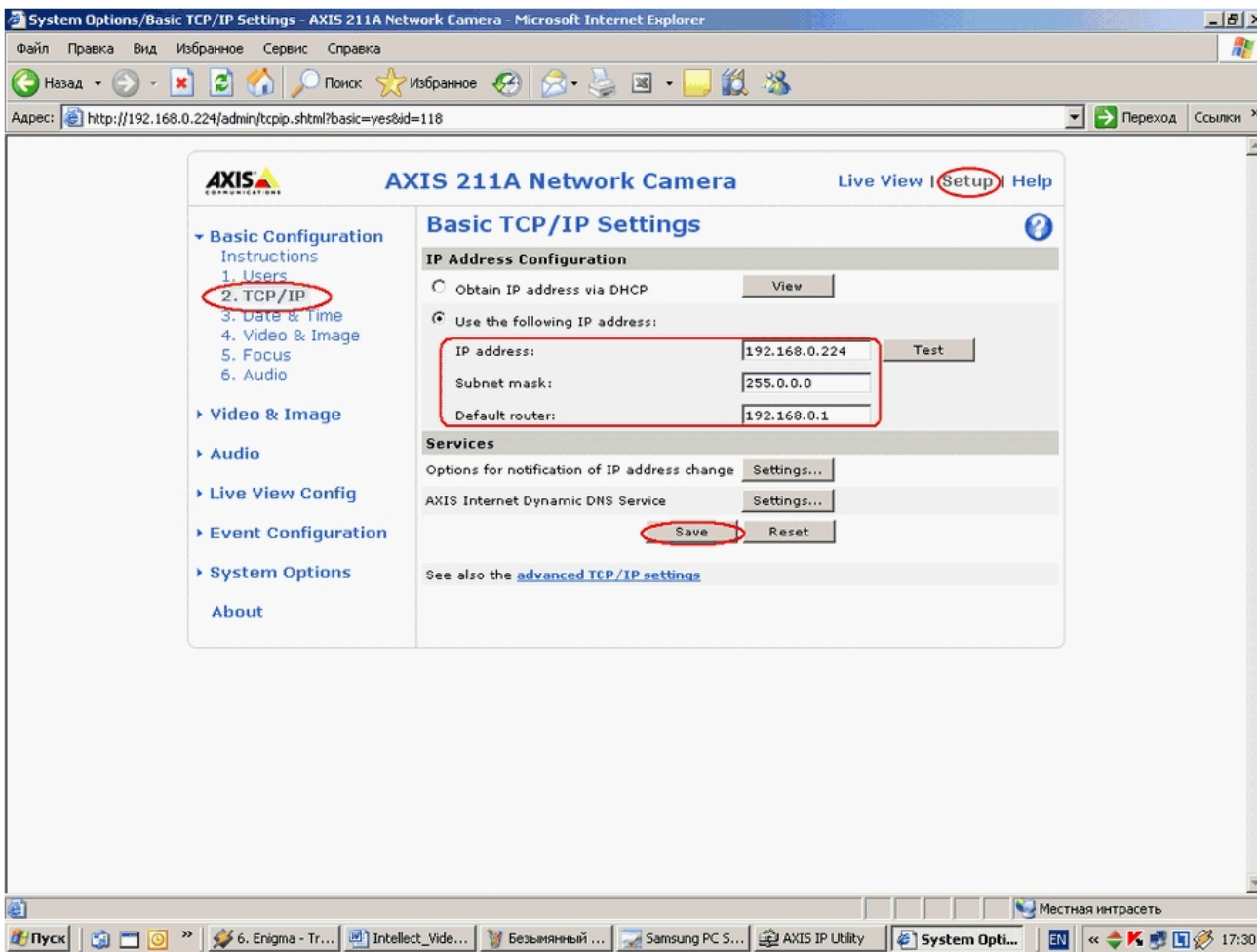
**Примечание.**

Выполнение настройки сетевых параметров ip-устройств с помощью *Web-сервера* является обязательным.

Для настройки IP-устройств при работе в локальной сети, как оборудованной, так и не оборудованной маршрутизаторами, необходимо выполнить следующие действия:

1. Запустить браузер Internet Explorer.
2. Открыть домашнюю страницу сетевого устройства (см. раздел [Вызов домашней страницы Web-сервера IP-устройства](#)).
3. В окне домашней страницы Web-браузера воспользоваться функциональным меню *Web-сервера* и открыть раздел **Setup**.

4. В разделе **Setup** необходимо выбрать вкладку **TCP/IP**. В данной вкладке необходимо заполнить поля **IP-адрес (IP address)**, **Маска подсети (Subnet mask)** и **Шлюз по умолчанию (Default router)**. Подтверждение настроек осуществляется нажатием кнопки **Сохранить (Save)**.



В поле **IP-address** требуется ввести назначенный IP-адрес сетевого устройства (см. раздел [Назначение сетевых адресов IP-устройствам](#)).

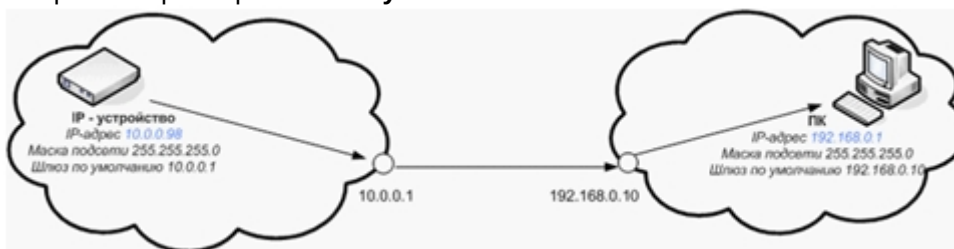
В поле **Subnet mask** требуется ввести маску той подсети, в которой подключено сетевое устройство.

При заполнении поля **Шлюз по умолчанию (Default router)** необходимо учитывать следующие обстоятельства:

- а. В том случае, если Сервер и IP-камера находятся в одной подсети, то параметр **Default router (Шлюз по умолчанию)** указывать не требуется.



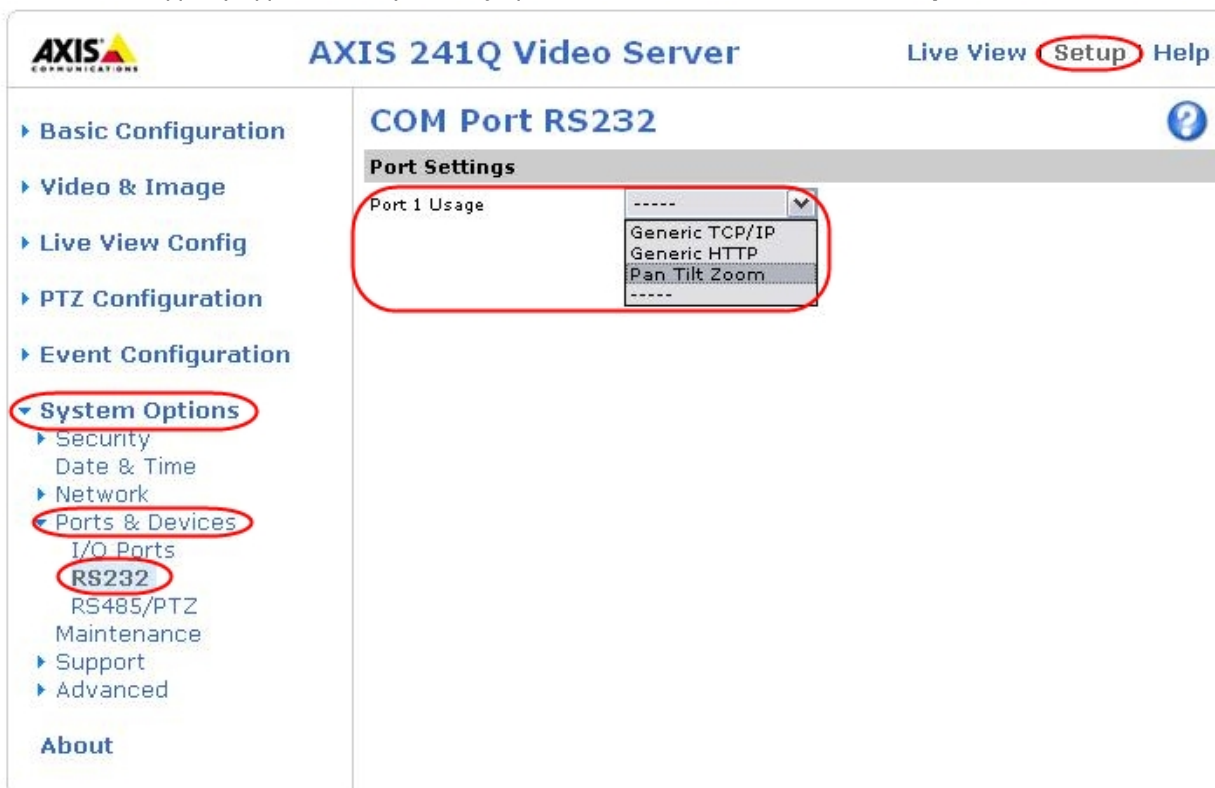
- b. В том случае, если Сервер и IP-камера находятся в разных подсетях, то необходимо обязательно настроить параметр **Шлюз по умолчанию**.



- c. IP-адрес **Шлюза по умолчанию** должен соответствовать той же подсети, что и IP-адрес видеокамеры.

**Примечание.**  
 Видеокамера окажется неработоспособной, если IP-адрес шлюза будет указан неверно или не будет указан вообще.

5. В разделе **Setup** необходимо выбрать вкладку **System Options / Ports & Devices / RS232**.  
 6. В поле **Port 1 Usage** следует указать, что данный интерфейс используется для телеметрии, выбрав значение **Pan Tilt Zoom**. Подтверждение настроек осуществляется нажатием кнопки **Сохранить (Save)**.



На этом настройка сетевых параметров IP-устройств окончена.

Требуется перейти к настройке IP-устройств в программном комплексе *Интеллект*.



## 5.2.2 Особенности настройки оборудования IP-устройств Axis

Для IP-устройств *Axis*, на которых поддерживается и включена функция *Bonjour*, менять значение по умолчанию параметра **Friendly name** категорически не рекомендуется. В случае, если для IP-устройства *Axis* задано произвольное значение **Friendly name**, поиск подключенного оборудования в ПК *Интеллект* будет выдавать некорректные результаты по данному IP-устройству.

### Примечание.

Параметр **Friendly name** настраивается через веб-интерфейс IP-устройства: **Setup -> System options -> Network -> Bonjour**.

### Примечание.

Параметр **Friendly name** по умолчанию имеет следующее значение: **AXIS <model name> - <mac address>**, где **<model name>** – модель IP-устройства *Axis*, **<mac address>** – его MAC-адрес (например, **AXIS 214 - 00408C7D2610**).

## 5.2.3 Особенности настройки IP-устройств через Web-интерфейс

### На странице:

- Особенности настройки IP-устройств Panasonic серии *i-Pro* через Web-интерфейс
- Особенности настройки IP-устройств Samsung через Web-интерфейс
- Особенности настройки IP-устройств Mobotix через Web-интерфейс
- Особенности настройки IP-устройств Sony через Web-интерфейс

### Примечание.

Подробные сведения по настройке IP-устройств через Web-интерфейс приведены в официальных справочных документах к соответствующим устройствам.

### 5.2.3.1 Особенности настройки IP-устройств Panasonic серии *i-Pro* через Web-интерфейс

В случае, если IP-устройство Panasonic серии *i-Pro* настроено на одновременную передачу в сеть видеопотоков в формате MJPEG и MPEG-4, скорость видеопотока в формате MJPEG ограничивается величиной 5(10) кадров в секунду.

### Примечание.

К IP устройствам серии *i-Pro* относятся модели WV-NP1000\1004, WV-F284, WV-NP240\244, WV-NS202 и др.

### 5.2.3.2 Особенности настройки IP-устройств Samsung через Web-интерфейс

Коэффициент усиления входного аудиосигнала на IP-устройстве Samsung SNC-B2315 задается с использованием настройки **Setup > Video & Audio Configuration > Input Gain**. По умолчанию параметр **Input Gain** равен 0 и аудиосигналы с помощью IP устройства не воспроизводятся. Для воспроизведения аудиосигналов следует выбирать значения **Input Gain** от 1 до 10 в зависимости от требуемого уровня мощности выходного аудиосигнала.

IP-устройство Samsung SNC-M300P поддерживает двухпоточный режим компрессии видеосигнала в форматах MJPEG и MPEG-4. В случае, если для частоты кадров MJPEG-видеопотока (параметр Frame Rate) выбрано значение 25 кадр/с, диапазон значений аналогичного параметра для формата MPEG-4 ограничен сверху частотой 3 кадр/с. Для расширения данного диапазона необходимо выбрать значение менее 25 кадр/с для параметра Frame Rate MJPEG-видеопотока.

### 5.2.3.3 Особенности настройки IP-устройств Mobotix через Web-интерфейс

Разрешение панорамной видеокамеры Mobotix MX-Q22M-Sec-D11 определяется выбранным на вкладке **Setup Menu** режимом отображения видеоизображения **Display Mode**.

Режим отображения видеоизображения Display Mode	Соответствующее разрешение
Full Image	2048*1536
Normal	1456*1088
Surround	1456*1088
Panorama	2048*768
Double Panorama	1456*1088
Focus Panorama	1456*1088

#### **Примечание.**

В режиме **Double Panorama** экран делится горизонтальной линией на равные области, в каждой из которых отображается панорамное видеоизображение.

Поскольку видеокамера Mobotix MX-Q22M-Sec-D11 является панорамной, пропорции видеоизображения в ПК *Интеллект* искажаются. Для корректного отображения видеоизображения рекомендуется устанавливать режим **Normal**.

### 5.2.3.4 Особенности настройки IP-устройств Sony через Web-интерфейс

Для повышения чувствительности IP-устройства Sony SNC-CM120 используется функция **Light Funnel**. Доступ к настройкам данной функции осуществляется на вкладке **Setting -> Camera -> Sense up**.

Включение функции **Light Funnel** приводит к изменению диапазона значений следующих настроек ПК *Интеллект*:

1. скорость видеопотока;
2. разрешение видеоизображения (в формате MJPEG).

Настройка ПК *Интеллект* с использованием функции **Light Funnel**:

Настройка ПК Интеллект	Реализация настройки в ПК Интеллект	Диапазон значений	
		при выключенной функции Light Funnel	при включенной функции Light Funnel

Скорость видеопотока	Ползунок <b>Скорость</b> на панели настройки объекта <b>Устройство видеоввода</b>	Не более 10 кадров в секунду	До 30 кадров в секунду
Разрешение видеоизображения (в формате MJPEG)	Раскрывающийся список <b>Разрешение</b> на панели настройки объекта <b>Камера</b>	Полное (1280*960) Высокое (960*720) Стандартное (640*480)	Стандартное (640*480)

**Пример.**

В случае, если в ПК *Интеллект* установлено полное разрешение при включенной функции **Light Funnel**, видеоизображение отображается в стандартном разрешении.

## 5.3 Приложение 3. Установка Linux-сервера и Linux-хаба Matrix

### 5.3.1 Вводные сведения

*Matrix* – специализированная аппаратно-программная платформа, используемая для построения интегрированных систем безопасности на основе цифровых систем видеонаблюдения.

Linux-сервер *Matrix* (далее по тексту LS) и Linux-хаб *Matrix* (далее по тексту LH) представляют собой программно-аппаратные видеокоммутаторы, предназначенные для приема, преобразования (из аналогового в цифровое представление) и передачи видеоизображения по IP-сетям. LS и LH работает под управлением ОС Linux (ядро 2.6). Внешний вид LH представлен на рисунке.



Существуют следующие варианты конфигурации LS (LH):

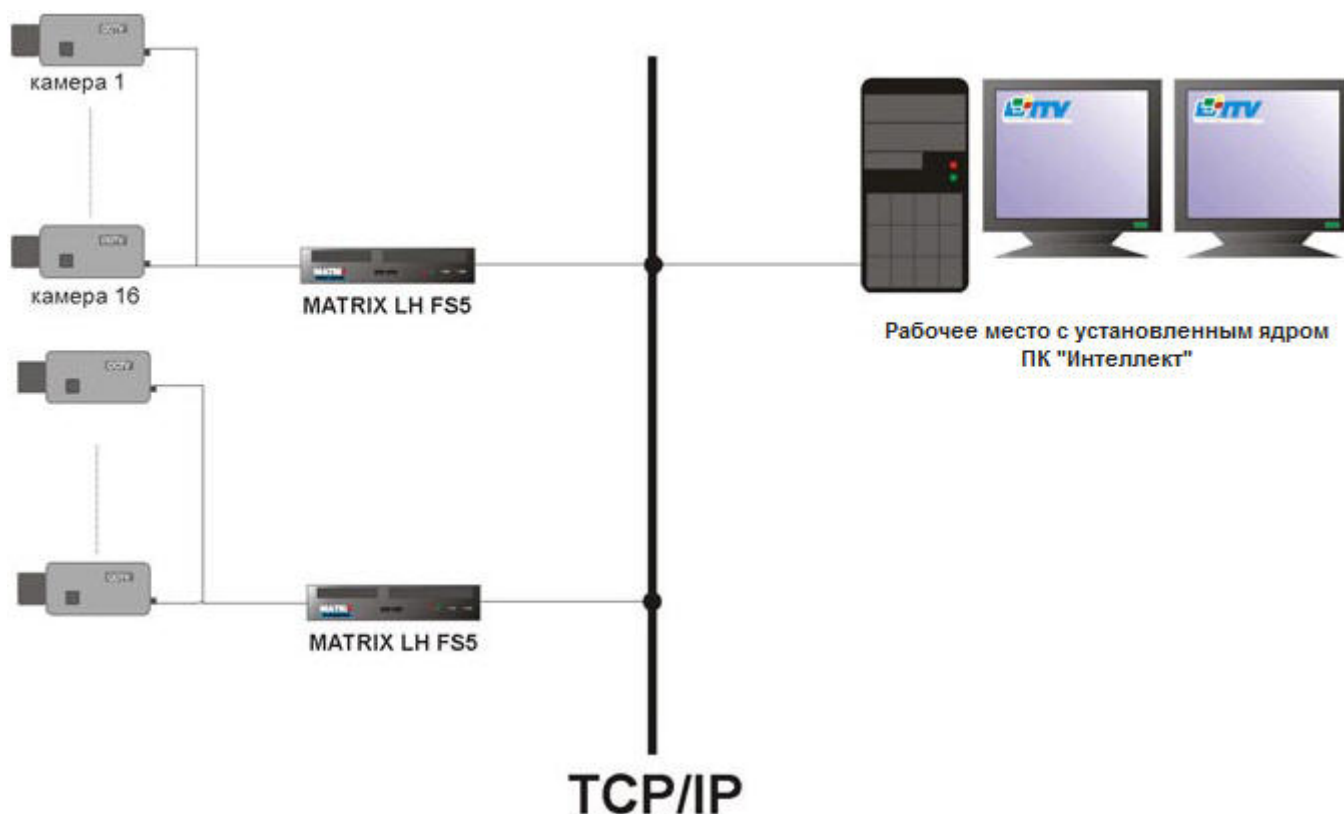
1. на базе платы видеозахвата FS5;
2. на базе платы видеозахвата FS6 или FS16;
3. на базе платы видеозахвата FX-4;
4. на базе платы видеозахвата FX-8;
5. на базе платы видеозахвата FX-16.

Основные технические характеристики LS (LH) определяются характеристиками устанавливаемых плат видеозахвата. LS (LH) используется совместно с системами, реализованными на базе ПК *Интеллект*. Предусмотрен удаленный доступ к LS (LH) посредством Web-интерфейса.

Функциональные особенности LH и LS:

1. Исполнение в виде настольных корпусов форм-фактора microATX (для платы FS6) и Mini-ITX (для платы FS5), либо 1u с возможностью установки стационарно или в стойку (для плат FX-4, FX-8, FX-16).
2. Аппаратная система *Watchdog*, предусмотренная для предотвращения сбоев программного обеспечения.
3. Использование флэш-накопителей для хранения операционной системы.
4. Подключение устройств телеметрии.
5. Подключение внешних накопителей, используемых для сохранения записей видеоизображения, поступающего с видеокамер (только для LS).
6. Подключение внешнего оборудования к встроенному модулю реле/лучи – 4/4 для FS5, FX-4, FX-8, FX-16 и 4/16 для FS6/16 (опционально).
7. Возможность удалённого обновления прошивки.
8. Отсутствие локального отображения видеопотока (монитора, подключаемого непосредственно к LS (LH) для вывода видеоизображения, поступающего с видеокамер).

Универсализированная структурная схема цифровой системы видеонаблюдения на базе аппаратно-программной платформы *Matrix* представлена на рисунке.



LH не является самостоятельным устройством и, в отличие от LS, не хранит конфигурацию системы, а получает ее из ПК *Интеллект*. LH может корректно функционировать, в том числе отображать видео через web-интерфейс, только при наличии соединения с ядром ПК *Интеллект*.

### 5.3.2 Установка Linux-сервера (Linux-хаба)

Установка и настройка LS или LH включает в себя следующие этапы:

1. [Подключение и запуск Linux-сервера \(Linux-хаба\)](#). Данный этап является общим для LS и LH.
2. [Идентификация Linux-сервера \(Linux-хаба\) в сети](#). Данный этап является общим для LS и LH.
3. Настройка LS / LH для работы с ПК *Интеллект*. Данный этап различен для LS и LH.

#### 5.3.2.1 Подключение и запуск Linux-сервера (Linux-хаба)

Этап **Подключение и запуск LS (LH)** включает в себя следующие шаги:

1. Подключить LS (LH) к локальной компьютерной сети. Для этого подключить сетевой кабель к сетевой розетке и к соответствующему разъему LAN на LS (LH).
2. Подать питание на LS (LH). Для этого подсоединить шнур питания к бытовой розетке (~220В) и к соответствующему разъему на задней панели системного блока LS (LH).
3. Включить LS (LH). Для этого нажать кнопку питания на лицевой панели системного блока LS (LH).
4. Дождаться окончания загрузки LS (LH). Процесс загрузки, как правило, занимает не более минуты.

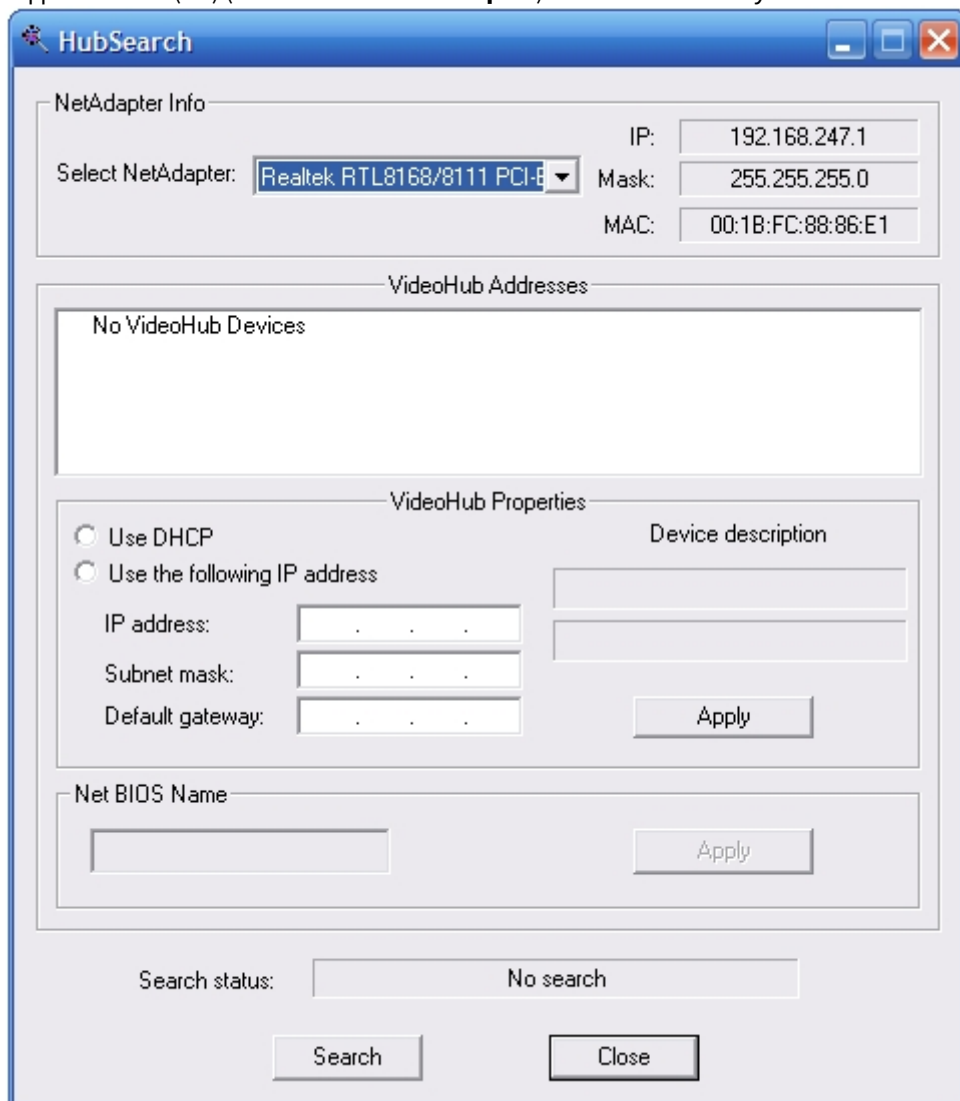
#### **Примечание.**

При запуске LS после некорректной выгрузки производится проверка жестких дисков на ошибки, которая может занимать продолжительное время (зависит от размера архива).

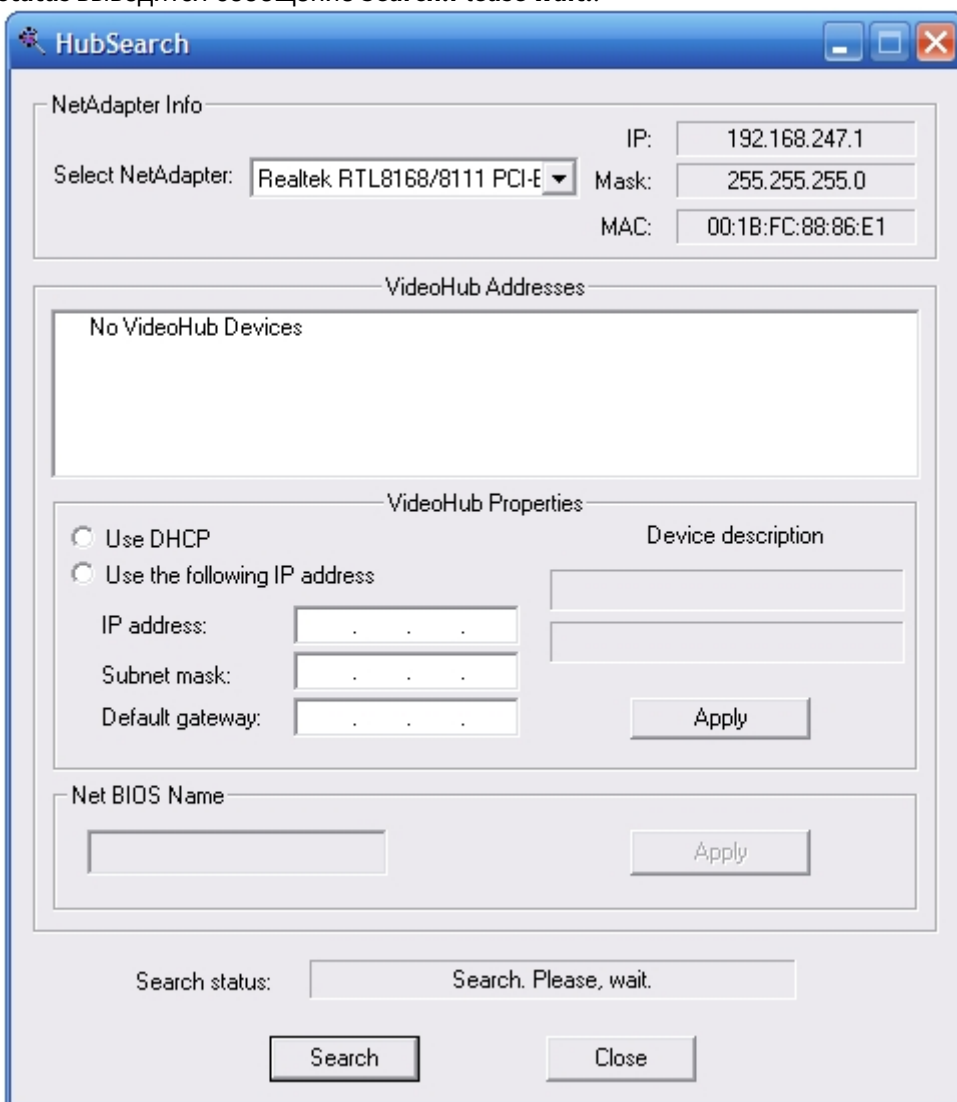
### 5.3.2.2 Идентификация Linux-сервера (Linux-хаба) в сети

Этап **Идентификация LS (LH)** в сети включает в себя следующие шаги:

1. Запустить утилиту *Поиск IP устройств*, входящую в комплект поставки программного комплекса *Интеллект*. Запуск утилиты осуществляется через главное меню Windows: **Пуск -> Все программы -> Интеллект -> Утилиты -> Поиск IP устройств**.
2. Выбрать сетевой адаптер, через который ваш компьютер подсоединен к локальной сети, к которой подключен LS (LH) (список **Select NetAdapter**) и нажмите кнопку **Search**.

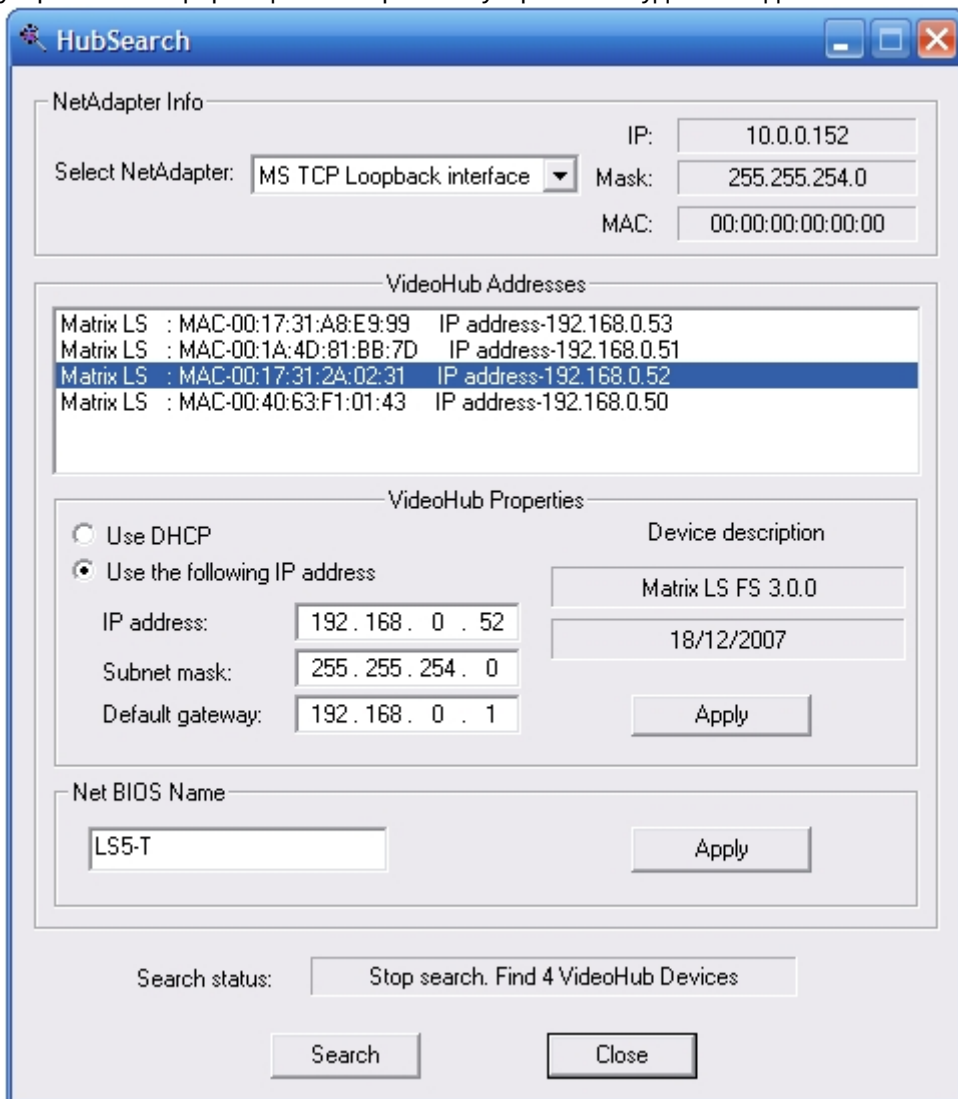


3. Произойдет поиск всех LS и LH, подключенных к данной локальной сети. Во время поиска в строке **Search status** выводится сообщение **Search. Please wait..**



4. После окончания поиска в строке **Search status** будет выведено сообщение **Stop search. Find ...**. Найденные устройства будут добавлены в список **VideoHub Addresses**. Выбрать требуемый LS (LH) в списке найденных

устройств – информация о выбранном устройстве будет выведена в поле **VideoHub Properties**.



- Имеется возможность отредактировать некоторые данные выбранного устройства (IP-address, subnet mask, default gateway и NetBIOS name). Для редактирования NetBIOS name следует отредактировать значение в поле **Net BIOS Name** и нажать кнопку **Apply** напротив этого поля. Чтобы задать вручную значения IP-address, subnet mask и default gateway, следует установить переключатель в положение **Use the following IP address** и задать значения требуемых полей, после чего нажать кнопку **Apply** напротив данных полей (по умолчанию данные значения устанавливаются автоматически при помощи службы Dynamic Host Configuration Protocol – переключатель в положении **DHCP**).

6. Протестировать соединение с LS (LH). Для этого следует отправить запрос на заданный IP-адрес LS (LH) утилитой Ping, входящей в комплект поставки ОС Windows.

```

C:\WINDOWS\system32\cmd.exe
C:\>ping 192.168.0.53

Обмен пакетами с 192.168.0.53 по 32 байт:

Ответ от 192.168.0.53: число байт=32 время<1мс TTL=63
Ответ от 192.168.0.53: число байт=32 время<1мс TTL=63
Ответ от 192.168.0.53: число байт=32 время<1мс TTL=63
Ответ от 192.168.0.53: число байт=32 время<1мс TTL=63

Статистика Ping для 192.168.0.53:
    Пакетов: отправлено = 4, получено = 4, потеряно = 0 (0% потерь),
Приблизительное время приема-передачи в мс:
    Минимальное = 0мсек, Максимальное = 0 мсек, Среднее = 0 мсек

C:\>_
  
```

### 5.3.2.3 Настройка Linux-сервера для работы с ПК Интеллект

Этап **Настройка LS для работы с ПК Интеллект** включает в себя следующие шаги:

1. Запустить установленный программный комплекс *Интеллект*. Запуск программы осуществляется через главное меню Windows: **Главное меню -> Все программы -> Интеллект -> Интеллект**.
2. На вкладке **Оборудование** создать новый объект **Компьютер**, указав в качестве имени создаваемого компьютера NetBIOS name требуемого LS (см. раздел [Идентификация Linux-сервера \(Linux-хаба\) в сети](#)).

Имя компьютера  
LS44

Название  
Компьютер LS44

Применить      Отменить

3. На вкладке **Архитектура** задать IP-адреса для своего компьютера и LS, после чего перезапустить ПК *Интеллект*.

Задание IP-адреса LS:

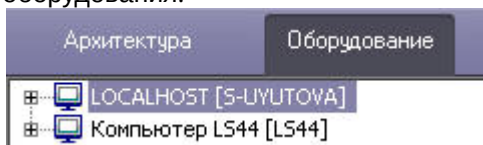


Архитектура		Оборудование	Интерфейсы	Пользователи	Программирование
Компьютер	Название	Соединение	С компьютером	IP-адрес	Передавать события
LS44	Компьютер LS44	<input checked="" type="checkbox"/>	S-UYUTOVA	192.168.0.2	<input checked="" type="checkbox"/>
S-UYUTOVA	LOCALHOST				

Задание IP-адреса компьютера:

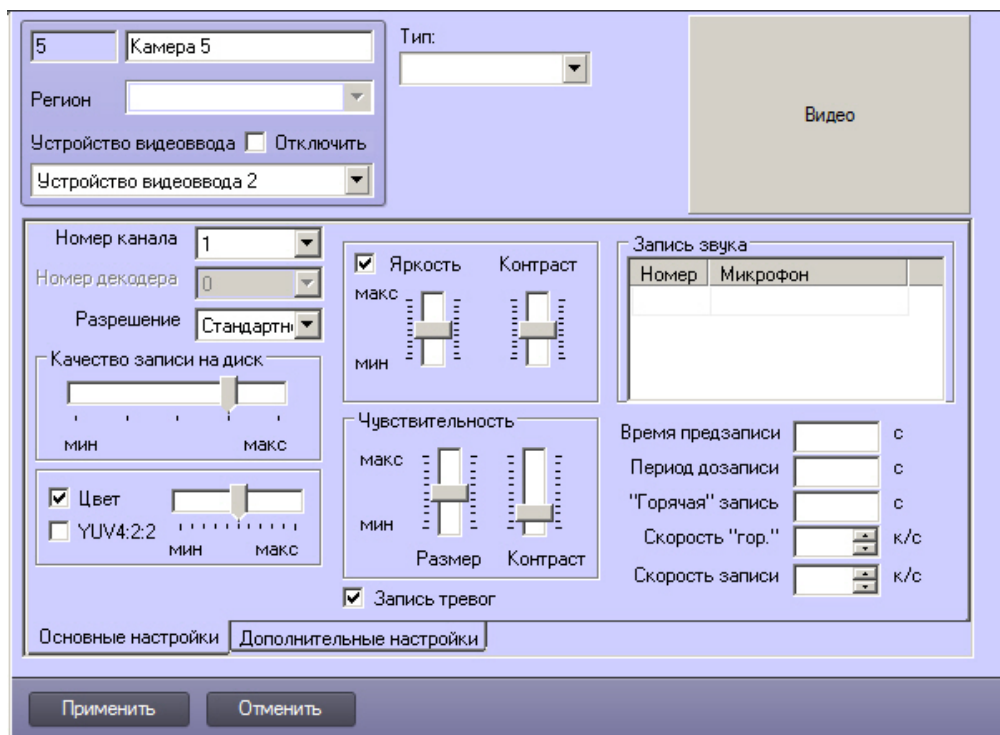
Архитектура		Оборудование	Интерфейсы	Пользователи	Программирование
Компьютер	Название	Соединение	С компьютером	IP-адрес	Передавать события
LS44	Компьютер LS44	<input checked="" type="checkbox"/>	LS44	192.168.0.53	<input checked="" type="checkbox"/>
S-UYUTOVA	LOCALHOST				

4. На вкладке **Оборудование** в контекстном меню созданного компьютера выбрать пункт **Переподключиться**. В случае, если настройки заданы правильно, созданный компьютер корректно отобразится в списке оборудования.

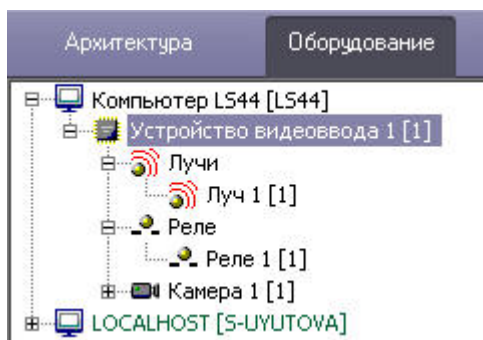


После этого следует произвести необходимые дополнительные настройки в ПК *Интеллект*. Например, для вывода изображения с видеокмеры LS на базе объекта **Компьютер < NetBIOS name >** необходимо создать объект **Устройство видеоввода** и задать тип объекта в соответствии с типом платы видеоввода, на котором построен LS. На базе объекта **Устройство видеоввода** создать объект **Камера**, после чего произвести необходимые настройки созданной видеокмеры.

Создание объекта **Камера**:



Пример конфигурации LS:



### Примечание.

Подробные сведения по настройке программного комплекса *Интеллект* приводятся в разделе [Настройка компонентов охранной системы в ПК Интеллект](#). Некоторые настройки LS могут также производиться через Web-интерфейс LS (см. раздел [Web-интерфейс Linux-сервера \(Linux-хаба\)](#)).

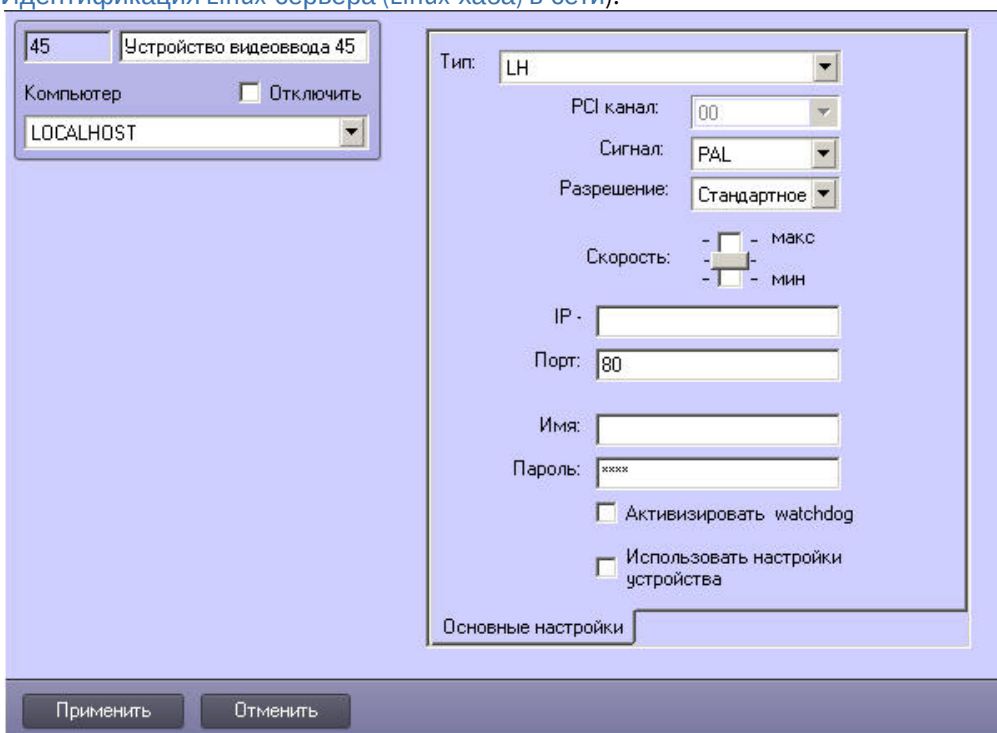
Объекты **Реле** и **Луч** следует создавать на основе объекта **Устройство видеоввода**, которому задан первый PCI-канал используемой физической платы видеоввода. Например, при построении охранной видеоподсистемы на базе двух плат SC300Q16 (FX4) и двух плат *лучи-реле* (low profile), объекты **Реле** и **Луч** необходимо создавать на основе объектов **Устройство видеоввода** с номерами PCI-каналов 00 (первая плата SC300Q16 (FX4)) и 04 (вторая плата SC300Q16 (FX4)).

При настройке объекта **Звуковая плата** следует учитывать, что список доступных частот оцифровки может не совпадать с заявленным в спецификации. Данный список зависит от реализации драйвера ALSA для LS.

### 5.3.2.4 Настройка Linux-хаба для работы с ПК Интеллект

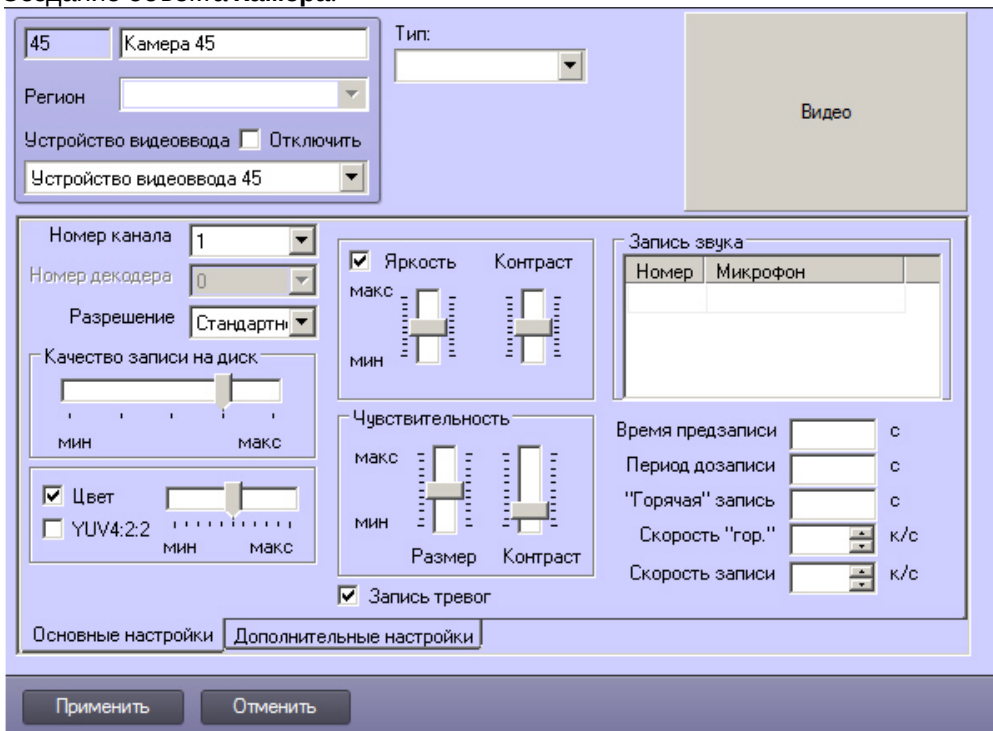
Этап **Настройка ЛН для работы с ПК Интеллект** включает в себя следующие шаги:

1. Запустить установленный ПК *Интеллект*. Запуск ПК *Интеллект* осуществляется через главное меню Windows: **Главное меню -> Все программы -> Интеллект -> Интеллект**.
2. На объекте **Компьютер** (вкладка **Оборудование**) создать новый системный объект **Устройство видеоввода**, задав тип платы видеоввода LinuxHub и IP-адрес требуемого ЛН (см. раздел [Идентификация Linux-сервера \(Linux-хаба\) в сети](#)).

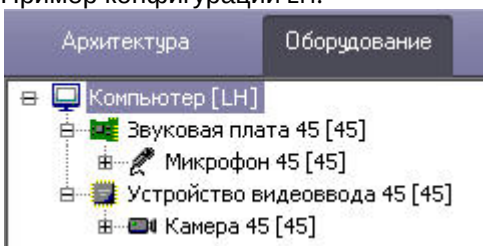


3. Произвести необходимые дополнительные настройки в ПК *Интеллект*. Например, для вывода изображения с видеокamеры LH, на созданном объекте **Устройство видеоввода < идентификатор устройства >** необходимо создать объект **Камера** после чего произвести необходимые настройки созданной видеокamеры.

Создание объекта **Камера**:



Пример конфигурации LH:



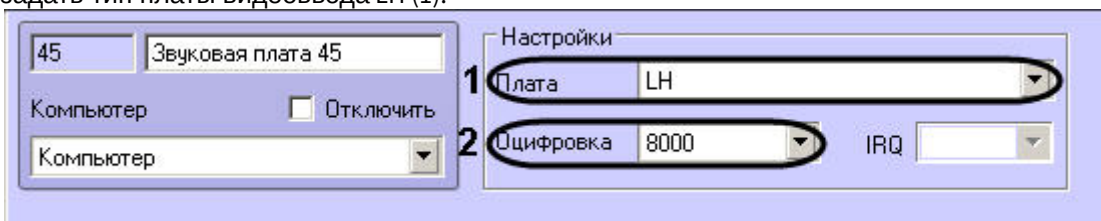
4. Перезапустить ПК *Интеллект* и LH.

**Примечание.**

Подробные сведения по настройке программного комплекса *Интеллект* приводятся в документе [Руководство администратора](#). Некоторые настройки LH могут также производиться через Web-интерфейс LH (см. раздел [Web-интерфейс Linux-сервера \(Linux-хаба\)](#)).

При использовании LH возможна работа со звуком, получаемым как от плат, так и от встроенной звуковой платы устройства. Для настройки работы звуковой подсистемы LH необходимо выполнить следующие действия:

1. На базе объекта **Компьютер** на вкладке **Оборудование** создать новый системный объект **Звуковая плата**, задать тип платы видеоввода LH (1).



2. Задать частоту оцифровки аудиосигнала, на которой идет оцифровка в LH (2).

3. На базе объекта **Звуковая плата** создать и настроить требуемое количество объектов **Микрофон**.
4. Перезапустить ПК *Интеллект* и LH.

**Примечание.**

Для включения возможности записи аудиопотока с микрофона необходимо перед запуском VideoServerCore установить переменную окружения:

```
export WRITE_AUDIO_INPUT=номер_звукового_устройства.
```

Номер устройства можно найти в логах VideoServerCore в строке вида:  
CBoard(номер\_звукового\_устройства, HDA Intel PCH:VT1708S Analog (hw:0,0)).

Настройка LH для работы с ПК *Интеллект* завершена.

#### 5.3.2.4.1 Установка разрешения кадра

В ПК *Интеллект* разрешению кадра может быть задано одно из трех качественных значений: **Стандартное**, **Высокое**, **Полное**.

Реальное разрешение кадра оцифрованного видеосигнала зависит от формата входного аналогового видеосигнала. Соответствия значений параметров реальному разрешению кадра в различных форматах представлены в таблице.

Разрешение	PAL	NTSC
Стандартное	352x288 пикселей	352*240 пикселей
Высокое	704x288 пикселей	640*240 пикселей
Полное	704x576 пикселей	640*480 пикселей

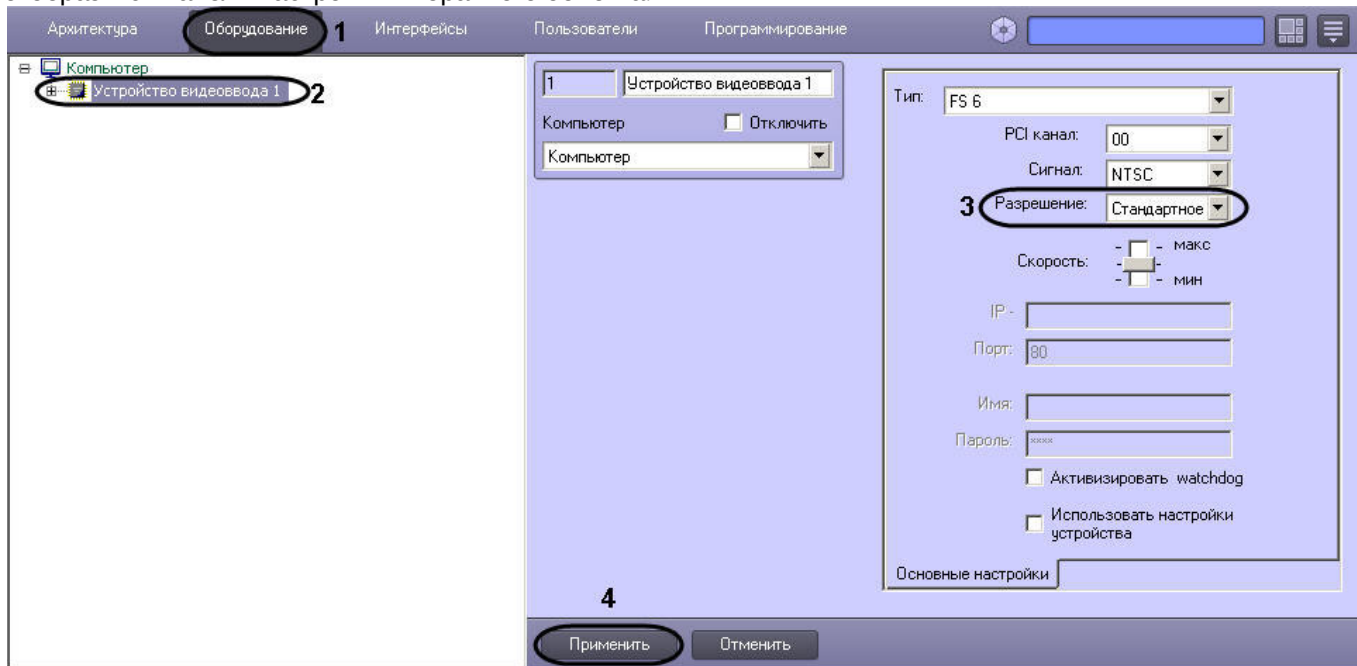
Разрешение кадра оцифрованного видеосигнала задается индивидуально для каждой видеокамеры.

По умолчанию для оцифровки видеосигналов со всех видеокамер задано разрешение **Стандартное**.

Для изменения разрешения кадра видеосигнала для выбранной видеокамеры необходимо выполнить следующие действия:

1. В диалоговом окне **Настройка системы** перейти на вкладку **Оборудование** (1).
2. В дереве объектов на вкладке **Оборудование** выбрать созданный ранее объект **Устройство видеоввода**, соответствующий настраиваемому устройству видеоввода (2). В правой части вкладки **Оборудование**

отобразится панель настройки выбранного объекта.



3. Из раскрывающегося списка **Разрешение** выбрать требуемое значение разрешения кадра видеосигнала (3).
4. Нажать кнопку **Применить** (4).

Установка разрешения кадра видеосигналов завершена.

#### **Примечание.**

При изменении разрешения кадра видеосигнала необходимо учитывать следующие обстоятельства:

1. В том случае, если АЦП платы видеоввода, производящий оцифровку видеосигнала с настраиваемой видеокамеры, работает в режиме мультиплексирования (т.е. производит оцифровку видеосигнала более чем с одной видеокамеры), то при установке разрешения **Полное** хотя бы для одной из видеокамер, суммарная частота кадров оцифрованного одним АЦП видеосигнала уменьшится в 1.3 раза.
2. Увеличение разрешения кадра видеосигнала приводит к увеличению размера кадра, а, следовательно, и увеличению объема видеопотока, записываемого на диск(и) и передаваемого по сети.

### 5.3.3 Web-интерфейс Linux-сервера (Linux-хаба)

Web-интерфейс предназначен для удаленного доступа к LS (LH) и предоставляет пользователю следующие возможности:

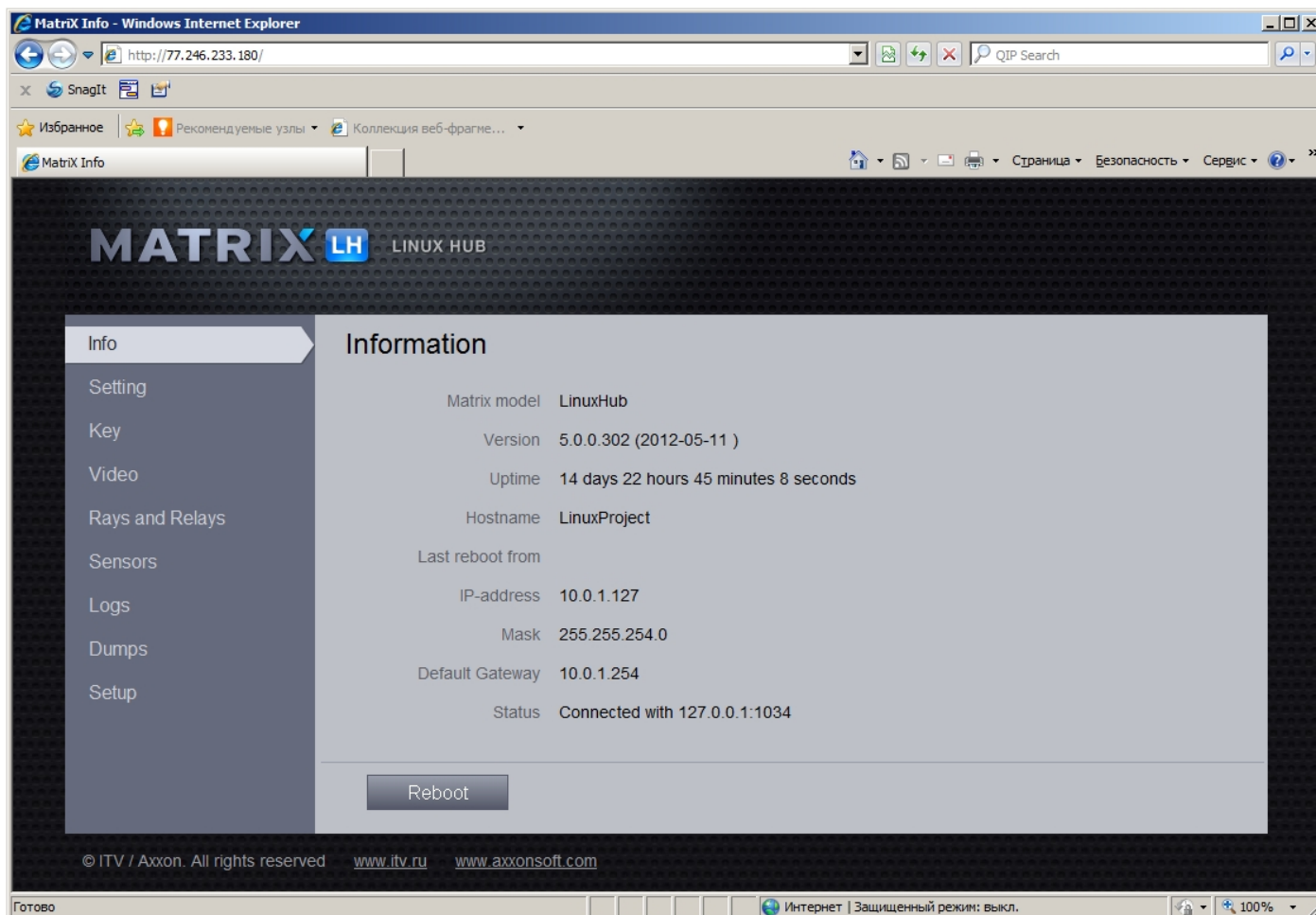
1. просмотр видеосигнала, поступающего от видеокамер LS (LH);
2. контроль состояния лучей и реле, подключенных к LS (LH);
3. контроль работоспособности LS (LH);
4. настройка сетевых параметров LS (LH);
5. сброс конфигурации LS (LH);
6. обновление прошивки LS (LH);
7. загрузка ключа активации на LS (LH).

#### **Примечание.**

Просмотр видеосигнала, поступающего с видеокамер, подключенных к LH, невозможен в случае, если LH не имеет соединения с ядром ПК *Интеллект*.

### 5.3.3.1 Доступ к Web-интерфейсу

Для доступа к Web-интерфейсу LS (LH) необходимо ввести в адресной строке Web-браузера IP-адрес требуемого LS (LH). Загрузится стартовая страница Web-интерфейса, внешний вид которой представлен на рисунке.



На стартовой странице (вкладка **Info**) отображается следующая информация о LS (LH):

1. название LS (LH);
2. версия прошивки LS (LH);
3. время работы LS (LH) с момента последней перезагрузки;
4. NetBIOS name LS (LH);
5. IP-адрес удаленного компьютера, с которого была произведена последняя перезагрузка LS (LH);
6. IP-address, subnet mask и default gateway LS (LH);
7. статус соединения LS (LH) с ПК *Интеллект*.

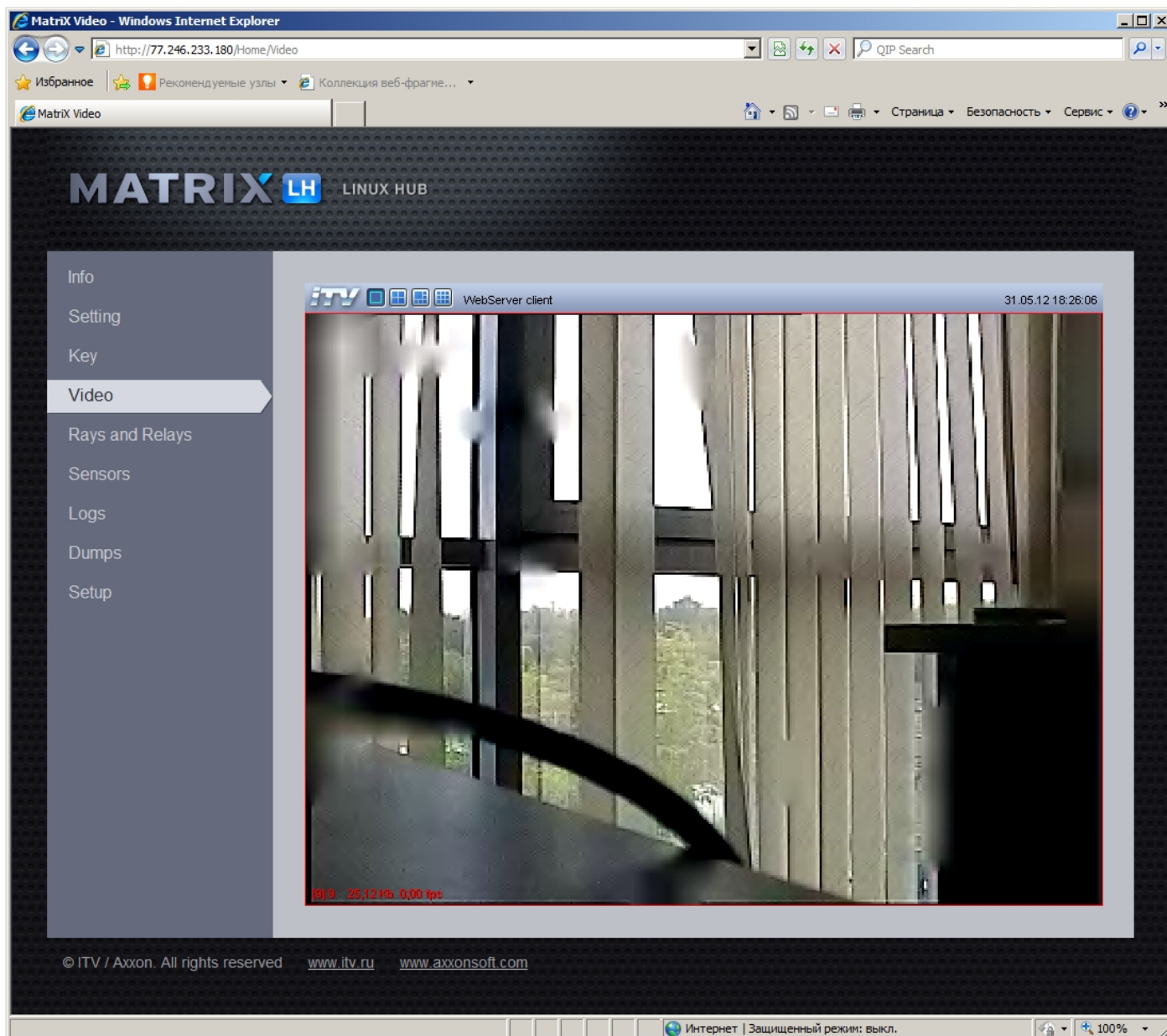
Дополнительно в нижней части страницы имеется кнопка **Reboot**, предназначенная для перезагрузки LS (LH). При перезагрузке выводится сообщение "The Matrix is restarting now".

#### **Примечание.**

Для работы с Web-интерфейсом используемый браузер должен поддерживать Java.

### 5.3.3.2 Просмотр видеосигнала

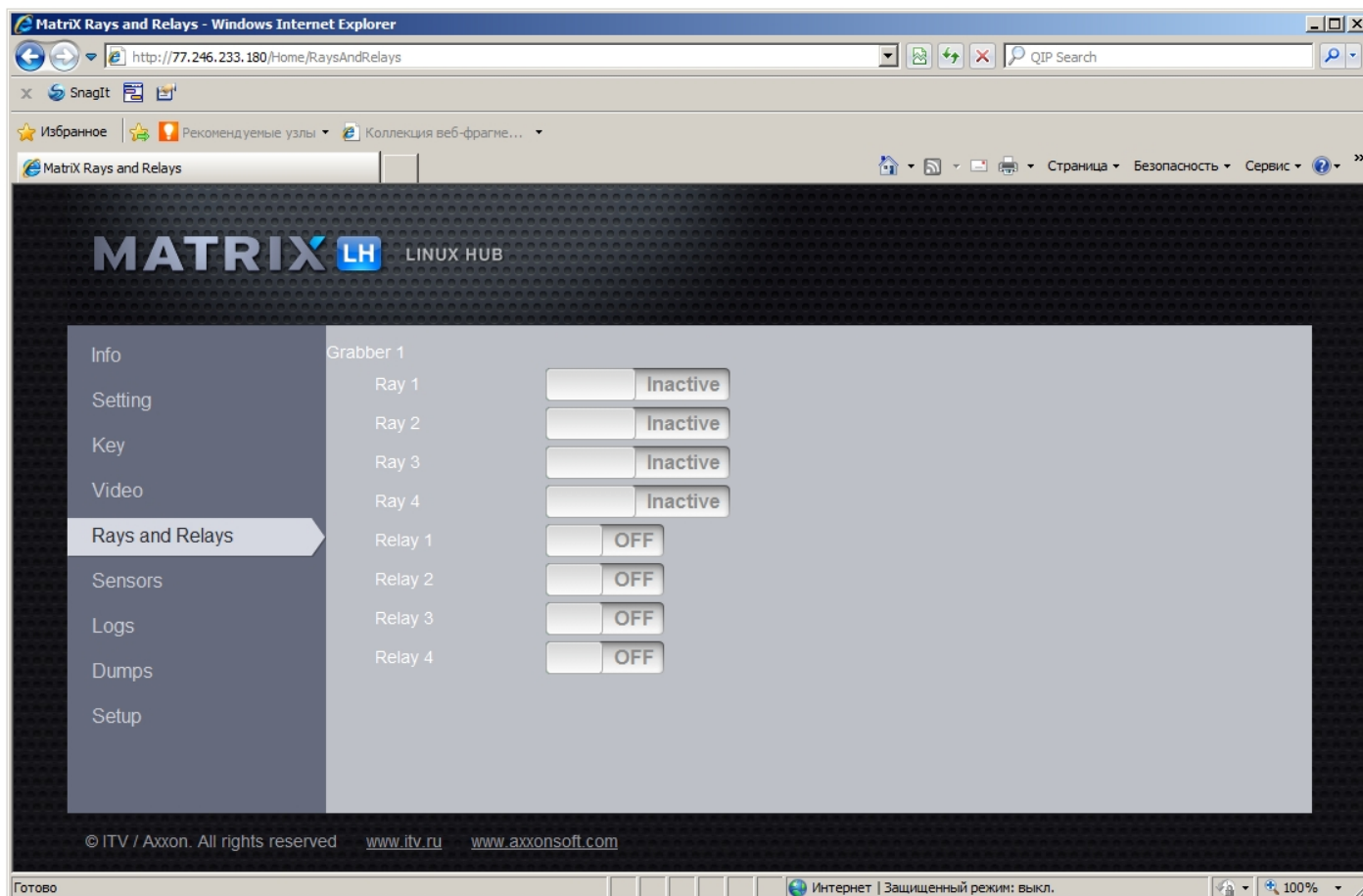
Просмотр видеосигнала, поступающего с видеокамер LS (LH), осуществляется на вкладке **Video**.



Web-интерфейс просмотра видеосигнала, поступающего с видеокамер LS (LH), аналогичен Web-интерфейсу видеонаблюдения при использовании Web-браузера (подробнее см. документ [Руководство оператора](#)).

### 5.3.3.3 Контроль состояния лучей и реле

Проверка состояния подключенных лучей и реле осуществляется на вкладке **Rays and Relays**.



На данной вкладке отображается список подключенных к LS (LH) лучей и реле и их состояние.

#### 5.3.3.4 Контроль работоспособности Linux-сервера (Linux-хаба)

Контроль работоспособности LS (LH) осуществляется на вкладке **Sensors**.

Сенсоры позволяют следить за состоянием аппаратуры компьютера: температурой процессора, скоростью вращения вентилятора, загрузке памяти и пр. Для получения этих данных используется библиотека *Lm-Sensors*. Данные, получаемые с ее помощью, отображаются в группе **LmSensors**. Часть данных может быть получена и без этой библиотеки, эти данные отображаются в группе **Basic**.

Для базовых датчиков приводится имя и текущее показание, а в скобках указан предел допустимых значений.



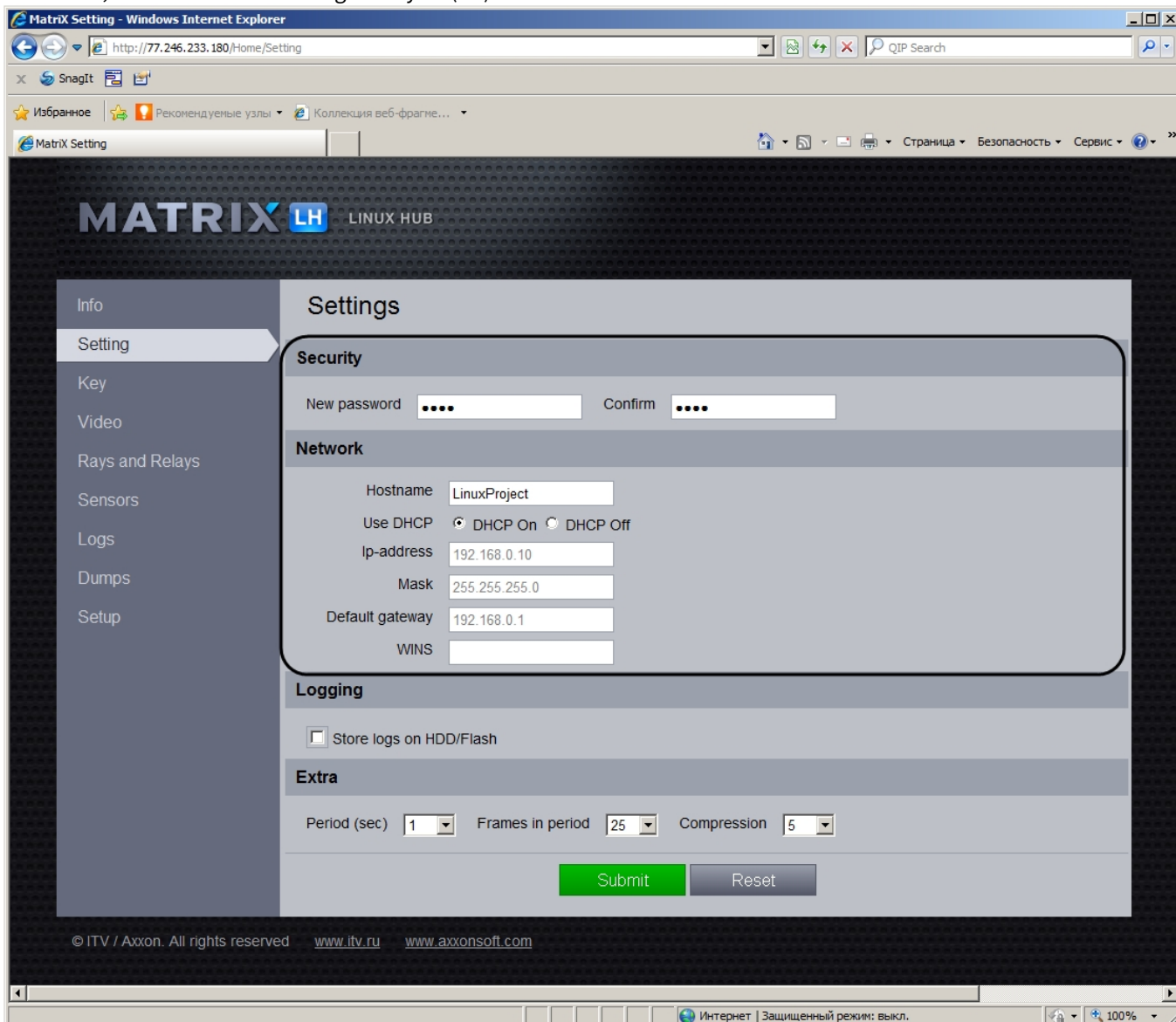


### 5.3.3.5 Настройка сетевых параметров Linux-сервера (Linux-хаба)

Настройка сетевых параметров LS (LH) осуществляется на вкладке **Settings**:

1. Пароль доступа к Web-интерфейсу LS (LH) (поля **Password** и **Confirm password**).
2. NetBIOS name LS (LH).

## 3. IP-address, subnet mask и default gateway LS (LH).



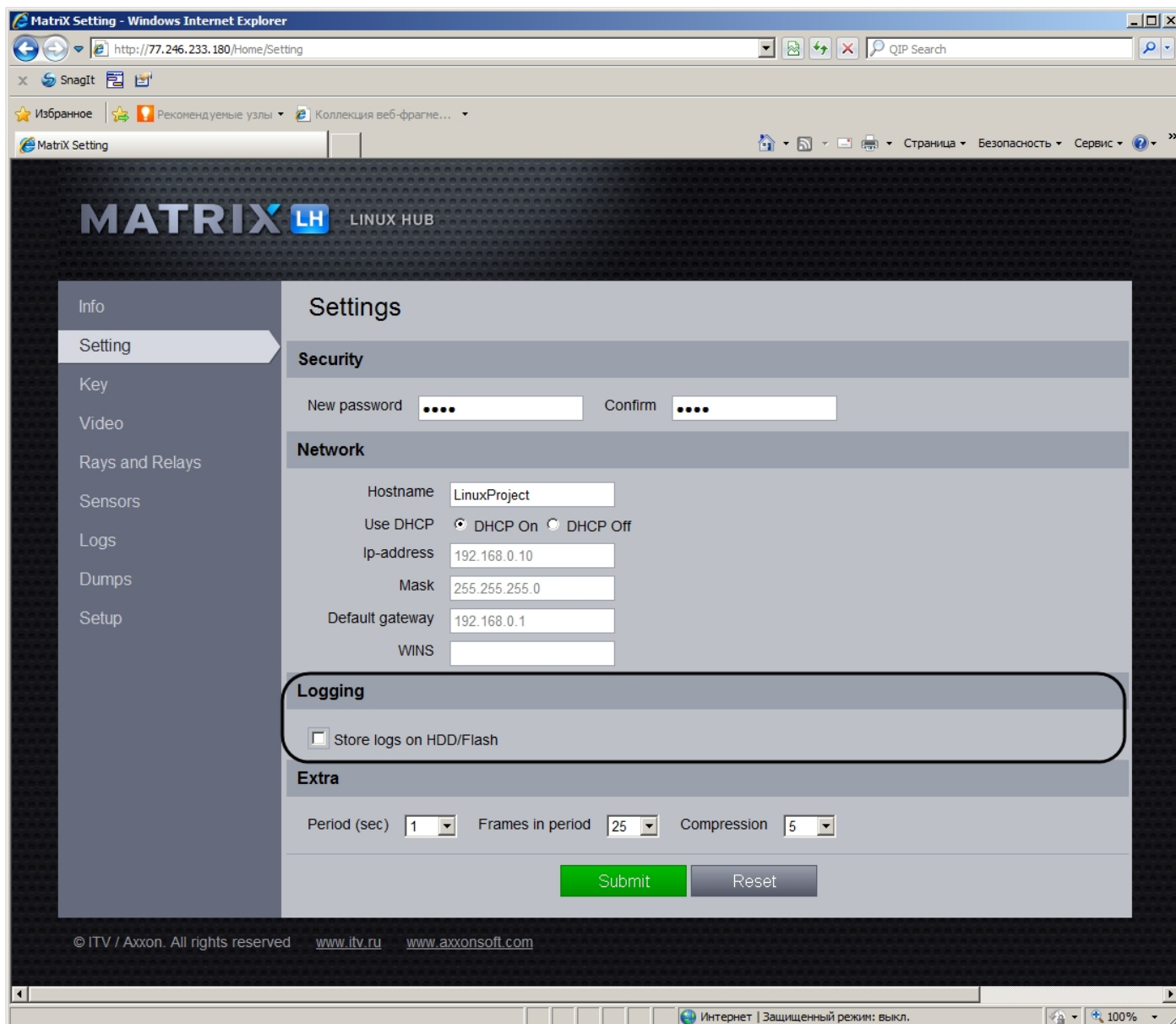
**Примечание.**

Чтобы задать вручную значения IP-address, subnet mask, default gateway и адрес сервера WINS, следует установить переключатель в положение **DHCP Off** и задать значения требуемых полей. Для автоматического задания вышеуказанных параметров установить переключатель в положение **DHCP On** (использование службы Dynamic Host Configuration Protocol для назначения адресов)

После задания всех необходимых значений нажать кнопку **Submit** для применения внесенных изменений или кнопку **Reset** для восстановления предыдущих значений.

### 5.3.3.6 Настройка сохранения лога Linux-сервера (Linux-хаба)

Для включения сохранения файлов логирования на жесткий диск или съемный носитель необходимо установить флажок **Store logs on HDD/Flash**.

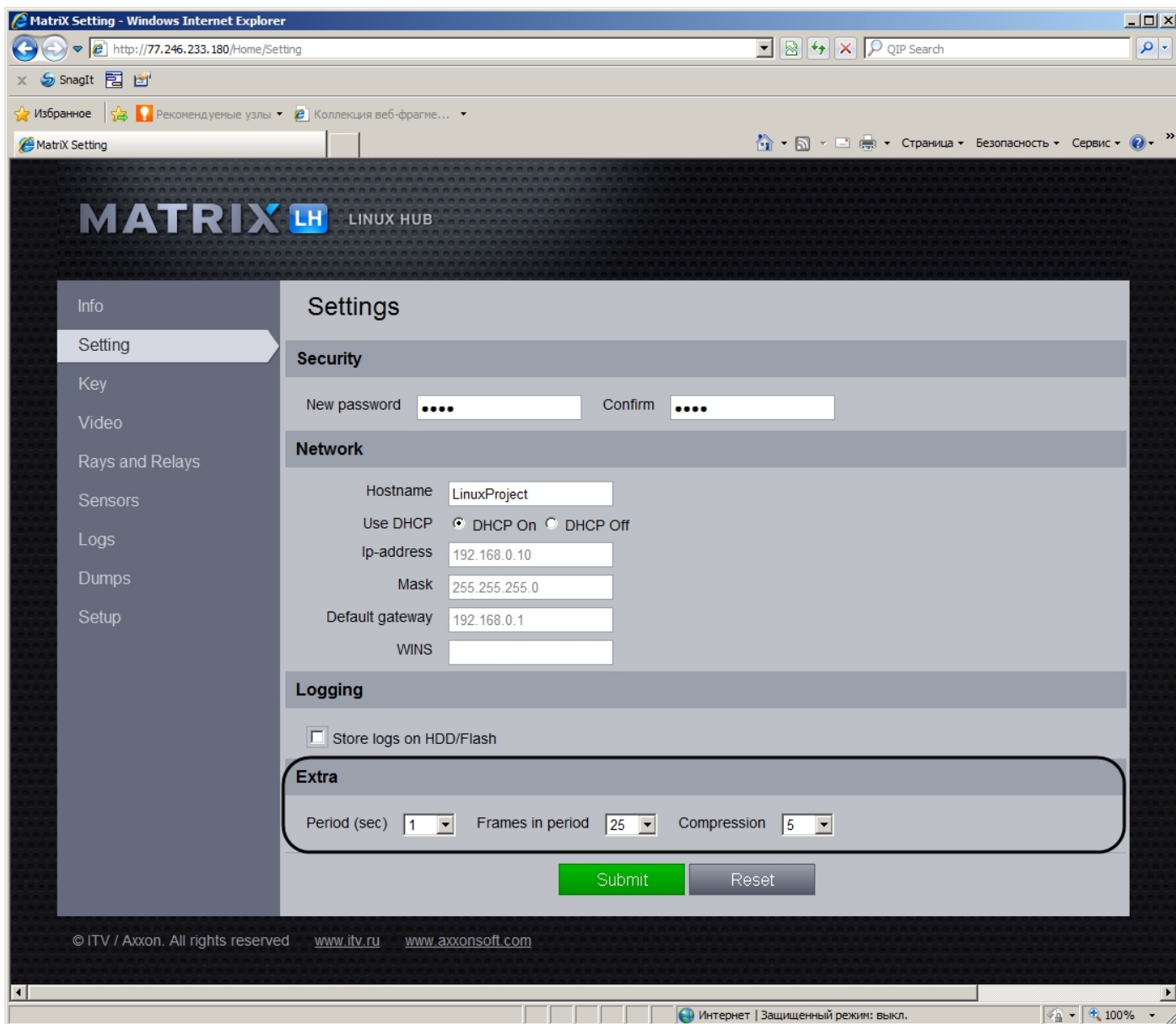


После задания всех необходимых значений нажать кнопку **Submit** для применения внесенных изменений или кнопку **Reset** для восстановления предыдущих значений.

### 5.3.3.7 Настройка параметров отображения видеопотока

Настройка параметров отображения видеопотока в web-интерфейсе LS (LH) производится на вкладке **Settings** в группе **Extra**:

1. Из раскрывающегося списка **Period (sec)** необходимо выбрать период времени в секундах.
2. Из раскрывающегося списка **Frames in period** выбрать количество кадров, которое требуется отображать за выбранный период времени.
3. Из раскрывающегося списка **Compression** выбрать коэффициент сжатия видеопотока.



После задания всех необходимых значений нажать кнопку **Submit** для применения внесенных изменений или кнопку **Reset** для восстановления предыдущих значений.

### 5.3.3.8 Настройка защиты Linux-сервера (Linux-хаба)

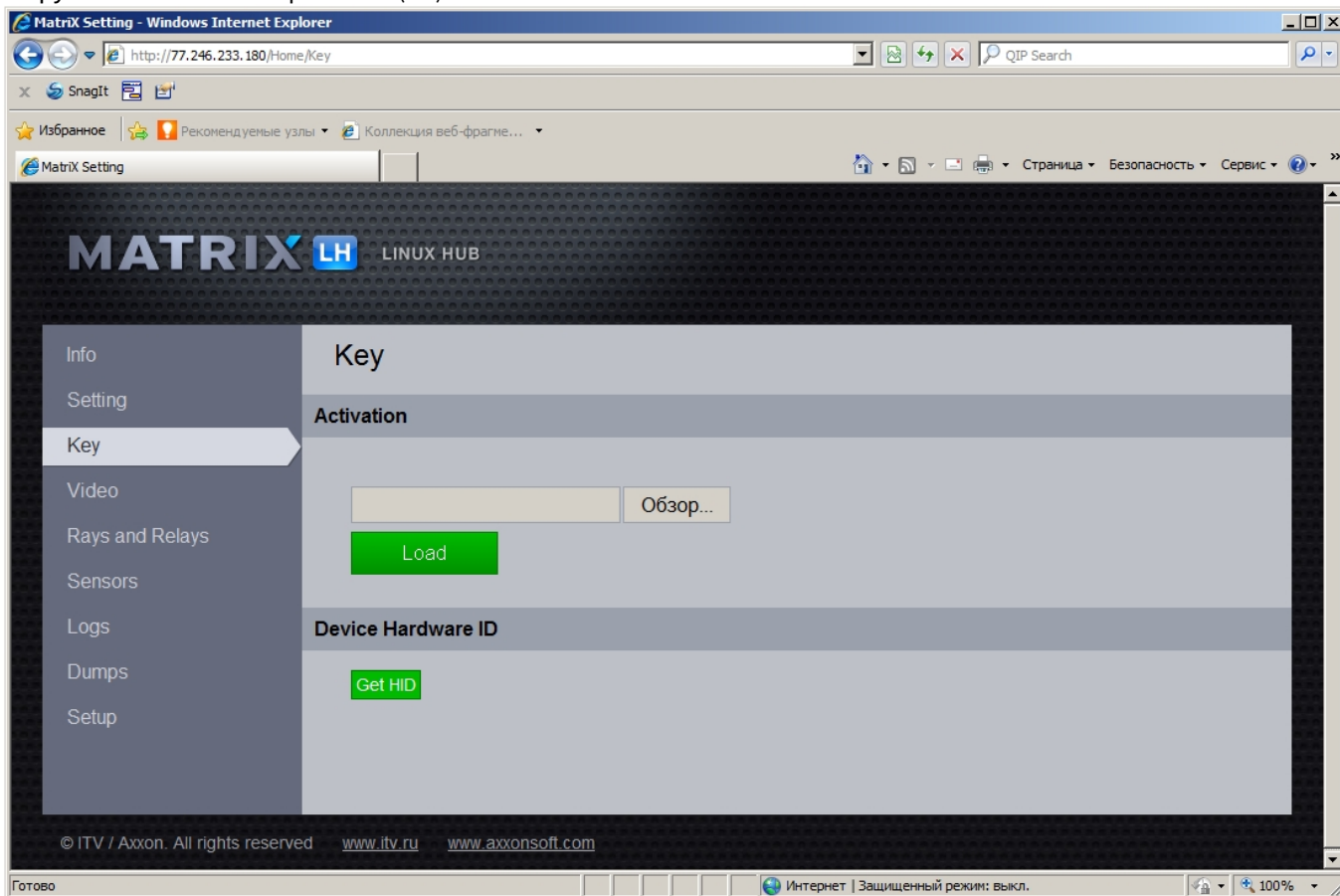
На вкладке **Key** осуществляются следующие операции:

1. Просмотр dallas-кодов криптичипов платы видеоввода, установленной на LS (LH).
2. Просмотр информации о соответствии dallas-кодов платы видеоввода ключу активации LS (LH).

**Примечание.**

Для защиты Linux-сервера используется ключ активации intellect.sec, Linux-хаба – video.sec.

## 3. Загрузка ключа активации на LS (LH).



Загрузка ключа активации на LS (LH) осуществляется следующим образом:

1. Нажать кнопку **Обзор** для выбора ключа активации.
2. В открывшемся стандартном диалоговом окне ОС Windows Выбор файла выбрать требуемый файл ключа активации и нажать **Открыть**.
3. Нажать кнопку **Load**.
4. В результате выполнения операции ключ активации intellect.sec (video.sec) будет сохранен на LS (LH) в директории \etc\itv\.
5. Перезагрузить LS (LH).

**⚠ Внимание!**

Через браузер Mozilla Firefox ключ активации на LS (LH) не загружается.

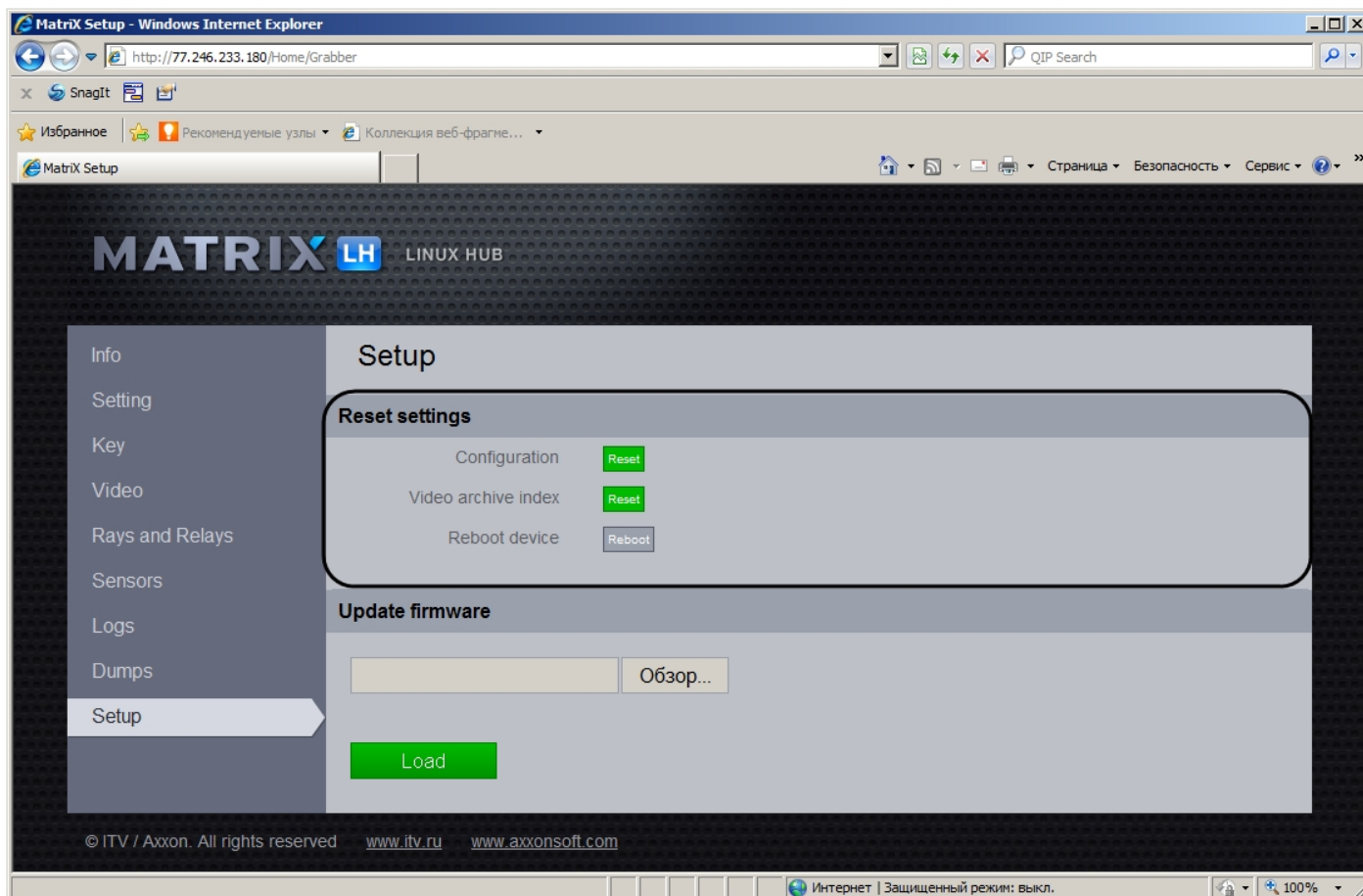
Загрузка ключа активации на LS (LH) завершена.

### 5.3.3.9 Сброс конфигурации Linux-сервера (Linux-хаба)

На вкладке **Setup** осуществляется сброс выборочных параметров конфигурации LS (LH).

**ℹ Примечание.**

На вкладке **Setup** также производится обновление прошивки по сети (см. раздел [Обновление прошивки Linux-сервера \(Linux-хаба\)](#)).



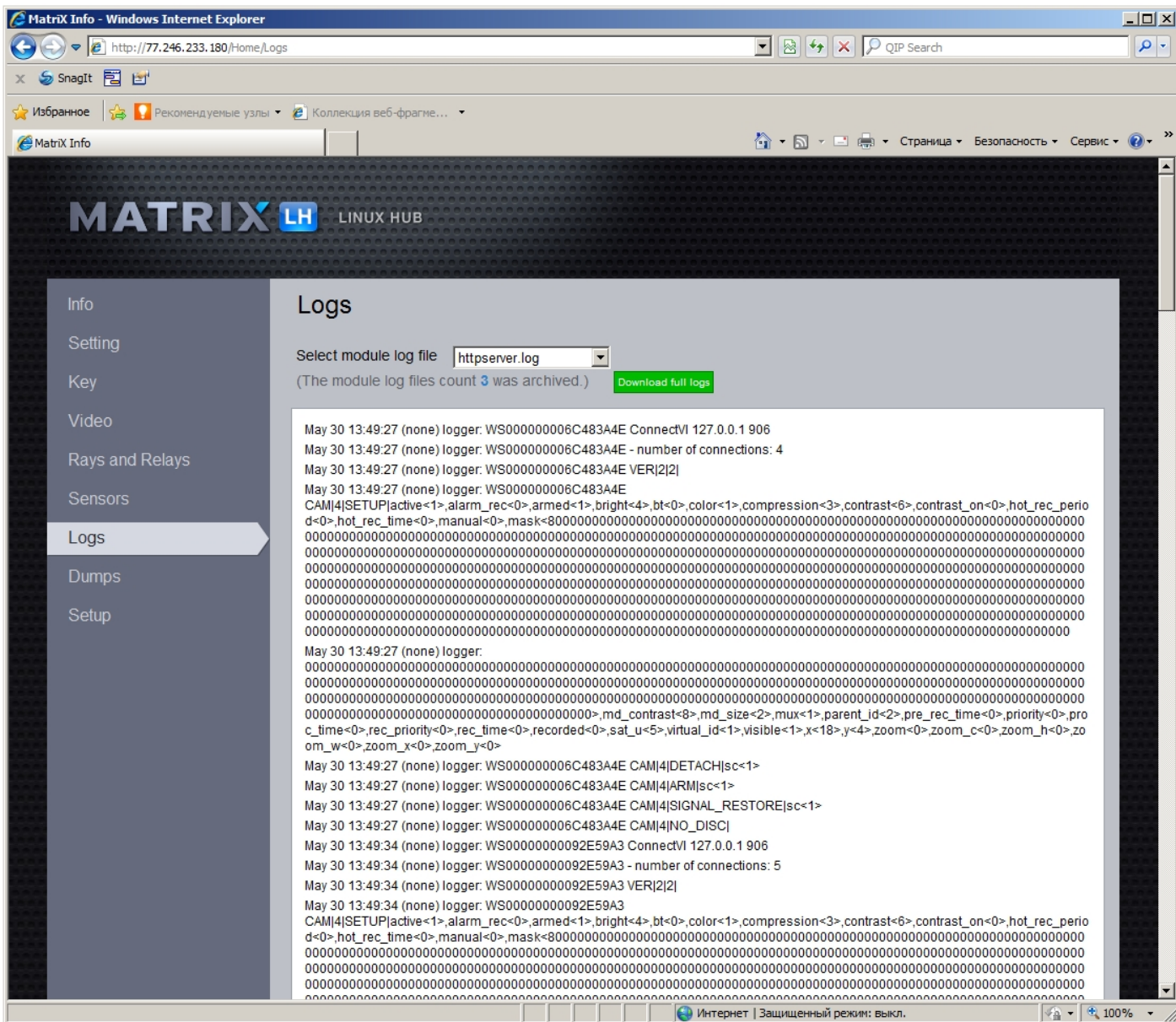
Чтобы сбросить текущую конфигурацию LS (LH), необходимо нажать на кнопку **Reset** рядом с надписью **Configuration**. LS (LH) сбросит выбранные параметры конфигурации после перезагрузки. Для перезагрузки LS (LH) необходимо нажать кнопку **Reboot**.

Под конфигурацией подразумевается конфигурация оборудования, полученная от ПК *Интеллект*. После сброса и перезагрузки будет создана конфигурация по умолчанию (на основе доступного и разрешенного в лицензионном ключе оборудования), а после установки соединения с ПК *Интеллект* будет применена конфигурация оборудования, созданная на Сервере.

Чтобы сбросить настройки базы данных LS(LH), необходимо нажать на кнопку **Reset** рядом с надписью **Video archive index**. Настройки будут сброшены после перезагрузки. Для перезагрузки LS (LH) необходимо нажать кнопку **Reboot**.

### 5.3.3.10 Просмотр логов Linux-сервера (Linux-хаба)

Просмотр логов LS (LH) осуществляется на вкладке **Logs**.

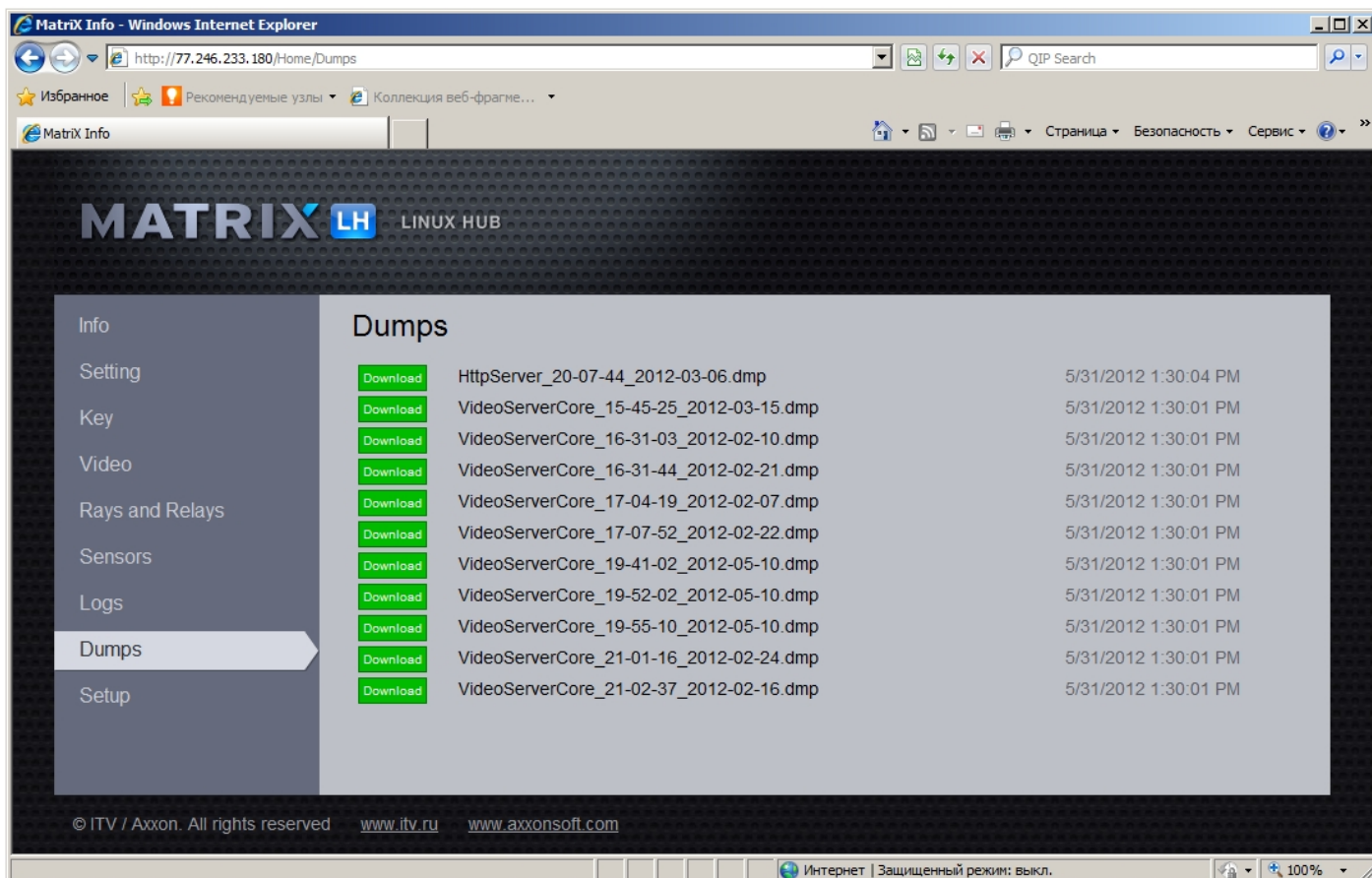


Из раскрывающегося списка **Select module log file** необходимо выбрать файл с требуемым логом.

В web-интерфейсе отображается только часть .log-файла. Для получения полного файла необходимо нажать на кнопку **Download full logs**.

### 5.3.3.11 Работа с дампами памяти

Работа с дампами памяти осуществляется на вкладке **Dumps**.



На вкладке **Dumps** отображаются доступные дампы.

Для сохранения дампа необходимо нажать на кнопку **Download**.

### 5.3.4 Обновление прошивки Linux-сервера (Linux-хаба)

Обновление прошивки LS (LH) осуществляется через Web-интерфейс.

#### ⚠ **Внимание!**

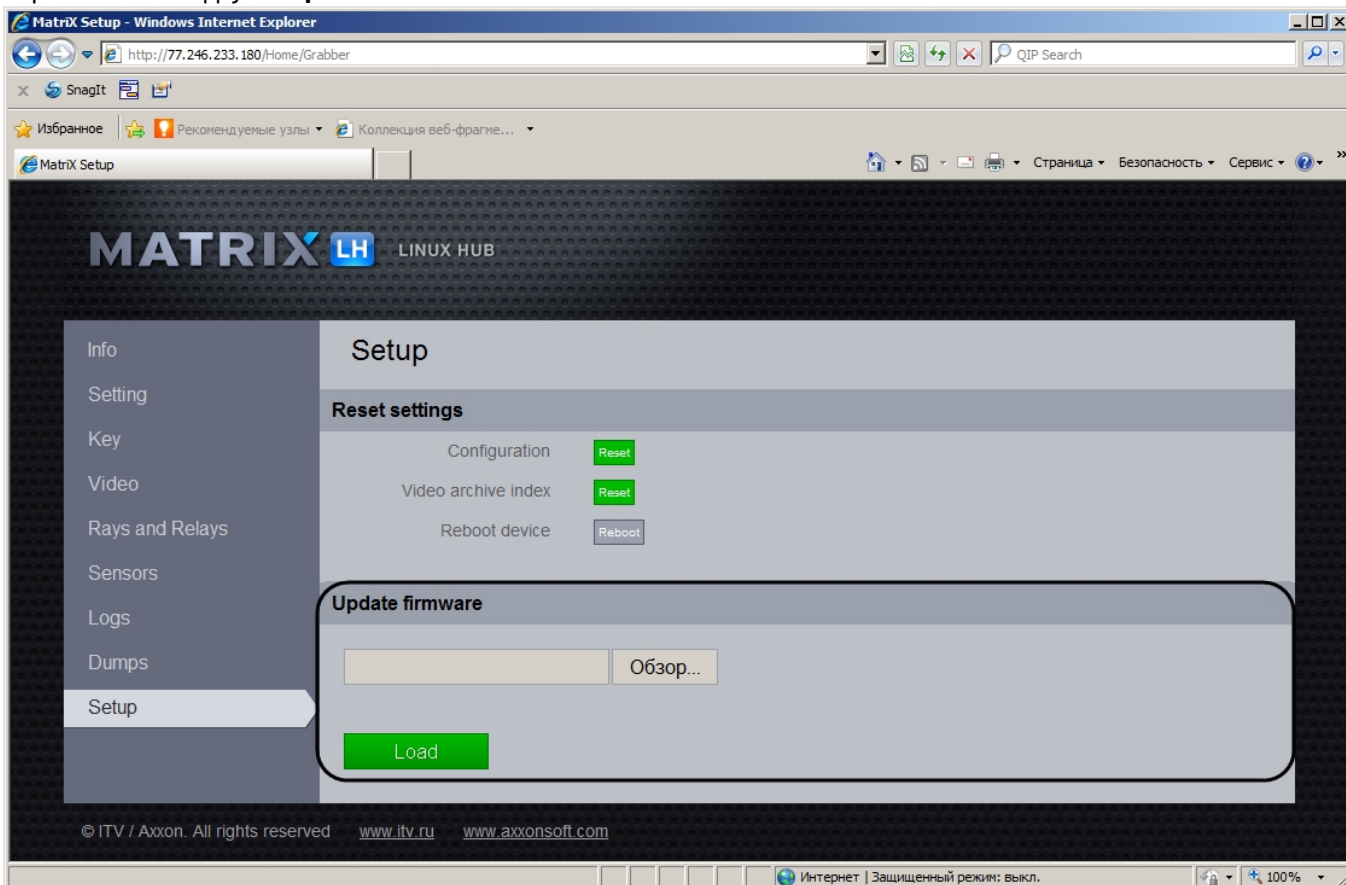
Установка на Linux-хаб прошивки для Linux-сервера приводит к некорректной работе Linux-хаба.

#### ℹ **Примечание.**

Также обновление прошивки может осуществляться локально с iso-образа.

Для обновления прошивки LS (LH) через Web-интерфейс необходимо выполнить следующие действия:



1. Перейти на вкладку **Setup**.2. Нажать кнопку **Обзор** для выбора файла прошивки.**Примечание.**

Для получения файла прошивки следует обратиться в Службу технической поддержки компании Ай Ти Ви групп.  
Файл прошивки через Web-интерфейс имеет расширение .iso.

3. В открывшемся стандартном диалоговом окне ОС Windows **Выбор файла** выбрать требуемый файл прошивки и нажать **Открыть**.
4. Нажать кнопку **Load**.
5. В результате выполнения операции прошивка будет загружена и установлена на LS (LH).
6. Дождаться окончания операции, после чего перезагрузить LS (LH).

Обновление прошивки LS (LH) через Web-интерфейс завершено.

**Примечание.**

При обновлении прошивки через Web-интерфейс восстанавливать сетевые настройки и ключ активации LS (LH) не требуется.

## 5.4 Приложение 4. Характеристики плат видеоввода

### На странице:

- Технические характеристики плат видеоввода FS-5, FS-6, FS-16, FS-8
- Технические характеристики плат видеоввода WS-6, WS-7, SC390N16 (WS16), WS-17
- Технические характеристики плат видеоввода SC300D16 (FX8), SC200Q4 (FS15), SC300Q16 (FX4), SC310N16 (FX16), SC330Q16, SC330D16
- Технические характеристики плат видеоввода SC200Q4 Low profile (FS115), FX2, SL16-200 (FX116), FX416, SC230N4
- Технические характеристики плат видеоввода SC3B0N16 (WS216), SC510N4 (FX HD4), MS416
- Технические характеристики плат видеоввода SC590N4, SC3C0N8-L

### 5.4.1 Технические характеристики плат видеоввода FS-5, FS-6, FS-16, FS-8

Параметры	FS-5	FS-6	FS-16	FS-8
Шина PCI, bit / MHz	32 / 33, с работой в PCI-66/X	32 / 33, с работой в PCI-66/X	PCI E 1x	32 / 33, с работой в PCI-66/X
Напряжение питания, В	3,3 и 5	3,3 и 5	3,3	3,3 и 5
Потребляемая мощность, Вт	2	5	5	9
Видеовходы, В / Ом	1 / 75	1 / 75	1 / 75	1 / 75
Видеовыход, В / Ом	1 / 75	1 / 75	1 / 75	1 / 75
Количество видеовходов	16	16	16	16
Аппаратное сжатие	нет	нет	нет	нет
Аналоговый видеовыход	1 (опционально)	1 (опционально)	1 (опционально)	1 (встроенный)
Тип сигнала	CCIR PAL, NTSC	CCIR PAL, NTSC	CCIR PAL, NTSC	CCIR PAL, NTSC

Параметры	FS-5		FS-6		FS-16		FS-8	
	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC
Разрешение, пиксели	352*288	320*240	352*288	320*240	352*288	320*240	352*288	320*240
		640*240		640*240		640*240		640*240
	704*288	640*480	704*288	640*480	704*288	640*480	704*288	640*480
	704*576		704*576		704*576		704*576	
Разрешение, ТВЛ (чб/цвет)	480		480		480		480	
Цветовая палитра	16 млн. цветов или 256 градаций серого		16 млн. цветов или 256 градаций серого		16 млн. цветов или 256 градаций серого		16 млн. цветов или 256 градаций серого	
Количество мультиплексируемых видеовходов	16		16		16		16	
Количество немультитиплексируемых "живых" видеовходов	1		4		4		8	
Скорость ввода видеосигнала по каждому немультитиплексируемому каналу, fps в системе PAL (NTSC)	25 (30)		25 (30)		25 (30)		25 (30)	
Суммарная скорость ввода по мультиплексируемым каналам, fps в системе PAL	16 (704x288, 352x288)		64 (704x288, 352x288)		64 (704x288, 352x288)		128 (704x288, 352x288)	
	12 (704x576)		48 (704x576)		48 (704x576)		96 (704x576)	
Суммарная скорость ввода по мультиплексируемым каналам, fps в системе NTSC	20 (640x240, 320x240)		80 (640x240, 320x240)		80 (640x240, 320x240)		160 (640x240, 320x240)	
	15 (640x480)		60 (640x480)		60 (640x480)		120 (640x480)	
Суммарная скорость ввода по немультитиплексируемым каналам, fps в системе PAL (NTSC)	25 (30)		100 (120)		100 (120)		200 (240)	
Охранных шлейфов гальваническая развязка	4(16), 2000 В		4 (16), 2000 В		4 (16), 2000 В		4 (16), 2000 В	
Управляющих выходов гальваническая развязка	4, 24 В, 30 мА		4, 24 В, 30 мА		4, 24 В, 30 мА		4, 24 В, 30 мА	
Количество аудиоканалов вход/выход	2 x RCA/ -		8 x RCA/ -		8 x RCA/ -		16 x RCA/ -	
Частота оцифровки аудиосигнала, кГц	8, 16, 32		8, 16, 32		8, 16, 32		8, 16, 32	
Аппаратный контроль зависания операционной системы Watchdog	есть		есть		есть		есть	
Разрядность АЦП, бит	9		9		9		9	

## 5.4.2 Технические характеристики плат видеоввода WS-6, WS-7, SC390N16 (WS16), WS-17

Параметры	WS-6		WS-7		SC390N16 (WS16)*		WS-17	
	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC
Шина PCI, bit / MHz	32 / 33, с работой в PCI-66/X		32 / 66(33)		1x		1x	
Напряжение питания, В	3,3 и 5		3,3		-		3,3	
Потребляемая мощность, Вт	4		8		3,3		8	
Видеовходы, В / Ом	1 / 75		1 / 75		1 / 75		1 / 75	
Видеовыход, В / Ом	нет		нет		нет		нет	
Количество видеовходов	4		4		16		4	
Аппаратное сжатие	да		да		да		да	
Аналоговый видеовыход	нет		нет		нет		нет	
Тип сигнала	PAL, NTSC		PAL, NTSC		PAL, NTSC		PAL, NTSC	
Разрешение, пиксели	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC
	704*544	640*480	704*288	640*240	352*288	352*240	352*288	320*240
			704*544	640*480	704*288	704*240	704*288	640*240
				704*576	704*480	704*544	640*480	
Разрешение, ТВЛ (чб/цвет)	500 (500)		500 (500)		625 (PAL)/525(NTSC)		500 (500)	
Цветовая палитра	16 млн. цветов или 256 градаций серого		16 млн. цветов или 256 градаций серого		16 млн. цветов или 256 градаций серого		16 млн. цветов или 256 градаций серого	
Количество мультиплексируемых видеовходов	-		-		-		-	
Количество немультитиплексируемых "живых" видеовходов	4		4		16		4	
Скорость ввода видеосигнала по каждому немультитиплексируемому каналу, fps в системе PAL (NTSC)	25 (30)		25 (30)		25 (30)		25 (30)	
Суммарная скорость ввода по мультиплексируемым каналам, fps в системе PAL	-		-		-		-	
Суммарная скорость ввода по мультиплексируемым каналам, fps в системе NTSC	-		-		-		-	

Параметры	WS-6	WS-7	SC390N16 (WS16)*	WS-17
Суммарная скорость ввода по немультимплексируемым каналам, fps в системе PAL (NTSC)	100 (120)	100 (120)	400(480)	100 (120)
Охранных шлейфов гальваническая развязка	нет	нет	нет	нет
Управляющих выходов гальваническая развязка	нет	нет	нет	нет
Количество аудиоканалов вход/выход	8 x RCA/ -	8 x RCA/ -	16 x RCA/ -	8 x RCA/ -
Частота оцифровки аудиосигнала, кГц	16	8, 16	8	8,16
Аппаратный контроль зависания операционной системы Watchdog	нет	нет	есть	нет
Разрядность АЦП, бит	9	9	10	9

**Примечание**

В таблице указаны разрешения, поддерживаемые платой SC390N16 (WS16), для записи в архив и для отображения видео на Клиенте. Отображение видео на Сервере производится только с разрешением 352x288(PAL) / 352x240(NTSC).

### 5.4.3 Технические характеристики плат видеоввода SC300D16 (FX8), SC200Q4 (FS15), SC300Q16 (FX4), SC310N16 (FX16), **SC330Q16**, **SC330D16**

Параметры	SC300D16 (FX8)	SC200Q4 (FS15)	SC300Q16 (FX4)	SC310N16 (FX16)	SC330Q16 (аналог SC300Q16)	SC330D16 (аналог SC300Q16)
Размер (мм x мм)	132,22 x 80	120,55 x 85	132,22 x 80	179,97 x 106,65	132,22 x 80	132,22 x 80
Минимальные требования к шине ввода/вывода, стандарт	PCI-E x 1	PCI (33MHZ)	PCI-E x 1	PCI-Ex4 (33MHZ)	PCI-E x 1	PCI-E x 1
Разрядность АЦП (бит)	10	10	10	10	10	10

Количество видеовходов	16 x BNC		4 x BNC		16 x BNC		16 x BNC		16 x BNC		16 x BNC	
Аппаратное сжатие	нет		нет		нет		нет		нет		нет	
Аналоговый видеовыход	нет		нет		нет		нет		нет		нет	
Потребляемая мощность, Вт	4		0,5		4		5,5		4		4	
Видеовход, В / Ом	1/75		1/75		1/75		1/75		1/75		1/75	
Видеовыход, В / Ом	1/75		1/75		1/75		1/75		1/75		1/75	
Аудиовходы, В / кОм	1/40		1/40		1/40		3,5/10		1/40		1/40	
Тип сигнала	PAL, NTSC		PAL, NTSC		PAL, NTSC		PAL, NTSC		PAL, NTSC		PAL, NTSC	
Разрешение, пиксели	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC
	352*288	320*240 640*240	352*288	320*240 640*240	352*288	320*240 640*240	352*288	320*240 640*240	352*288	320*240 640*240	352*288	320*240 640*240
	704*288	640*480	704*288	640*480	704*288	640*480	704*288	640*480	704*288	640*480	704*288	640*480
	704*576		704*576		704*576		704*576		704*576		704*576	
Максимальное разрешение, ТВЛ (чб/цвет)	576 (PAL) / 480 (NTSC)		576 (PAL) / 480 (NTSC)		470		625 (PAL) / 525 (NTSC)		600		600	
Цветовая палитра	16 млн цветов или 256 градаций серого		16 млн цветов или 256 градаций серого		16 млн цветов или 256 градаций серого		16 млн цветов или 256 градаций серого		16 млн цветов или 256 градаций серого		16 млн цветов или 256 градаций серого	
Количество мультиплексируемых видеовходов	16		4		16		-		16		16	

Количество немультимплексируемых живых видеовходов	8	1	4	16	4	8
Скорость ввода видеосигнала по каждому немультимплексируемому каналу, fps в системе PAL (NTSC)	25 (30)	25 (30)	25 (30)	25 (30)	25 (30)	25 (30)
Суммарная скорость ввода по мультиплексируемым каналам, fps в системе PAL	128 (704x288, 352x288) 128 (704x576)	16 (704x288, 352x288) 16 (704x576)	64 (704x288, 352x288) 64 (704x576)	-	64 (704x288, 352x288) 64 (704x576)	128 (704x288, 352x288) 128 (704x576)
Суммарная скорость ввода по мультиплексируемым каналам, fps в системе NTSC	160(640x240, 320x240) 160(640x480)	20(640x240, 320x240) 20(640x480)	80(640x240, 320x240) 80(640x480)	-	80(640x240, 320x240) 80(640x480)	160(640x240, 320x240) 160(640x480)
Суммарная скорость ввода по немультимплексируемым каналам, fps в системе PAL (NTSC)	200 (240)	25 (30)	100 (120)	400(480)	100 (120)	200 (240)

Количество аудиоканалов вход/выход	8 x RCA/ -	1 x TRS/ -	4 x RCA/ -	16 x RCA/ -	4 x RCA/ -	8 x RCA/ -
Частота оцифровки аудиосигнала, кГц	8, 16, 24, 32, 40, 48	8, 16, 24, 32, 40, 48	8, 16, 24, 32, 40, 48	8, 16, 24, 40, 48	8, 16, 24, 32, 40, 48	8, 16, 24, 32, 40, 48
Охранные шлейфы (датчики), гальваническая развязка	4	не интегрированы	4	4	4	4
Управляющие выходы (реле), открытый коллектор	4	не интегрированы	4	4	4	4
Аппаратный контроль зависания операционной системы Watchdog	есть	есть	есть	есть	есть	есть
Максимальная рабочая температура платы	50 <sup>0</sup> С	40 <sup>0</sup> С	40 <sup>0</sup> С	65 <sup>0</sup> С	40 <sup>0</sup> С	50 <sup>0</sup> С
Поддерживаемые ОС	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>

#### 5.4.4 Технические характеристики плат видеоввода SC200Q4 Low profile (FS115), FX2, SL16-200 (FX116), FX416, SC230N4



Параметры	SC200Q4 Low profile (FS115)		FX2		SL16-200 (FX116)		FX416		SC230N4	
Минимальные требования к шине ввода/вывода, стандарт	PCI		PCI-E x 1		PCI-E x 1		PCI-Ex4		PCI	
Разрядность АЦП (бит)	10		9		10		10		10	
Количество видеовходов	4 × BNC		8 x BNC		16 x BNC		16 x BNC		4 × BNC	
Аппаратное сжатие	нет		нет		нет		нет		нет	
Аналоговый видеовыход	нет		1 (опционально)		нет		нет		нет	
Потребляемая мощность, Вт	0,5		3		1,5		1,8		4	
Видеовход, В / Ом	1/75		1/75		1/75		1/75		1/75	
Видеовыход, В / Ом	1/75		1/75		1/75		1/75		1/75	
Аудиовходы, В / кОм	1/40		1,4 / 5		1/10		1/10		1/40	
Тип сигнала	PAL, NTSC		PAL, NTSC		PAL, NTSC		PAL, NTSC		PAL, NTSC	
Разрешение, пиксели	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC	PAL	NTSC
	352*288	320*240	352*288	320*240	352*288	320*240	352*288	352*240	352*288	320*240
	704*288	640*240	704*288	640*240	704*288	640*240	704*288	704*240	704*288	640*240
	704*576	640*480	704*288	640*480	704*288	640*480	704*288	704*480	704*288	640*480
704*576		704*576		704*576		704*576		704*576		
Максимальное разрешение, ТВЛ (чб/цвет)	576 (PAL) / 480 (NTSC)		480		420		625 (PAL) / 525 (NTSC)		576 (PAL) / 480 (NTSC)	
Цветовая палитра	16 млн. цветов или 256 градаций серого		16 млн. цветов или 256 градаций серого		16 млн. цветов или 256 градаций серого		16 млн. цветов или 256 градаций серого		16 млн. цветов или 256 градаций серого	
Количество мультиплексируемых видеовходов	4		8		16		-		-	
Количество немультимплексируемых живых видеовходов	1		2		8		16		4	

Параметры	SC200Q4 Low profile (FS115)	FX2	SL16-200 (FX116)	FX416	SC230N4
Скорость ввода видеосигнала по каждому немультимплексируемому каналу, fps в системе PAL (NTSC)	25 (30)	25 (30)	25 (30)	25 (30)	25 (30)
Суммарная скорость ввода по мультимплексируемому каналу, fps в системе PAL	16 (704x288, 352x288) 16 (704x576)	32 (704x288, 352x288) 24 (704x576)	128 (704x576)	-	-
Суммарная скорость ввода по мультимплексируемому каналу, fps в системе NTSC	20(640x240, 320x240) 20(640x480)	40(640x240,320x240) 30(640x480)	160(640x480)	-	-
Суммарная скорость ввода по немультимплексируемому каналу, fps в системе PAL (NTSC)	25 (30)	50 (60)	200 (240)	400 (480)	100 (120)
Количество аудиоканалов вход/выход	1 x RCA/ -	4 x RCA/ -	16 x RCA/ -	16 x RCA/ -	4 x RCA/ -
Частота оцифровки аудиосигнала, кГц	8, 16, 24, 32, 40, 48	8, 16, 32	8, 16	8, 16	8, 16, 24, 32, 40, 48
Охранные шлейфы (датчики), гальваническая развязка	4	4 (16), 2000 В	не интегрированы	не интегрированы	4
Управляющие выходы (реле), открытый коллектор	4	4, 24 В, 30 мА	не интегрированы	не интегрированы	4
Аппаратный контроль зависания операционной системы Watchdog	есть	есть	есть	есть	есть
Поддерживаемые ОС	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>

#### 5.4.5 Технические характеристики плат видеоввода SC3B0N16 (WS216), SC510N4 (FX HD4), MS416

Параметры	SC3B0N16 (WS216)*	SC510N4 (FX HD4)	MS416
Минимальные требования к шине ввода/вывода, стандарт	PCI-E x 1	PCI-Ex4	PCI-Ex4

Параметры	SC3B0N16 (WS216)*		SC510N4 (FX HD4)	MS416	
Разрядность АЦП (бит)	10		-	10	
Количество видеовходов	16		4	16 x BNC	
Аппаратное сжатие	да		нет	нет	
Аналоговый видеовыход	Нет		нет	нет	
Потребляемая мощность, Вт	3,3		3,3	1,8	
Видеовход, В / Ом	1/75		-	1/75	
Видеовыход, В / Ом	-		-	1/75	
Тип сигнала	PAL, NTSC		-	PAL, NTSC	
Разрешение, пиксели	PAL	NTSC	1920*1080, 1280*720 - прогрессивная развертка 1280*720 - чересстрочная развертка	PAL	NTSC
	352*288	352*240		352*288	320*240
	704*288	704*240		704*288	640*240
	704*576	704*480		640*480	
	704*576			704*576	
Максимальное разрешение, ТВЛ (чб/цвет)	576 (PAL) / 480 (NTSC)		-	625 (PAL) / 525 (NTSC)	
Цветовая палитра	16 млн. цветов или 256 градаций серого		16 млн. цветов или 256 градаций серого	16 млн. цветов или 256 градаций серого	
Количество мультиплексируемых видеовходов	-		-	-	
Количество немультимплексируемых «живых» видеовходов	16		4	16	
Скорость ввода видеосигнала по каждому немультимплексируемому каналу, fps в системе PAL (NTSC)	25 (30)		25 (разрешение 1920x1080) 50 (разрешение 1280x720)	25 (30)	
Суммарная скорость ввода по мультиплексируемым каналам, fps в системе PAL (NTSC)	-		200 (разрешение 1280x720) 100 (разрешение 1920x1080)	-	
Суммарная скорость ввода по немультимплексируемым каналам, fps в системе PAL (NTSC)	400 (480)		200 (разрешение 1280x720) 100 (разрешение 1920x1080)	400 (480)	
Количество аудиоканалов вход/выход	16 x RCA/ -		4 x HDMI/ 4 x HD SDI	32 x RCA/ -	

Параметры	SC3B0N16 (WS216)*	SC510N4 (FX HD4)	MS416
Частота оцифровки аудиосигнала, кГц	8	32 - 48	48
Охранные шлейфы (датчики), гальваническая развязка	4	не интегрированы	не интегрированы
Управляющие выходы (реле), открытый коллектор	4	не интегрированы	не интегрированы
Аппаратный контроль зависания операционной системы Watchdog	есть	есть	есть
Поддерживаемые ОС	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>

**Примечание**

В таблице указаны разрешения, поддерживаемые платой SC3B0N16 (WS216), для записи в архив и для отображения видео на Клиенте. Отображение видео на Сервере производится только с разрешением 352x288(PAL) / 352x240(NTSC).

**Примечание.**

Для работы платы видеоввода SC3B0N16 в ОС Windows Server 2012 R2 необходимо включить компонент "Возможности рабочего стола". Инструкция по работе с данным компонентом доступна на сайте Microsoft: [https://technet.microsoft.com/ru-ru/library/dn609826\(v=ws.11\).aspx](https://technet.microsoft.com/ru-ru/library/dn609826(v=ws.11).aspx)

#### 5.4.6 Технические характеристики плат видеоввода SC590N4, SC3C0N8-L

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	Р D 6 5 2
Минимальные требования к шине ввода/вывода, стандарт	PCI Express 1x	PCI Express 1x	U S B 2. 0
Размер (мм х мм)	189 х 90	119,24×68,9	-
Количество видеоканалов	4	8	2

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
Интерфейс видеоввода	HD SDI	BNC	1 К О М П О З И Т Н Ы Й, 1 S- Vi d e o
Максимальная кадровая частота на канал	50 fps (PAL) / 60 fps (NTSC)	200fps@960/720×576 (PAL) / 240fps@960/720×480 (NTSC)	3 0/ 2 5f p s @ D 1
Разрешение на запись, пиксели	1920x1080 @ 30/25/24fps 1920x1080 @ 50/60fps 1280x720 @ 30/25/24fps 1280x720 @ 50/60fps	-	-

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
Разрешение при сжатии, пиксели	-	<b>WD1 NTSC</b> 960×480@29.97fps 720×480@29.97fps 704×240@29.97fps 480×240@29.97fps 352×240@29.97fps 240×120@29.97fps 176×120@29.97fps <b>D1 NTSC</b> 720×480@29.97fps 704×240@29.97fps 480×240@29.97fps 352×240@29.97fps 240×120@29.97fps 176×120@29.97fps	N T S C  7 2 0 x 4 8 0 @ 3 Of P S  7 0 4 x 4 8 0 @ 3 Of P S  7 2 0 x 2 4 0 @ 3 Of P S/ 6 Of P S

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
			7 0 4 x 2 4 0 @ 3 0f p s/ 6 0f p s  6 4 0 x 2 4 0 @ 3 0f p s/ 6 0f p s  3 6 0 x 2 4 0 @ 3 0f p s/ 6 0f p s  3 5 2 x 2 4 0 @ 3 0f p s/ 6 0f p s

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
			3 2 0 x 2 4 0 @ 3 0f p s/ 6 0f p s



Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
		<p><b>WD1 PAL</b>                      960×576@25fps                      720×576@25fps                      704×288@25fps                      480×288@25fps                      352×288@25fps                      240×144@25fps                      176×144@25fps</p> <p><b>D1 PAL</b>                      720×576@25fps                      704×288@25fps                      480×288@25fps                      352×288@25fps                      240×144@25fps                      176×144@25fps</p>	<p>P A L  7 2 0 x 5 7 6 @ 2 5f p s  6 4 0 x 5 7 6 @ 2 5f p s  7 2 0 x 2 8 8 @ 2 5f p s/ 5 0f p s</p>

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
			7 0 4 x 2 8 8 @ 2 5f p s/ 5 0f p s  6 4 0 x 2 8 8 @ 2 5f p s/ 5 0f p s  3 6 0 x 2 8 8 @ 2 5f p s/ 5 0f p s  3 5 2 x 2 8 8 @ 2 5f p s/ 5 0f p s

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	Р D 6 5 2
			3 2 0 x 2 8 8 @ 2 5f p s/ 5 0f p s
Количество немультимплексируемых "живых" видеовходов	4	8	2
Суммарная скорость ввода по немультимплексируемым каналам	120fps @ 1920x1080i	-	-
Цветовая палитра	16 млн. цветов или 256 градаций серого	-	-
Формат сжатия видео	H.264 Main Profile	H.264 High Profile (аппаратное сжатие)	M P E G 4 / H . 2 6 4 ( п р о г р а м м н о е с ж а т и е )
Количество аудиоканалов	4 x SDI + 2 x 3.5mm jack, при этом максимальное количество каналов – 4 (см. <a href="#">Особенности настройки аудиоподсистемы</a> ).	8×RCA	2 x R C A ( Л / П )

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
Формат сжатия аудио	Stereo / 16-bit / 48000Гц	Mono / 16-Bit / 48000Гц	S t e r e o / 1 6- B i t / 4 8 0 0 0 Г ц
Интерфейс аудио-ввода	SDI, 3.5mm jack	RCA	R C A
Видео/аудио вывод	да	нет	н е т

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
Разрешение на отображение, пиксели	960x540 @ 30/25/24fps 960x540 @ 50/60fps 640x360 @ 30/25/24fps 640x360 @ 50/60fps	NTSC 960x480@29.97fps ( WD1 ) 720x480@29.97fps ( D1 )	N T S C  7 2 0 x 4 8 0 @ 3 0f p s  7 0 4 x 4 8 0 @ 3 0f p s  6 4 0 x 4 8 0 @ 3 0f p s  7 2 0 x 2 4 0 @ 3 0f p s/ 6 0f p s

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
			7 0 4 x 2 4 0 @ 3 0f p s/ 6 0f p s  6 4 0 x 2 4 0 @ 3 0f p s/ 6 0f p s  3 6 0 x 2 4 0 @ 3 0f p s/ 6 0f p s  3 5 2 x 2 4 0 @ 3 0f p s/ 6 0f p s

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
			3 2 0 x 2 4 0 @ 3 0f p s/ 6 0f p s

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
		PAL 960×576@25fps ( WD1 ) 720×576@25fps ( D1 )	P A L 7 2 0 × 5 7 6 @ 2 5f p s 7 0 4 × 5 7 6 @ 2 5f p s 6 4 0 × 5 7 6 @ 2 5f p s 7 2 0 × 2 8 8 @ 2 5f p s/ 5 0f p s



Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
			7 0 4 x 2 8 8 @ 2 5f p s/ 5 0f p s  6 4 0 x 2 8 8 @ 2 5f p s/ 5 0f p s  3 6 0 x 2 8 8 @ 2 5f p s/ 5 0f p s  3 5 2 x 2 8 8 @ 2 5f p s/ 5 0f p s

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
			3 2 0 x 2 8 8 @ 2 5f p s/ 5 0f p s
Дуальный поток	да	-	-
Охранных шлейфов (лучи-реле)	16 (8 лучей и 8 реле)	-	-
Аппаратный контроль зависания операционной системы Watchdog	есть	-	-

Параметры	SC590N4*	SC3C0N8-L	P D 6 5 2
Поддерживаемые ОС	Все ОС, которые поддерживают ПК <i>Интеллект</i>	Windows 7 / Windows 8 / Windows 8.1 / Windows 10  Linux 2.6.14 и более поздних версий (32-битные и 64-битные версии)	W i n d o w s 7 / W i n d o w s 8 / W i n d o w s 8. 1 / W i n d o w s 1 0 (3 2- б и т н ы е и 6 4- б и т н ы е в е р с и )

**Примечание.**

При использовании платы видеоввода SC590N4 с форматом компрессии h.264 запись в архив ведется в цветном режиме. Черно-белый режим записи не поддерживается.

Кроме того, плата отправляет отдельные потоки с разным разрешением на отображение и на запись в архив.

**Примечание.**

При настройке видеокамеры, подключенной через плату видеоввода SC590N4, в ПК *Интеллект* необходимо установить разрешение кадра равным разрешению, установленному на видеокамере. В противном случае возможно появление артефактов на видеоизображении.

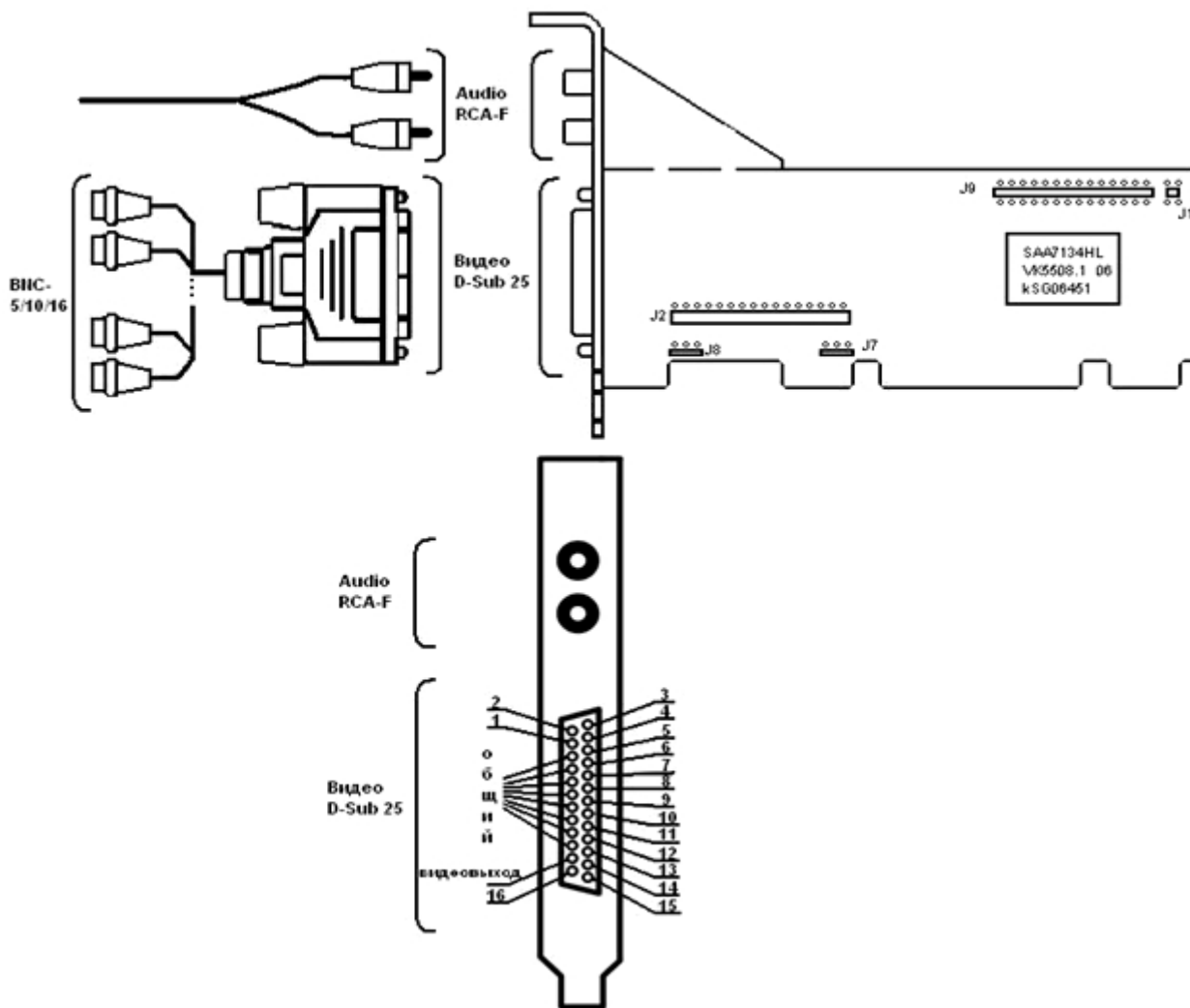
**Примечание.**

Для работы платы видеоввода SC590N4 в ОС Windows Server 2012 R2 необходимо включить компонент "Возможности рабочего стола". Инструкция по работе с данным компонентом доступна на сайте Microsoft: [https://technet.microsoft.com/ru-ru/library/dn609826\(v=ws.11\).aspx](https://technet.microsoft.com/ru-ru/library/dn609826(v=ws.11).aspx)

## 5.5 Приложение 5. Схема разъемов плат видеоввода

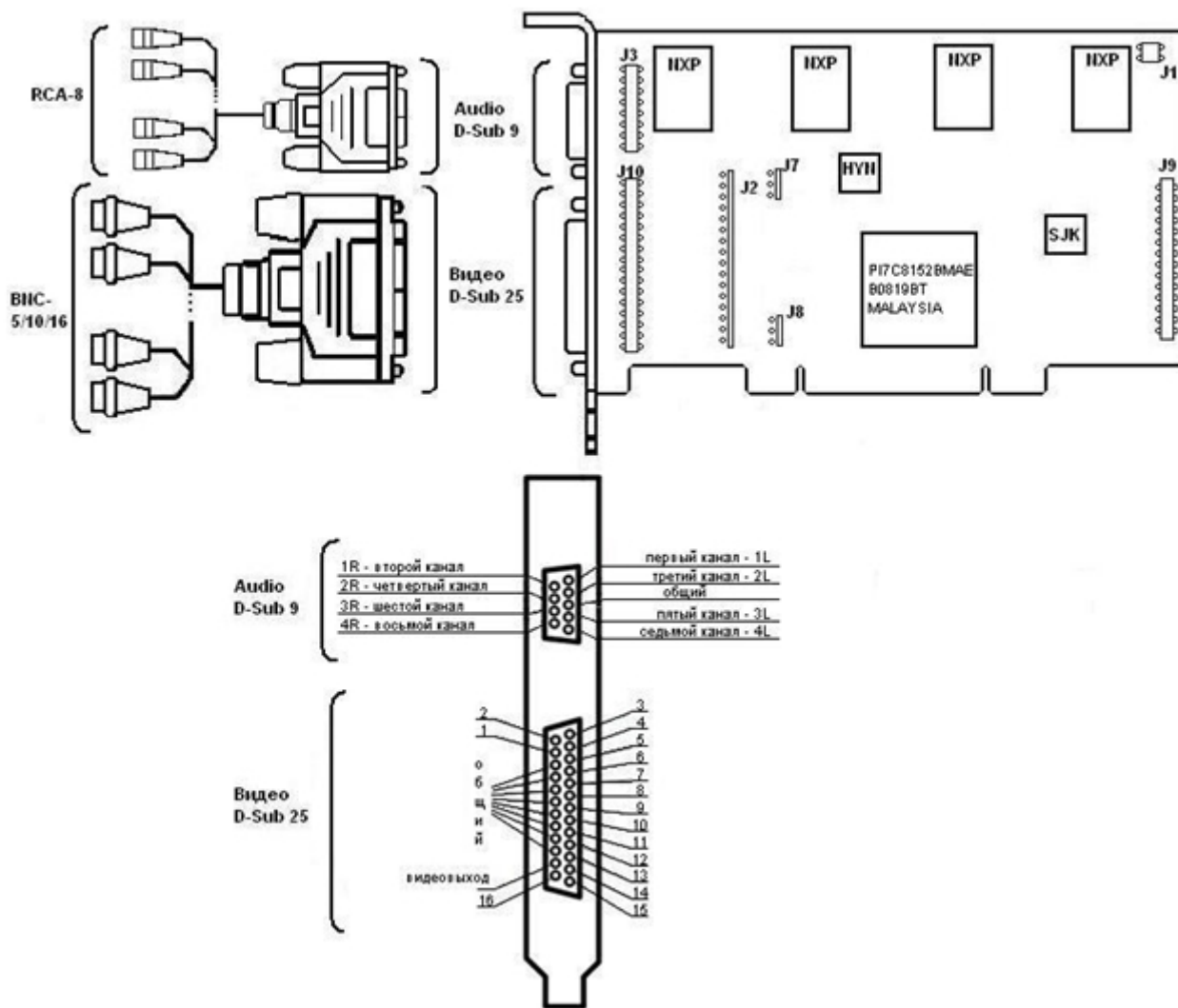
### 5.5.1 Схема разъемов платы видеоввода FS-5

Плата видеоввода FS-5 имеет три внешних разъема – два RCA разъема и разъем D-SUB-25. Подключение видео производится к разъему D-SUB-25 с помощью шлейфа D-SUB-25/BNC. Допускает одновременное подключение до 16 видеокамер. Подключение звука производится с помощью RCA разъемов (максимально может быть 2 источника звука). К разъемам J2, J7, J8 подключается плата аналогового выхода. К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*. Разъём J9 предназначен для подключения платы *лучи-реле 4/4* или *16/4* (см. [Подключение плат лучи-реле 4/4 и 16/4](#)).



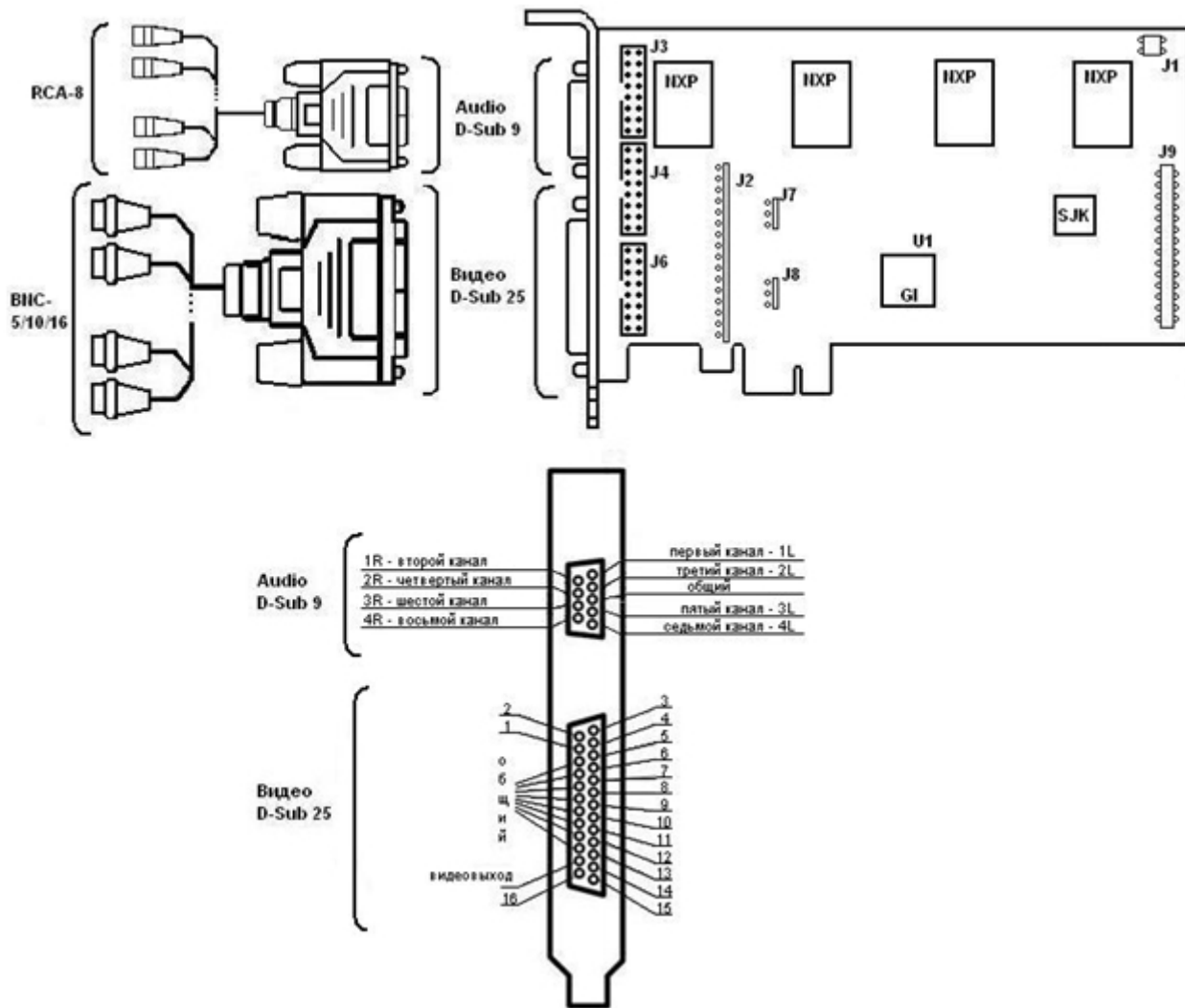
### 5.5.2 Схема разъемов платы видеоввода FS-6

Плата видеоввода FS-6 имеет два внешних разъема D-SUB-9 и D-SUB-25. Подключение видео производится с помощью шлейфа D-SUB-25/BNC. Допускается одновременное использование до 16 подключенных видеокамер. Интерфейсный кабель D-SUB-9/RCA-8 используется для подключения аудио каналов (до 8 источников звука одновременно) к внешнему разъему D-SUB-9 платы видеоввода FS-6. К разъемам J2, J7, J8 подключается плата аналогового выхода. К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*. Разъём J9 предназначен для подключения платы лучи-реле 4/4 или 16/4 (см. [Подключение плат лучи-реле 4/4 и 16/4](#)).



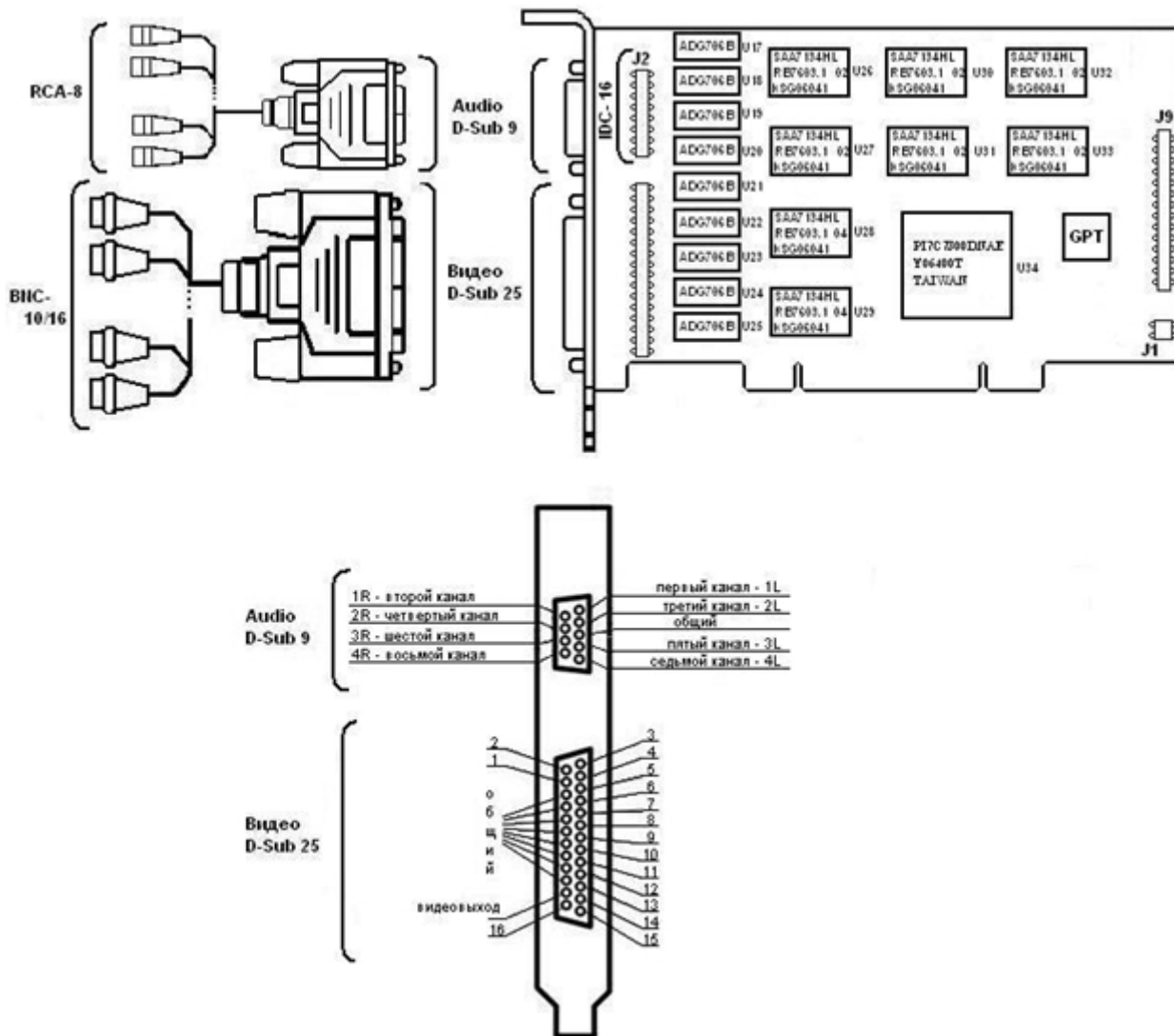
### 5.5.3 Схема разъемов платы видеоввода FS-16(Exp)

Плата видеоввода FS-16(Exp) имеет два внешних разъема D-SUB-9 и D-SUB-25. Подключение видео производится с помощью шлейфа D-SUB-25/BNC. Допускается одновременный прием до 16 видеосигналов. Интерфейсный кабель D-SUB-9/RCA-8 используется для подключения аудио каналов к внешнему разъему D-SUB-9 платы видеоввода FS16(Exp) (до 8 источников звука одновременно). К разъемам J2, J7, J8 подключается плата аналогового выхода. К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*. Разъём J9 предназначен для подключения платы *лучи-реле 4/4* или *16/4* (см. [Подключение плат лучи-реле 4/4 и 16/4](#)).



### 5.5.4 Схема разъемов платы видеоввода FS-8

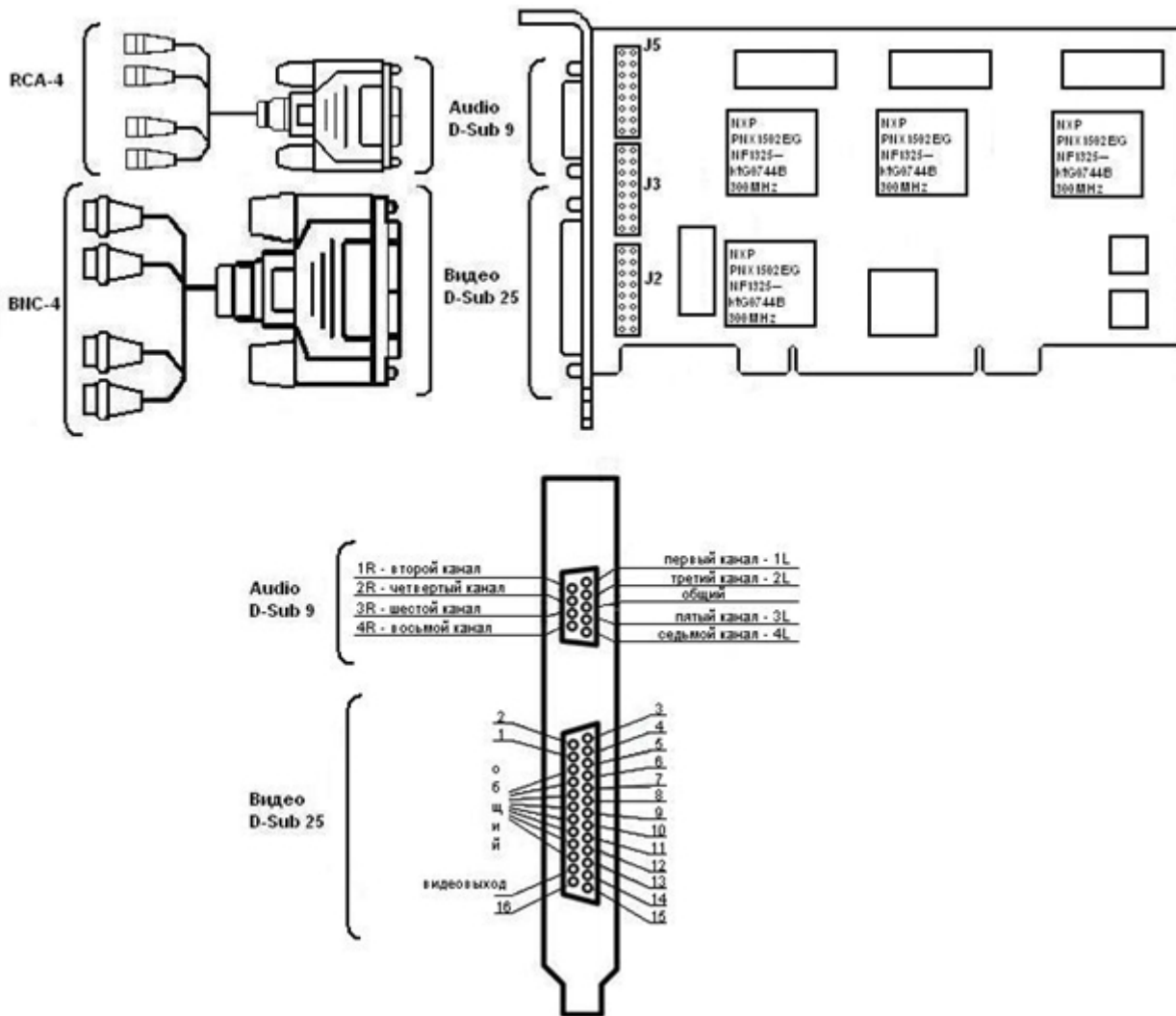
Плата видеоввода FS-8 имеет два внешних разъема D-SUB-9 и D-SUB-25 и один внутренний разъем IDC-16. Подключение видео производится с помощью шлейфа D-SUB-25/BNC через разъем D-SUB-25. Допускает одновременный прием до 16 видеосигналов. Интерфейсный кабель D-SUB-9/RCA-8 используется для подключения аудио каналов (до 8 источников звука одновременно) к внешнему разъему D-SUB-9 платы видеоввода FS-8. Для подключения дополнительных аудио каналов используется брACKET расширения по звуку IDC-16/D-SUB-9 (до 8 дополнительных источников звука одновременно). Он подключается к внутреннему разъему IDC-16 платы видеоввода FS-8. К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*. Разъём J9 предназначен для подключения платы *лучи-реле 4/4* или *16/4* (см. [Подключение плат лучи-реле 4/4 и 16/4](#)).



### 5.5.5 Схема разъемов платы видеоввода WS-7

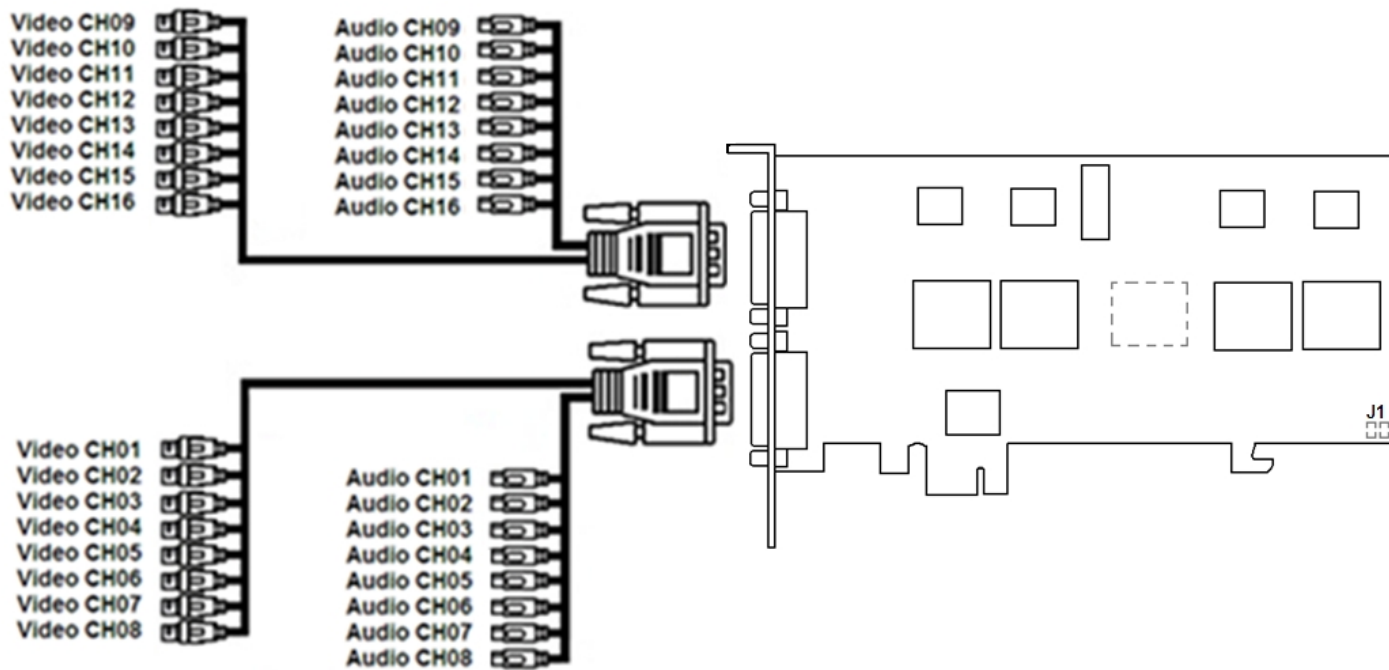
Плата видеоввода WS-7 имеет два внешних разъема D-SUB-9 и D-SUB-25. Интерфейсный кабель D-SUB-25/BNC используется для подключения одновременно до 4 видеокамер к внешнему разъему D-SUB-25 платы видеоввода WS-7. Интерфейсный кабель D-SUB-9/RCA используется для подключения до 4 аудио каналов одновременно к внешнему разъему D-SUB-9 платы видеоввода WS-7.





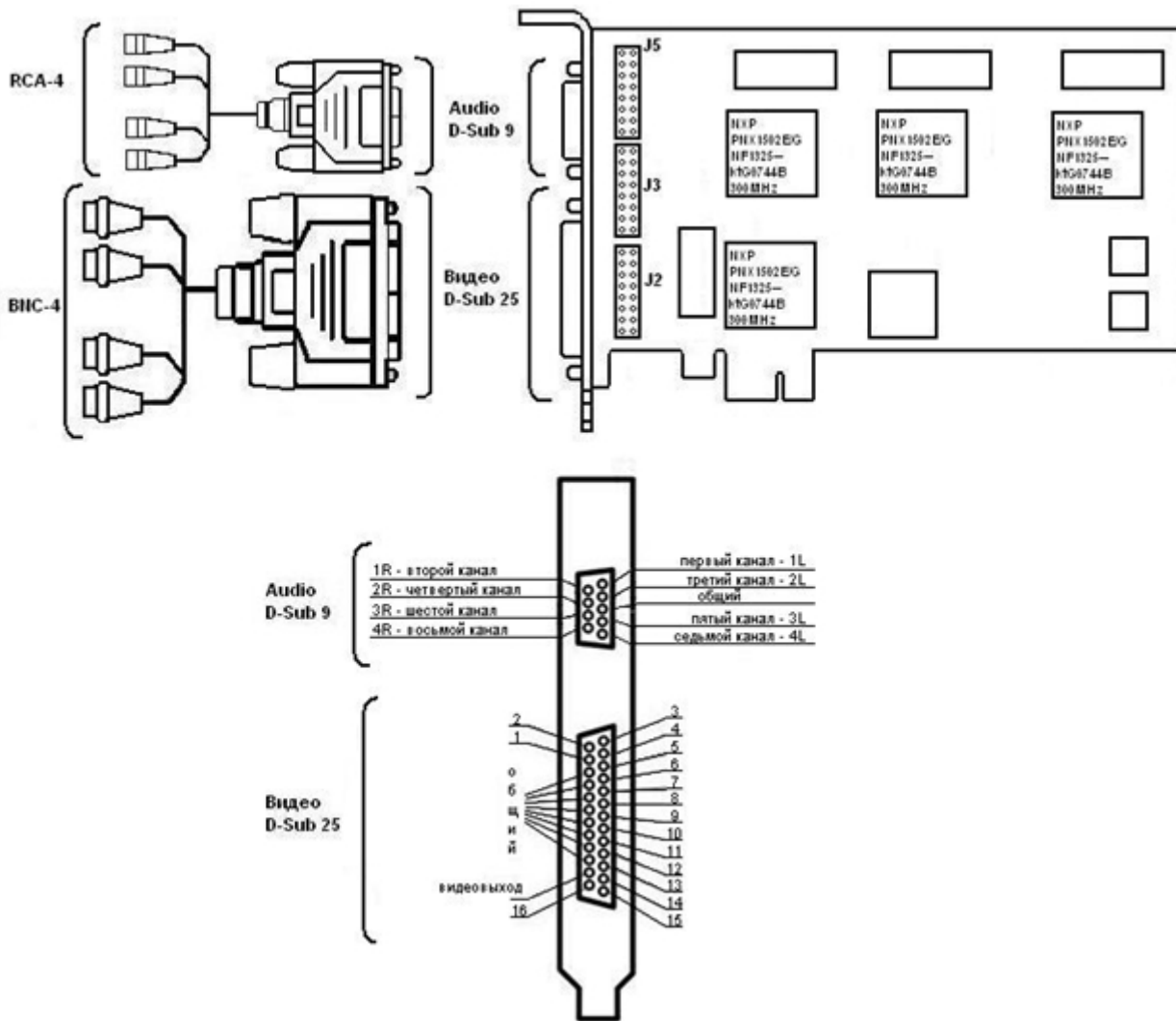
### 5.5.6 Схема разъемов платы видеоввода SC390N16 (WS16)

Плата видеоввода SC390N16 (WS-16) имеет два внешних разъема DVI-I. Подключение видео и аудио осуществляется с помощью шлейфа DVI-I/BNC и DVI-I/RCA соответственно. Допускается одновременное подключение до 8 видеокамер и 8 источников звука к одному внешнему разъему платы SC390N16 (WS-16). К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*.



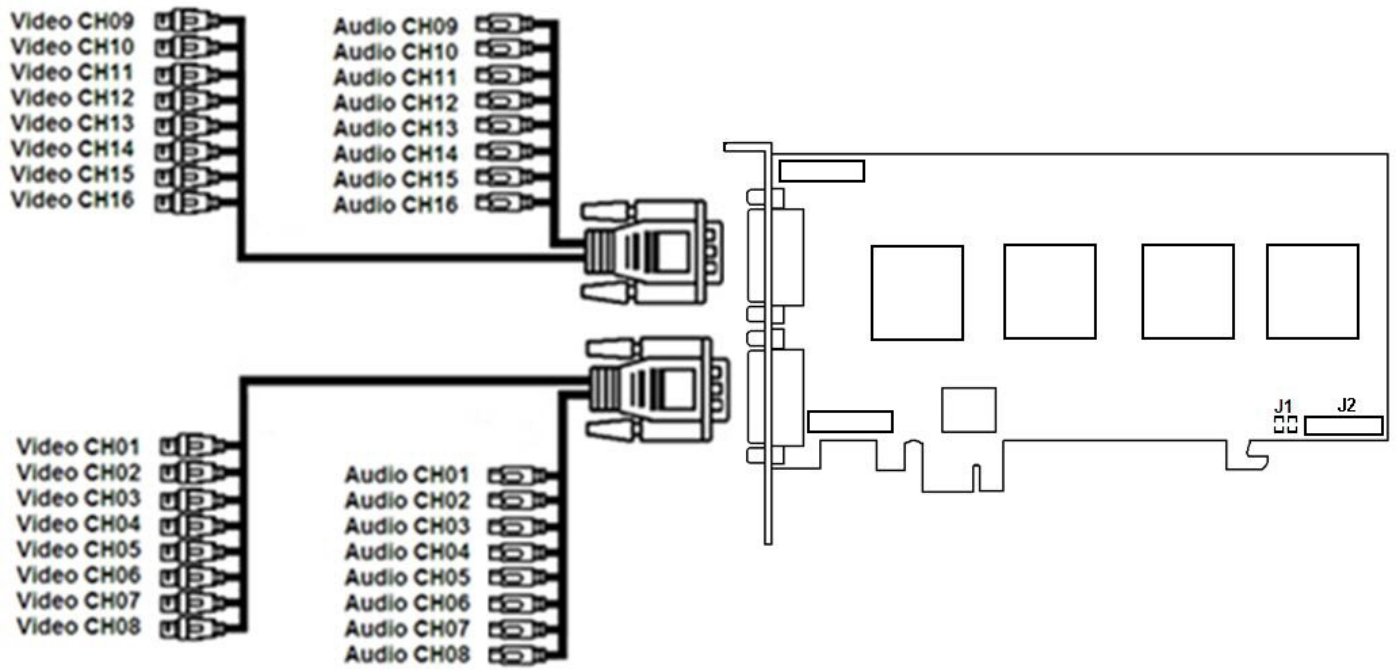
### 5.5.7 Схема разъемов платы видеоввода WS-17

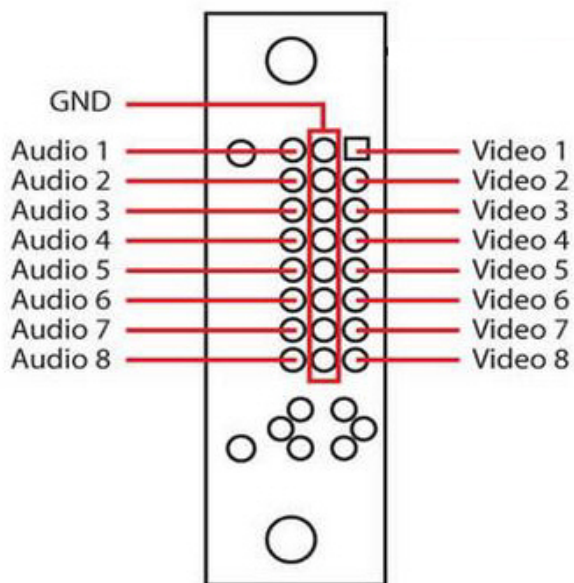
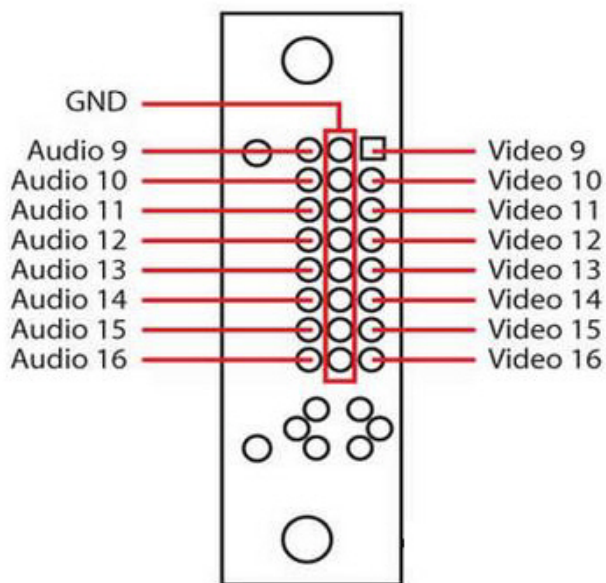
Плата видеоввода WS-17 имеет два внешних разъема D-SUB-9 и D-SUB-25. Интерфейсный кабель D-SUB-25/BNC используется для подключения одновременно до 4 видеокамер наблюдения к внешнему разъему D-SUB-25 платы видеоввода WS-17. Интерфейсный кабель D-SUB-9/RCA используется для подключения до 4 источников звука одновременно к внешнему разъему D-SUB-9 платы видеоввода WS-17.



### 5.5.8 Схема разъемов платы видеоввода SC3B0N16 (WS216)

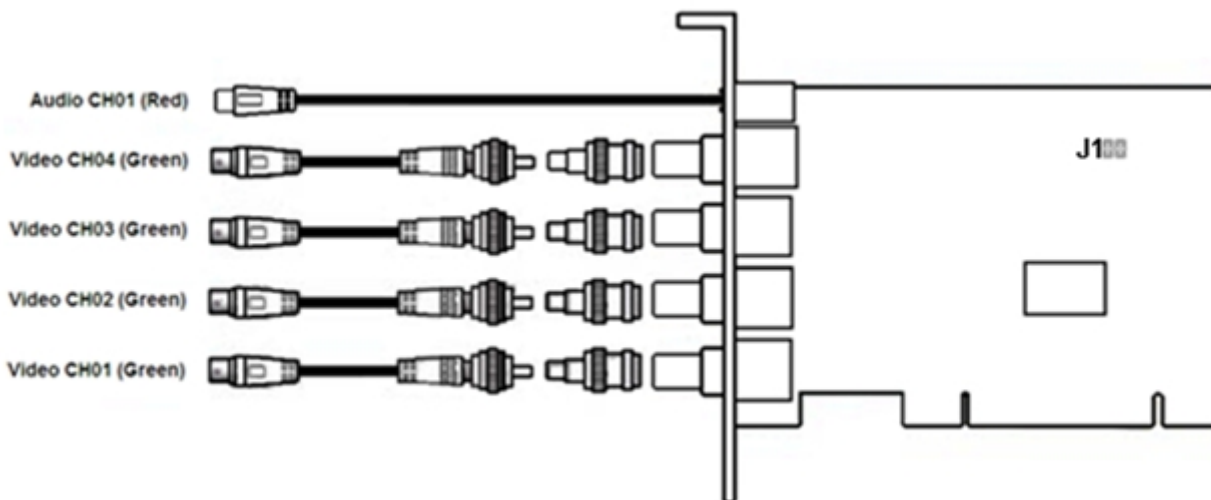
Плата видеоввода SC3B0N16 (WS216) имеет два внешних разъема DVI-I. Подключение видео и аудио осуществляется с помощью шлейфа DVI-I/BNC и DVI-I/RCA соответственно. Допускается одновременное подключение до 8 видеокамер и 8 источников звука к одному внешнему разъему платы SC3B0N16 (WS216). К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*. Разъем J2 используется для подключения платы *лучи-реле*.





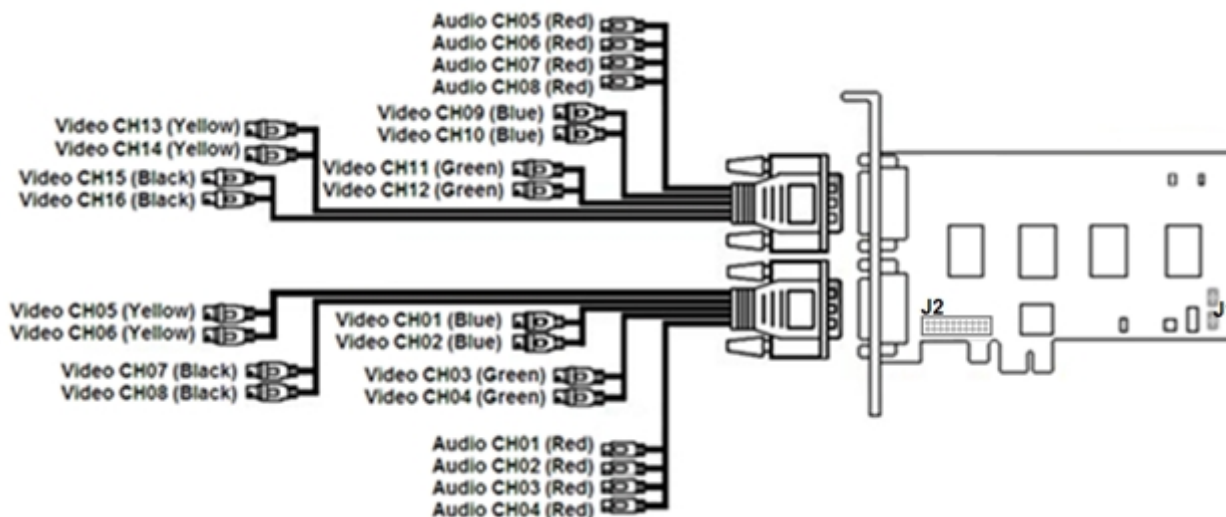
### 5.5.9 Схема разъемов платы видеоввода SC200Q4 (FS15)

Плата видеоввода SC200Q4 (FS15) имеет пять внешних разъемов – один TRS (3,5 мм, “mini-jack”) разъем и четыре разъема BNC. Подключение видеокамер происходит через BNC разъем. Допускается одновременное подключение до 4 видеокамер. Подключение звука производится с помощью TRS разъема. К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*.



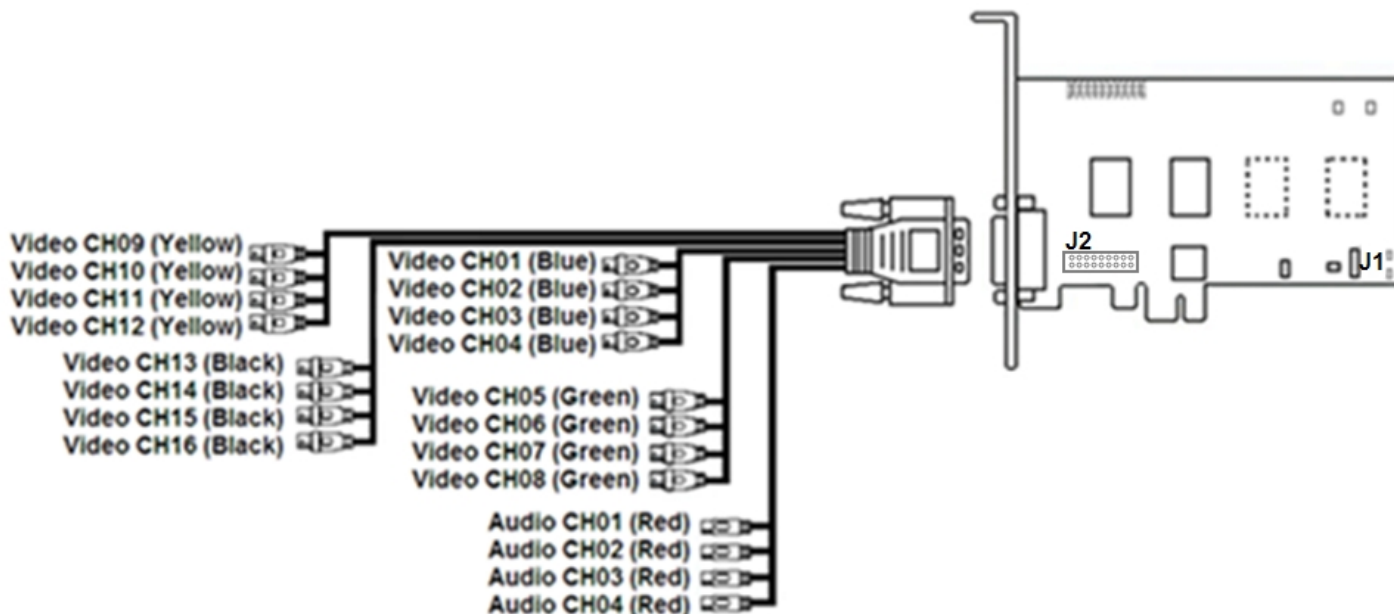
### 5.5.10 Схема разъемов платы видеоввода SC300D16 (FX8)

Плата видеоввода SC300D16 (FX8) имеет два внешних разъема DVI-I (24+5). Подключение видео и аудио производится с помощью шлейфа DVI-I /BNC и DVI-I /RCA соответственно. Допускается одновременное подключение до 8 видеокамер и 4 источников звука к одному внешнему разъему платы SC300D16 (FX8). К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*. Разъем J2 используется для подключения платы *лучи-реле (low profile)*.



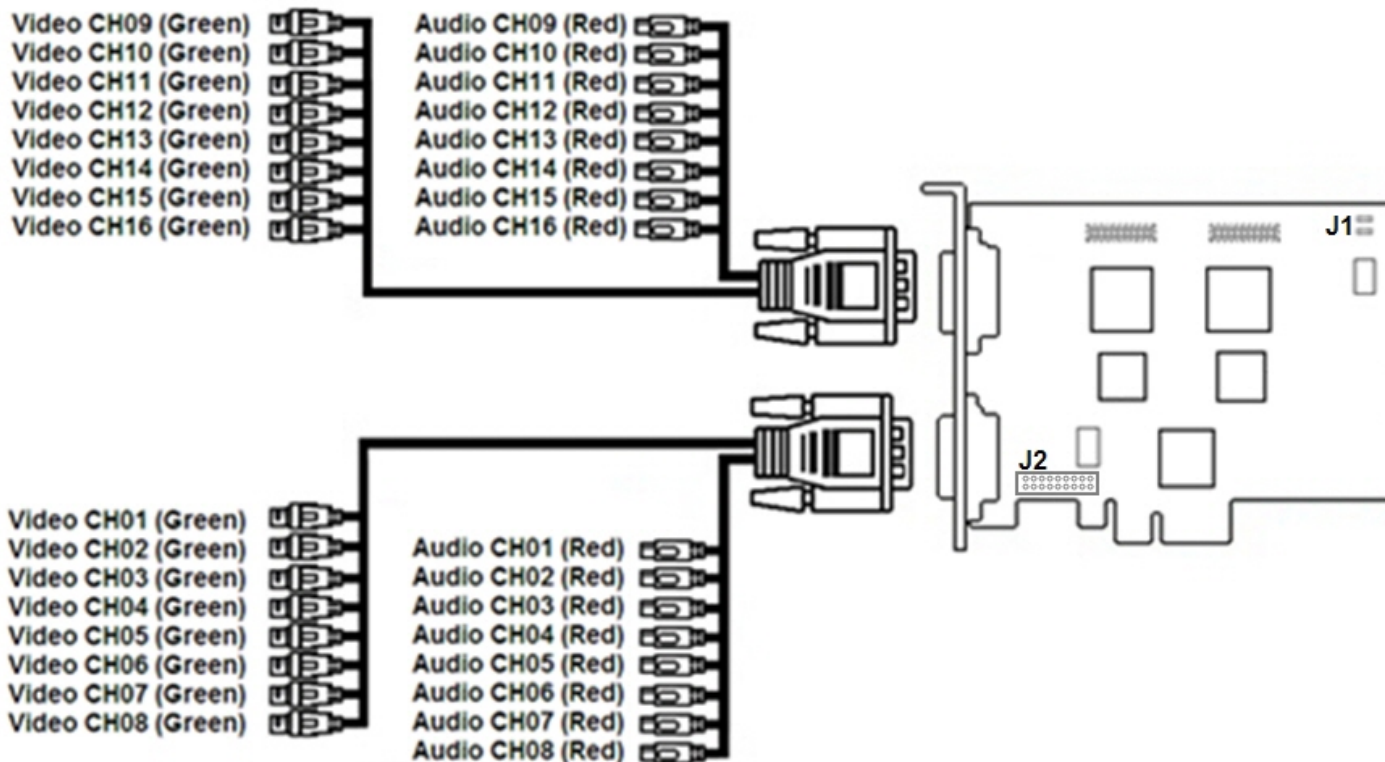
### 5.5.11 Схема разъемов платы видеоввода SC300Q16 (FX4)

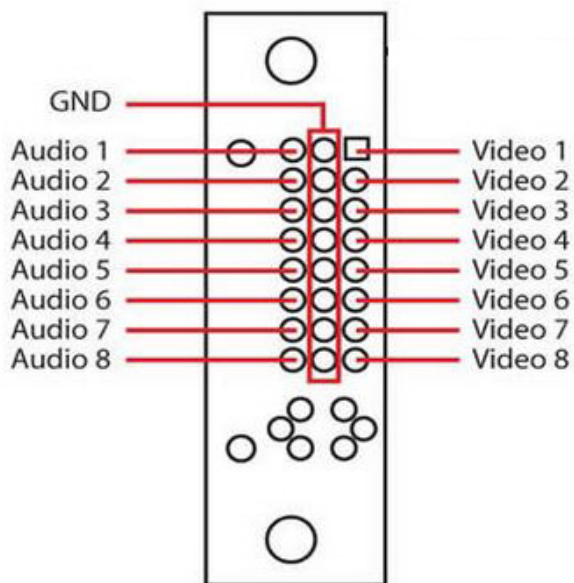
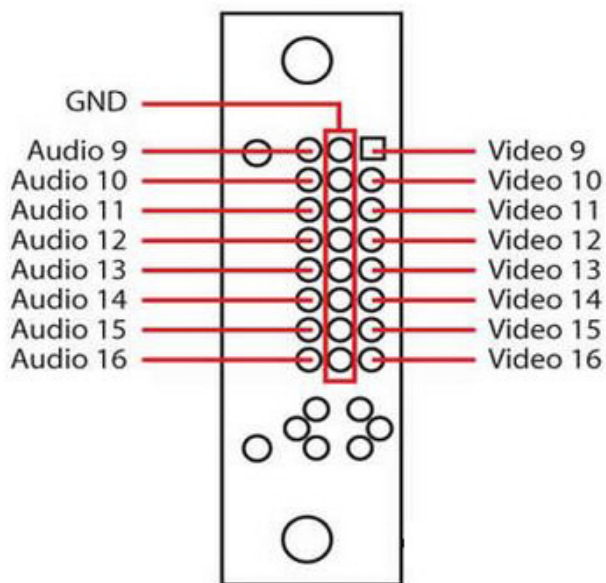
Плата видеоввода SC300Q16 (FX4) имеет один внешний разъем DVI-I (24+5). Подключение видео и аудио производится с помощью шлейфа DVI-I /BNC и DVI-I /RCA соответственно. Допускается одновременное подключение до 16 видеокамер и 4 источников звука к внешнему разъему платы SC300Q16 (FX4). К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*. Разъем J2 используется для подключения платы *лучи-реле (low profile)*.



### 5.5.12 Схема разъемов платы видеоввода SC310N16 (FX16)

Плата видеоввода SC310N16 (FX16) имеет два внешних разъема DVI-I (24 + 5). Подключение видео и аудио производится с помощью шлейфа DVI-I /BNC и DVI-I/RCA соответственно. Допускается одновременное подключение до 8 видеокамер и 8 источников звука к одному внешнему разъему платы SC310N16 (FX16). К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*. Разъем J2 используется для подключения платы *лучи-реле (low profile)*.

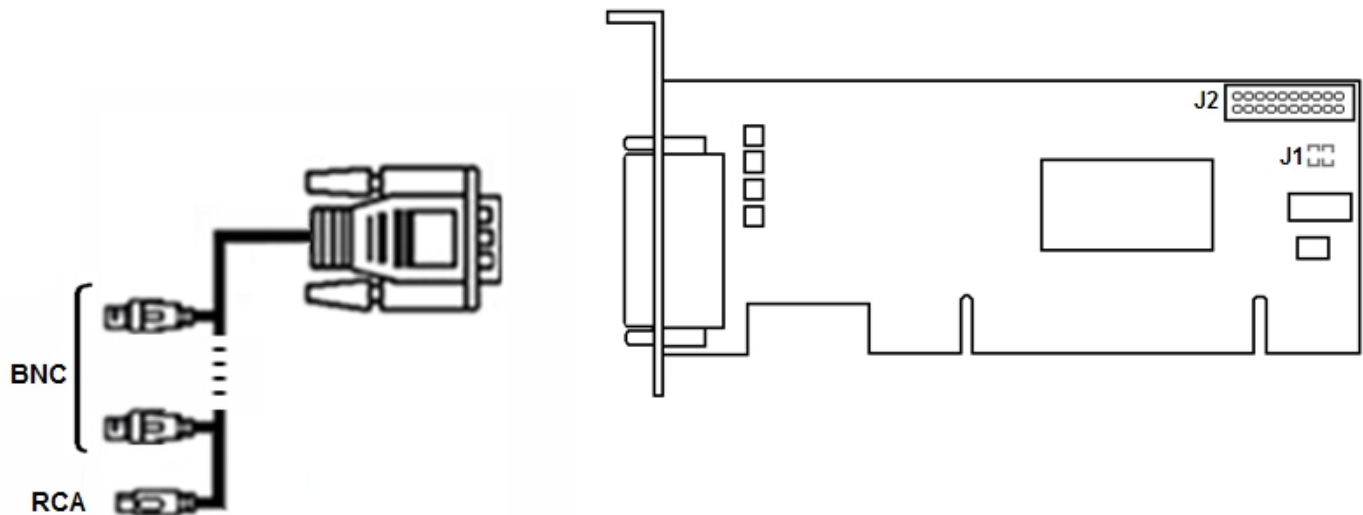




### 5.5.13 Схема разъемов платы видеоввода SC200Q4 Low profile (FS115)

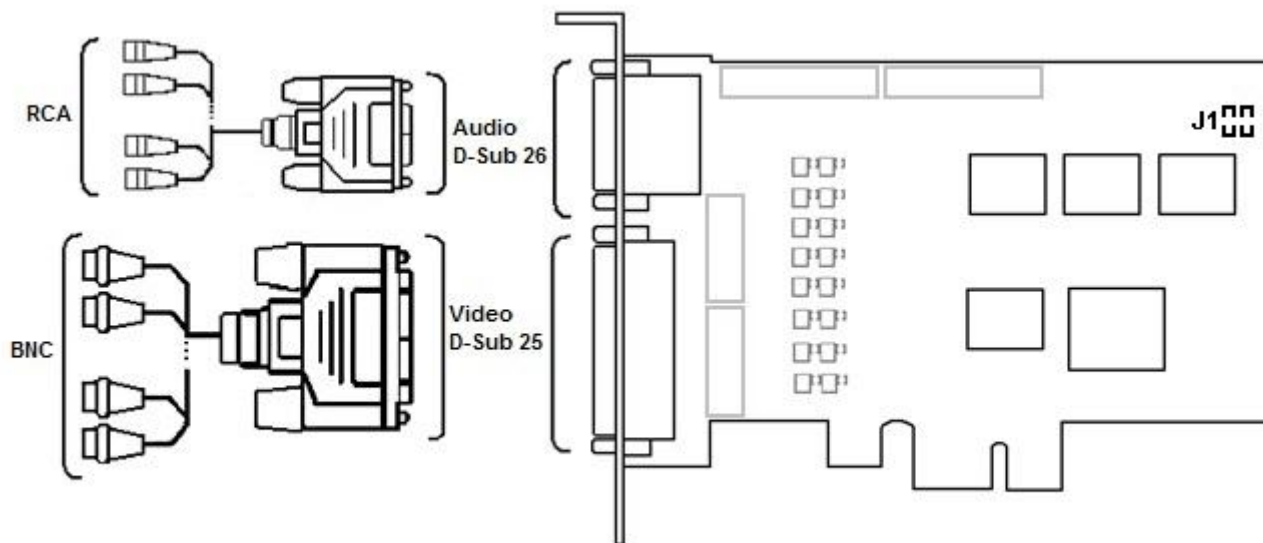
Плата видеоввода SC200Q4 Low profile (FS115) имеет один внешний разъем DVI-I. Подключение видео и аудио производится с помощью шлейфа DVI-I/BNC и DVI-I/RCA соответственно. Допускается одновременное подключение до 4 видеокамер и 1 источника звука к внешнему разъему платы SC200Q4 Low profile (FS115). К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*. Разъем J2 используется для подключения платы *лучи-реле (low profile)*.





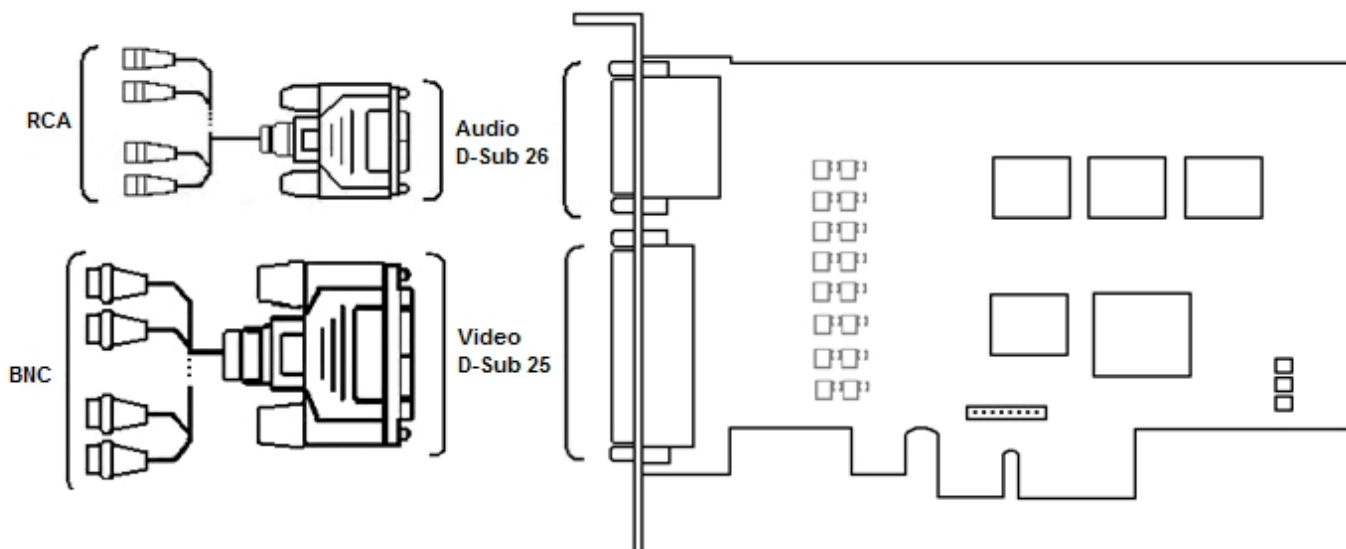
### 5.5.14 Схема разъемов платы видеоввода SL16-200 (FX116)

Плата видеоввода SL16-200 (FX116) имеет два внешних разъема: D-SUB-25 и D-SUB-26. Допускается одновременное подключение до 8 видеокамер и 16 источников звука к внешним разъемам платы. Подключение видео осуществляется с помощью шлейфа D-SUB-25/BNC, аудио – D-SUB-26/RCA. Разъем J1 используется для подключения кабеля аппаратного контроля работоспособности *Watchdog*.



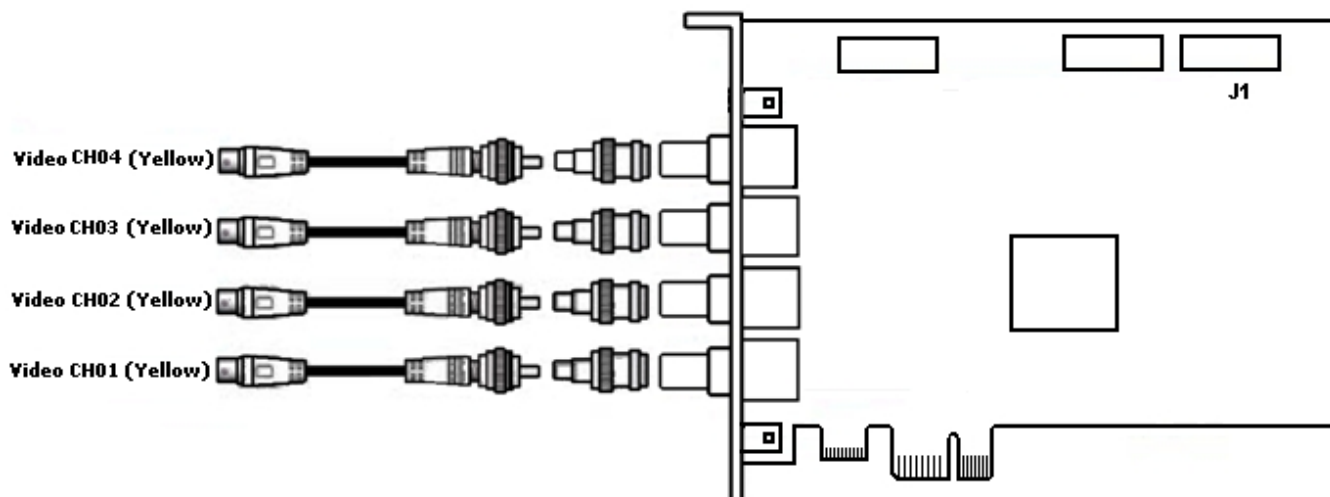
### 5.5.15 Схема разъемов платы видеоввода FX416

Плата видеоввода FX416 имеет два внешних разъема: D-SUB-25 и D-SUB-26. Допускается одновременное подключение до 16 видеокамер и 16 источников звука к внешним разъемам платы. Подключение видео осуществляется с помощью шлейфа D-SUB-25/BNC, аудио – D-SUB-26/RCA.



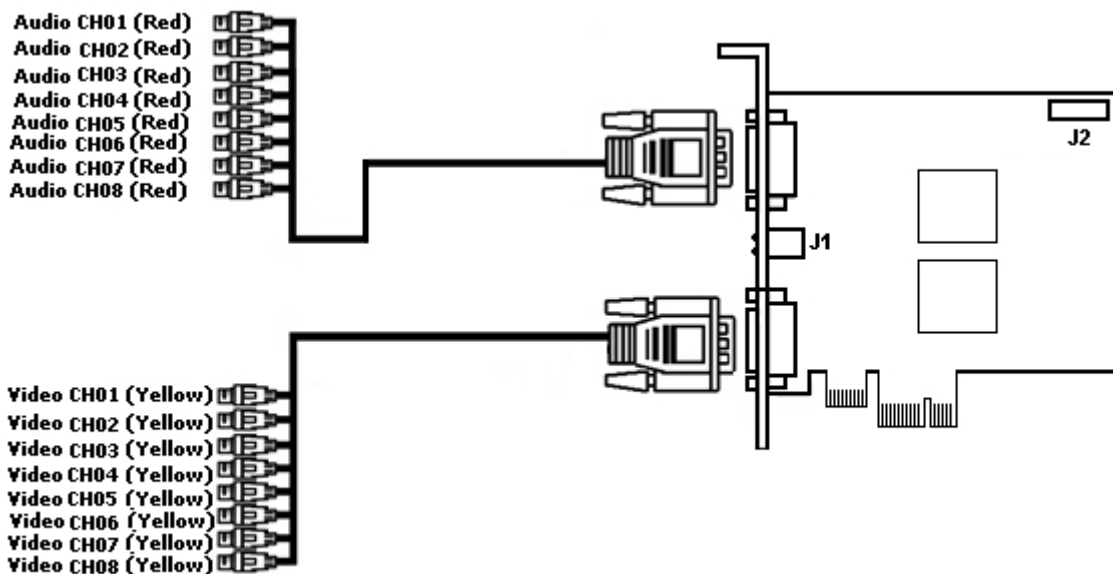
### 5.5.16 Схема разъемов платы видеоввода VRC6004

Плата видеоввода VRC6004 имеет четыре внешних разъема BNC. Подключение видеокамер происходит через BNC разъем. Допускается одновременное подключение до 4 видеокамер. К разъему J1 подключается плата лучи-реле.



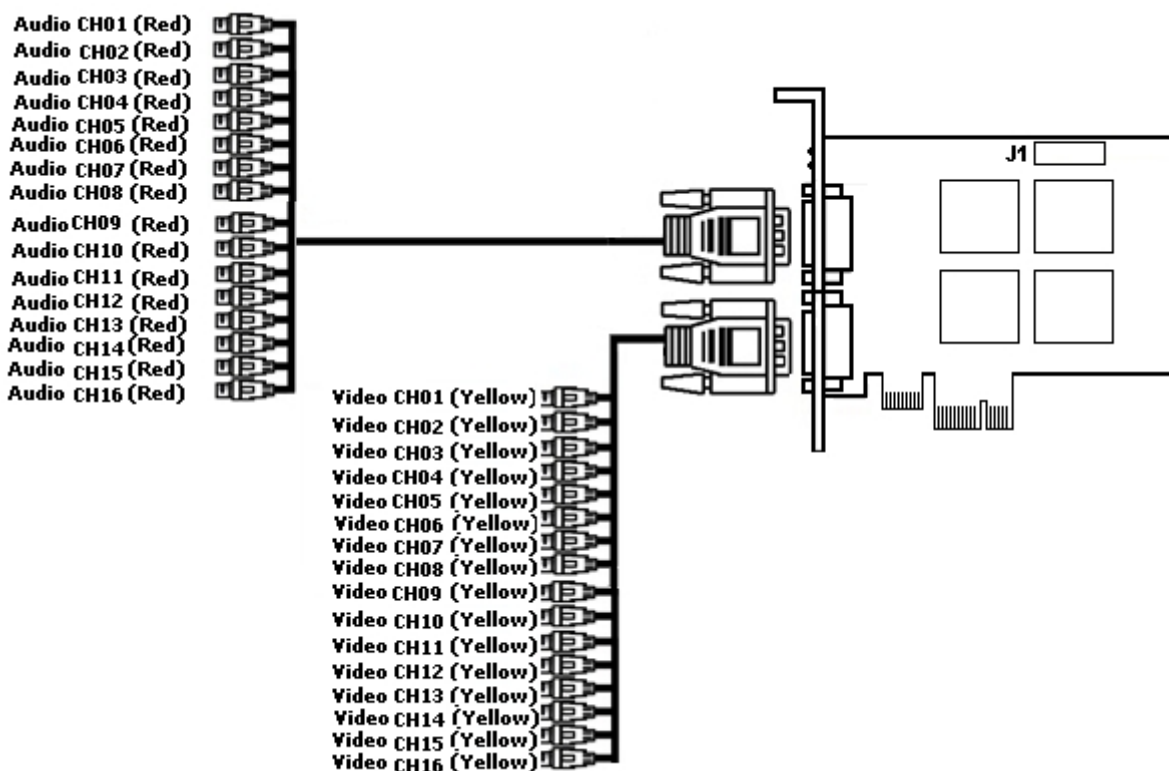
### 5.5.17 Схема разъемов платы видеоввода VRC6008

Плата видеоввода VRC6008 имеет два внешних разъема D-SUB-15. Интерфейсный кабель D-SUB-15/BNC используется для подключения одновременно до 8 видеокамер наблюдения и до 8 источников звука к внешнему разъему D-SUB-15 платы видеоввода VRC6008. К разъему J2 подключается плата *лучи-реле*. Разъем J1 соответствует аналоговому видеовыходу.



### 5.5.18 Схема разъемов платы видеоввода VRC6416

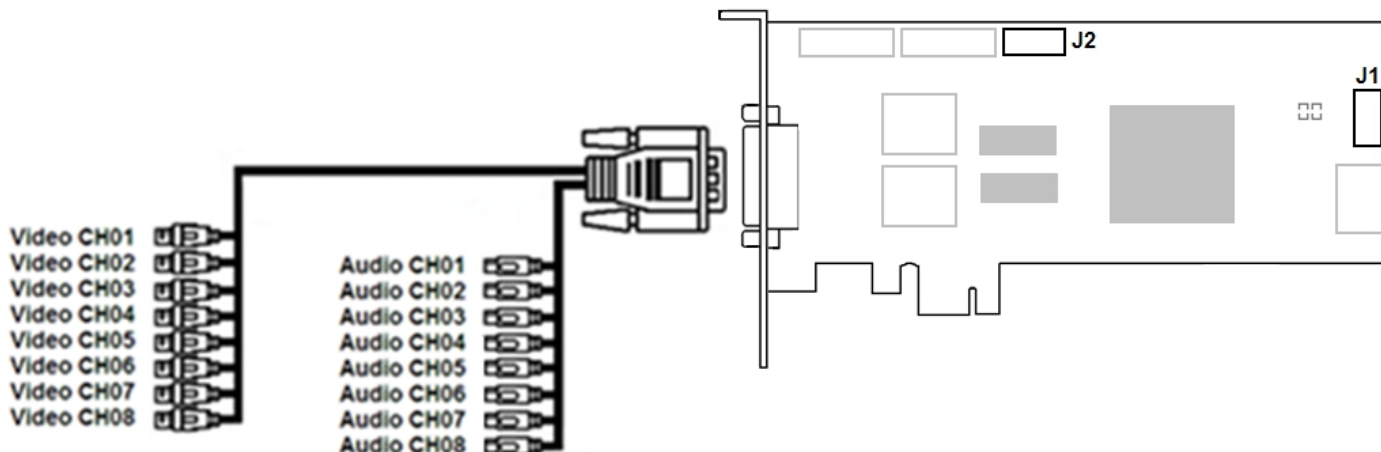
Плата видеоввода VRC6416 имеет два внешних разъема DVI. Интерфейсный кабель DVI /BNC используется для подключения одновременно до 16 видеокамер наблюдения и до 16 источников звука к внешним разъемам DVI платы видеоввода VRC6416. К разъему J1 подключается плата *лучи-реле*.



### 5.5.19 Схема разъемов платы видеоввода VRC7008L

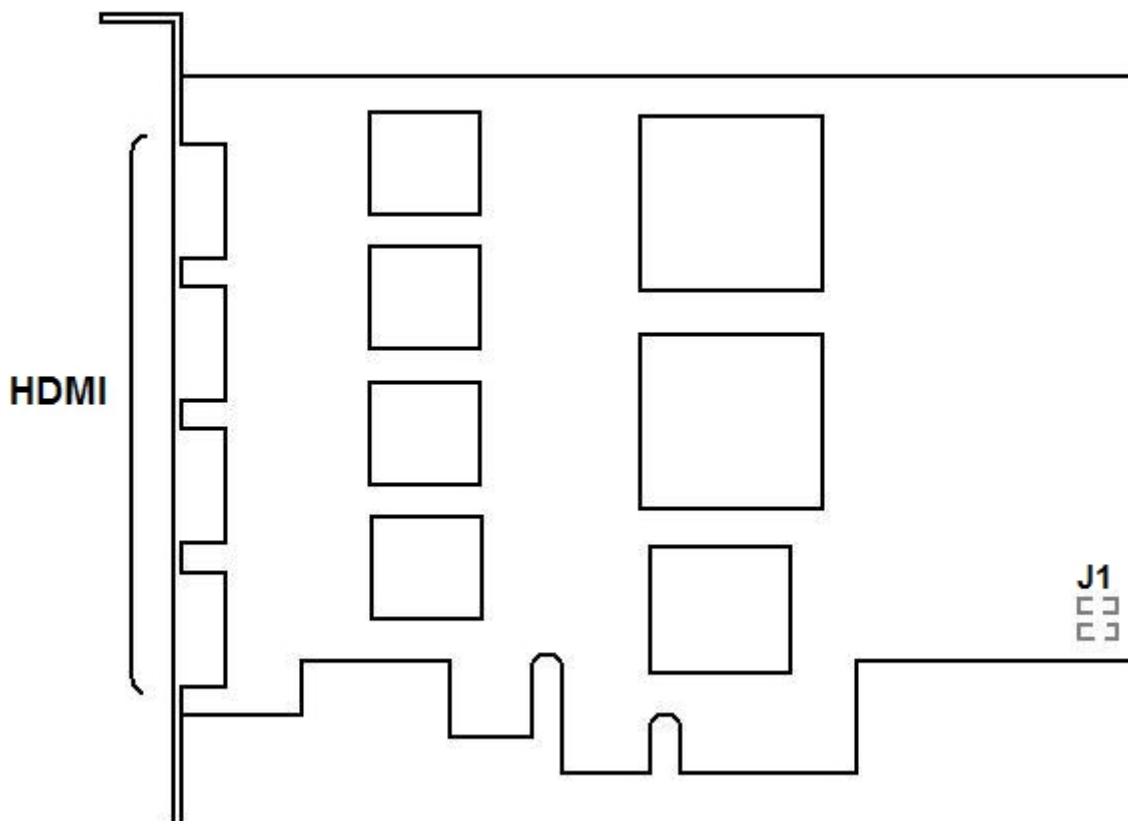
Плата видеоввода VRC7008L оборудована разъемом DVI. Интерфейсный кабель DVI /BNC используется для подключения одновременно до 8 видеокамер наблюдения и до 8 источников звука к внешнему разъему DVI платы

видеовода VRC7008L. К разъему J1 подключается плата *лучи-реле*. Разъем J2 соответствует аналоговому видеовыходу.



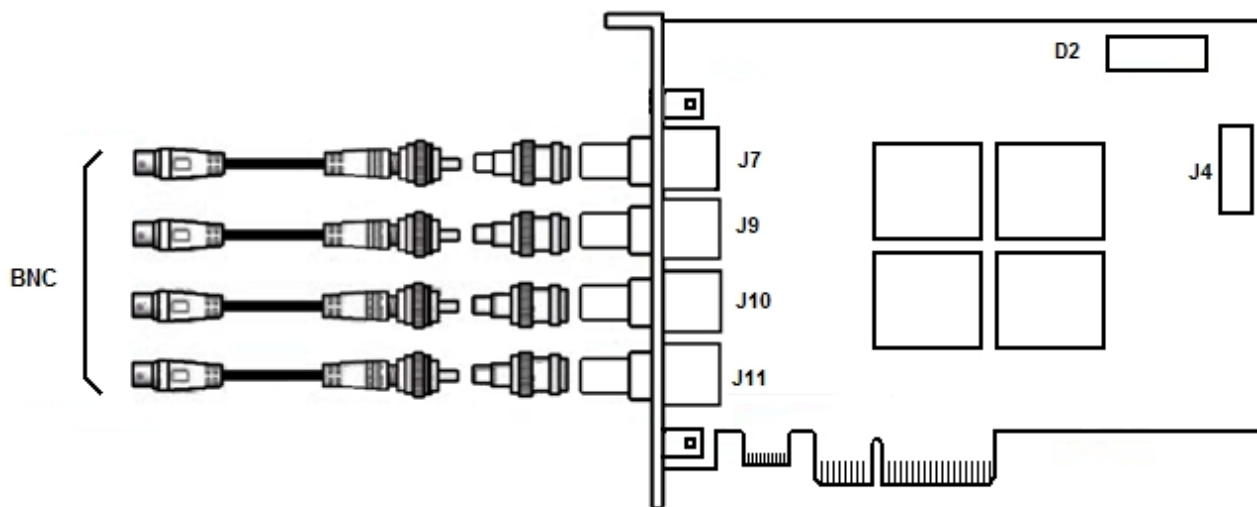
### 5.5.20 Схема разъемов платы видеовода SC510N4 (FX HD4)

Плата видеовода SC510N4 (FX HD4) имеет 4 внешних разъема HDMI для подключения видео- и аудиоустройств. К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*.



### 5.5.21 Схема разъемов платы видеоввода VRC6404 HD

Плата видеоввода VRC6404 HD оборудована разъемами BNC, через которые производится подключение видеокамер. Возможно подключение до 4 видеокамер. Также на плате имеется разъем питания 15-pin SATA (J4). Разъем D2 используется для подключения платы *лучи-реле*.



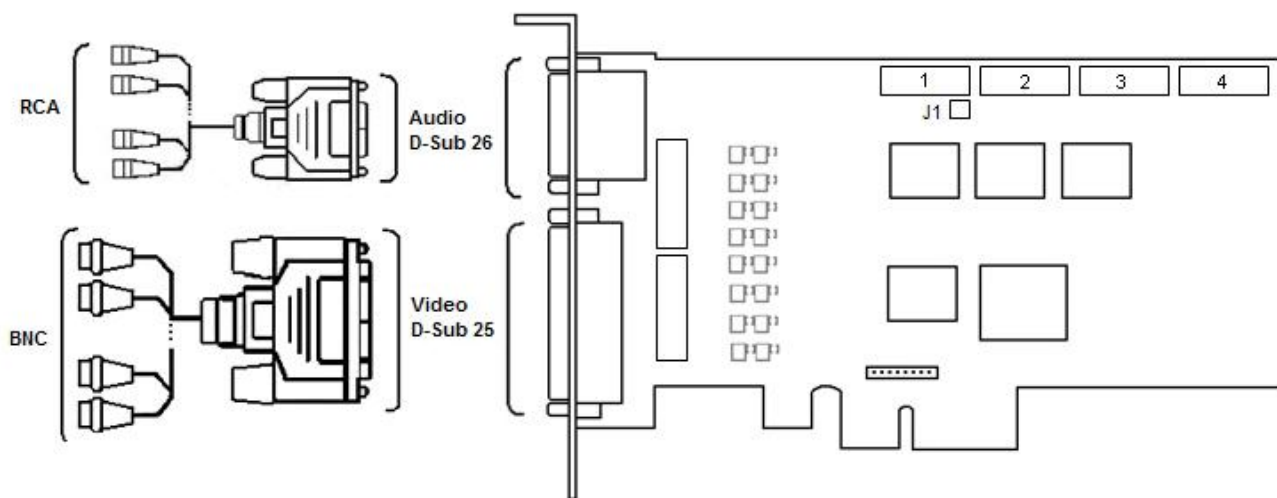
### 5.5.22 Схема разъемов платы видеоввода MS416

Плата видеоввода MS416 имеет два внешних разъема: D-SUB-25 и D-SUB-26. Допускается одновременное подключение до 16 видеокамер и 16 источников звука к внешним разъемам платы. Подключение видео осуществляется с помощью шлейфа D-SUB-25/BNC, аудио – D-SUB-26/RCA. Разъем J1 используется для подключения кабеля аппаратного контроля работоспособности WatchDog.

Разъемы 1-4 используются для подключения дополнительной звуковой платы. Данная плата требует отдельного слота на корпусе для крепления и позволяет подключать дополнительно 16 источников звука.

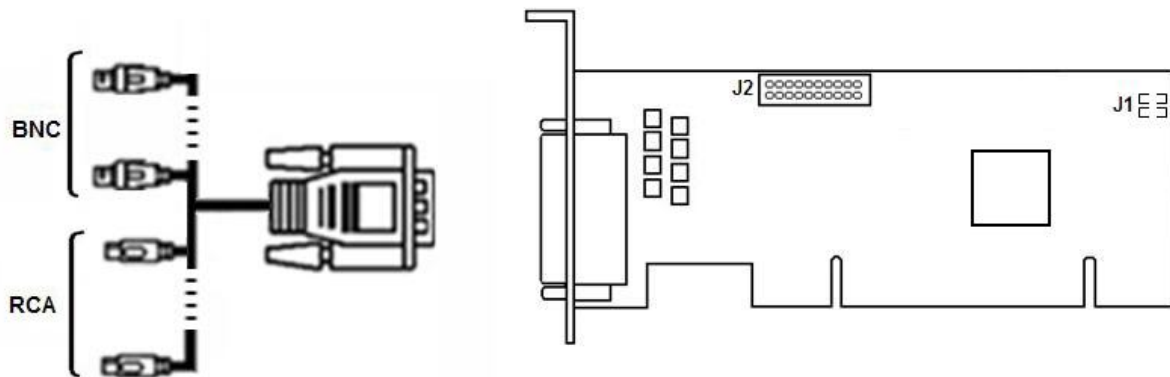
Имеется следующее соответствие между номерами разъемов и номерами каналов:

- 1 разъем - каналы 1-8;
- 2 разъем - каналы 9-16;
- 3 разъем - каналы 17-24;
- 4 разъем - каналы 25-32.



### 5.5.23 Схема разъемов платы видеоввода SC230N4

Плата видеоввода SC230N4 имеет один внешний разъем DVI-I. Подключение видео и аудио производится с помощью шлейфа DVI-I/BNC и DVI-I/RCA соответственно. Допускается одновременное подключение до 4 видеокамер и 4 источников звука к внешнему разъему платы SC230N4. К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*. Разъем J2 используется для подключения платы *лучи-реле (low profile)*.

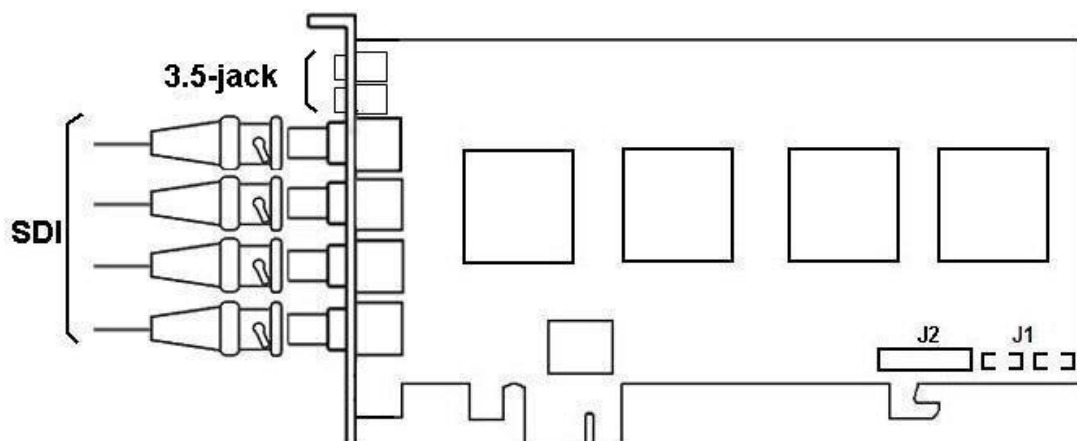


### 5.5.24 Схема разъемов платы видеоввода SC590N4

Плата имеет 4 внешних SDI-разъема, через которые производится подключение видеокамер и устройств аудиоввода. Возможно подключение до 4 видеокамер. Также на плате имеется 2 разъема 3.5-jack. Разъем J2 используется для подключения платы *лучи-реле*. Разъем J1 используется для подключения кабеля аппаратного контроля работоспособности WatchDog.

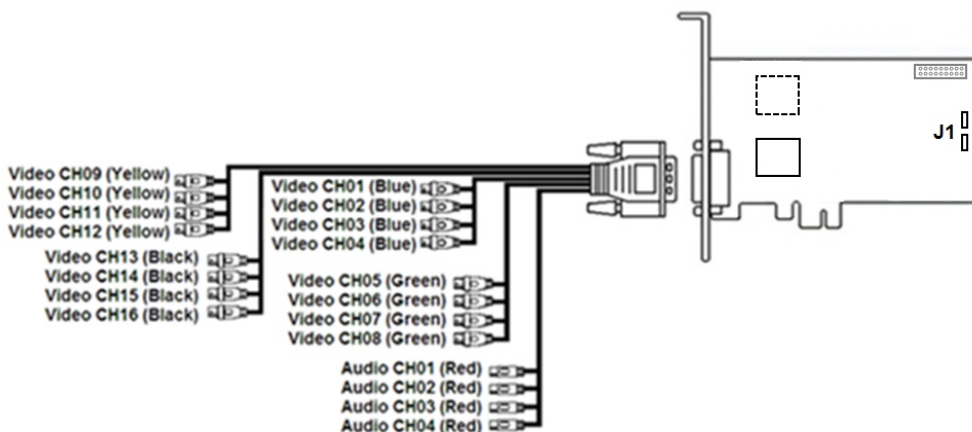
**Примечание.**

Для ввода аудиосигнала используются как разъемы SDI, так и аналоговые входы.



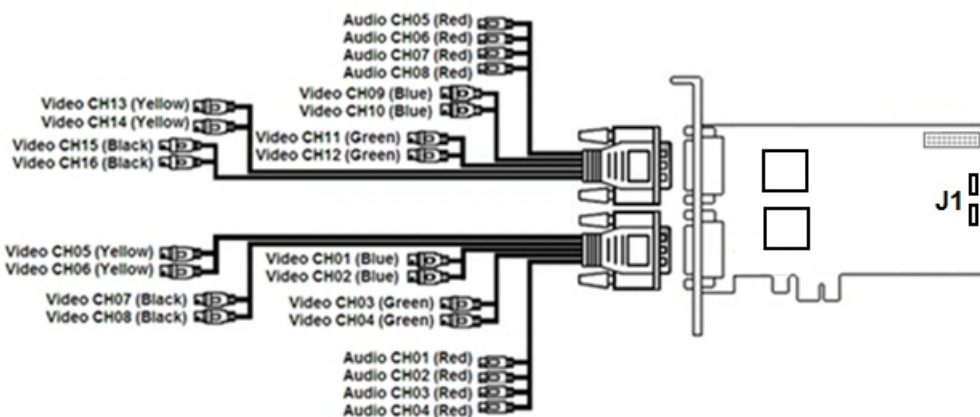
### 5.5.25 Схема разъемов платы видеоввода SC330Q16

Плата видеоввода SC330Q16 имеет один внешний разъем DVI-I (24+5). Подключение видео и аудио производится с помощью шлейфа DVI-I /BNC и DVI-I /RCA соответственно. Допускается одновременное подключение до 16 видеокамер и 4 источников звука к внешнему разъему платы SC330Q16. К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*.



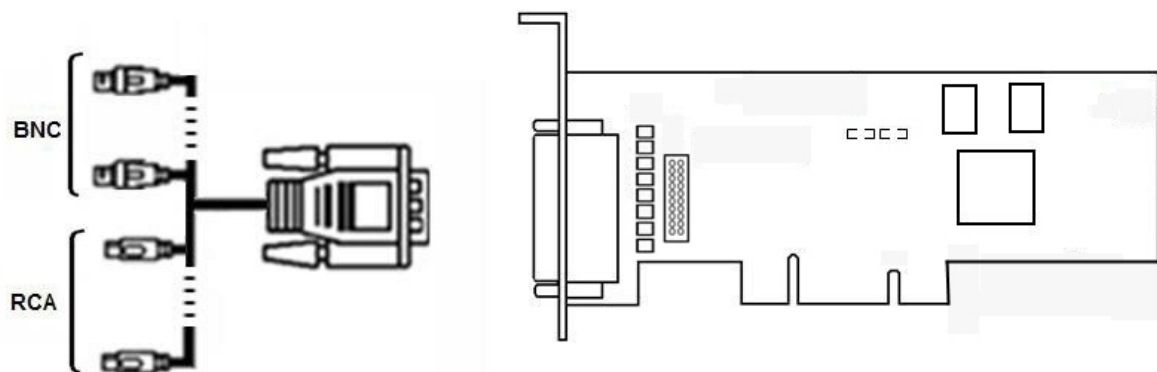
### 5.5.26 Схема разъемов платы видеоввода SC330D16

Плата видеоввода SC330D16 имеет два внешних разъема DVI-I (24+5). Подключение видео и аудио производится с помощью шлейфа DVI-I /BNC и DVI-I /RCA соответственно. Допускается одновременное подключение до 8 видеокамер и 4 источников звука к одному внешнему разъему платы SC330D16. К разъему J1 подключается кабель *Watchdog*.



### 5.5.27 Схема разъемов платы видеоввода SC3C0N8-L

Плата видеоввода SC3C0N8-L имеет один внешний разъем DVI-I. Подключение видео и аудио производится с помощью шлейфа DVI-I/BNC и DVI-I/RCA соответственно. Допускается одновременное подключение до 8 видеокамер и 8 источников звука к внешнему разъему платы SC3C0N8-L.



## 5.6 Приложение 6. Электрические и технические характеристики устройств Лучи - Реле

### 5.6.1 Электрические и технические характеристики плат Лучи-реле

Платы *Лучи-реле* – это мультисканальные платы цифро-аналогового преобразования и передачи до 4-х управляющих сигналов на исполнительные устройства (реле), предназначенные для использования в видео-охранных системах, построенных с использованием плат видеоввода FS-5, FS-6, FS-16, FS-8.

При работе с платой *Лучи-реле* необходимо учитывать следующие электрические характеристики:

1. Текущее состояние луча.  
В зависимости от величины сопротивления между входными контактами на линии текущее состояние луча подразделяют на:
  - a. замкнутое (ниже 3кОм);
  - b. разомкнутое (выше 10 кОм);
  - c. неопределенное (от 3-10 кОм).

**Примечание.**

Неопределенное состояние луча система может определить как **Замкнутое** и как **Разомкнутое**.

2. Состояние реле на выходе.  
Для нормальной работы платы *Лучи-реле* состояние реле на выходе должно быть **Открыто**. Для этого должны выполняться следующие условия:
  - a. максимальный ток через открытый коллектор – 150 мА;
  - b. напряжение – 24В;
  - c. минимальное сопротивление подключаемого реле – 160 Ом.

При подключении датчиков следует иметь в виду технические характеристики плат *Лучи-реле*.

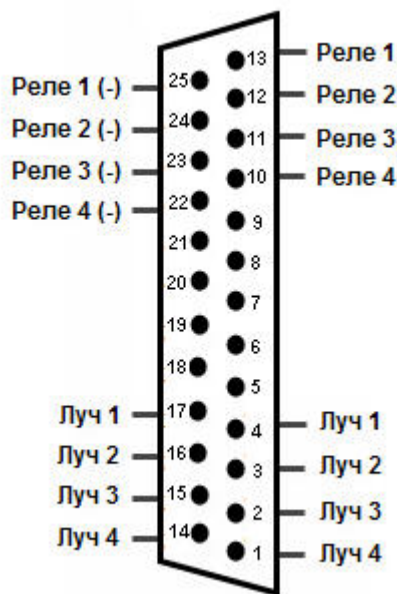
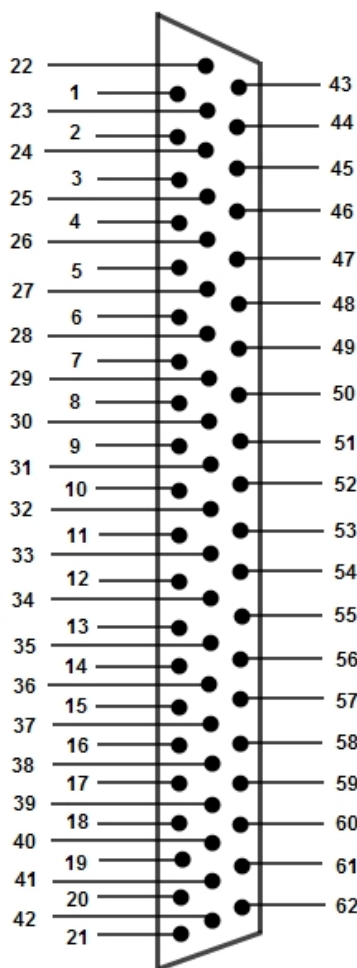
Характеристика	Плата лучей-реле 4/4	Плата лучей-реле 16/4
Охранных шлейфов (лучи)	4	16
Напряжение пробоя	1000 В до 1 минуты	1000 В до 1 минуты
Управляющих выходов (реле)	4	4



Характеристика	Плата лучей-реле 4/4	Плата лучей-реле 16/4
Открытый коллектор (интерфейс)	24, 30 мА	24, 30 мА

### 5.6.2 Электрические и технические характеристики платы SL USBIO («4x4», «16x8», «24x4»)

Разводка внешнего разъема платы SL USBIO представлена на рисунке.



Разводка внешнего разъема платы SL USBIO 4x4

Разводка внешнего разъема плат SL USBIO 16x8 и USBIO 24x4

Описание каналов плат SL USBIO 16x8 и SL USBIO 24x4 представлено в таблице:

USBIO 16x8				USBIO 24x4			
Контакт	Применение	Контакт	Применение	Контакт	Применение	Контакт	Применение
1	Луч (Датчик) 1	32	Луч (Датчик) 14	1	Луч (Датчик) 1	32	Луч (Датчик) 14
2	Луч (Датчик) 1	33	Луч (Датчик) 14	2	Луч (Датчик) 1	33	Луч (Датчик) 14

USBIO 16x8				USBIO 24x4			
Контакт	Применение	Контакт	Применение	Контакт	Применение	Контакт	Применение
3	Луч (Датчик) 2	34	Луч (Датчик) 15	3	Луч (Датчик) 2	34	Луч (Датчик) 15
4	Луч (Датчик) 2	35	Луч (Датчик) 15	4	Луч (Датчик) 2	35	Луч (Датчик) 15
5	Луч (Датчик) 3	36	Луч (Датчик) 16	5	Луч (Датчик) 3	36	Луч (Датчик) 16
6	Луч (Датчик) 3	37	Луч (Датчик) 16	6	Луч (Датчик) 3	37	Луч (Датчик) 16
7	Луч (Датчик) 4	38	Не используется	7	Луч (Датчик) 4	38	Не используется
8	Луч (Датчик) 4	39	Не используется	8	Луч (Датчик) 4	39	Не используется
9	Луч (Датчик) 5	40	Не используется	9	Луч (Датчик) 5	40	Не используется
10	Луч (Датчик) 5	41	Реле 3 (+)	10	Луч (Датчик) 5	41	Реле 3 (+)
11	Луч (Датчик) 6	42	Реле 3 (-)	11	Луч (Датчик) 6	42	Реле 3 (-)
12	Луч (Датчик) 6	43	Не используется	12	Луч (Датчик) 6	43	Луч (Датчик) 17
13	Луч (Датчик) 7	44	Не используется	13	Луч (Датчик) 7	44	Луч (Датчик) 17
14	Луч (Датчик) 7	45	Не используется	14	Луч (Датчик) 7	45	Луч (Датчик) 18
15	Луч (Датчик) 8	46	Не используется	15	Луч (Датчик) 8	46	Луч (Датчик) 18
16	Луч (Датчик) 8	47	Не используется	16	Луч (Датчик) 8	47	Луч (Датчик) 19
17	Не используется	48	Не используется	17	Не используется	48	Луч (Датчик) 19
18	Реле 1 (+)	49	Не используется	18	Реле 1 (+)	49	Луч (Датчик) 20
19	Реле 1 (-)	50	Не используется	19	Реле 1 (-)	50	Луч (Датчик) 20
20	Реле 2 (+)	51	Реле 5 (+)	20	Реле 2 (+)	51	Луч (Датчик) 21
21	Реле 2 (-)	52	Реле 5 (-)	21	Реле 2 (-)	52	Луч (Датчик) 21
22	Луч (Датчик) 9	53	Реле 6 (+)	22	Луч (Датчик) 9	53	Луч (Датчик) 22
23	Луч (Датчик) 9	54	Реле 6 (-)	23	Луч (Датчик) 9	54	Луч (Датчик) 22
24	Луч (Датчик) 10	55	Реле 7 (+)	24	Луч (Датчик) 10	55	Луч (Датчик) 23
25	Луч (Датчик) 10	56	Реле 7 (-)	25	Луч (Датчик) 10	56	Луч (Датчик) 23

USBIO 16x8				USBIO 24x4			
Контакт	Применение	Контакт	Применение	Контакт	Применение	Контакт	Применение
26	Луч (Датчик) 11	57	Реле 8 (+)	26	Луч (Датчик) 11	57	Луч (Датчик) 24
27	Луч (Датчик) 11	58	Реле 8 (-)	27	Луч (Датчик) 11	58	Луч (Датчик) 24
28	Луч (Датчик) 12	59	Не используется	28	Луч (Датчик) 12	59	Не используется
29	Луч (Датчик) 12	60	Не используется	29	Луч (Датчик) 12	60	Не используется
30	Луч (Датчик) 13	61	Реле 4 (+)	30	Луч (Датчик) 13	61	Реле 4 (+)
31	Луч (Датчик) 13	62	Реле 4 (-)	31	Луч (Датчик) 13	62	Реле 4 (-)

Описание электрических и технических характеристик платы *SL USBIO* приведено в таблице:

Параметр	Характеристика
Интервал опроса всех тревожных входов	250 мс для всех контактов. Не настраивается
Гальваническая изоляция по входам/выходам	1000 В
Интерфейс подключение к PC	USB 2.0, до 5 метров
Тревожные контакты	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Максимальный ток – 0.5 А</li> <li>• Напряжение – 100В</li> <li>• Мощность – 10 Вт</li> </ul>
Релейные контакты	<ul style="list-style-type: none"> <li>• Допустимое напряжение до 80В</li> <li>• Мин напряжение срабатывания 1.0 В</li> <li>• Мин. ток срабатывания 5 мА</li> </ul>
Часы реального времени для ведения журнала событий	Есть
Автономное ПЗУ	На 1000 тревожных событий
Электропитание	От USB-порта или блока питания, напряжение 9-50В, потребление 500 мА

### 5.6.3 Электрические и технические характеристики платы лучи-реле 4/4 (low profile)

Плата *лучи-реле 4/4 (low profile)* предназначена для использования в охранных видеосистемах, построенных с использованием плат видеоввода SC200Q4 Low profile (FS115) / SC300Q16 (FX4) / SC300D16 (FX8) / SC310N16 (FX16) / SC230N4 / SC3B0N16 (WS216) / SC590N4.

Описание электрических и технических характеристик платы *лучи-реле 4/4 (low profile)* приведено в таблице:

Параметр	Луч	Реле
Количество шлейфов	4	4
Время срабатывания	0.1 мс	OFF -> ON: 3.0 мс ON -> OFF: 2.5 мс
Максимальное значение силы тока и напряжения		при постоянном токе: 2 А/24 В при переменном токе: 1 А/120 В
Уровень срабатывания	До 5 В	До 12 В
	2.5 В - OFF 2.1 В - ON	4.5 В -OFF 2.1 В - ON

#### 5.6.4 Электрические и технические характеристики устройств AGRG-IO-16/8-WD-DS

При подключении плат лучи-реле AGRG-IO-16/8-WD-DS следует иметь в виду электротехнические характеристики, представленные в таблице ниже.

Параметр	Характеристика
Гальваническая изоляция по входам/выходам	3750 В
Входы	Количество – 16 Тип – токовая петля Гальваническая развязка – Да Максимальное напряжение – 60 В Номинальное напряжение – 12 В Максимальный ток – 60 мА
Выходы	Количество – 8 Тип – открытый коллектор Гальваническая развязка – Да Максимальное напряжение – 300 В Максимальный ток – 150 мА Мин. напряжение срабатывания – 1.0 В Мин. ток срабатывания – 5 мА
Таймер перезагрузки (Watchdog)	Настраивается
Интервал опроса всех тревожных входов	100 мс для всех контактов. Настраивается
Интерфейс подключение к PC	USB 2.0, до 5 метров
Электропитание	от USB-порта потребление 500 мА

### 5.6.5 Электрические и технические характеристики устройств MO USBIO 4x4

Питание устройства *MO USBIO 4x4* осуществляется по шине USB. Максимальная сила тока, потребляемая устройством по шине USB, не превышает 500 мА.

Устройство *MO USBIO 4x4* имеет гальваническую изоляцию входных и выходных цепей (лучей и реле) от шины USB (электрическая прочность 1000 В до одной минуты). Описание электрических и технических характеристик устройства приведено в таблице.

Параметр	Реле (выходная цепь)	Луч (входная цепь)
Количество шлейфов	4	4
Предельно допустимый ток	400 мА (в любом направлении)	50 мА (в любом направлении)
Номинальный ток	-	8 мА (в любом направлении)
Номинальное напряжение	-	24 В (в любом направлении)
Предельно допустимое напряжение	60 В (в любом направлении)	-
Внутренний источник питания	-	24 В

### 5.7 Приложение 7. Максимальное количество предустановок для IP-устройств

Устройство	Максимальное количество предустановок
Axis 2130 PTZ	40
Axis 212 PTZ	20
Axis 213 PTZ	20
Axis 214PTZ	20
Axis 215 PTZ	10
Axis 232D+	50
Axis 233D	100
Axis 241Q	20
Axis 241QA	20
Axis 241S	20
Axis 2400	20
Axis 2400+	20

Axis 243SA	20
Bosch VG4-313-PTE2W	99
Dynacolor Dynahawk 811 IP SpeedDome	255
Dynacolor DynaHawk ZH-801+	255
Panasonic BB HCM311	8
Panasonic BL-C131	8
Panasonic BL-C111	8
Panasonic BB HCM331	8
Panasonic BB HCM381	8
Panasonic BL-C10	8
Panasonic WV-NS202	64
Sony SNC-RZ30P	16
D-Link DCS-5220	20
D-Link DCS-6620G	20
D-Link DCS-6620	20
Lilin PIH-7625PFIP	128
Sony SNC-RZ50P	16
Sony SNC-RZ25P	16
Sony SNC-P5	8
JVC VN-C625U	100
Pelco Spectra IV	128
Smartec STC-IP3975A/2	256
Smartec STC-IP3985A/2	256
TrendNET TV-IP400	24
TrendNET TV-IP410	8
TrendNET TV-IP422	8