



Руководство по настройке и работе с модулем интеграции Perco 12000

ACFA Интеллект

Last update 09/29/2022

Table of Contents

1	Список терминов, используемых в документе Руководство по настройке и работе с модулем интеграции Perco 12000	3
2	Введение в Руководство по настройке и работе с модулем интеграции Perco 12000	4
2.1	Назначение документа.....	4
2.2	Общие сведения о модуле интеграции СКД «Perco 12000»	4
3	Поддерживаемое оборудование и лицензирование модуля Perco 12000	5
4	Настройка модуля интеграции СКД Perco 12000	9
4.1	Порядок настройки модуля интеграции СКД Perco 12000	9
4.2	Настройка подключения СКД Perco 12000.....	9
4.3	Автоматическое построение дерева объектов Perco 12000	10
4.4	Пересылка конфигурации Perco 12000.....	11
4.5	Задание диапазонов системных карт Perco 12000	12
4.6	Настройка считывателя Perco 12000.....	13
4.7	Настройка входа Perco 12000.....	15
4.8	Настройка выхода Perco 12000.....	17
4.9	Настройка исполнительного устройства Perco 12000.....	18
4.10	Настройка служебного выхода Perco 12000	20
5	Работа с модулем интеграции СКД Perco 12000	23
5.1	Общие сведения о работе с модулем интеграции СКД Perco 12000	23
5.2	Управление считывателем Perco 12000	23
5.3	Управление выходом Perco 12000	24
5.4	Управление исполнительным устройством Perco 12000.....	24

1 Список терминов, используемых в документе Руководство по настройке и работе с модулем интеграции Perco 12000

Система контроля и управления доступом (СКУД) – программно-аппаратный комплекс, предназначенный для осуществления функций контроля и управления доступом.

Сервер *Интеллект* – компьютер с установленной конфигурацией **Сервер** программного комплекса *Интеллект*.

Контроллер – устройство, предназначенное для контроля входа/выхода сотрудников в местах с ограниченным допуском, считывания и расшифровки кода, содержащегося в карте доступа, с целью автоматической регистрации пропусков в СКУД и контроля их работоспособности.

АПБ – защита от повторного использования карты доступа для прохода в одном направлении через одну точку доступа (контроль двойного прохода).

ИМ – исполнительный механизм (исполнительное устройство).

Шунтирование – фиксация логического состояния входа на определенном уровне, без учета внешних воздействий.

Предтревога – состояние, возникающее на исполнительном устройстве по истечении половины предельного времени разблокировки.

Временная зона – совокупность произвольного количества интервалов времени в пределах каждых суток временного цикла (от 1 до 366 дней), а также интервалов времени в течение особых дат. Временные зоны определяют график доступа на охраняемый объект.

2 Введение в Руководство по настройке и работе с модулем интеграции Perco 12000

На странице:

- [Назначение документа](#)
- [Общие сведения о модуле интеграции СКД «Perco 12000»](#)

2.1 Назначение документа

Документ *Руководство по настройке и работе с модулем интеграции Perco 12000* является справочно-информационным пособием и предназначен для специалистов по настройке и операторов модуля *Perco 12000*. Данный модуль входит в состав системы контроля и управления доступом (СКУД), реализованной на основе программного комплекса *ACFA Intellect*.

В данном Руководстве представлены следующие материалы:

1. общие сведения о модуле интеграции СКД *Perco 12000*;
2. настройка модуля интеграции СКД *Perco 12000*;
3. работа с модулем интеграции СКД *Perco 12000*.

2.2 Общие сведения о модуле интеграции СКД «Perco 12000»

Модуль интеграции *Perco 12000* является компонентом СКУД, реализованной на базе программного комплекса *ACFA Intellect*, и предназначен для выполнения следующих функций:

1. конфигурирование СКД *Perco 12000* (производитель PERCO);
2. обеспечение взаимодействия СКД *Perco 12000* с программным комплексом *ACFA Intellect* (мониторинг, управление).

Примечание.

Подробные сведения о СКД *Perco 12000* приведены в официальной справочной документации по данной системе.

Перед настройкой модуля интеграции СКД *Perco 12000* необходимо выполнить следующие действия:

1. Установить аппаратные средства СКД *Perco 12000* на охраняемый объект (см. справочную документацию по СКД *Perco 12000*).
2. Подключить СКД *Perco 12000* к Серверу.
3. Зарегистрировать в системе приложение ПО *Perco 12000* «COM/DCOM Сервер».

3 Поддерживаемое оборудование и лицензирование модуля Perco 12000

Производитель	ООО «Фортеция» 194295, Россия, Санкт-Петербург, ул. Есенина, д. 19 Телефон: +7 (812) 329-89-24, +7 (812) 329-89-25 Факс: +7 (812) 292-36-08 Время работы 9:00–18:00 (мск) market@perco.ru
Тип интеграции	Протокол низкого уровня
Подключение оборудования	RS-232

Поддерживаемое оборудование

Оборудование	Назначение	Характеристика
PERCo-SC-12200P	Концентратор	Подключение до 15 замковых контроллеров PERCo-CL-12200.
PERCo-SC-12300P	Базовый контроллер-концентратор	<ul style="list-style-type: none"> • Варианты на 12000 и 32000 пропусков. • До двух драйверов серий 12301 и 12310. • Один драйвер серий 12301 или 12310. • До 15 замковых контроллеров PERCo-CL-12200.
PERCo-DT-12301	Драйвер турникета	<ul style="list-style-type: none"> • Управление 1 стойкой турникета-трипода типа PERCo-T-04W. • Контроль направления вращения преграждающих планок. • Обслуживание 1 пульта управления PERCo-H-05/2. • Контроль состояния 2 тестовых входов. • Управление 1 дополнительным релейным выходом. • Управление 1 дополнительным выходом типа "открытый коллектор". • Управление 4 служебными выходами индикации состояний. • Прием данных от 2 считывателей по протоколу Wiegand 26 или ABA Track 2;

Оборудование	Назначение	Характеристика
PERCo-DRT-12301	Драйвер роторного турникета	<ul style="list-style-type: none">• Взаимодействие с блоком управления электромеханической калиткой PERCo.• Обслуживание 1 пульта управления PERCo-H-05/2;• Контроль состояния 2 тестовых входов.• Управление 1 дополнительным релейным выходом.• Управление 1 дополнительным выходом типа "открытый коллектор".• Управление 4 служебными выходами индикации состояний.• Прием данных от 2 считывателей по протоколу Wiegand 26 или ABA Track 2.

Оборудование	Назначение	Характеристика
PERCo-DL/DT-12310	Драйвер замка/турникета	<ul style="list-style-type: none"> • Контроль состояния 4 тестовых входов типа "сухой контакт" или "открытый коллектор". • Управление 2 дополнительными релейными выходами. • Управление 2 дополнительными выходами типа "открытый коллектор". • Управление 4 служебными выходами индикации состояний. • Прием данных от 2 считывателей по протоколу Wiegand 26 или ABA Track 2. <p>При работе в варианте «Замок»:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Управление 2 электромеханическими замками • Контроль состояния двух датчиков двери (управляются выходами типа сухой контакт” или “открытый коллектор”). • Контроль состояния двух входов дистанционного управления (управляются выходами типа “сухой контакт” или “открытый коллектор”). <p>При работе в варианте «Турникет»:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Управление турникетом/калиткой со встроенной электроникой производства PERCo, поддерживающими потенциальный режим управления. • Управление турникетом сторонних производителей. • Обслуживания пульта управления PERCo-H-05/04.
PERCo-DN-12201	Драйвер связи	

Оборудование	Назначение	Характеристика
PERCo-CL-12200	Контроллер замка	<ul style="list-style-type: none"> • Количество контролируемых дверей: 2 • Количество считывающих устройств: 2 • Тип карт.: бесконтактные, магнитные, Wiegand, PIN-код • Количество входов дистанционного управления: 2 • Количество аналоговых тестовых входов: 2 • Количество цифровых тестовых входов: 2 • Количество релейных выходов: 2 • Количество выходов с открытым коллектором: 2 • Количество служебных выходов: 4 <p>Характеристики контроллера в аварийном режиме:</p> <ul style="list-style-type: none"> • Максимальное количество пользователей: 1000 • Максимальное количество событий журнала регистраций: 1000
PERCo-CR-12001	Контрольный считыватель	Варианты E, H, EH и M
PERCo-SE-12001	Удлинитель линии	

Защита модуля

За 1 контроллер.

4 Настройка модуля интеграции СКД Perco 12000

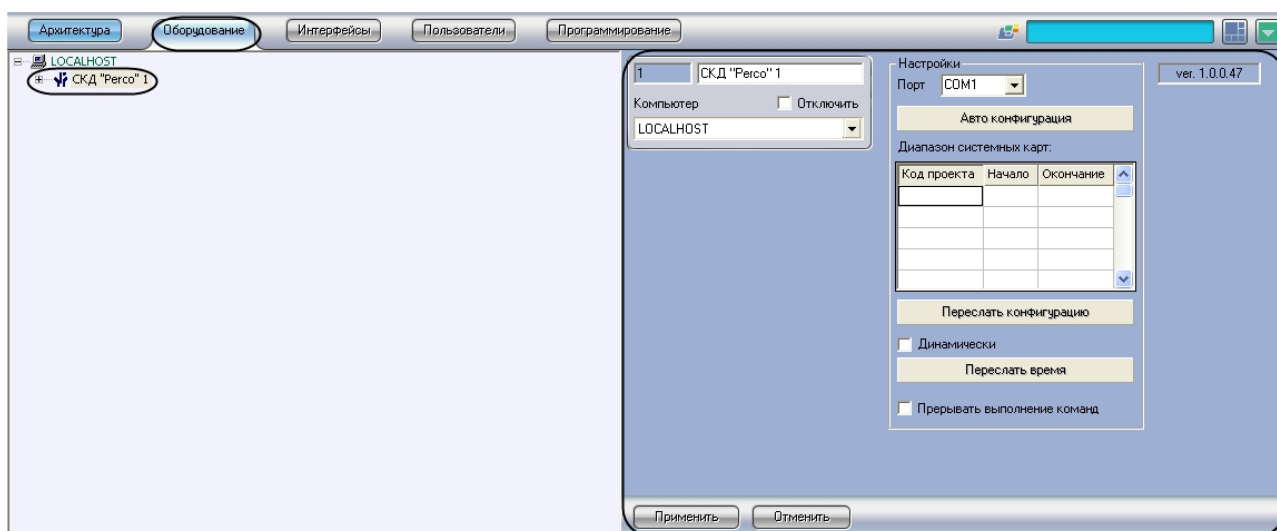
4.1 Порядок настройки модуля интеграции СКД Perco 12000

Настройка модуля интеграции СКД *Perco 12000* производится в следующей последовательности:

1. Настройка подключения СКД *Perco 12000* к Серверу *Интеллект*;
2. Автоматическое построение дерева объектов;
3. Пересылка конфигурации СКД *Perco 12000* в контроллеры;
4. Задание диапазона системных карт;
5. Настройка считывателей *Perco 12000*;
6. Настройка входов *Perco 12000*;
7. Настройка выходов *Perco 12000*;
8. Настройка исполнительных устройств *Perco 12000*;
9. Настройка служебных выходов *Perco 12000*.

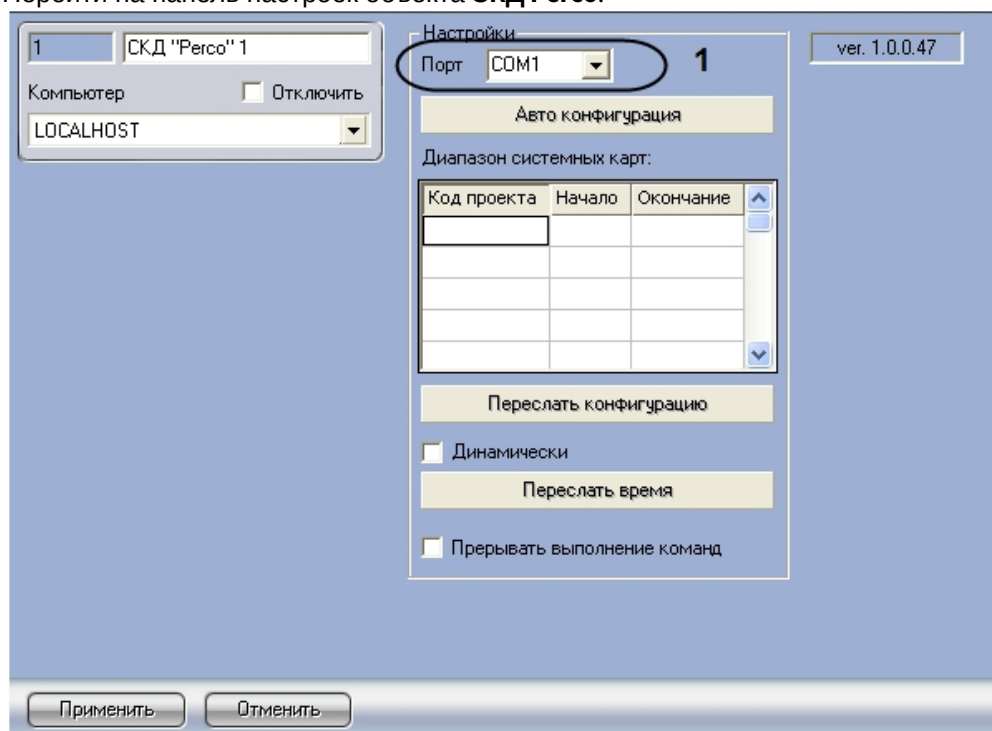
4.2 Настройка подключения СКД Perco 12000

В программном комплексе *ACFA Intellect* настройка подключения СКД *Perco 12000* осуществляется на панели настроек объекта **СКД Perco**, который создается на базе объекта **Компьютер** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы**.



Для настройки подключения СКД *Perco 12000* необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на панель настроек объекта **СКД Perco**.



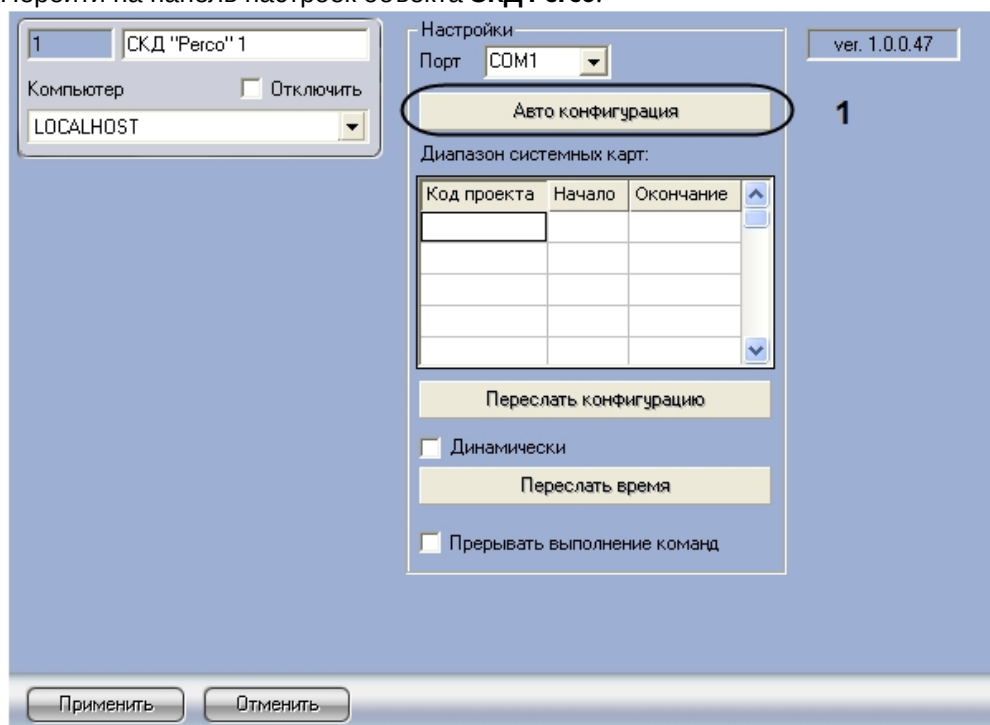
2. Из раскрывающегося списка **Порт** выбрать COM-порт подключения группы контроллеров *СКД Perco 12000* (**1**).
3. Нажать на кнопку **Применить**.

Настройка подключения *СКД Perco 12000* завершена.

4.3 Автоматическое построение дерева объектов Perco 12000

Для автоматического построения дерева объектов необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на панель настроек объекта **СКД Perco**.



2. Нажать кнопку **Автоконфигурация (1)**.

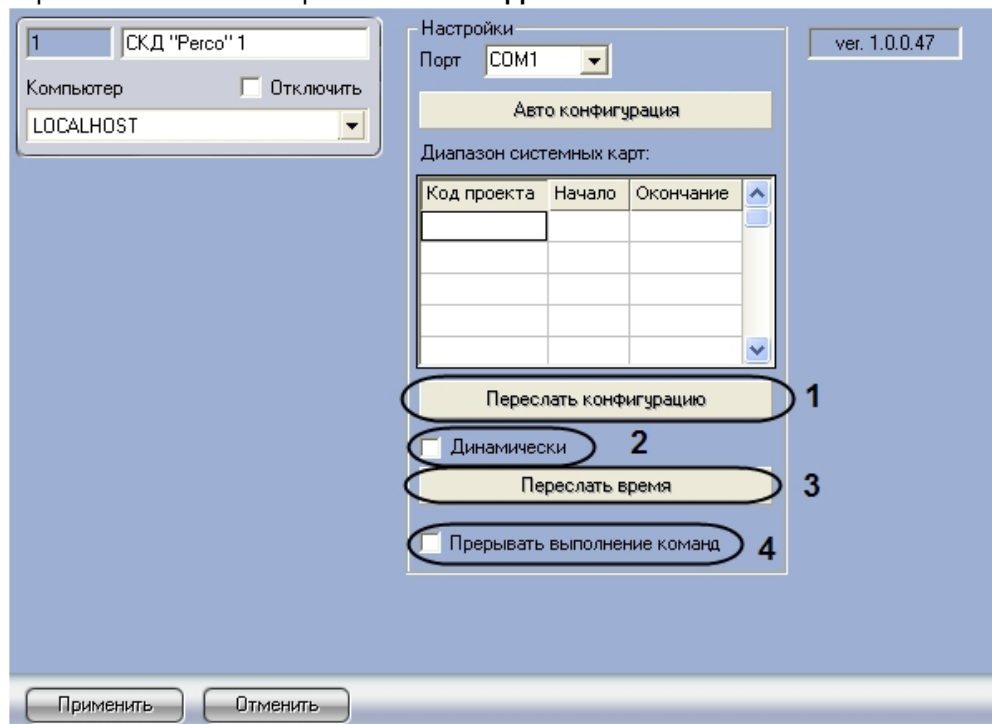
После этого будет запущен процесс поиска подключенного к ПК *АСФА Интеллект* оборудования *СКД Perco 12000*. По окончании поиска в дереве оборудования на базе объекта **СКД Perco** будет создан набор объектов, соответствующий подключенному оборудованию *СКД Perco 12000*.

Автоматическое построение дерева объектов завершено.

4.4 Пересылка конфигурации Perco 12000

Для пересылки конфигурации подключенного оборудования *СКД Perco 12000* на контроллеры необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на панель настроек объекта **СКД Perco**.



2. Нажать кнопку **Переслать конфигурацию** (1) для пересылки в контроллеры *СКД Perco 12000* информации о заданных в ПК *ACFA Intellect* параметрах конфигурации *СКД Perco 12000*: данных о зарегистрированных в ПК *ACFA Intellect* уровнях доступа, временных зонах доступа, кодах карт доступа и пр.
3. Если требуется при изменении конфигурации *СКД Perco 12000* автоматически пересылать ее в контроллеры, необходимо установить флажок **Динамически** (2).

Примечание.

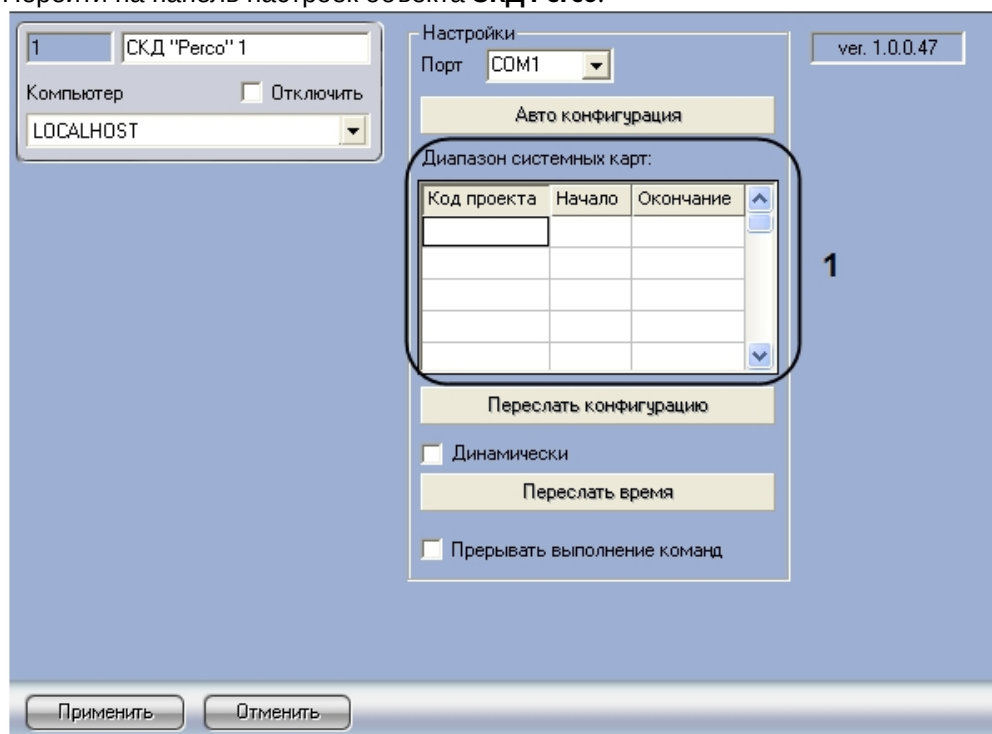
При отключении динамической пересылки необходимо принудительно пересылать конфигурацию с помощью данной кнопки при каждом изменении настроек *СКД Perco 12000* в ПК *ACFA Intellect* и учетных записей пользователей.

4. Нажать кнопку **Переслать время** (3) для пересылки в контроллеры времени компьютера.
5. Если необходимо прерывать выполнение команд при ошибках, установить флажок **Прерывать выполнение команд** (4).

4.5 Задание диапазонов системных карт Perco 12000

Для задания диапазонов системных карт необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на панель настроек объекта **СКД Perco**.

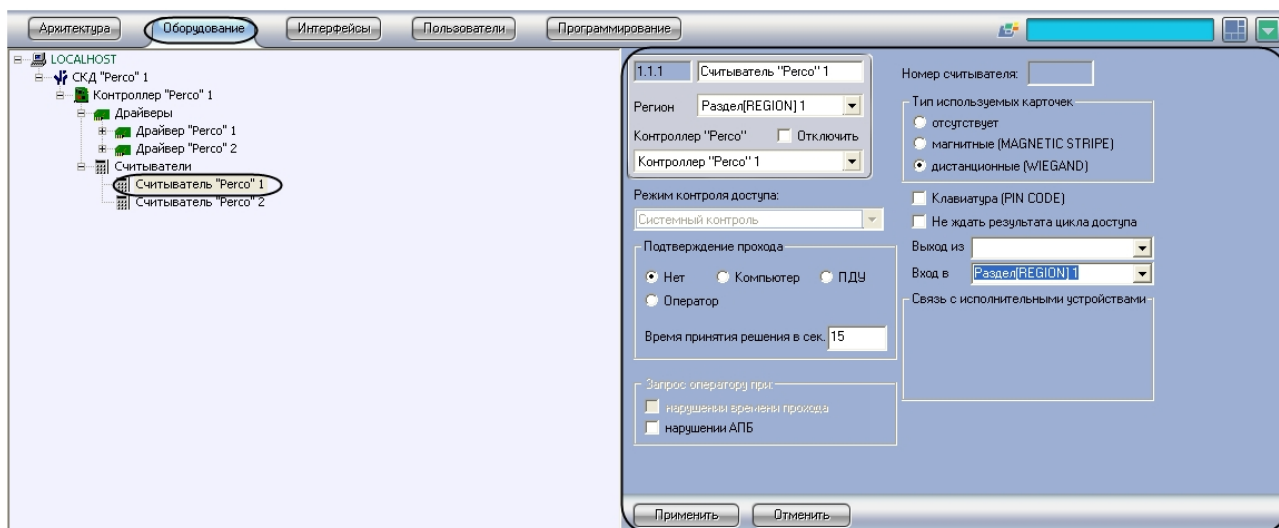


2. В таблицу **Диапазон системных карт** ввести следующие значения:
 - a. В столбец **Код проекта** – код серии карт, которые будут использоваться в *СКД Perco 12000*.
 - b. В столбец **Начало** – начальную границу диапазона кодов карт, которые будут использоваться в *СКД Perco 12000*.
 - c. В столбец **Окончание** – конечную границу диапазона кодов карт, которые будут использоваться в *СКД Perco 12000*.
3. Нажать на кнопку **Применить**.

Задание диапазонов системных карт завершено.

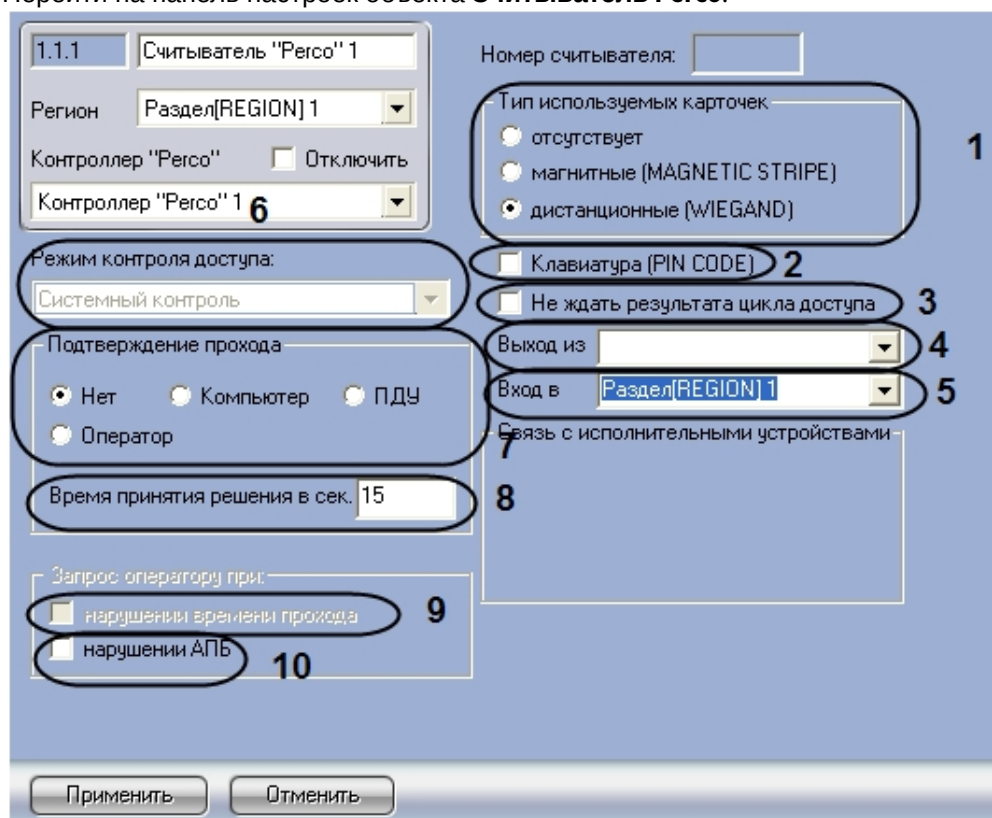
4.6 Настройка считывателя Perco 12000

Настройка считывателя *Perco 12000* производится на панели настроек объекта **Считыватель Perco**, который создается на базе объекта **Контроллер Perco** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы**.



Для настройки считывателя *Perco 12000* необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на панель настроек объекта **Считыватель Perco**.



2. Установить переключатель **Тип используемых карточек** в положение, соответствующее используемому типу карт доступа. Если карты доступа не используются, следует установить переключатель в положение **Отсутствует** (1).

Примечание.

Если к одному контроллеру подключены два считывателя, необходимо указать для них одинаковый тип карточек.

3. Если требуется использование клавиатуры для набора PIN-кода при предоставлении доступа, необходимо установить флажок **Клавиатура (PIN CODE) (2)**.
4. Для перевода ПК *АСФА Intellect* в режим работы, в котором вход считается выполненным непосредственно после предъявления карты доступа, без ожидания от датчика двери сообщения об открытии, необходимо установить флажок **Не ждать результата цикла доступа (3)**.
5. Из раскрывающегося списка **Вход в:** выбрать объект **Раздел**, соответствующий территории, расположенной со стороны выхода через считыватель (4).
6. Из раскрывающегося списка **Выход из:** выбрать объект **Раздел**, соответствующий территории, расположенной со стороны входа через считыватель (5).
7. Выбрать режим работы *СКД Perco 12000* из раскрывающегося списка **Режим контроля доступа (6)**.
8. Установить переключатель **Подтверждение прохода** в положение, соответствующее используемому режиму получения подтверждения доступа пользователя (7).
9. Ввести в поле **Время принятия решения в сек.** максимальное время ожидания ответа на запрос о подтверждении доступа (8).
10. Если необходимо, чтобы запрос оператору посылался при нарушении времени прохода, установить флажок **при нарушении времени прохода (9)**.

Примечание.

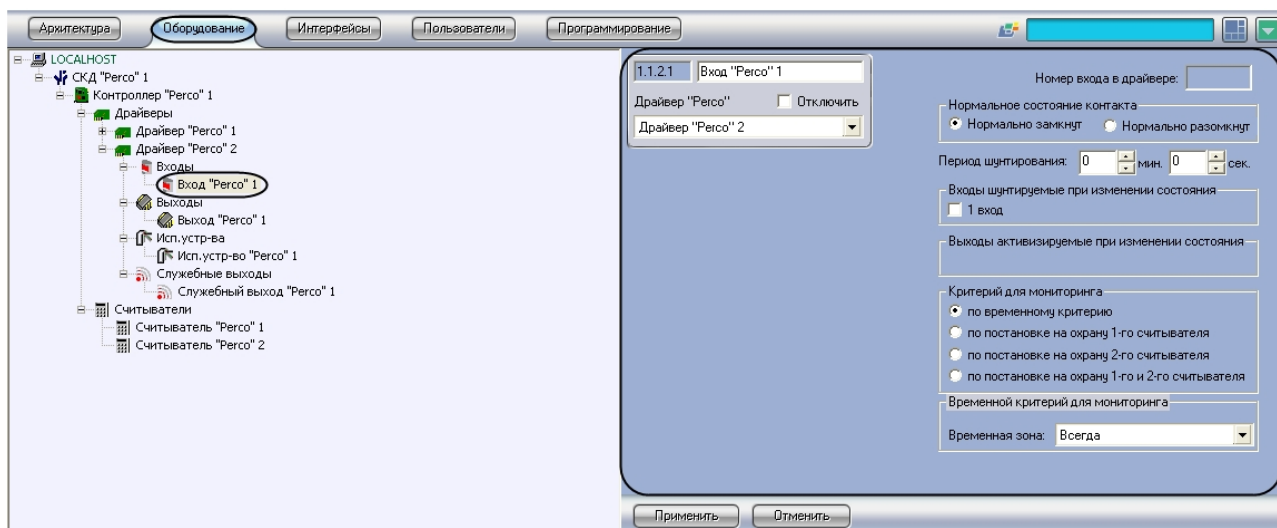
Этот флажок можно установить только когда переключатель **Подтверждение прохода** установлен в положение **Оператор (7)**.

11. Если необходимо посылать запрос оператору при нарушении контроля двойного прохода, установить флажок **при нарушении АПБ (10)**.
12. Нажать на кнопку **Применить**.

Настройка считывателя *Perco 12000* завершена.

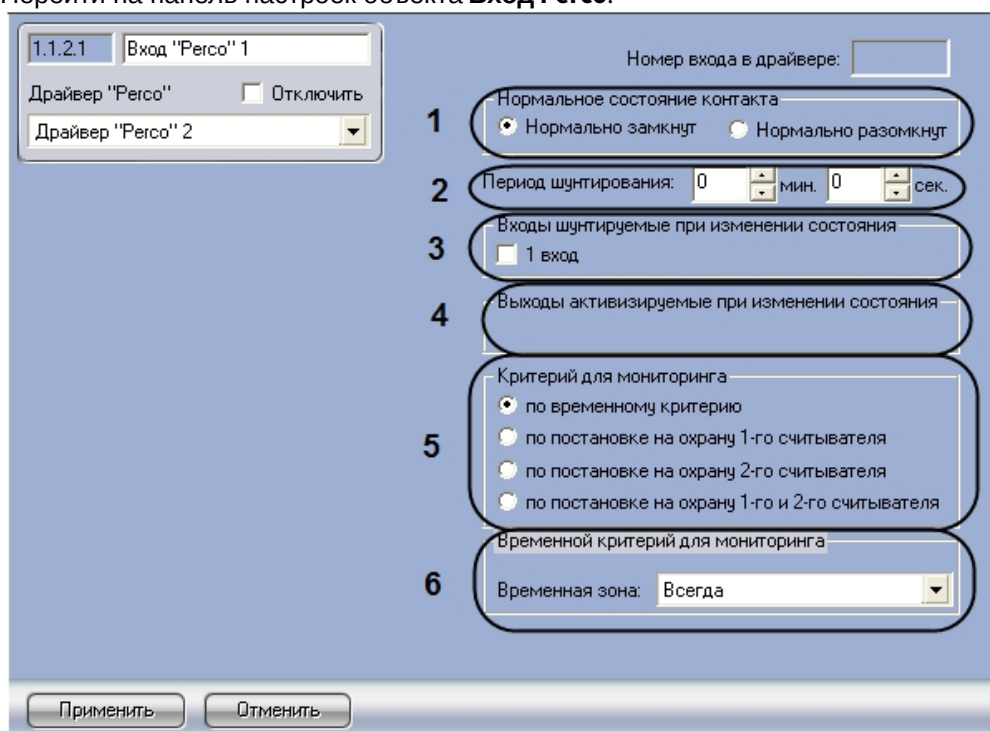
4.7 Настройка входа Perco 12000

Настройка входа *Perco 12000* производится на панели настроек объекта **Вход Perco**, который создается на базе объекта **Драйвер Perco** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы**.



Для настройки входа *Perco 12000* необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на панель настроек объекта **Вход Perco**.



2. Установить переключатель **Нормальное состояние контакта** в положение, соответствующее уровню сигнала на входе, который система должна воспринимать как норму (1).
3. Указать промежуток времени, в течение которого состояние входа считается нормальным вне зависимости от уровня входного сигнала в полях **Период шунтирования** с помощью кнопок **вверх-вниз**(2). Диапазон допустимых значений – от 00 мин 00 сек до 07 мин 56 сек.

Примечание.

Причиной шунтирования может быть активизация других тестовых входов или открытие исполнительного механизма.

4. Установить флажки напротив тестовых входов, шунтируемых при изменении состояния данного входа (3).
5. Установить флажки напротив выходов, на которые подается напряжение при изменении состояния данного входа (4).
6. Установить переключатель **Критерий для мониторинга** в положение, соответствующее условию по которому начинается проверка состояний входов (5).
7. Из раскрывающегося списка **Временная зона** выбрать временную зону, на протяжении которой будет осуществляться мониторинг состояний входов (6).

Примечание:

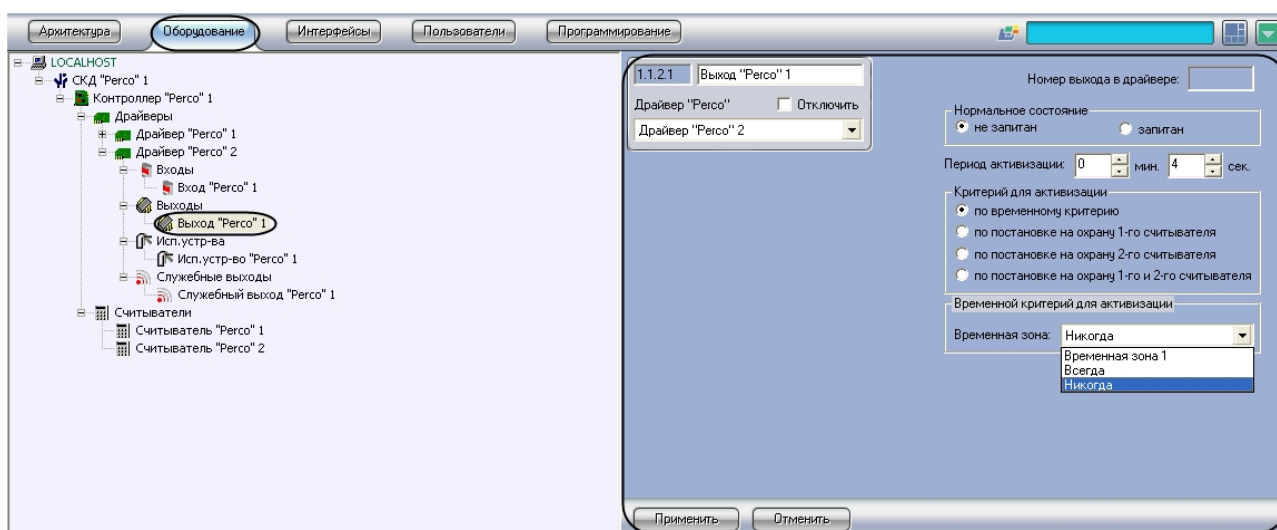
Для активации данного меню переключатель **Критерий для мониторинга** должен быть установлен в положение **по временному критерию** (5).

8. Нажать на кнопку **Применить**.

Настройка входа *Perco 12000* завершена.

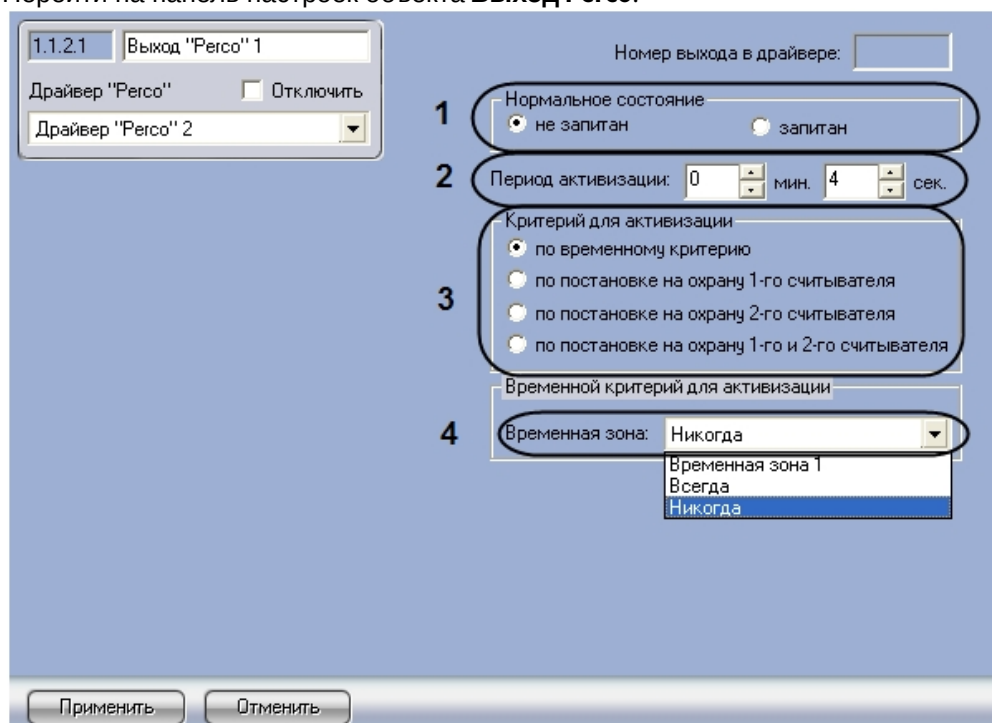
4.8 Настройка выхода Perco 12000

Настройка выхода *Perco 12000* производится на панели настроек объекта **Выход Perco**, который создается на базе объекта **Драйвер Perco** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы**.



Для настройки выхода *Perco 12000* необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на панель настроек объекта **Выход Perco**.

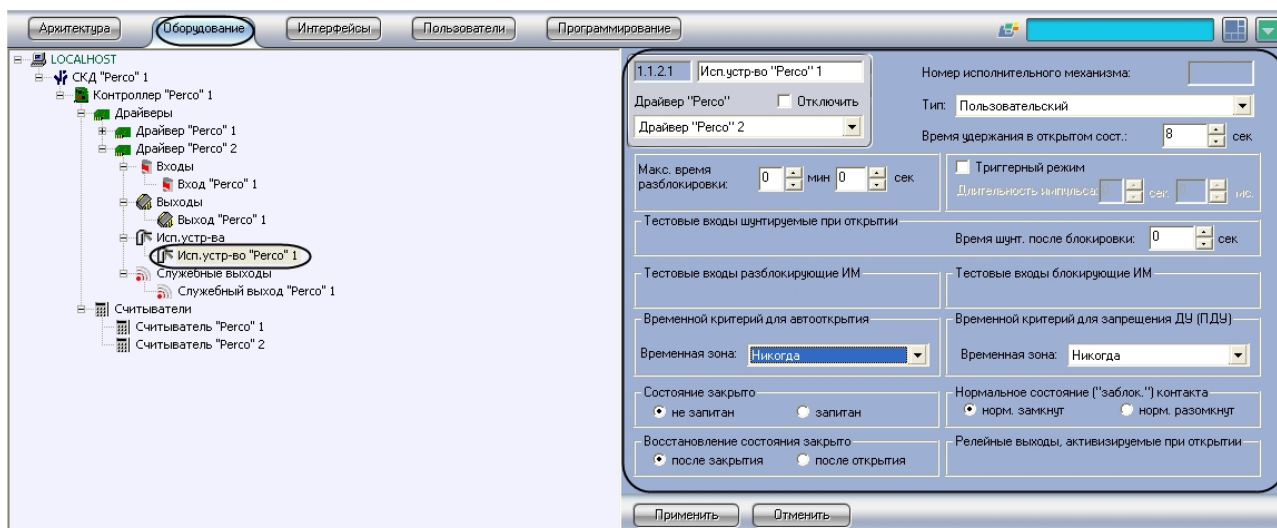


2. Выбрать состояние выхода при отсутствии управляющих воздействий, то есть до момента подачи управляющего сигнала, установив переключатель **Нормальное состояние** в положение **не запитан**, если питания на выходе быть не должно, или в положение **запитан**, если питание на выходе должно быть (1).
3. Установить промежуток времени, в течение которого при наличии активизирующего управляющего воздействия релейный выход меняет свое состояние из нормального в противоположное, в полях **Период активизации** с помощью кнопок **вверх-вниз**(2). Диапазон допустимых значений – от 00 мин. 00 сек. до 07 мин. 56 сек.
4. Установить переключатель **Критерий для мониторинга** в положение, соответствующее условию постановки выхода на мониторинг тревожных событий (3).
5. Из раскрывающегося списка **Временная зона** выбрать временную зону, на протяжении которой будет осуществляться мониторинг состояний выходов (4).
6. Нажать на кнопку **Применить**.

Настройка выхода *Perco 12000* завершена.

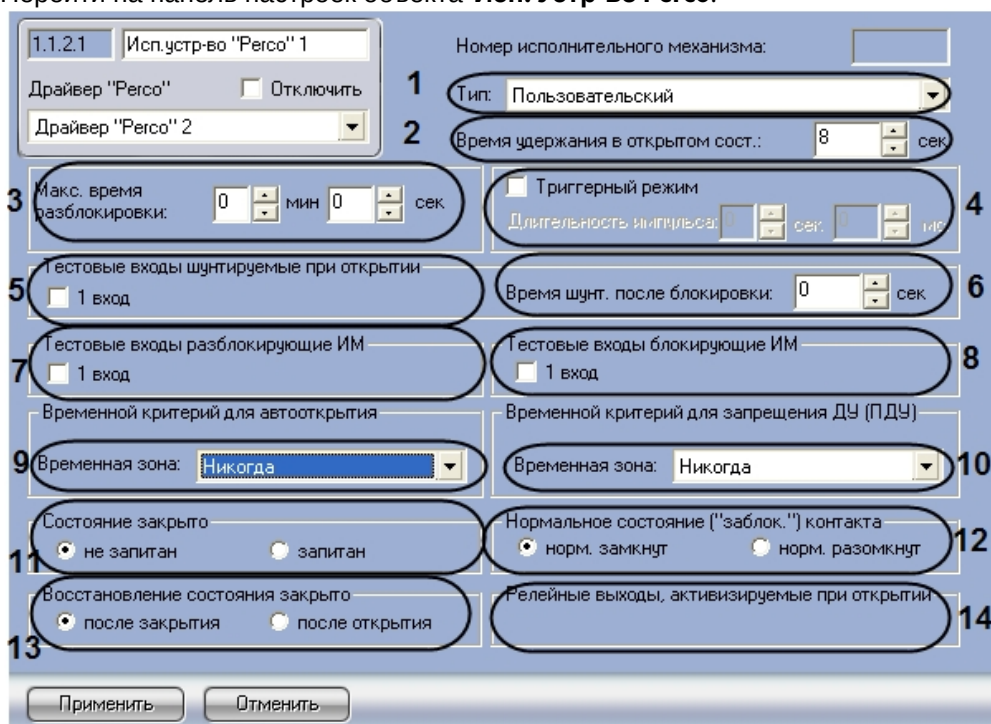
4.9 Настройка исполнительного устройства *Perco 12000*

Настройка исполнительного устройства *Perco 12000* производится на панели настроек объекта **Исп. Устр-во Perco**, который создается на базе объекта **Драйвер Perco** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы**.



Для настройки исполнительного устройства *Perco 12000* необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на панель настроек объекта **Исп. Устр-во Perco**.



2. Из раскрывающегося списка **Тип** выбрать тип исполнительного механизма (1).
3. Указать время, в течение которого исполнительный механизм должен находиться в открытом состоянии после его разблокировки, в поле **Время удержания в открытом состоянии** с помощью кнопок **вверх-вниз** (2). По истечении указанного времени механизм будет автоматически закрыт. Диапазон допустимых значений – от 0 до 124 сек.
4. Указать максимально допустимое время, в течение которого исполнительный механизм может быть открыт в полях **Макс. время разблокировки** с помощью кнопок **вверх-вниз** (3). Диапазон допустимых значений – от 00 мин. 00 сек. до 03 мин. 59 сек.

5. Если исполнительное устройство поддерживает триггерный режим и необходимо установить длительность управляющего импульса, установить флажок **Триггерный режим** и задать длительность импульса в полях **Длительность импульса** с помощью кнопок **вверх-вниз** (4).
6. Установить флажки напротив тестовых входов, шунтируемых при открытии исполнительного устройства (5).
7. Указать в поле **Время шунт. после блокировки** время шунтирования после блокировки (6).
8. Установить флажки напротив тестовых входов, при активизации которых данное исполнительное устройство должно быть разблокировано (7).
9. Установить флажки напротив тестовых входов, при активизации которых данное исполнительное устройство должно быть заблокировано (8).
10. Выбрать временную зону, в течение которой исполнительный механизм будет находиться в состоянии **Открыто**, из раскрывающегося списка **Временная зона** в меню **Временной критерий для автооткрытия** (9).
11. Выбрать временную зону, в течение которой запрещается управлять исполнительным механизмом с помощью пульта дистанционного управления, из раскрывающегося списка **Временная зона** в меню **Временной критерий для запрещения ДУ (ПДУ)** (10).
12. Установить переключатель **Состояние закрыто** в положение, соответствующее уровню управляющего сигнала, поданного на исполнительный механизм, который необходим для его перевода в закрытое состояние (11).
13. Установить переключатель **Нормальное состояние (заблок.) контакта** в положение, соответствующее состоянию контакта исполнительного устройства в состоянии **Закрыто** (12).
14. Установить переключатель **Восстановление состояния закрыто** в положение, соответствующее событию, при поступлении в систему которого исполнительный механизм должен перейти в состояние **Закрыто** (13).

Примечание.

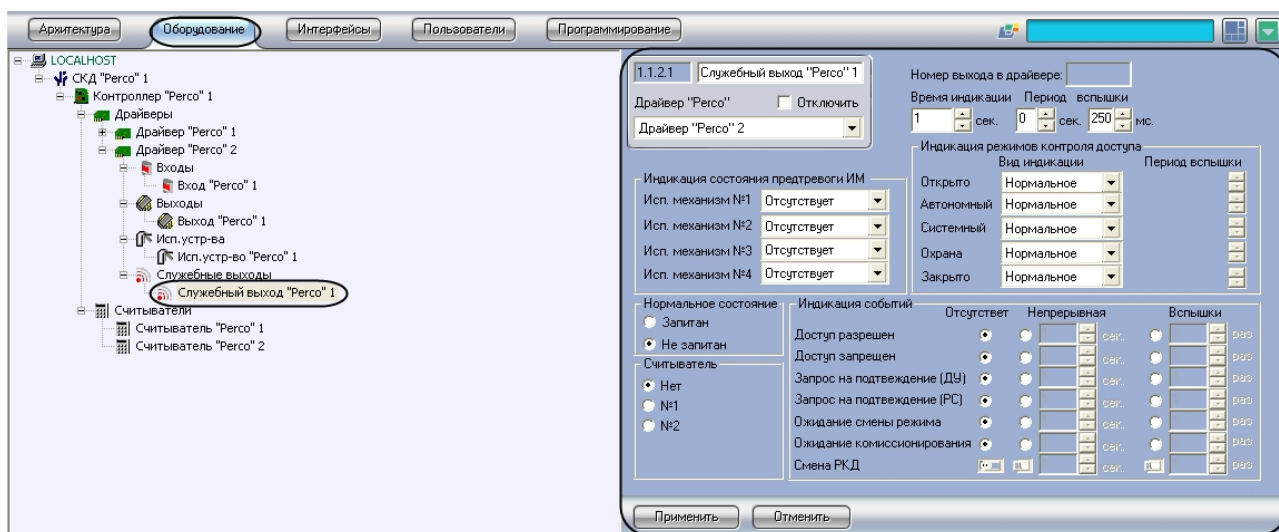
Если выбрано положение **после закрытия**, то в протокол событий будет записано событие о возвращении датчика в исходное состояние только после самого факта события возвращения датчика в исходное состояние. Если выбрано положение **после открытия**, то в протокол событий будет записано событие о возвращении датчика в исходное состояние сразу после его активизации, независимо от состояния датчика.

15. Установить флажки напротив релейных выходов, активизируемых при открытии исполнительного механизма (14).
16. Нажать на кнопку **Применить**.

Настройка исполнительного устройства *Perco 12000* завершена.

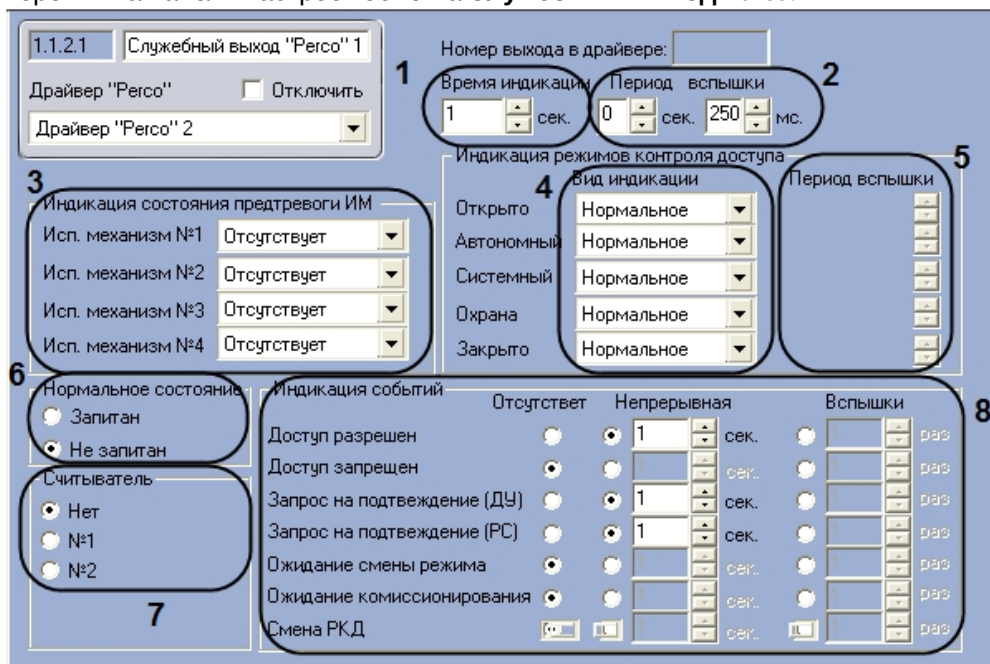
4.10 Настройка служебного выхода Perco 12000

Настройка служебного выхода *Perco 12000* производится на панели настроек объекта **Служебный выход Perco**, который создается на базе объекта **Драйвер Perco** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройка системы**.



Для настройки служебного выхода *Perco 12000* необходимо выполнить следующие действия:

1. Перейти на панель настроек объекта **Служебный выход Perco**.



2. Указать время непрерывной индикации в поле **Время индикации** с помощью кнопок **вверх-вниз** (1). Диапазон значений – от 0 до 15 сек.
3. Указать период пульсирующей индикации в поле **Период вспышки** с помощью кнопок **вверх-вниз** (2). Диапазон значений – от 0 до 3.5 сек.
4. Для каждого исполнительного механизма выбрать из соответствующего ему раскрывающегося списка тип используемой индикации (3).
5. Для каждого режима выбрать из соответствующего ему раскрывающегося списка **Вид индикации** тип используемой индикации (4).
6. Если для режима выбрана пульсирующая индикация, указать период вспышки в поле **Период вспышки** с помощью кнопок **вверх-вниз** (5).
7. Установить переключатель **Нормальное состояние** в положение, соответствующее состоянию выхода при отсутствии на нем каких-либо управляющих сигналов (6).

8. Установить переключатель **Считыватель** в положение, соответствующее считывателю, с которым связан данный вход (7).
9. Для каждого события установить переключатель в положение, соответствующее типу индикации и указать ее настройки:
 - a. Для непрерывной индикации нужно указать ее длительность в секундах, при этом значение в поле **Время индикации (1)** игнорируется.
 - b. Для пульсирующей нужно указать количество вспышек индикатора, которое будет сопровождать соответствующее событие, при этом период индикации задается в поле **Период вспышки (2)** панели настроек данного выхода.
10. Нажать на кнопку **Применить**.

Настройка служебного выхода *Perco 12000* завершена.

5 Работа с модулем интеграции СКД Perco 12000

5.1 Общие сведения о работе с модулем интеграции СКД Perco 12000

Для работы с модулем интеграции СКД «Perco 12000» используются следующие интерфейсные объекты:

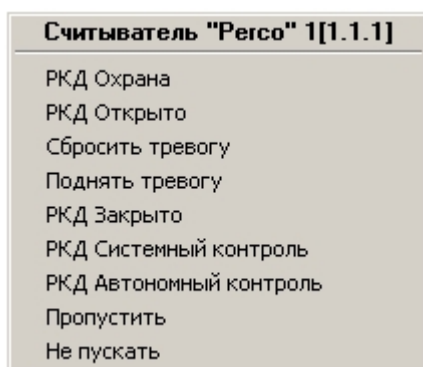
1. **Карта.**
2. **Протокол событий.**

Сведения по настройке данных интерфейсных объектов приведены в документе [Программный комплекс Интеллект: Руководство Администратора](#).

Работа с интерфейсными объектами подробно описана в документе [Программный комплекс Интеллект: Руководство Оператора](#).

5.2 Управление считывателем Perco 12000

Управление считывателем Perco 12000 осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием функционального меню объекта **Считыватель Perco**.



Описание команд функционального меню объекта **Считыватель Perco** приведено в таблице.

Команда функционального меню	Выполняемая функция
РКД Охрана	Перевод считывателя в режим контроля доступа Охрана
РКД Открыто	Перевод считывателя в режим контроля доступа Открыто
Сбросить тревогу	Сброс тревоги
Поднять тревогу	Инициирование тревоги

РКД Закрыто	Перевод считывателя в режим контроля доступа Закрыто
РКД Системный контроль	Перевод считывателя в режим контроля доступа Системный контроль
РКД Автономный контроль	Перевод считывателя в режим контроля доступа Автономный контроль
Пропустить	Разрешение прохода через считыватель
Не пускать	Запрет прохода через считыватель

5.3 Управление выходом Perco 12000

Управление выходом *Perco 12000* осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием функционального меню объекта **Выход Perco**.



Описание команд функционального меню объекта **Выход Perco** приведено в таблице.

Команда функционального меню	Выполняемая функция
Нормализовать выход	Перевод выхода в нормальное состояние
Активизировать выход	Перевод выхода в активизированное состояние

5.4 Управление исполнительным устройством Perco 12000

Управление исполнительным устройством *Perco 12000* осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием функционального меню объекта **Исп. устр-во Perco**.



Описание команд функционального меню объекта **Исп. устр-во Perco** приведено в таблице.

Команда функционального меню	Выполняемая функция
Закрыть	Деактивирование исполнительного устройства

Открыть	Активирование исполнительного устройства
---------	--