

# Руководство по настройке и работе с модулем интеграции Modbus ведущий (AxACFA)

ACFA-Интеллект

Обновлено 22/11/2024

#### Содержание

1	Список терминов, используемых в документе Руководство по настройке и работе с модулем интеграции Modbus ведущий (AxACFA)	3
2	Введение в Руководство по настройке и работе с модулем интеграци Modbus ведущий (AxACFA)	
2.1	Назначение документа	4
2.2	Общие сведения о модуле интеграции «Modbus ведущий (AxACFA)»	4
3	Поддерживаемое оборудование и лицензирование модуля Modbus ведущий (AxACFA)	5
4	Настройка модуля интеграции Modbus ведущий (AxACFA)	6
4.1	Настройка головного объекта модуля Modbus ведущий (AxACFA)	6
4.2	Настройка устройства модуля Modbus ведущий (AxACFA)	7
4.3	Настройка регистра ввода и регистра хранения модуля Modbus ведущий (AxACFA)	.8
4.4	Настройка регистра флага и дискретного регистра Modbus ведущий (AxACFA)	10
5	Работа с модулем интеграции Modbus ведущий (AxACFA)	12
5.1	Общие сведения о работе с модулем Modbus ведущий (AxACFA)	12
5.2	Управление головным объектом модуля Modbus ведущий (AxACFA)	12
5.3	Управление устройством Modbus модуля Modbus ведущий (AxACFA)	12
5.4	Управление дискретным регистром модуля Modbus ведущий (AxACFA)	13
5.5	Управление регистром ввода модуля Modbus ведущий (AxACFA)	13
5.6	Управление регистром флага модуля Modbus ведущий (AxACFA)	13
5.7	Управление регистром хранения модуля Modbus ведущий (AxACFA)	14
5.8	Пример настроенной макрокоманды при работе с модулем Modbus ведущий (AxACFA)	15

#### 1 Список терминов, используемых в документе Руководство по настройке и работе с модулем интеграции Modbus ведущий (AxACFA)

**Modbus** — коммуникационный протокол, который основан на архитектуре ведущий-ведомый (masterslave). Использует для передачи данных интерфейсы RS-485, RS-422, RS-232 (протокол Modbus RTU), а также Ethernet сети TCP/IP (протокол Modbus TCP).

**Modbus Устройство** — это устройство системы автоматизации (контроллер, датчик, исполнительный механизм), поддерживающее протокол Modbus.

**Modbus Peructp** — это тип данных протокола Modbus.

## 2 Введение в Руководство по настройке и работе с модулем интеграции Modbus ведущий (AxACFA)

#### На странице:

- Назначение документа
- Общие сведения о модуле интеграции «Modbus ведущий (AxACFA)»

#### 2.1 Назначение документа

Документ *Руководство по настройке и работе с модулем интеграции Modbus ведущий (AxACFA)* является справочно-информационным пособием и предназначен для настройщиков и операторов модуля *Modbus ведущий (AxACFA)*.

В данном Руководстве представлены следующие материалы:

- 1. Общие сведения о модуле интеграции Modbus ведущий (AxACFA).
- 2. Настройка модуля интеграции Modbus ведущий (AxACFA).
- 3. Работа с модулем интеграции Modbus ведущий (AxACFA).

### 2.2 Общие сведения о модуле интеграции «*Modbus ведущий* (*AxACFA*)»

Модуль интеграции *Modbus ведущий (AxACFA)* может выполнять обмен данными, получать события и отправлять команды по протоколам Modbus TCP или Modbus RTU.

## 3 Поддерживаемое оборудование и лицензирование модуля Modbus ведущий (AxACFA)

Лицензируется каждый регистр Modbus как AcfaSensor.

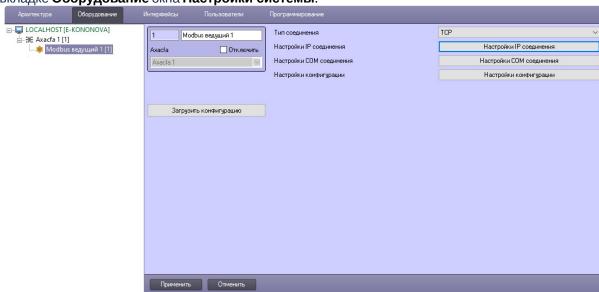
#### 4 Настройка модуля интеграции Modbus ведущий (AxACFA)

### 4.1 Настройка головного объекта модуля Modbus ведущий (AxACFA)

Для работы с модулем интеграции *Modbus ведущий (AxACFA)* должен быть установлен и настроен компонент *AxACFA*. подробнее описано в подразделе Подключение и настройка компонента AxACFA.

Для настройки головного объекта Modbus ведущий (AxACFA):

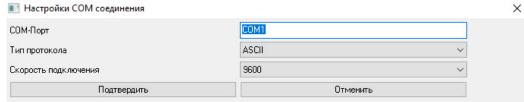
1. Создать головной объект **Modbus ведущий** на базе объекта **Axacfa** на вкладке **Оборудование** окна **Настройки системы**.



- 2. Из раскрывающегося списка Тип соединения выбрать вариант подключения:
  - а. **TCP** или **UDP**:
    - і. Нажать кнопку Настройки ІР соединения. В открывшемся окне настроек:



- іі. В поле **IP-адрес** указать IP-адрес Сервера Modbus.
- ііі. В поле **Порт** указать порт для подключения к Серверу Modbus.
- iv. Для сохранения настроек нажать кнопку **Подтвердить**, для выхода без сохранения кнопку **Отменить**.
- v. Для применения настроек нажать кнопку **Применить**.
- b. **СОМ-Порт**:
  - і. Нажать кнопку Настройки СОМ соединения. В открывшемся окне настроек:



- іі. В поле **СОМ-Порт** указать номер СОМ-порта для подключения к Серверу Modbus.
- iii. Из раскрывающегося списка **Тип протокола** выбрать тип протокола **ASCII** или **RTU** для подключения к Серверу Modbus.
- iv. Из раскрывающегося списка **Скорость подключения** выбрать скорость передачи данных по СОМ-порту в битах в секунду: 9600, 19200, 57600, 115200.
- v. Для сохранения настроек нажать кнопку **Подтвердить**, для выхода без сохранения кнопку **Отменить**.
- vi. Для применения настроек нажать кнопку **Применить**.
- 3. Создать дочерние объекты автогенерацией или вручную:
  - а. Для автогенерерации объектов:
    - і. Нажать кнопку Настройки конфигурации.



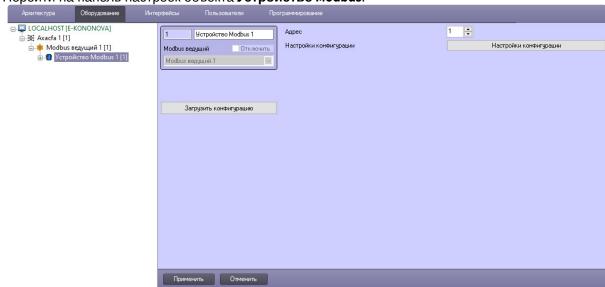
- ii. В поле **Количество устройств** указать количество устройств, подключаемых по протоколу Modbus.
- iii. Для сохранения настроек нажать кнопку **Подтвердить**, для выхода без сохранения кнопку **Отменить**.
- iv. Нажать кнопку **Загрузить конфигурацию** для загрузки конфигурации и построения дерева объектов.
- ь. Создать дочерние объекты на базе головного объекта вручную.

Настройка головного объекта модуля Modbus ведущий (AxACFA) завершена.

#### 4.2 Настройка устройства модуля Modbus ведущий (AxACFA)

Для настройки устройства Modbus, созданного на базе головного объекта модуля Modbus ведущий (AxACFA) при автогенерации или вручную:

1. Перейти на панель настроек объекта Устройство Modbus.



2. В поле **Адрес** указать адрес устройства, подключенного по протоколу Modbus.

**(i)** Примечание

Для некоторых устройствах, которые подключаются по протоколу Modbus, требуется принудительно указывать адрес, превышающий текущее значение на 1. Это зависит от настроек самого устройства (см. официальную документацию производителя).

3. Для настройки конфигурации нажать кнопку Настройки конфигурации.



- а. В открывшемся окне настроек конфигурации в соответствующих полях указать количество регистров требуемого типа.
- b. Для сохранения настроек нажать кнопку **Подтвердить**, для выхода без сохранения кнопку **Отменить**.
- 4. Для загрузки конфигурации данного устройства, подключаемого по протоколу Modbus, нажать кнопку **Загрузить конфигурацию**.
- 5. Нажать кнопку Применить для применения настроек.

Настройка устройства модуля Modbus ведущий (AxACFA) завершена.

#### 4.3 Настройка регистра ввода и регистра хранения модуля Modbus ведущий (AxACFA)

#### Примечание

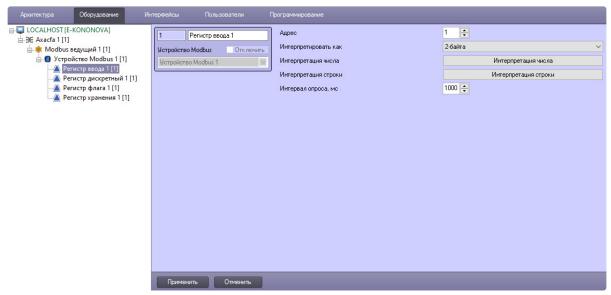
Под регистром ввода *Modbus ведущий (AxACFA)* подразумевается аналоговый вход (Analog Input). Аналоговый вход можно только считывать, получая состояние данного входа. Под регистром хранения *Modbus ведущий (AxACFA)* подразумевается аналоговый выход (Analog

Под регистром хранения *Modbus ведущий (AxACFA)* подразумевается аналоговый выход (Analog Output) или просто регистр, который хранит некоторые значения, которые можно как записывать, так и считывать.

Настройка показана на примере регистра ввода, регистр хранения конфигурируется аналогично.

Для настройки регистра ввода Modbus ведущий (AxACFA):

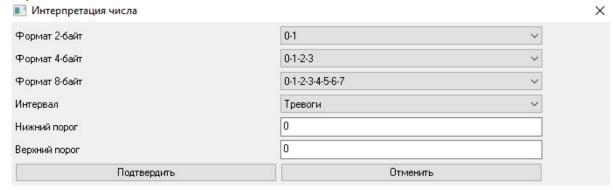
1. Перейти на панель настройки объекта **Регистр ввода**, который создается на базе объекта **Устройство Modbus**.



2. В поле Адрес указать адрес регистра в карте регистров данного устройства.

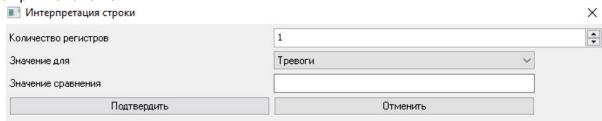
#### ▲ Внимание!

- Карта регистров предоставляется производителем.
- Адрес регистра всегда меньше номера регистра на 1. В настройках указывается адрес регистра.
- 3. Из раскрывающегося списка **Интерпретировать как** выбрать формат данных регистра: **2-байта**, **2-байта без знака**, **4-байта без знака**, **4 байта с точкой**, **8 байт без знака**, **8 байт с точкой**, **Строка**.
- 4. В поле **Интервал опроса, мс**, указать в миллисекундах период опроса и вычитки новых данных из регистра устройства Modbus.
- 5. Нажать кнопку **Интерпретация числа** для настроек численного формата данных в открывшемся окне.



- а. Из раскрывающегося списка Формат 2-байт выбрать битовую маску для 2 байт.
- b. Из раскрывающегося списка **Формат 4-байт** выбрать битовую маску для 4 байт.
- с. Из раскрывающегося списка Формат 8-байт выбрать битовую маску для 8 байт.
- d. Из раскрывающегося списка **Интервал** выбрать **Тревоги** (по умолчанию) или **Нормы**.
- е. В поле **Нижний порог** указать нижнюю границу интервала тревожных или нормальных
- f. В поле **Верхний порог** указать верхнюю границу интервала тревожных или нормальных значений.

- g. Для сохранения настроек нажать кнопку **Подтвердить**, для выхода без сохранения кнопку **Отменить**.
- 6. Нажать кнопку **Интерпретация строки** для настроек строкового формата данных в открывшемся окне.



- а. В поле **Количество регистров** указать количество используемых регистров. Значение по умолчанию **1**.
- b. Из раскрывающегося списка **Значение для** выбрать **Тревоги** (по умолчанию) или **Нормы**.
- с. В поле Значение сравнения указать значение, с которым будет сравниваться строка.
- d. Для сохранения настроек нажать кнопку **Подтвердить**, для выхода без сохранения кнопку **Отменить**.
- 7. Для применения настроек регистра нажать кнопку Применить.

Настройка регистра ввода и регистра хранения *Modbus ведущий (AxACFA)* завершена.

### 4.4 Настройка регистра флага и дискретного регистра Modbus ведущий (AxACFA)

#### **(i)** Примечание

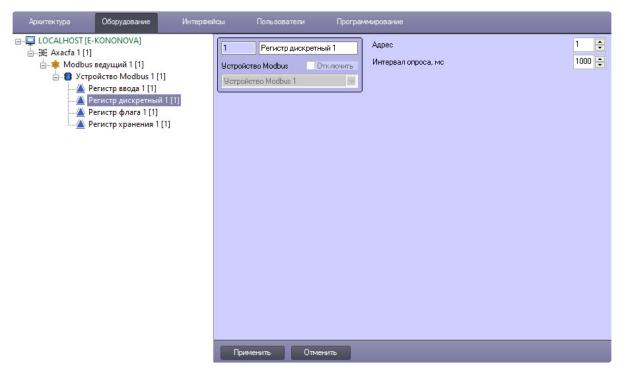
Под регистром флага *Modbus ведущий (AxACFA)* подразумевается цифровой выход (Digital Output или Coil). Цифровой выход можно как считывать, так и записывать.

Под дискретным регистром *Modbus ведущий (AxACFA)* подразумевается цифровой вход (Digital Input). Цифровой вход можно только считывать, получая реальное состояние данного входа на сенсоре или устройстве.

Настройка показана на примере дискретного регистра, регистр флага конфигурируется аналогично.

Для настройки дискретного регистра Modbus ведущий (AxACFA):

1. Перейти на панель настройки объекта **Регистр дискретный**, который создается на базе объекта **Устройство Modbus**.



2. В поле Адрес указать адрес регистра в карте регистров данного устройства.

#### ▲ Внимание!

- Карта регистров предоставляется производителем.
- Адрес регистра всегда меньше номера регистра на 1. В настройках указывается адрес регистра.
- 3. В поле **Интервал опроса, мс**, указать в миллисекундах период опроса и вычитки новых данных из регистра устройства Modbus.
- 4. Для применения настроек регистра нажать кнопку Применить.

Настройка регистра флага и дискретного регистра Modbus ведущий (AxACFA) завершена.

#### 5 Работа с модулем интеграции Modbus ведущий (AxACFA)

#### 5.1 Общие сведения о работе с модулем Modbus ведущий (AxACFA)

Для работы с модулем интеграции *Modbus ведущий (AxACFA)* используются следующие интерфейсные объекты:

- 1. Карта.
- 2. Протокол событий.

Сведения по настройке данных объектов приведены в документе Программный комплекс Интеллект: Руководство Администратора.

Работа с данными объектами подробно описана в документе Программный комплекс Интеллект: Руководство Оператора.

#### 5.2 Управление головным объектом модуля Modbus ведущий (AxACFA)

Головной объект модуля *Modbus ведущий (AxACFA)* в окне **Карта** не управляется.

Возможны следующие состояния головного объекта модуля Modbus ведущий (AxACFA):

•	Соединение установлено
•	Соединение потеряно

### 5.3 Управление устройством Modbus модуля Modbus ведущий (AxACFA)

Устройство Modbus модуля Modbus ведущий (AxACFA) в окне **Карта** не управляется.

Возможны следующие состояния устройства Modbus:

•	Соединение установлено
0	Соединение потеряно

## 5.4 Управление дискретным регистром модуля Modbus ведущий (AxACFA)

Дискретный регистр модуля *Modbus ведущий (AxACFA)* в окне **Карта** не управляется.

Возможны следующие состояния дискретного регистра модуля Modbus ведущий (AxACFA):

0	Включен
	Выключен
	Неизвестно

### 5.5 Управление регистром ввода модуля Modbus ведущий (AxACFA)

Управление регистром ввода модуля *Modbus ведущий (AxACFA*) происходит в окне **Карта** с использованием меню объекта **Регистр ввода**.

Команда для управления регистром ввода модуля Modbus ведущий (AxACFA):

• Читать - прочитать текущее значение из регистра ввода.

Возможны следующие состояния регистра ввода модуля Modbus ведущий (AxACFA):

	Нормализован
•	Тревога
	Неизвестно

### 5.6 Управление регистром флага модуля Modbus ведущий (AxACFA)

Управление регистром флага модуля *Modbus ведущий (AxACFA*) происходит в окне **Карта** с использованием меню объекта **Регистр флага**.

Команды для управления регистром флага модуля Modbus ведущий (AxACFA) описаны в таблице:

Команда меню	Выполняемая функция
Выключить	Записать параметр false
Включить	Записать параметр true

Возможны следующие состояния регистра флага модуля Modbus ведущий (AxACFA):

•	Включен
	Выключен
	Неизвестно

## 5.7 Управление регистром хранения модуля Modbus ведущий (AxACFA)

Управление регистром хранения модуля *Modbus ведущий (AxACFA*) происходит в окне **Карта** с использованием меню объекта **Регистр хранения**.

Команды для управления регистром хранения модуля *Modbus ведущий (AxACFA)* описаны в таблице:

Команда меню	Выполняемая функция
Читать	Прочитать текущее значение из регистра хранения
Записать	Записать текущее значение в регистр хранения

Возможны следующие состояния регистра хранения модуля Modbus ведущий (AxACFA):

	Нормализован
0	Тревога
	Неизвестно

## 5.8 Пример настроенной макрокоманды при работе с модулем Modbus ведущий (AxACFA)



При работе с модулем интеграции *Modbus ведущий (AxACFA)* можно настроить макрокоманду, которая будет срабатывать при поступившем событии от устройства *Modbus ведущий*.

Пример настроенной макрокоманды:

