



Руководство по настройке и работе с модулем интеграции СПО Гроза

ACFA-Интеллект

Обновлено 03/11/2024

Table of Contents

1 Введение в Руководство по настройке и работе с модулем интеграции СПО Гроза	3
1.1 Назначение документа.....	3
1.2 Общие сведения о модуле интеграции СПО Гроза.....	3
2 Поддерживаемое оборудование и лицензирование модуля СПО Гроза	4
3 Настройка модуля интеграции СПО Гроза	5
3.1 Подключение головного объекта СПО Гроза к программному комплексу АСФА-Интеллект	5
3.2 Настройка контроллера СПО Гроза	5
3.3 Настройка виброкабеля СПО Гроза.....	6
3.4 Настройка ПИК извещателя СПО Гроза.....	7
3.5 Настройка радара CW СПО Гроза.....	8
3.6 Настройка радара FMCW СПО Гроза.....	9
3.7 Настройка сейсмодатчика СПО Гроза.....	10
3.8 Настройка частотного детектора СПО Гроза.....	11
4 Работа с модулем интеграции СПО Гроза.....	13
4.1 Общие сведения о работе с модулем интеграции СПО Гроза.....	13
4.2 Управление головным объектом СПО Гроза.....	13
4.3 Управление контроллером СПО Гроза.....	13
4.4 Управление виброкабелем	14
4.5 Управление ПИК извещателем СПО Гроза	17
4.6 Управление радаром CW СПО Гроза	18
4.7 Управление радаром FMCW СПО Гроза	19
4.8 Управление сейсмодатчиком СПО Гроза.....	20
4.9 Управление частотным детектором СПО Гроза.....	21

1 Введение в Руководство по настройке и работе с модулем интеграции СПО Гроза

На странице:

- [Назначение документа](#)
- [Общие сведения о модуле интеграции СПО Гроза](#)

1.1 Назначение документа

Документ *Руководство по настройке и работе с модулем интеграции СПО Гроза* является справочно-информационным пособием и предназначен для специалистов по настройке и операторов модуля *СПО Гроза*.

В данном Руководстве представлены следующие материалы:

1. Общие сведения о модуле интеграции *СПО Гроза*.
2. Настройка модуля интеграции *СПО Гроза*.
3. Работа с модулем интеграции *СПО Гроза*.

1.2 Общие сведения о модуле интеграции СПО Гроза

Программный модуль интеграции *СПО Гроза* является компонентом системы периметральной охраны, реализованной на базе ПК *АСФА-Интеллект*, и предназначен для контроля за приборами *СПО Гроза*, конфигурирования и управления ими.

Перед началом работы с модулем интеграции *СПО Гроза* необходимо установить оборудование на охраняемый объект и выполнить первоначальную настройку устройств *СПО Гроза*.

Примечание.

Подробные сведения о *СПО Гроза* приведены в официальной справочной документации (производитель ОКБ ООО «Гардлайнер»).

2 Поддерживаемое оборудование и лицензирование модуля СПО Гроза

Производитель	ОКБ ООО «Гардлайнер» Адрес: 117246 г. Москва, Научный пр-д, д.6 Тел. +7(495) 662-17-72 Эл. почта: info@compotrol.ru Сайт: https://guardliner.ru/
Тип интеграции	Протокол низкого уровня
Подключение оборудования	RS-485

Поддерживаемое оборудование

Оборудование	Назначение
Гроза-М450 УХЛ1	Средство обнаружения вибрационное

Защита модуля

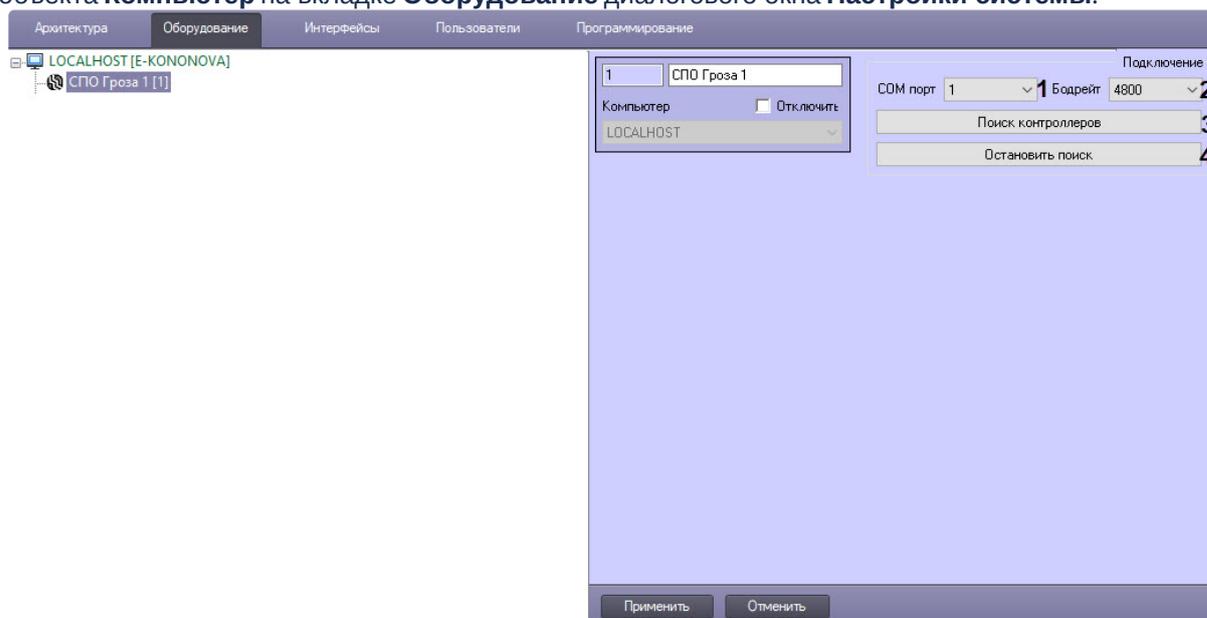
За 1 головной объект.

3 Настройка модуля интеграции СПО Гроза

3.1 Подключение головного объекта СПО Гроза к программному комплексу АСФА-Интеллект

Подключение головного объекта *СПО Гроза* к программному комплексу *АСФА-Интеллект* осуществляется следующим образом:

1. Перейти на панель настройки объекта **СПО Гроза**, который создается на базе объекта **Компьютер** на вкладке **Оборудование** диалогового окна **Настройки системы**.

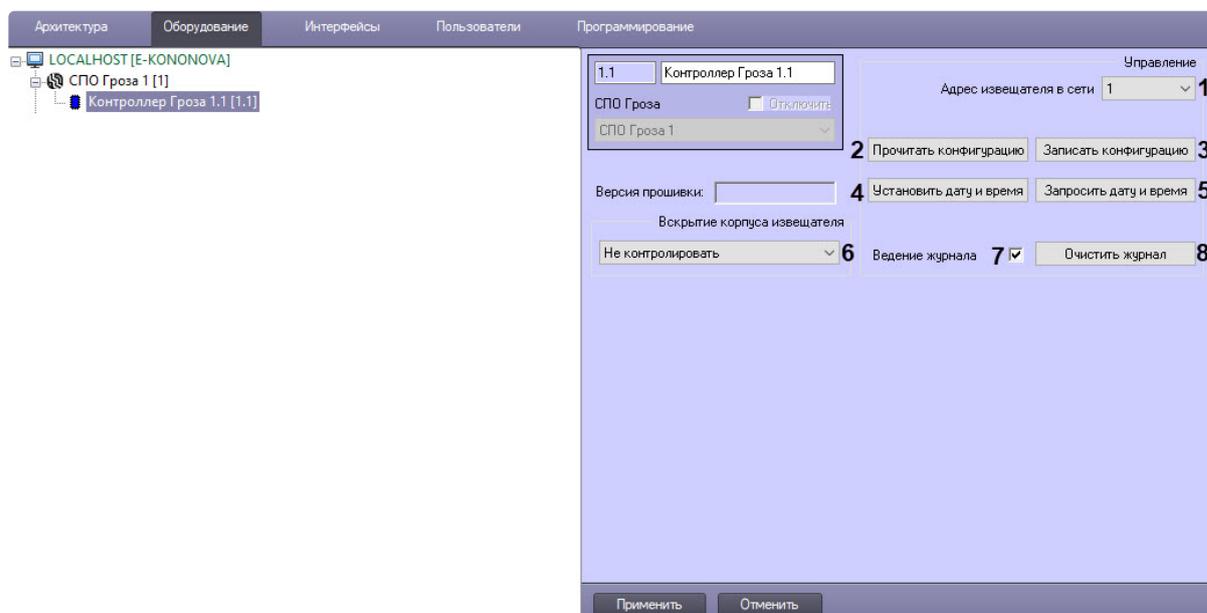


2. Выбрать из раскрывающегося списка **СОМ порт (1)** номер СОМ-порта.
3. Выбрать из раскрывающегося списка **Бодрейт (2)** скорость передачи данных по СОМ-порту, значение по умолчанию – 4800.
4. Для поиска контроллеров, подключенных к данному СОМ-порту, нажать кнопку **Поиск контроллеров (3)**.
5. Для остановки поиска контроллеров нажать кнопку **Остановить поиск (4)**.
6. Для сохранения изменений нажат кнопку **Применить**.

3.2 Настройка контроллера СПО Гроза

Настройка контроллера *СПО Гроза* осуществляется следующим образом:

1. Перейти на панель настройки объекта **Контроллер Гроза**, который создается на базе объекта **СПО Гроза**.

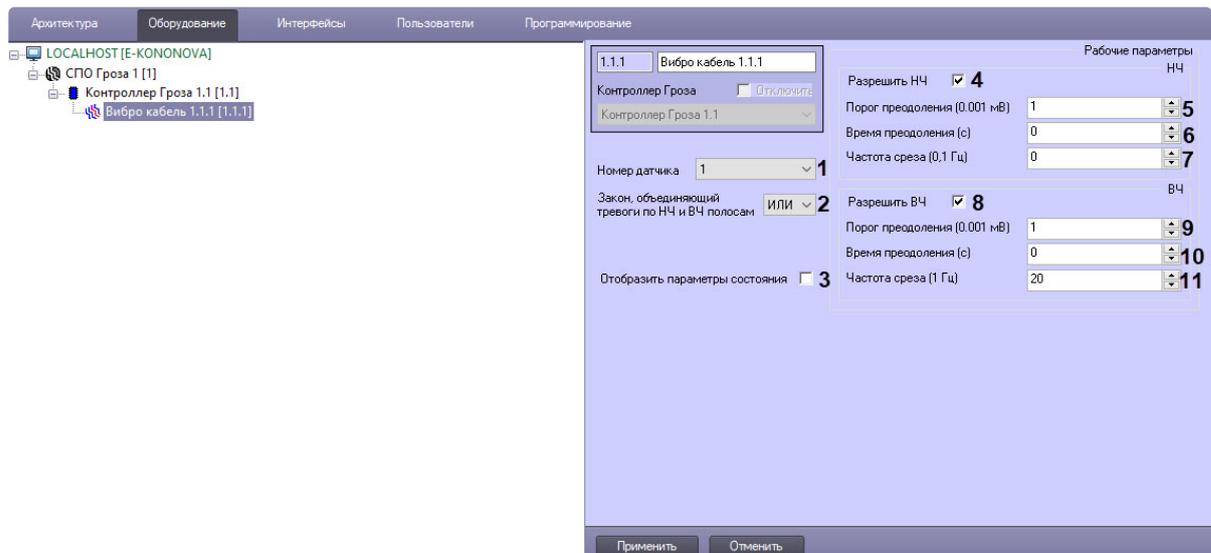


2. Из раскрывающегося списка **Адрес извещателя в сети (1)** выбрать сетевой адрес извещателя в диапазоне от 1 до 254.
3. Для вычитки конфигурации контроллера и построения дерева оборудования нажать кнопку **Прочитать конфигурацию (2)**.
4. Для записи текущей конфигурации в контроллер нажать кнопку **Записать конфигурацию (3)**.
5. Нажать кнопку **Установить дату и время (4)** для синхронизации даты и времени контроллера с датой и временем сервера ПК *Интеллект*.
6. Нажать кнопку **Запросить дату и время (5)**, чтобы вывести в **Протокол событий** дату и время контроллера.
7. Чтобы определить порядок действий при вскрытии корпуса извещателя, из раскрывающегося списка **Вскрытие корпуса извещателя (6)** выбрать:
 - a. **Не контролировать** – вскрытие корпуса не контролируется;
 - b. **Контроль без тревоги** – вскрытие корпуса контролируется без сигнала тревоги;
 - c. **Тревога при вскрытии** – вскрытие корпуса сопровождается сигналом тревоги.
8. При выставленном флажке **Ведение журнала (7)** события записываются в журнал контроллера, архивные события будут высылаться в момент переподключения.
9. Чтобы очистить текущий журнал событий контроллера, нажать кнопку **Очистить журнал (8)**.
10. Для сохранения изменений нажать кнопку **Применить**.

3.3 Настройка виброкабеля СПО Гроза

Настройка виброкабеля *СПО Гроза* осуществляется следующим образом:

1. Перейти на панель настройки объекта **Вибро кабель**, который создается на базе объекта **Контроллер Гроза**.

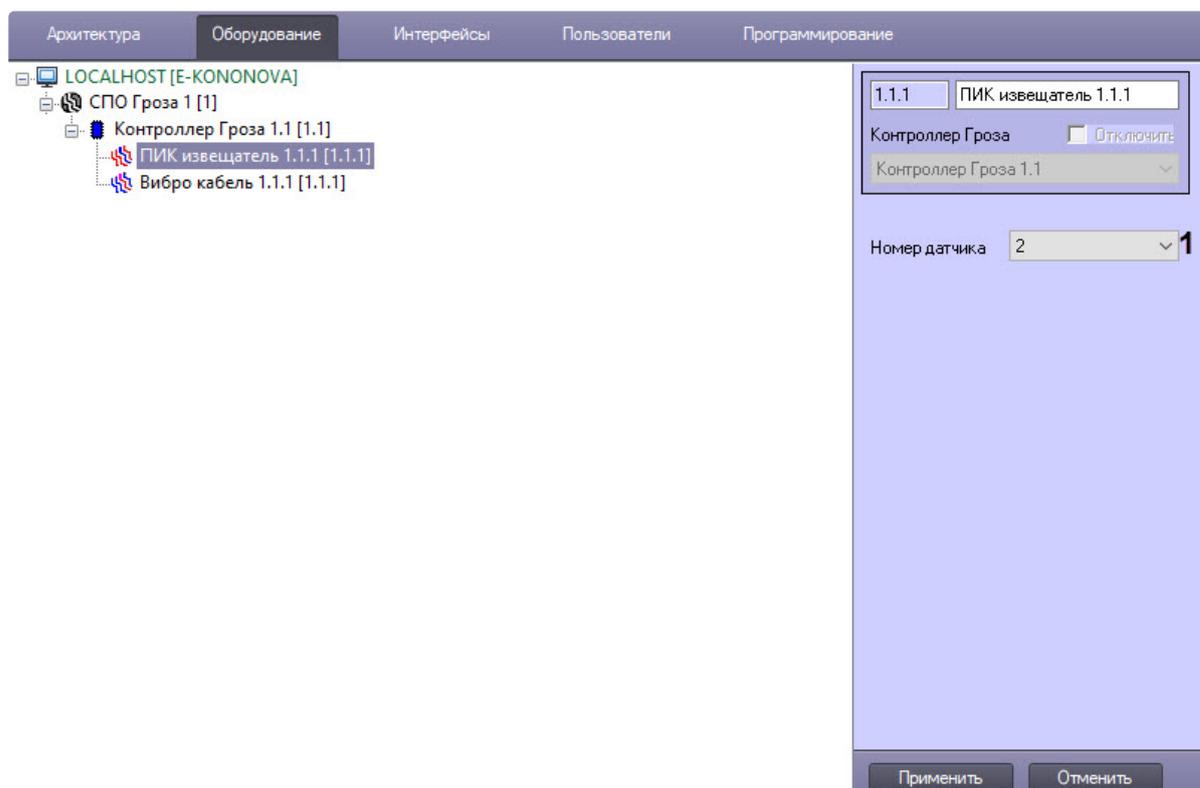


2. Из раскрывающегося списка **Номер датчика (1)** выбрать номер датчика из доступного диапазона значений от 1 до 4.
3. Из раскрывающегося списка **Закон, объединяющий тревоги по НЧ и ВЧ полосам (2)** выбрать логику генерации тревоги: **И** или **ИЛИ**. Значение по умолчанию – **ИЛИ**.
4. Выставить флажок **Отобразить параметры состояния (3)** для отображения на карте не только иконки состояния кабеля, но и текста, который будет меняться в зависимости от текущего состояния кабеля.
5. Чтобы разрешить низкочастотные настройки, выставить флажок **Разрешить НЧ (4)**.
6. Установить значение поля **Порог преодоления (0.001 мВ) (5)**, значение по умолчанию – **1**.
7. Установить значение поля **Время преодоления (с) (6)**, значение по умолчанию – **0**.
8. Установить значение поля **Частота среза (0,1 Гц) (7)**, значение по умолчанию – **0**.
9. Чтобы разрешить высокочастотные настройки, выставить флажок **Разрешить ВЧ (8)**.
10. Установить значение поля **Порог преодоления (0.001 мВ) (9)**, значение по умолчанию – **1**.
11. Установить значение поля **Время преодоления (с) (10)**, значение по умолчанию – **0**.
12. Установить значение поля **Частота среза (1 Гц) (11)**, значение по умолчанию – **20**.
13. Для сохранения настроек нажать кнопку **Применить**.

3.4 Настройка ПИК извещателя СПО Гроза

Настройка ПИК извещателя *СПО Гроза* осуществляется следующим образом:

1. Перейти на панель настройки объекта **ПИК извещатель**, который создается на базе объекта **Контроллер Гроза**.

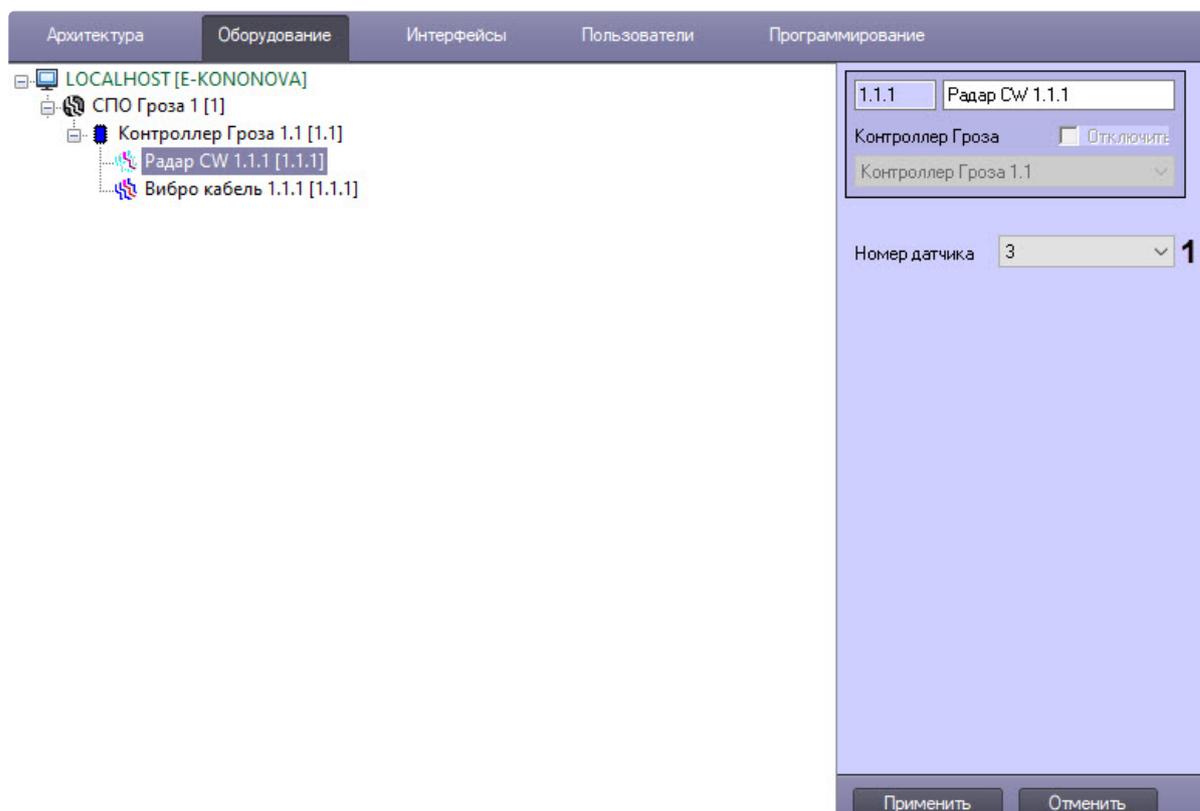


2. Из раскрывающегося списка **Номер датчика (1)** выбрать номер датчика.
3. Для сохранения изменений нажать кнопку **Применить**.

3.5 Настройка радара CW СПО Гроза

Настройка радара CW СПО Гроза осуществляется следующим образом:

1. Перейти на панель настройки объекта **Радар CW**, который создается на базе объекта **Контроллер Гроза**.

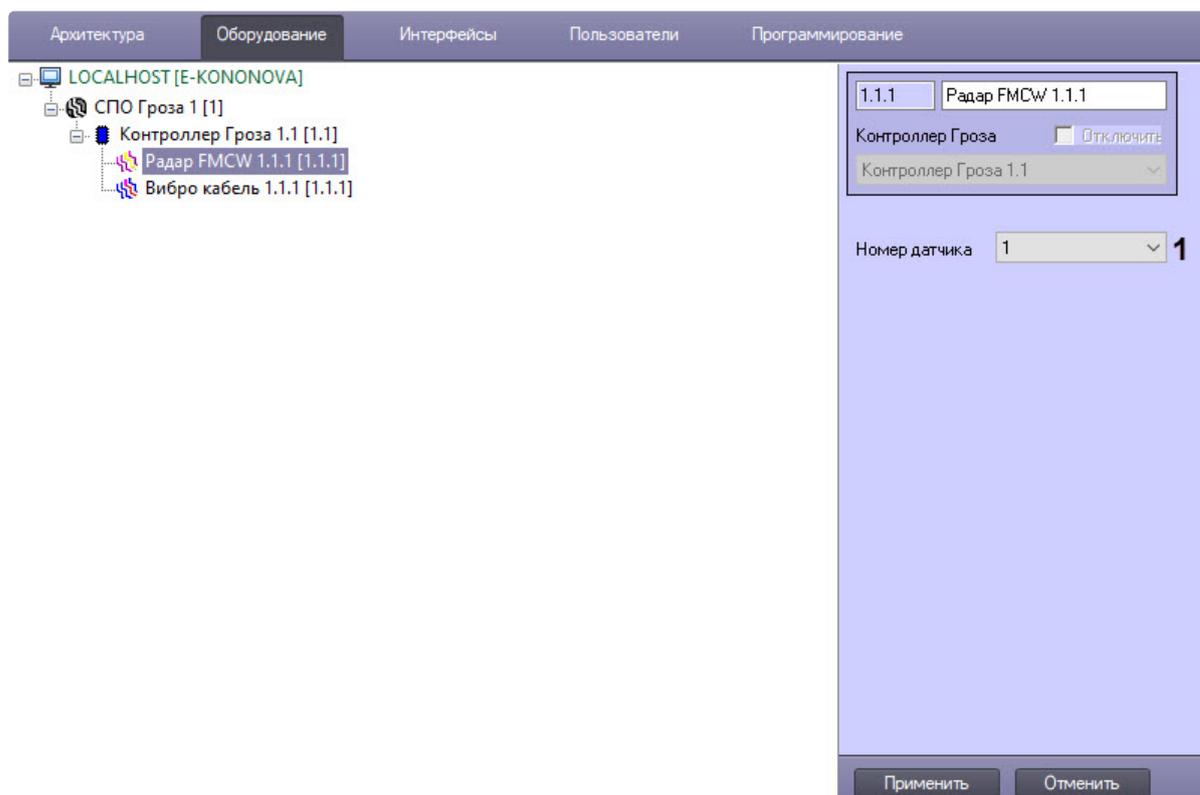


2. Из раскрывающегося списка **Номер датчика (1)** выбрать номер датчика.
3. Для сохранения изменений нажать кнопку **Применить**.

3.6 Настройка радара FMCW СПО Гроза

Настройка радара FMCW СПО Гроза осуществляется следующим образом:

1. Перейти на панель настройки объекта **Радар FMCW**, который создается на базе объекта **Контроллер Гроза**.

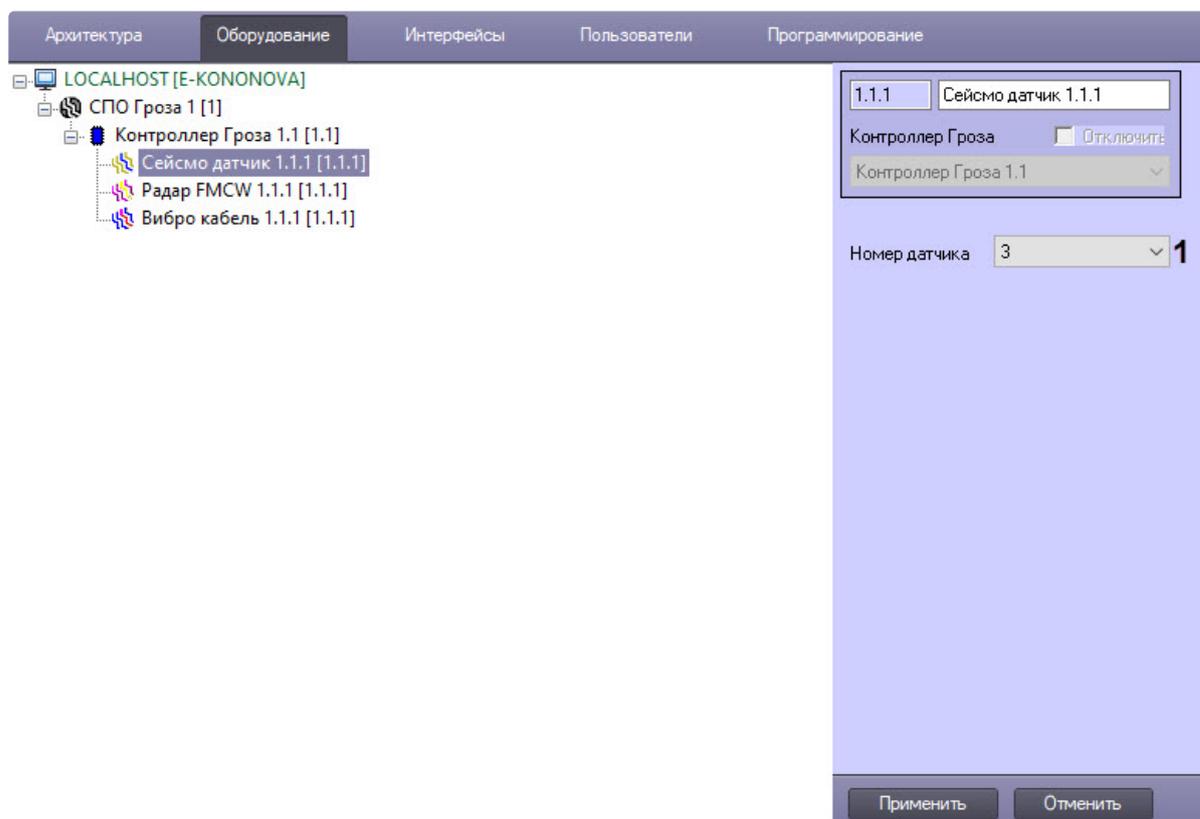


2. Из раскрывающегося списка **Номер датчика (1)** выбрать номер датчика.
3. Для сохранения изменений нажать кнопку **Применить**.

3.7 Настройка сейсмодатчика СПО Гроза

Настройка сейсмодатчика *СПО Гроза* осуществляется следующим образом:

1. Перейти на панель настройки объекта **Сейсмо датчик**, который создается на базе объекта **Контроллер Гроза**.

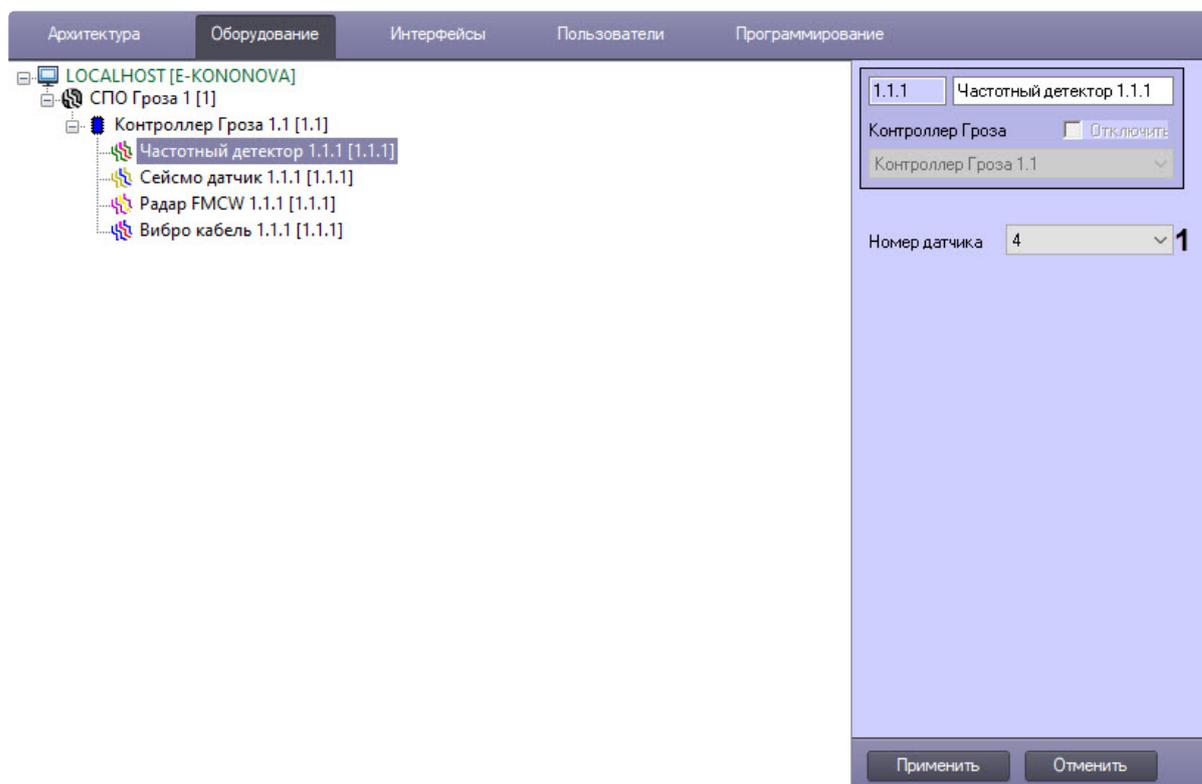


2. Из раскрывающегося списка **Номер датчика (1)** выбрать номер датчика.
3. Для сохранения изменений нажать кнопку **Применить**.

3.8 Настройка частотного детектора СПО Гроза

Настройка частотного детектора *СПО Гроза* осуществляется следующим образом:

1. Перейти на панель настройки объекта **Частотный детектор**, который создается на базе объекта **Контроллер Гроза**.



2. Из раскрывающегося списка **Номер датчика (1)** выбрать номер датчика.
3. Для сохранения изменений нажать кнопку **Применить**.

4 Работа с модулем интеграции СПО Гроза

4.1 Общие сведения о работе с модулем интеграции СПО Гроза

Для работы с модулем интеграции *СПО Гроза* используются следующие интерфейсные объекты:

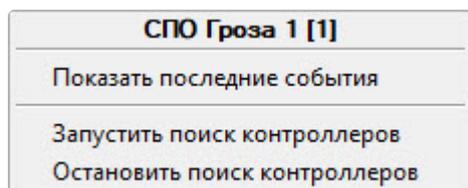
1. **Карта.**
2. **Протокол событий.**

Сведения по настройке данных интерфейсных объектов приведены в документе [Программный комплекс Интеллект: Руководство Администратора](#).

Работа с данными интерфейсными объектами подробно описана в документе [Программный комплекс Интеллект: Руководство Оператора](#).

4.2 Управление головным объектом СПО Гроза

Управление головным объектом *СПО Гроза* осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием функционального меню объекта **СПО Гроза**.



Команды для управления головным объектом *СПО Гроза* описаны в таблице:

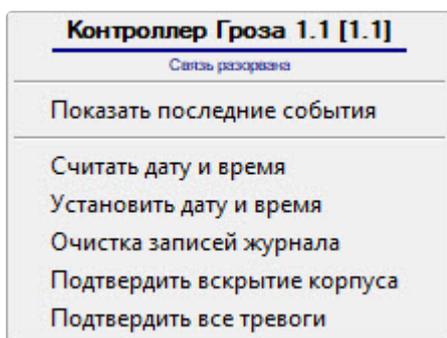
Команда функционального меню	Выполняемая функция
Запустить поиск контроллеров	Запуск поиска контроллеров
Остановить поиск контроллеров	Остановка поиска контроллеров

Возможны следующие состояния объекта **СПО Гроза**:

	Подключение установлено
	Подключение разорвано

4.3 Управление контроллером СПО Гроза

Управление контроллером *СПО Гроза* осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием функционального меню объекта **Контроллер Гроза**.



Команды для управления контроллером *СПО Гроза* описаны в таблице:

Команда функционального меню	Выполняемая функция
Считать дату и время	Пересылка на Сервер <i>Интеллект</i> времени и даты контроллера
Установить дату и время	Пересылка в контроллер времени и даты Сервера <i>Интеллект</i>
Очистка записей журнала	Очистка журнала контроллера
Подтвердить вскрытие корпуса	Сброс тревоги при вскрытии корпуса извещателя
Подтвердить все тревоги	Сброс всех тревог

Возможны следующие состояния объекта **Контроллер Гроза**:

	Связь установлена
	Связь разорвана
	Вскрытие корпуса
	Произошедшее вскрытие корпуса

4.4 Управление виброкабелем

Управление виброкабелем *СПО Гроза* осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием функционального меню объекта **Вибро кабель**.

Вибро кабель 1.1.1 [1.1.1]
Показать последние события
Снять с охраны
Поставить на охрану
Отключить
Подтвердить тревогу
Подключить

Команды для управления виброкабелем СПО Гроза описаны в таблице:

Команда функционального меню	Выполняемая функция
Снять с охраны	Снятие виброкабеля с охраны
Поставить на охрану	Постановка виброкабеля на охрану
Отключить	Отключение виброкабеля
Подтвердить тревогу	Сброс тревоги
Подключить	Подключение виброкабеля

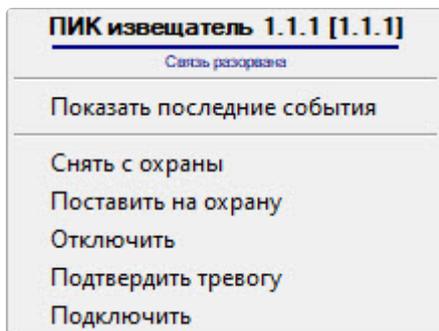
Возможны следующие состояния объекта **Вибро кабель**:

	Вход снят с охраны
	Норма
	Преодоление
	Удар
	Разрыв
	Короткое замыкание

	Преодоление НЧ
	Преодоление ВЧ
	Преодоление НЧ + ВЧ
	Дистанционный контроль
	Отключен
	Связь разорвана
	Произошедшее преодоление
	Произошедший удар
	Произошедший разрыв
	Произошедшее замыкание
	Произошедшее преодоление НЧ
	Произошедшее преодоление ВЧ
	Произошедшее преодоление НЧ + ВЧ

4.5 Управление ПИК извещателем СПО Гроза

Управление ПИК извещателем *СПО Гроза* осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием функционального меню объекта **ПИК извещатель**.



Команды для управления ПИК извещателем *СПО Гроза* описаны в таблице:

Команда функционального меню	Выполняемая функция
Снять с охраны	Снятие ПИК извещателя с охраны
Поставить на охрану	Постановка ПИК извещателя на охрану
Отключить	Отключение ПИК извещателя
Подтвердить тревогу	Сброс тревоги
Подключить	Подключение ПИК извещателя

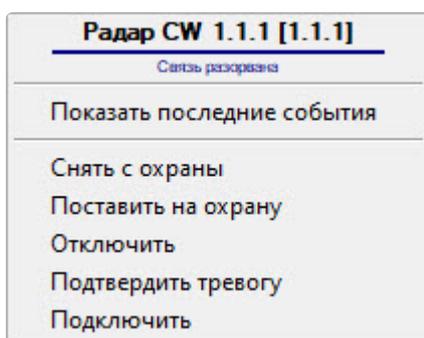
Возможны следующие состояния объекта **ПИК извещателя**:

	Снят с охраны
	Норма
	Тревога
	Дистанционный контроль

	Отключен
	Связь разорвана

4.6 Управление радаром CW СПО Гроза

Управление радаром CW СПО Гроза осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием функционального меню объекта **Радар CW**.



Команды для управления радаром CW СПО Гроза описаны в таблице:

Команда функционального меню	Выполняемая функция
Снять с охраны	Снятие радара CW с охраны
Поставить на охрану	Постановка радара CW на охрану
Отключить	Отключение радара CW
Подтвердить тревогу	Сброс тревоги
Подключить	Подключение радара CW

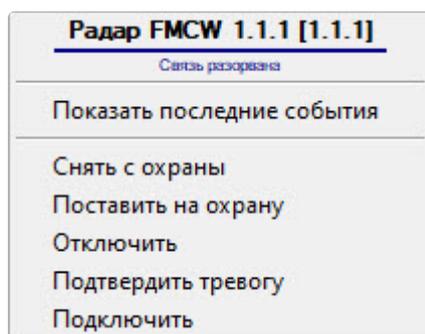
Возможны следующие состояния объекта **Радар CW**:

	Снят с охраны
	Норма

	Тревога
	Дистанционный контроль
	Отключен
	Связь разорвана

4.7 Управление радаром FMCW СПО Гроза

Управление радаром FMCW СПО Гроза осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием функционального меню объекта **Радар FMCW**.



Команды для управления радаром FMCW СПО Гроза описаны в таблице:

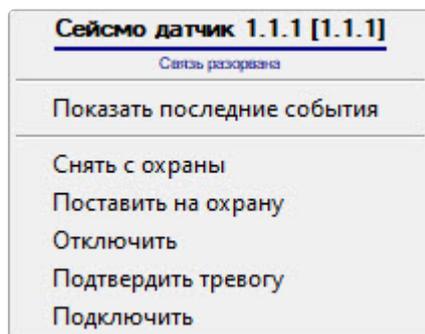
Команда функционального меню	Выполняемая функция
Снять с охраны	Снятие радара FMCW с охраны
Поставить на охрану	Постановка радара FMCW на охрану
Отключить	Отключение радара FMCW
Подтвердить тревогу	Сброс тревоги
Подключить	Подключение радара FMCW

Возможны следующие состояния объекта **Радар FMCW**:

	Снят с охраны
	Норма
	Тревога
	Дистанционный контроль
	Отключен
	Связь разорвана

4.8 Управление сейсмодатчиком СПО Гроза

Управление сейсмодатчиком *СПО Гроза* осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием функционального меню объекта **Сейсмо датчик**.



Команды для управления сейсмодатчиком *СПО Гроза* описаны в таблице:

Команда функционального меню	Выполняемая функция
Снять с охраны	Снятие сейсмодатчика с охраны
Поставить на охрану	Постановка сейсмодатчика на охрану
Отключить	Отключение сейсмодатчика

Команда функционального меню	Выполняемая функция
Подтвердить тревогу	Сброс тревоги
Подключить	Подключение сейсмодатчика

Возможны следующие состояния объекта **Сейсмо датчик**:

	Снят с охраны
	Норма
	Разрыв
	Тревога
	Замыкание
	Дистанционный контроль
	Отключен
	Связь разорвана

4.9 Управление частотным детектором СПО Гроза

Управление частотным детектором *СПО Гроза* осуществляется в интерактивном окне **Карта** с использованием функционального меню объекта **Частотный детектор**.

Частотный детектор 1.1.1 [1.1.1]
Показать последние события
Снять с охраны
Поставить на охрану
Отключить
Подтвердить тревогу
Подключить

Команды для управления частотным детектором *СПО Гроза* описаны в таблице:

Команда функционального меню	Выполняемая функция
Снять с охраны	Снятие частотного детектора с охраны
Поставить на охрану	Постановка частотного детектора на охрану
Отключить	Отключение частотного детектора
Подтвердить тревогу	Сброс тревоги
Подключить	Подключение частотного детектора

Возможны следующие состояния объекта **Частотный детектор**:

	Снят с охраны
	Норма
	Тревога
	Дистанционный контроль
	Отключен
	Связь разорвана